

GEOMETRIA SUPERIORE 1934~~4~~ - 1935

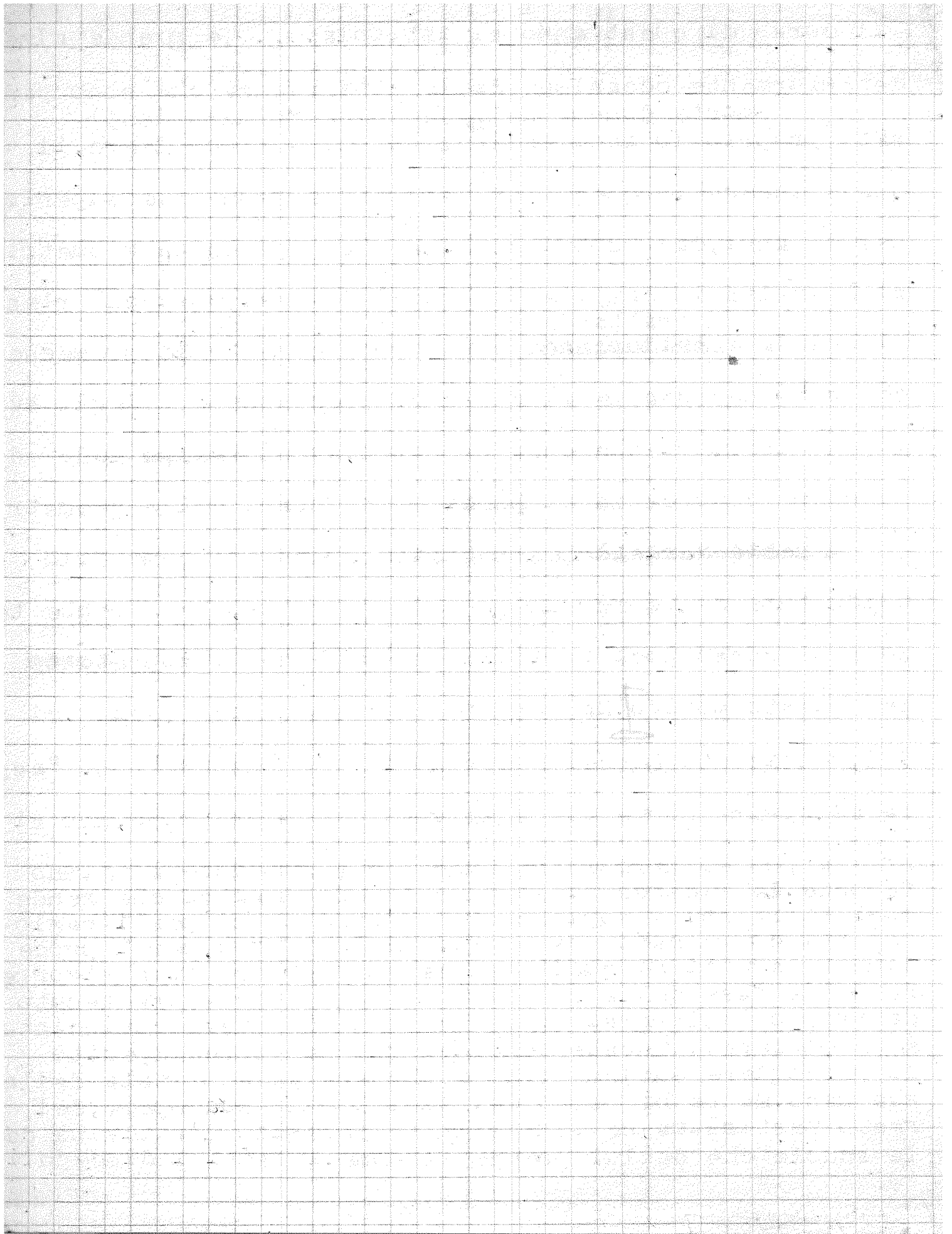
L'OPERA GEOMETRICA DI CORRADO SEGRE E ALCUNI
SUOI ULTERIORI SVILUPPI

] Gli indirizzi giuridici nei quali si
è svolta l'attività di Segre ^{come ho già accennato} sono vari

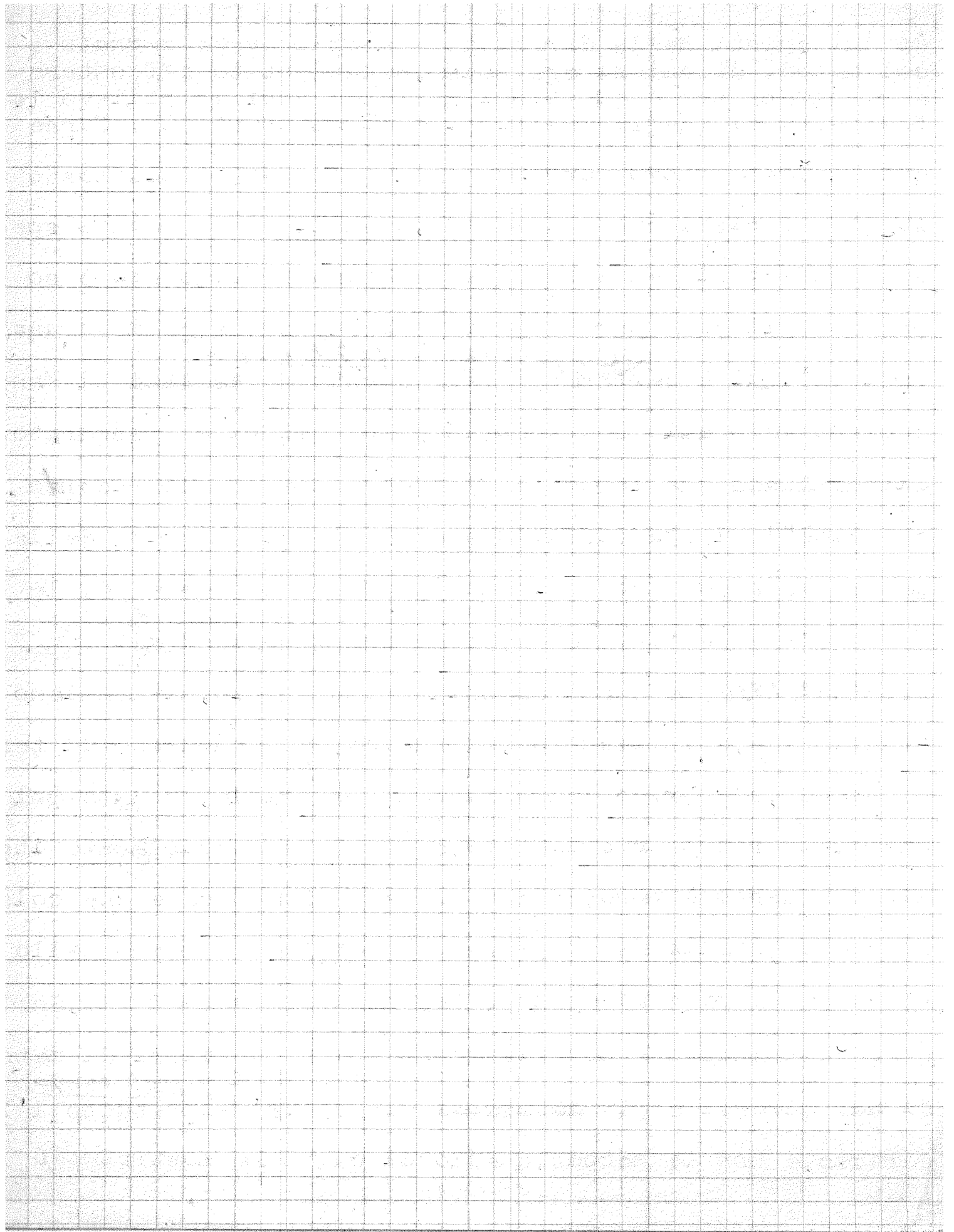
Per riassumere il concetto in poche parole, Spen-
Segre (per quanto profondo siano state le
sue ricerche) ha più laureati in estensione
più che in profondità.

Il corso di quest'anno si intitola....., e prende alme
 esteriormente occasione dalla circostanza che sono pas
 morto dunque nel 1924 (n. a "gennaio 1863")
 sati proprio 10 anni dalla morte di Corrado Segre, il
 quale insegnò in questa Università la geometria superio
 per 36 anni, dal 1888 in poi. La sua operosità geometri
 si è svolta in campi e indirizzi diversi, cosicchè ries
 minandola ~~esattamente~~ ^{trattando} contemporaneamente ~~le~~ ^{delle} premesse
 che sono necessarie alla sua comprensione e degli sv
 luppi ulteriori che essa ha avuto, avremo ~~modo~~ ^{modo} di
 prendere conoscenza di ~~molte~~ ^{molte} parti della geometr

~~Prendendo come filo~~ Prendendo come filo
 conduttore del corso un singolo geometra, si potrebbe t
 mere un corso poco vario. Il che però non è soprattutto
 per questo motivo. Ha scritto il Vastelnuovo (Comm. di
 C S, Rendiconti Lincei 2 nov 1924) che "mentre" S. "asi
 ra ad aprire nuove vie alla indagine geometrica, non si
 sforza poi di percorrere queste vie fin dove appaiono
 feconde. La ricerca di semplicità ed eleganza che rende
 così attraenti i suoi scritti, l'avversione per i ragio
 namenti complicati ove si riveli lo sforzo, per i proce
 dimenti arditi ai quali talora si è costretti a ricorrere
 nella fase della scoperta lo hanno forse trattenuto
 daltroppo inoltrarsi nelle regioni che aveva cominciato
 ad esplorare... Questa tendenza gli ha forse impedito
 di raccogliere qualche frutto che era alla portata della
 sua mano. Ma se ha posto dei limiti alla sua opera, del
 resto vastissima, ha immensamente favorito l'attività de
 la scuola che da lui prende il nome. Infatti i discepoli



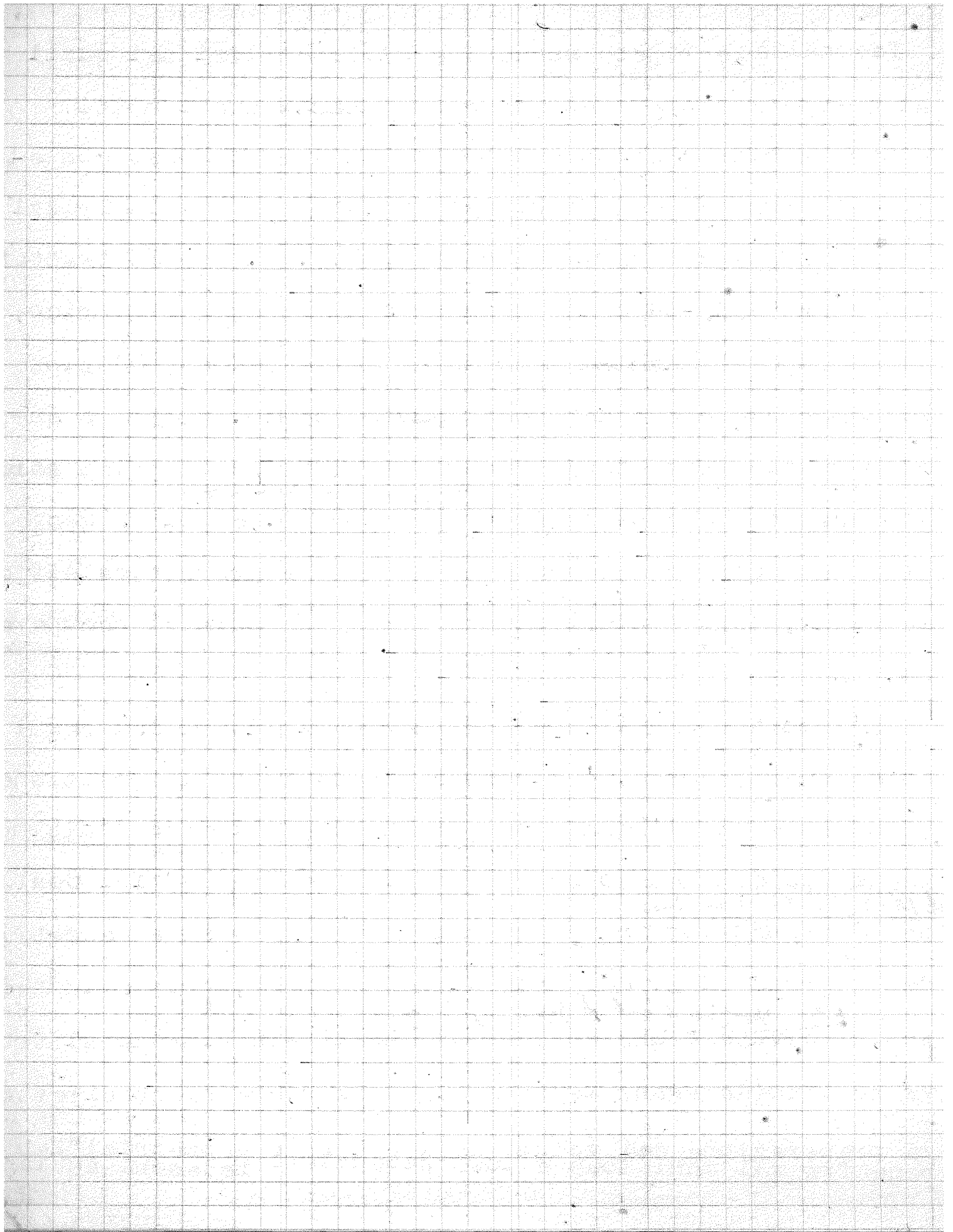
da lui spinti nelle direzioni che egli aveva segnato e coi metodi di cui si era valso, hanno potuto affrontare e risolvere ardue questioni mettendo così in rilievo la fecondità di quegli indirizzi e di quei metodi". Forse qui il Castelnuovo avrebbe dovuto insistere piuttosto sugli indirizzi che sui metodi, i quali hanno dovuto spesso modificarsi nelle mani dei continuatori. Questo è soprattutto il caso per la geometria algebrica (geometria su una varietà). Qui è certamente vero, *che Segre è stato un fondatore invero*, quanto ha ~~scritto~~ il Fanfani commemorando ~~gli~~ S quando (18 5 28) qui si è inaugurato ~~una~~ una lapide e un medaglione in suo ricordo che cioè "la larga diffusione e lo slancio massimo della geometria algebrica in Italia prendono le mosse dalle due Memorie Bertini Segre" (sono due Memorie degli Ann. di Mat. (2). 22. 1894) le quali dopo il primo stadio, Riemanniano-funzionale, e il secondo, algebrico, ne inaugurano il terzo stadio, algebrico geometrico iperspaziale, evoluto poi ancora in senso invariante, e questo essenzialmente italiano". Questo è vero, ma non si deve dimenticare che coloro che in Italia hanno proseguito da quel momento nello studio della geometria algebrica (per nominare solo questi, Enriques, Castelnuovo e Severi) hanno dovuto servirsi di metodi ~~di~~ diversi e più ~~riposti~~ riposti. *Anche in questi campi* è soprattutto l'indirizzo, *ripeto* e non il metodo, quello di cui S ha mostrato la



fecondità, e ripeto anche che gli indirizzi nei quali si è svolta l'opera di Segre sono ~~stati~~ stati molti.

Dico subito che non tratteremo in questo corso con eguale larghezza e diffusione di tutti questi indirizzi in relazione con varie circostanze. P.es. avendo trattato nel corso 1933-34 della geometria su un ente algebrico, mi diffonderò ~~meno~~ meno sulla parte della produzione di Segre che concerne questo ~~campo~~ campo. Oltre a questi sono particolarmente da ricordare intanto il primo ~~storismente~~ *e la geometria della rete* e cioè la geom proi ipersp., e poi la geometria nel campo complesso e la geometria proiettiva differenziale, oltre a altri minori dei quali pure ci occuperemo.

L'importanza dell'opera di Segre risulterà dal seguito di questo corso. E' riconosciuta da tutti la posizione preminente che l'Italia ha assunto a partire dall'ultimo ventennio del secolo scorso negli studi geometrici. Così *il 1920 per un solo corso* nell'introduzione al primo volume dedicato alla geometria della grande *Enz. der math Wissenschaften*, scritta in tedesco, *è apparsa l'art. di Segre iperspaziale (1914) e di Segre*, ma dovuta a una collaborazione internazionale si trova scritto (da Franz Meyer e H. Mohrmann, che hanno diretto la preparazione dei volumi dedicati alla geometria) "Sebbene fra gli anni 1865 e 1875 scienziati tedeschi abbiano



tego le più belle possibilità per lo sviluppo ulteriore della geometria, questi furono ripresi e proseguito col maggior successo non già in Germania ma in Italia. Così in pochi anni l'Italia si è portata in tutti i campi della geometria alla posizione di comando (Führende Stellung) e da allora

è pienamente affermata in questa ~~parte~~ posizione. Or

uno dei matematici che hanno maggiormente contribuito (si confronti anche le date che ho citate) a portare l'Italia

a questa posizione preminente è stato senza dubbio il Segre.

Senza diffondermi, mi limiterò anche qui alla sola cita

zione di J. Coolidge che nella sua biografia di Segre ha scritto che "Il risorgimento geometrico in Italia è il ri

sultato degli sforzi di alcuni grandi maestri" fra i quali gli nomina appunto (oltre a Battaglini e a D'Ovidio) Cre

mona e Corrado Segre"

Cito alcune biografie di S, oltre a quelle di Castelnuovo

Coolidge già citate

Loria Ann di Mat; (4) II 1924

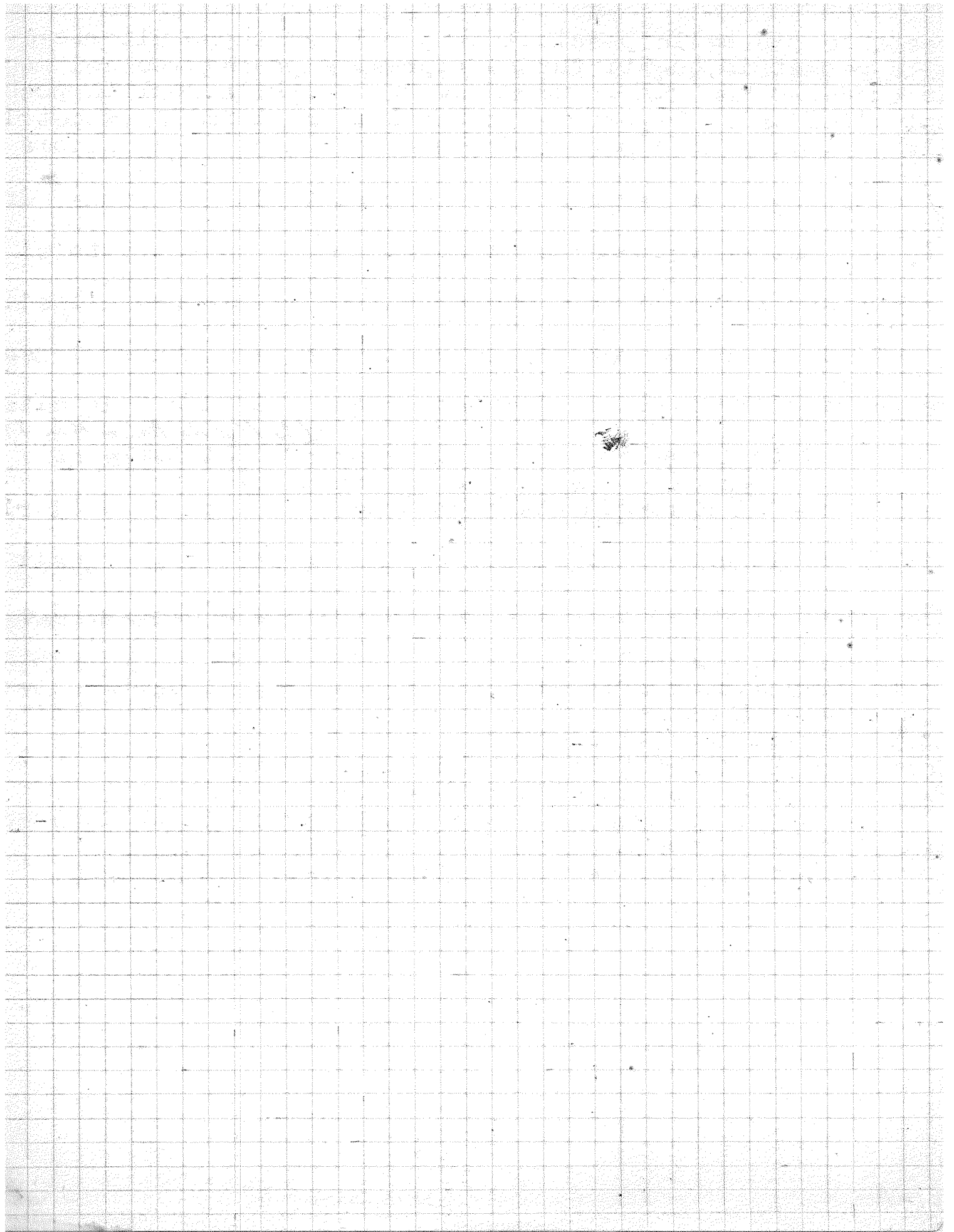
Berzolari, Rend Istituto Lombardo LVII 1924

Fano Annuario R Un di Torino 1924-25

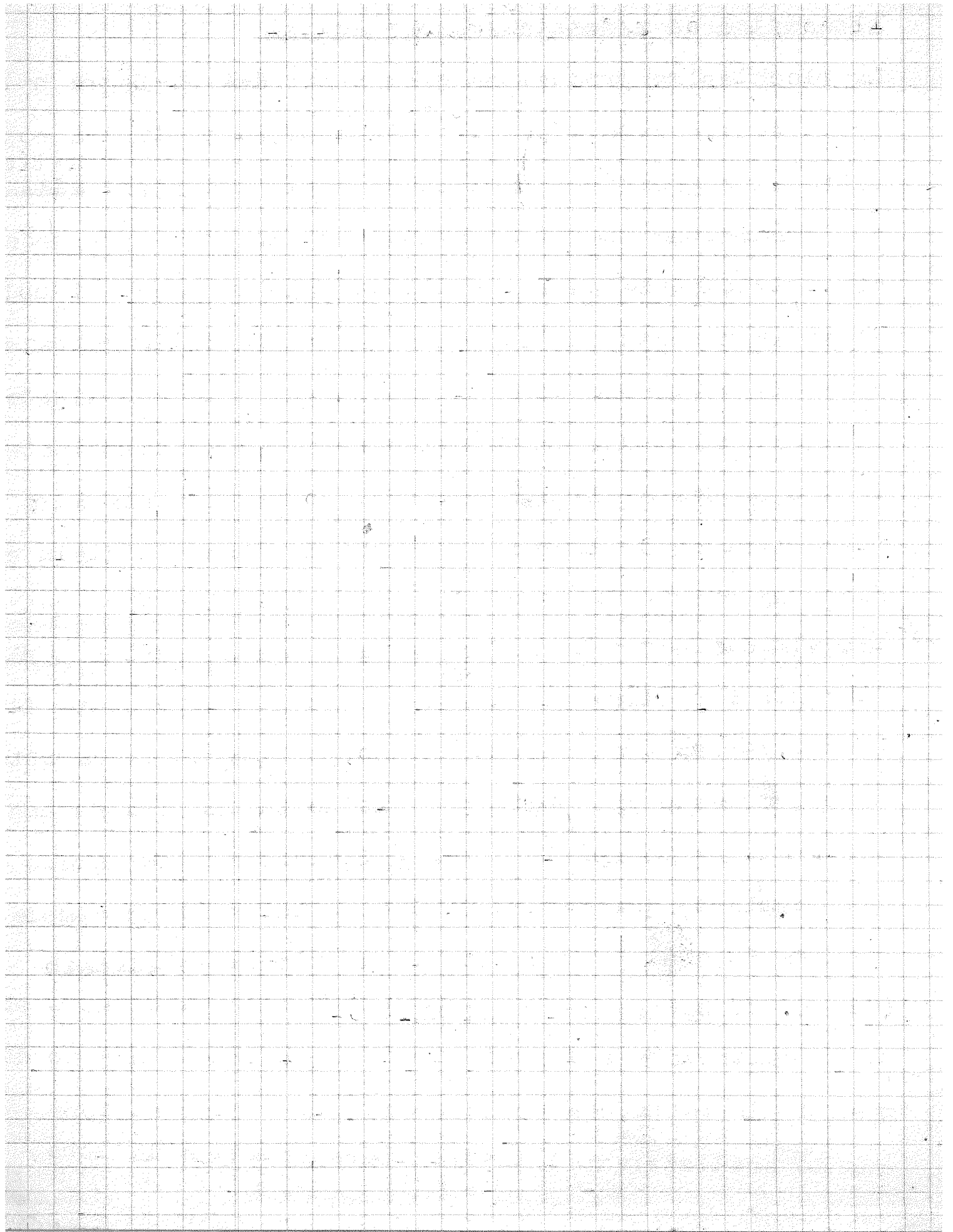
e Suppl ai Rend del Circ di Palermo vol XV 1926-28

Baker Journ of the London & math Society vol I, 1926

Erracini, Jahres ber der deutsch. math Ver. vol 35 1926



La ricchissima produzione geometrica di Segre nei primi anni, e cioè a partire dal 1883, si è rivolta soprattutto alla geometria proiettiva degli iperspazi nella cui fondazione Segre ha avuto anzi la parte preponderante. Inizialmente questi studi si sono intrecciati molto strettamente con quelli della geometria della retta, secondo la notissima idea di interpretare le coordinate pluckeriane di una retta nello spazio come coordinate in uno S_5 . Una delle ~~due~~ epigrafi poste in testa alla Dissertazione di laurea è appunto la frase di Klein e riassume questo fatto con le parole "Die Liniengeometrie ist wie die Geometrie auf einer M^2 des R_5 ". Prima però di venir a parlare di questo gruppo più importante di lavori, vorrei trattenermi su uno, per quanto di carattere più modesto che porta per titolo "Su una trasformazione irraz. dello spazio e sua applicazione allo studio del complesso quadratico di Battaglini e di un complesso lineare di coniche iscritte in un tetraedro" (Giorn. di Battaglini vol XXI) Giò soprattutto allo scopo di cominciare a impadronirci da qualche concetto di geom della retta, che così avremo già a disposizione quando analizzeremo i lavori iperspaziali, e le loro



applicazioni ~~alla~~ ai complessi quadratici più generali.

Del resto anche cronologicamente, per quanto il lavoro si
introduz alla

solo datato ottobre 1883, mentre la diss. ne porta la data

(*Segre n. i appunto laureata nel 1883*)

27 aprile dello stesso anno, le sue origini risalgono a un

momento più lontano. Si teneva allora all'un di Torino un

cosidetto corso di magistero (che sboccò poi sostanzialme

te nell'attuale di ~~mat comp. ri~~ comp. ri) e appunto in un

conferenza da lui tenuta a questo corso quando era stude

te del 3° anno (1881-82) Segre ha esposto i risultati con

tenti in questo lavoro)

IL COMPLESSO DI BATTAGLINI

Questo lavoro giovanile di Segre risente, come idea dire

tiva di una tendenza che *si è andata sviluppando*

durante il suo corso

~~per il periodo 1880~~, quella cioè di dedurre proprietà di

figure nuove da quelle di figure note mediante trasforma

al dello spazio. Naturalmente questa idea si può applicare

bene, e male; nel senso che le trasformazioni che si adope

no possono essere ovvie, e allora tutto si ~~riduce~~

riduce a fare delle pure e semplici traduzioni di parole

che può invece trattarsi di modi più riposti di ricondurre

una figura a un'altra e allora si tratta di veri e propri

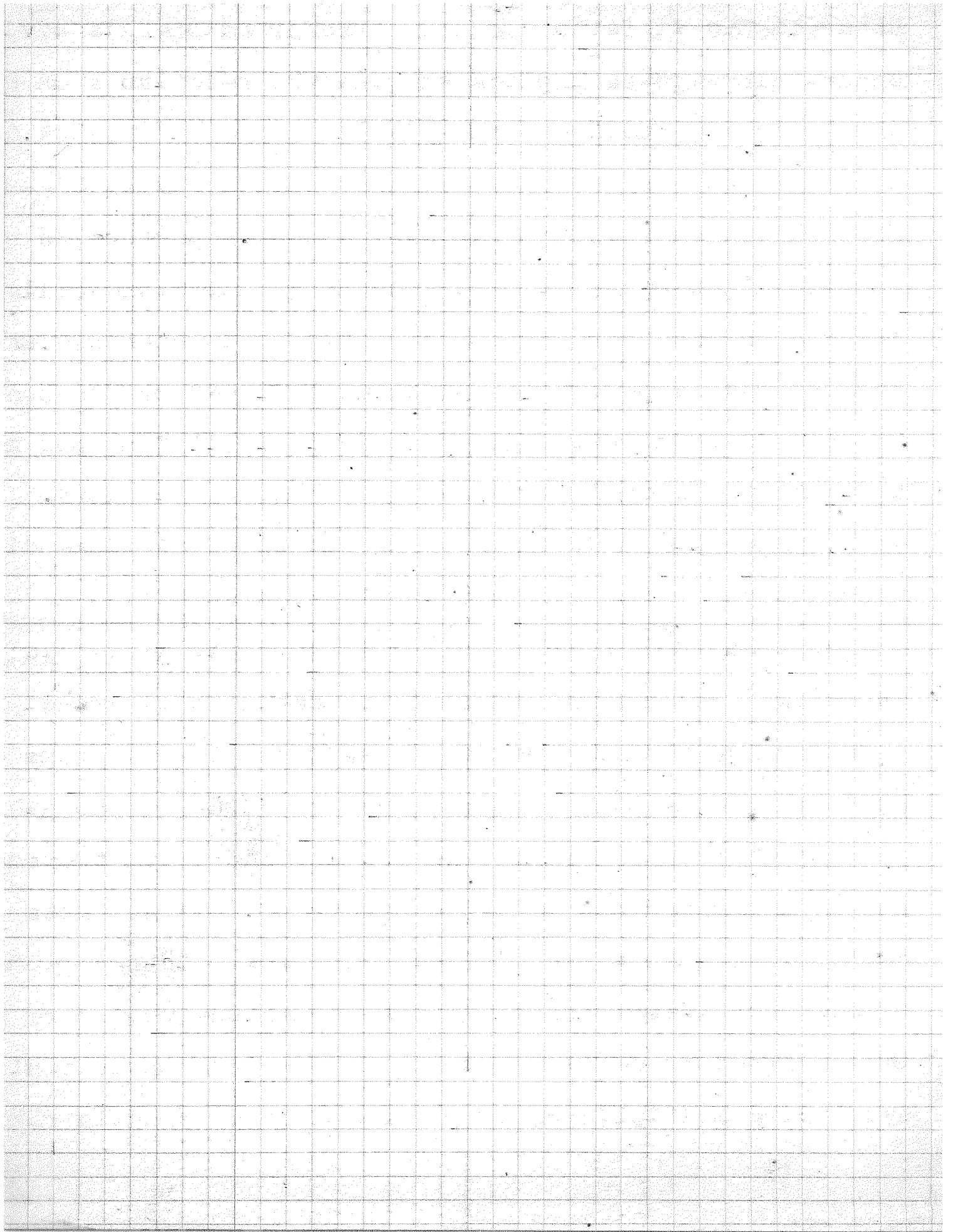
progressi che si conseguono coi risultati così raggiunti. ~~Per~~

questo vero progresso è

E' stato Chasles a scrivere nel suo Aperçu historique sur l'origine et le développement des méthodes en géométrie a proposito delle trasformazioni (egli pensava alle omografie e alla dualità, eravamo nel 1837) che mediante tali trasformazioni chiunque può generalizzare e crescere, aggiungendo così una pietra all'edificio.

Ora bisogna dire che le pietre così portate non possono che essere estremamente modeste, e che in tale modo non si crea assolutamente nulla.

Naturalmente il fatto che una trasformazione sia ovvia
 oppure sia riposta implica un giudizio relativo a un d
 terminato momento. Prendiamo per es la legge di dualità. Qui
 il progresso è stato ottenuto nel momento che si è giu
 a stabilire questa legge su basi sicure. A partire da q
 momento l'interesse di ogni singola applicazione della
 legge a un caso particolare ha perso ogni interesse. Sa
 pendosi già a priori la possibilità di dedurre da ogni
 teorema di geom proi un nuovo teor id id, il fare poi m
 terialmente la traduzione non dà più nulla di nuovo.
 Così, quando Lie ha immaginato la sua trasformazione di
 contatto che porta le rette in sfere, ha stabilito un
 principio && molto importante collegando la leometria
 le rette con quella della sfera. Stabilito il princìp
 o fattene se vogliamo nella stessa occasione la prima
 applicazione, le ulteriori applicazioni non portano più
 un contributo nuovo alla scienza. Il dedurre un teorema
 nuovo da uno vecchio mediante una trasf. già ben nota
 costituisce quella che D'Ovidio chiamava tie-tae geom
 tris. Invece ideare una nuova trasformazione vuol dire c
 legare fra loro degli argomenti apparentemente lontani
 & vuol dire moltiplicare la portata di ogni singolo risu



tato. Vuol dire inoltre, per chi abbia sempre presenti in geometria tutte le varie possibili trasformazioni, avere in ogni momento la possibilità di esaminare un problema sotto aspetti diversi, in modo da scegliere fra questi aspetti quello sotto il quale il problema si può affrontare nel modo più facile. Dico incidentalmente che questa molteplicità di interpretazioni di uno stesso problema ~~è~~ è sempre stata particolarmente familiare a Segre. Aggiungo anche incidentalmente che varie osservazioni generali sulle trsf geom. e su parecchie altre questioni si possono leggere in "Su alcuni indirizzi nelle investigazioni geometriche" dello stesso Segre, Riv di Mat I 1891 (tradotto in inglese nel Bull math am soc (2) 10 1904)

Venendo al lavoro giovanile di S sul complesso di Battaglini, la trasf. che vi ha la parte essenziale è sostanzialmente quella che nasce fra due spazi S, S' e le formole

$$(1) \quad x' = x \quad y' = y \quad z' = z$$

Se le coord. sono cart. ortogonali ogni punto di S' proviene ~~da~~ dagli 8 punti di S che avendo le coord.

$\pm x, \pm y, \pm z$ si ottengono da uno di essi mediante somme

→ È un gruppo unitario una gruppo unitario Γ_8
(con i diaconi sulle $U(1)$). (un sta a seguire le
restazioni e la terminologia di segni).

~~nelle orbite $I_1, I_2, I_3, I_4, I_5, I_6, I_7, I_8$
i) (onde) (un'orbita)~~

trie rispetto agli assi (3) all'origine (1) e ai piani coo
dinati (3). Se si tratta di coord prol (come in Segre) il

diciamo che $m^2 x_i^2$

gruppo di 8 punti si ottiene da 1 mediante le 4 omologie

I_1, I_2, I_3, I_4

armoniche che hanno per centro e piano un vertice e la

I_1, I_2, I_3, I_4 cioè corrispondenti alle 8 omografie I_1, I_2, I_3, I_4 (d. s. e. r. u. v. w. x. y. z.)

cia opposta (4) e le 3 omografie biassiali armoniche...

in sostanza

~~Si hanno in S, tanti G_8 formanti un' involuzione, e i G_8~~

vengono rappresentati mediante le (1) nei singoli punti

~~Però si tratta di un' inv che si spezza, oltre che in~~
~~di S. Il nome di trasf irrazionale usato nel titolo non è~~

il più appropriato. La trasf. è razionale, ma non birazionale
di indici (8,1) *generico*

le (spiegare). Come ogni punto di S fa parte di un G_8 , così

ogni piano fa parte di un gruppo di otto piani, che gli

rispondono nelle 8 omografie ~~in I_1, I_2, I_3, I_4~~ . *I_1, I_2, I_3, I_4* avranno

tutti una stessa superficie corrispondente in S'. E analoga

te per le rette, che a 8 a 8 danno in S' una stessa curva

Si hanno così dei G_8 aggruppamenti di punti dei G_8 di

ni e dei G_8 di rette. Il lavoro di Segre è diviso in

parti; la prima studia i G_8 di punti, piani ecc.; la seconda

studia la trasf. fra S e S'; l'ultima e più importante

studia il complesso di Battaglioni.

Per quanto concerne la I parte, ecco alcune osservazioni

che essa contiene. I punti di un G_8 si dividono in

due quaterne; entro ciascuna due punti qualunque differenziano

Il piano passante (in \mathbb{R}^3) alle

$$\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 & -x_4 \\ y_1 & y_2 & y_3 & -y_4 \end{pmatrix}$$

vedo che piano di una retta e una di quaternione diventa
sostituito di tipo \mathbb{Z} coordinate non compl^{te}: p_1, p_2
 p_3, p_4 $-p_1, -p_2, -p_3, -p_4$

o per il segno di 2 coord.te (fra le 4 omogenee) Ho la quaterna

$$(x_1, x_2, x_3, x_4) \quad (x_1, x_2, -x_3, -x_4) \quad (x_1, x_2, x_3, -x_4) \quad (x_1, -x_2, -x_3, x_4)$$

dove anche i pt successivi al 1° si trovano nella stessa relazione mutua) e la quaterna

$$(x_1, x_2, x_3, -x_4) \quad (x_1, x_2, -x_3, x_4) \quad (x_1, -x_2, x_3, x_4) \quad (-x_1, x_2, x_3, x_4)$$

tutti di una stessa quaterna provengono uno dall'altro (vid.te)

con le omografie biassiali armoniche... I_6, I_8 (d diverse I_7, \dots, I_5)

Potremmo anche dire: I_1, I_6, I_7, I_8 costituiscono un Γ_4 sottogruppo di Γ_8 (con i due assi diagonali nelle 1° natura) Analog.te per i piani si ha una distribuzione in

quaterne entro ogni G_8 . E così per le rette. Qui appli-

cando a una retta $r \equiv xy$ le I_6, I_7, I_8 , p es passando a

$$x_1 - x_2 - x_3 - x_4$$

$$y_1 - y_2 - y_3 - y_4$$

retta

si passa evidentemente dalle p_{ik}

$$\frac{p_{12} p_{13} p_{23} p_{45}}{p_{24}}$$

Quindi in ogni

sterna si hanno rette che differiscono per i segni di due coordinate complementari. Prendiamo due rette di una stessa

sterna, p es le due ora dette; formando la ed di incidenza

1° mlti

$$-2p_{12} p_{34} + 2p_{13} p_{24} + 2p_{14} p_{23} \equiv -4 p_{12} p_{34} \neq 0$$

vede che essa non è gen.te verificata. Quindi due rette di

stessa quaterna sono sghembe. Prendo invece due rette di

quaterne diverse con le 2 coordinate

$$-p_{12} p_{34} p_{13} (-p_{24}) + p_{23} (p_{14}) = 0 \quad \text{cricchi}$$

2 linee rette di stessa pendenza corrispondenti
pres. in I_y stanno in schiena colte da rette
unita in I_y eguali in sgherzate.

ette appartenenti a quaterne diverse sono sempre incidenti. Del resto, siccome rette (come punti) provenienti da quaterne diverse si ottengono una dall'altra mediante le omologie armoniche I_2 I_5 sono appunto incidenti (sul piano omologia). Quindi le otto rette di un G_8 appartengono a una quadrica, &&& quattro in una schiera e quattro nell'altra.

Riguardo alla configurazione cui danno luogo i G_8 è da aggiungere un'oss.ne. In una nota al suo lavoro, Segre dice che dopo terminato il lavoro stesso, aveva avuta conoscenza di una Memoria di Veronese (Sopra alcune notevoli configurazioni di punti, rette e piani, di coniche e superfici. . . . Mem. del Lincei (3) 9 1881 spec pp 340-1 riassunto in Transunti (3) 4 1880 in cui, dice Segre Veronese aveva operata la stessa transf.ne (1). Devo però aggiungere che in Veronese (lavoro ~~medesimo~~ ^{affine} ~~medesimo~~) è rilevato un fatto notevole per i G_8 di punti, e cioè che se si prendono il tetraedro fond. T dello spazio S , e i due tetraedri che si ottengono prendendo come vertici i 4 punti di ogni quaterna, si hanno tre tetraedri desmicio, come dice Veronese faciali. Significa ciò: pochi anni prima Stéphanos (Sur les systèmes desmiques de trois tétraèdres) Bull. des Sc. math (2) III 1879 si era posto il problema di generalizzare allo spazio la nozione dei trilateri sizigetici, tre dei quali appartengono a un fascio di C^3 (spiegare). Egli si domandò se qualche cosa di analogo aveva luogo in S , se cioè qui è

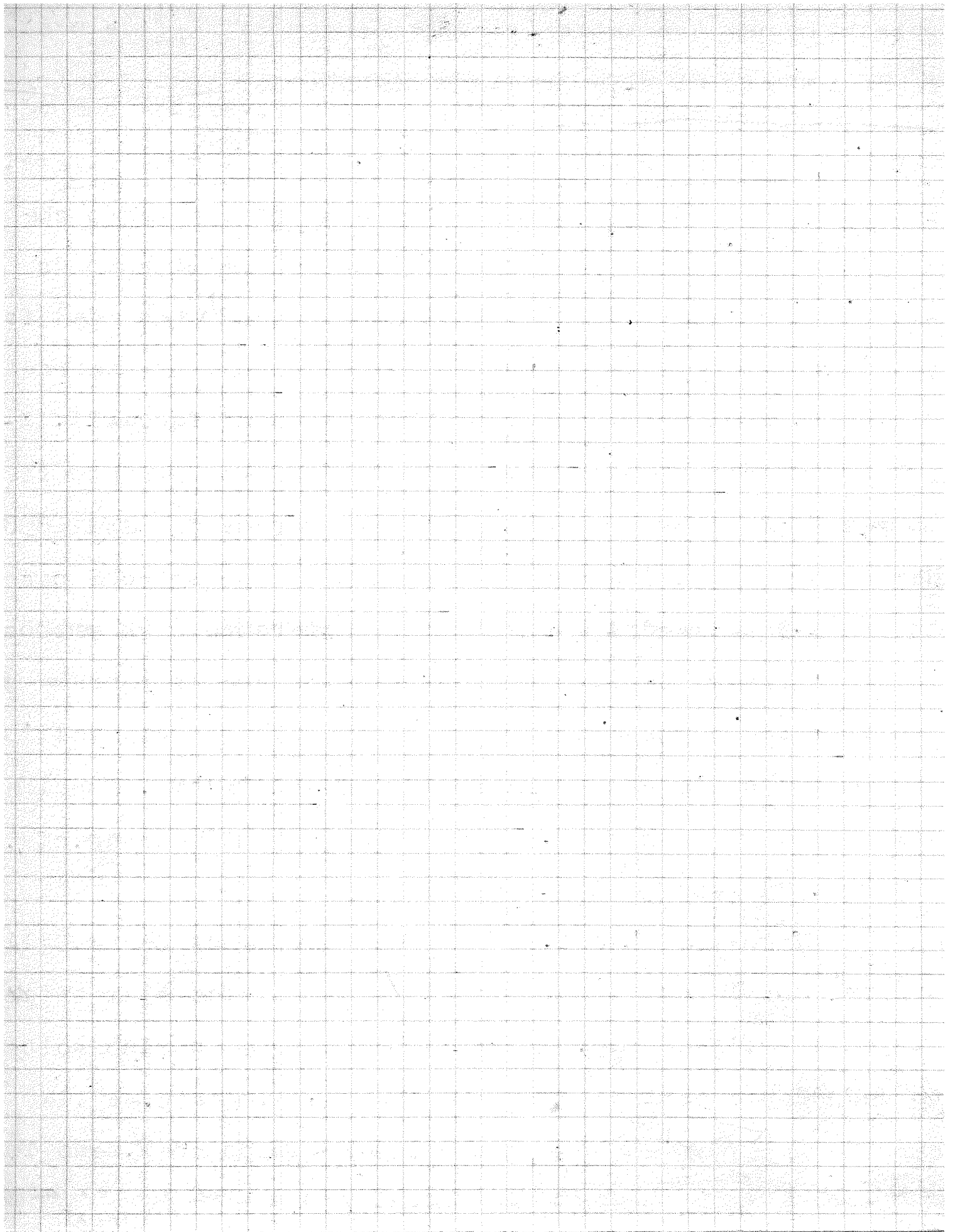
Il risultato si inquadra bene con la teoria dei
teleteri reciproci, due dei quali sono om.^e in 6 nodi
risu (cfr. indic. in Eng. III (5) p. 424). In un 2, come
 iperici (denominati in 6 nodi) sono a^2bc $a^2b^2c^2$ i pt. aa'
 b/b' c/c' id. sono allineati in un 3° piano che non
 è tangente ad a né a b ecc. non può che essere cc'

P.S. si consideri la Q^2 che so (p. 21) contenere
 le 8 rette di un G_8 , essa è inv.^e per T_8 (p. 21...) e
 quindi certo ha Π come autopolare.

possibile che tre tetraedri appartengano a un fascio di F^4 . Ha trovato di sì, e precisamente che per tali 3 tetraedri due qualunque sono omologici in 4 modi diversi; e che viceversa si hanno 2 tetraedri omologici in 4 modi diversi in 4 piani di omologia danno luogo a un 3° tetraedro che prec. ti cioè due appartiene a un fascio. Tali tetraedri sono da Stepanos chiamati desmici (dal nome greco $\delta\epsilon\sigma\mu\iota\kappa\acute{\iota}$ del fascio). Ora Veronese ha osservato che appunto i tre tetraedri sono omologici in 4 modi, cioè ora detti sono desmici o come dice Veronese fasciali. Si può aggiungere che del resto nemmeno Veronese è stato il primo a trovare questa proprietà; perchè fin dal 1858 Hermes (Crelle 36) aveva constatato le 4 omologie che passano fra i 3 tetraedri che stiamo considerando. A proposito dei tetraedri desmici aggiungo ancora che la condizione perchè lo siano è che ogni coppia di spigoli opposti dell'uno si appoggi a una coppia di spigoli opposti dell'altro. Considera elementari di geom. proj. per arrivare a tali tetraedri. cfr. i Compl. di geom. proj. di Severi p. 43

Torniamo alla 1.ª parte del lavoro di Segre. Egli osserva che è invariante per il T_8 (egli dice simmetrica rispetto a T) ogni sup. nella cui equazione entrino soltanto le potenze pari di ogni singola coordinata (p. es. le quadriche $\sum K_i x_i^2 = 0$ che hanno T per autopolare). Meno im-

con potenze am. v. univ. nel combinato di uno sb. x_i c'altre



distr. è quest'altra osse.ne di Segre. Un complesso quadra
di ordine n

~~è un complesso di Battaglini che è appunto tale; spiegare~~

~~sign.to dell'ordine di un cpl. con grado~~

~~dell'eq.ne; come n° delle rette di un fascio ($\lambda p_{i,k} + \mu p'_{i,k}$)~~

~~è quindi come ordine del cono formato dalle rette per un~~
~~punto, e classe della curva inv.ta in un piano)) è invar.~~

~~te per \sqrt{y} se nella sua eq.ne entrano solo le potenze~~

~~ri delle coord.te. Ma qui non sussiste più il risultato~~

~~inverso. Segre si ferma ai complessi quadratici (quelli~~

~~che per lui hanno interesse, volendo poi studiare quello~~

~~Batt.ni che appunto è tale) e si domanda tutti quelli che~~

~~gono inv.ti per un \sqrt{y} ~~del tipo conside~~~~

~~tò (cioè ~~simmetrici~~, rispetto a un certo~~

~~tetredro T) Egli ~~giunge al risultato che tali sono soltanto~~~~

~~Klein, secondo il quale per un dato cpl. quadr. si può~~

~~sempre scegliere il tetredro di riferimento in modo ch~~

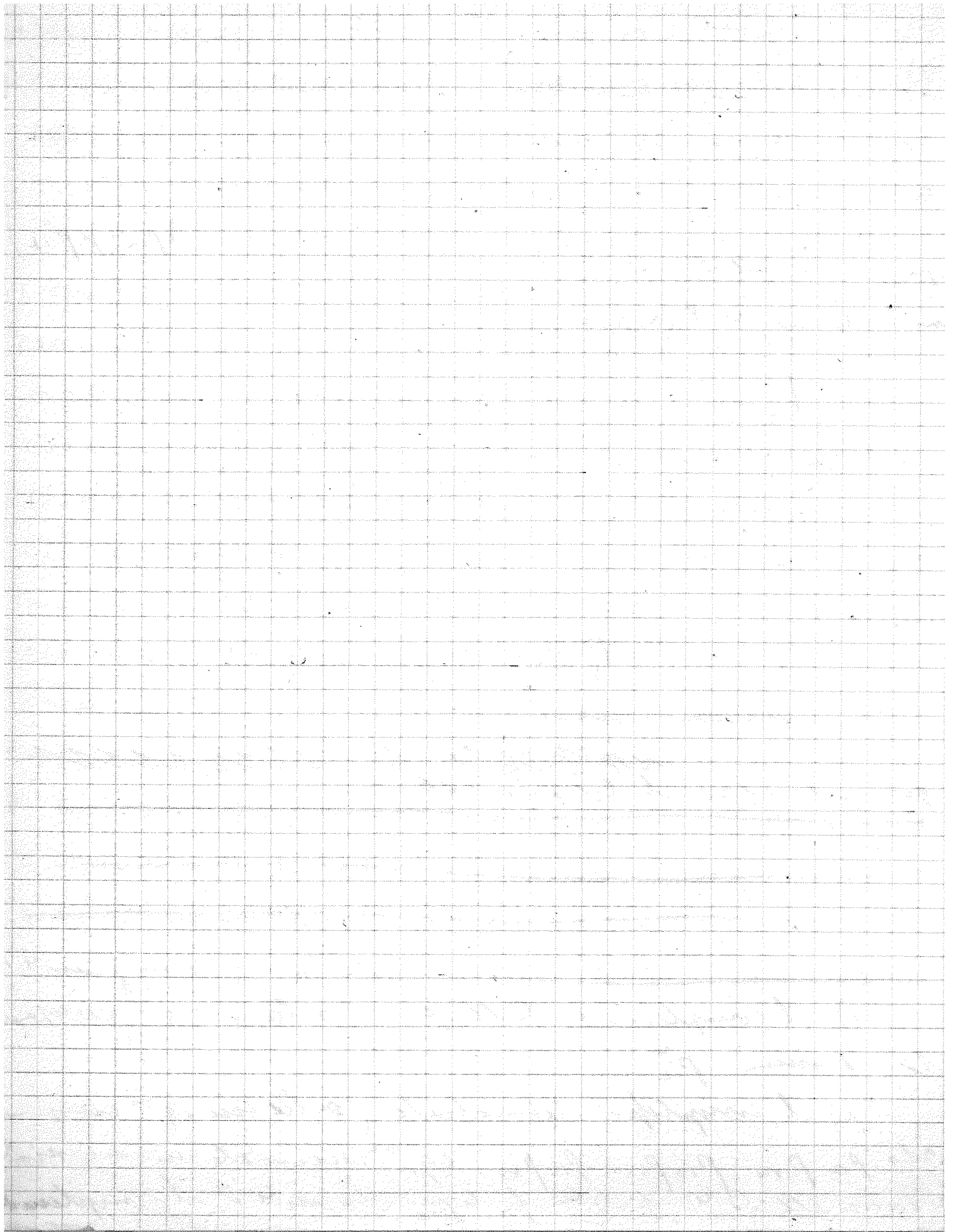
~~ne l'eq.ne manchino alcuni termini, e precisamente si si~~

~~ne solo quelli nelle ~~e inoltre in~~ (rispetto a cui ϵ^2)~~

1) il complesso di Battaglini (nelle cui eq. ~~compa~~
no i termini $p_{i,k}$)

2) il complesso tetraedrale (nelle cui eq. ~~compa~~
no $p_{11} p_{22}, p_{12} p_{21}, p_{13} p_{31}, p_{14} p_{41}$ eq. ~~scrivibile in un mod~~

~~comp. ϵ^2 ~~il complesso~~~~

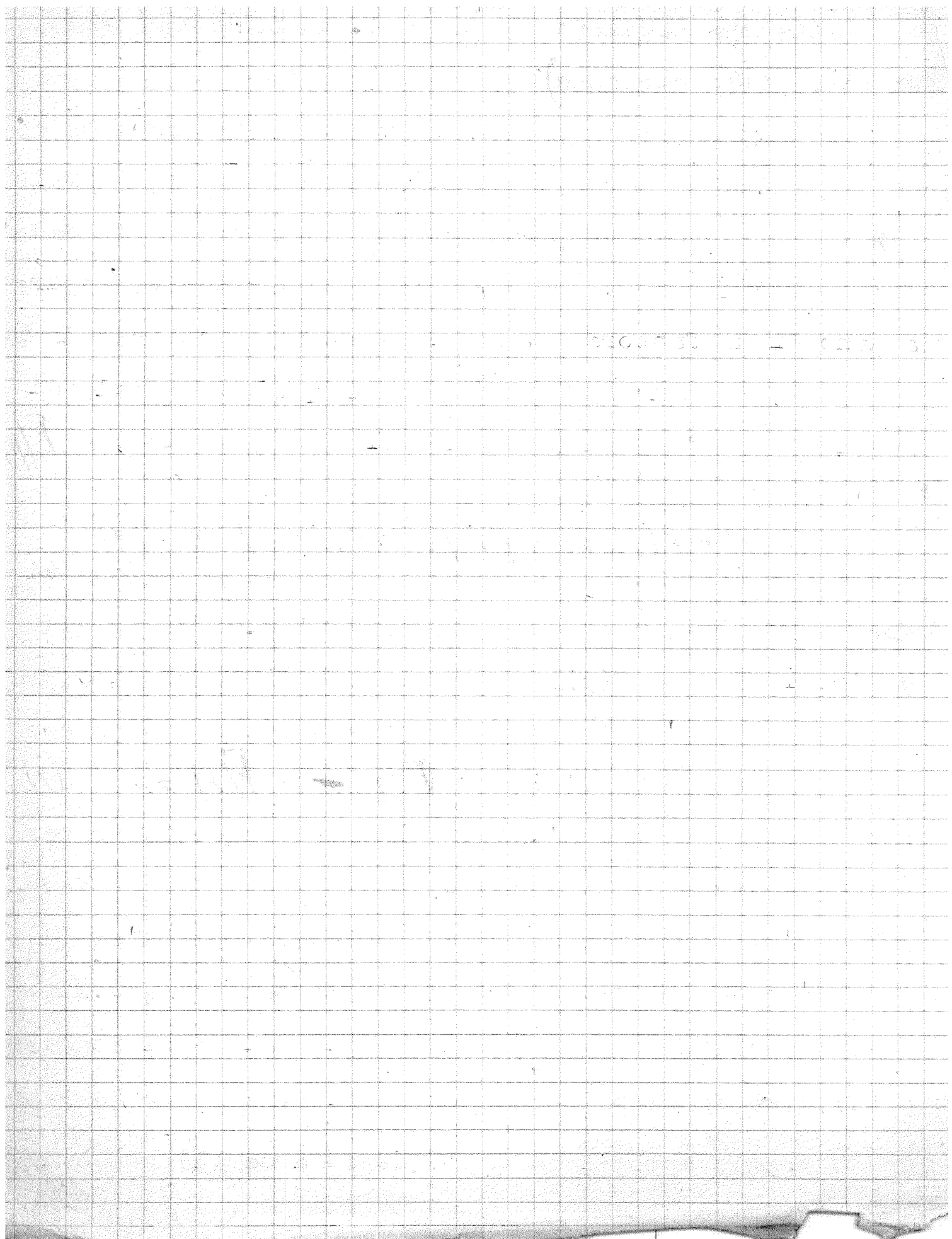


rette che tagliano le facce di un tetraedro secondo un birapporto costante)

Per giungere a questo risultato preferisco non esporre la dimostrazione di Segre e sostituirla con la seguente. Intanto è bene aver sempre presente quando si parla dell'equazione di un cpl quadr. che essa non è determinata (neppure a meno di un fattore) dal cplasso stesso; e ciò per la possibilità, già rilevata testè per il cpl tetraedrale di servirsi dell'identità fra le p . In modo preciso, se $F(p)$ è l'eq. di un cpl quadr tale è pure

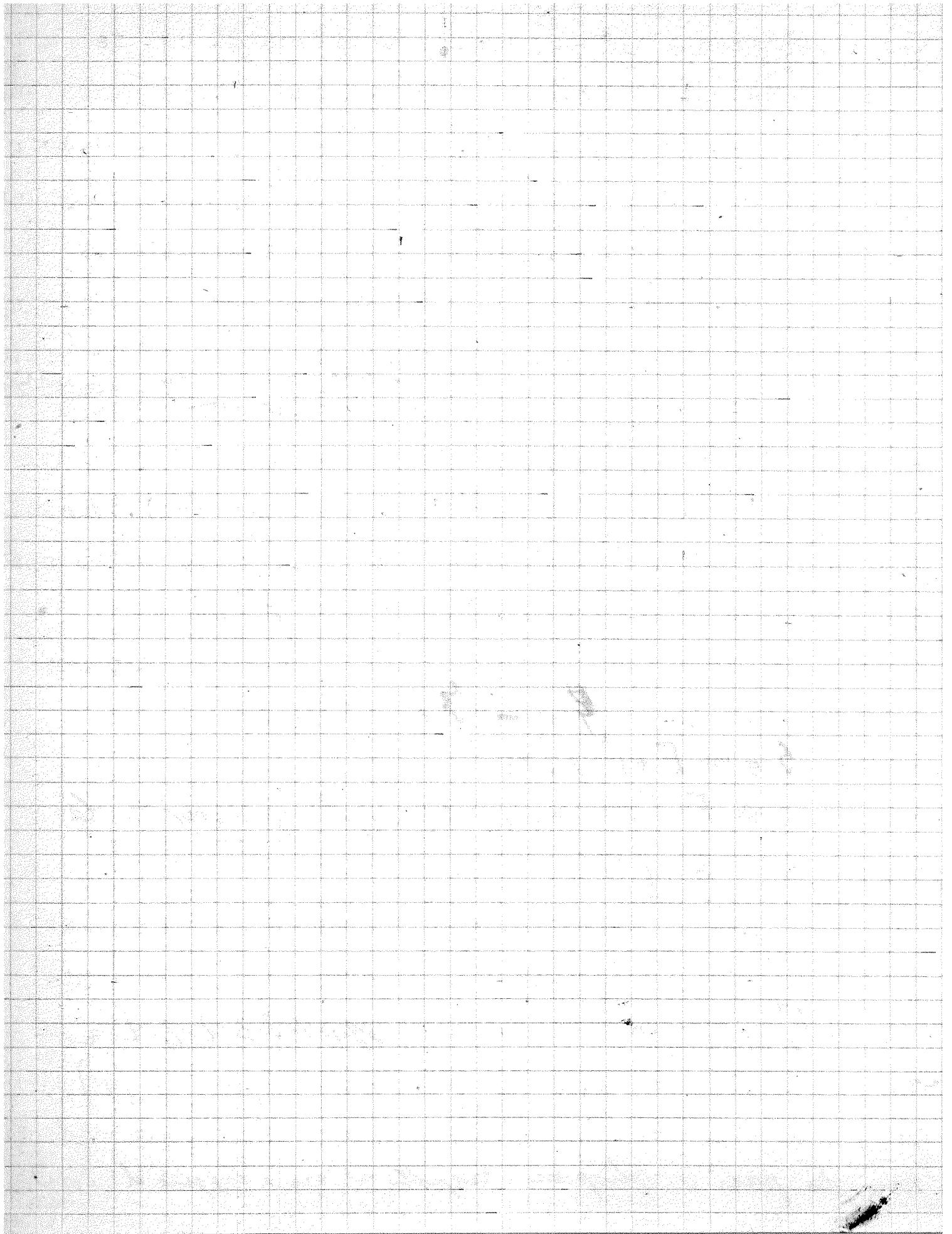
$$F(p) + k(p_n p_{04} - p_{14} p_{23} + p_{13} p_{24}) = 0 \quad (10)$$

con k arbitrario. Possiamo anche aggiungere che non vi sono ulteriori indeterminazioni nell'eq. di un cpl quadr. Invero se $F(p)$ e $G(p) = 0$ sono due eq. di C , presa una retta p' non appartenente a C determinano la costante λ e m in modo che l'eq. $G(p) + m F(p) = 0 \quad (11)$ sia soddisfatta per p' . Essa è inoltre soddisfatta per tutte le rette di C . Perciò in ogni fascio di cui fa parte p' vi sono tre rette che soddisfanno all'eq. (11) cioè p' e le due del fascio che appartengono a C . Dunque (p. prec.) tutte le rette di tutti quei fasci soddisfanno a (11), cioè in altre parole vi soddisfanno tutte le rette dello spazio appoggiate a p' . Quindi se (11) non è id.



tica, rappresenta un complesso quadratico di cui fa parte
 il complesso lin speciale di direttrice p' . Ora posso sup-
 porre che tale complesso lin non facesse parte di C , e per-
 chè anche se C fosse spezzato e uno dei cpl lin componen-
 ti ~~non~~ fosse speciale, scelgo p' che era arbitraria fu-
 del suo asse. Perciò la (1) ~~non è~~ ~~identica~~ è soddisfatta
 da tutte le rette di C e ulteriormente da tutte le rette
 di un cpl lin non facente parte di C : ~~quindi~~ ^{una δ in δ id. che C non ha} da tutte
 le rette dello spazio (se no rappresenterebbe un comples-
 so di terz'ordine mentre è un'eq. ne quadratica). Concludo
 che (1), essendo soddisfatta da tutte le rette dello spa-
 zio non può che ridursi all'identità $p_{12} p_{34} - - - = 0$
 cioè il primo membro è questo stesso salvo un fattore
 costante. Ho così $G(p) = m F(p) \equiv k (p_{12} p_{34} - - -)$
 cioè $\delta \equiv m F + k (p_{12} p_{34} - - -)$
 cosicchè $\alpha F = 0$ è un'eq. di un cpl. quadr. e la
retta giace in δ (*).

Chiudendo questa digressione e venendo alla dimostrazio-
 ne che abbiamo in vista, sia C un complesso invariante
 per il Γ_8 definito da un certo ~~simbolo~~
~~un~~ tetraedro fond T . La sua eq. ne (una) sia $F(p) = 0$
 Scindiamo i termini di $F \stackrel{= p+d}{=} p+d$ in due gruppi P e D secondo che
 sono ~~da~~ pari o dispari rispetto a una coppia di coord.



complementari, prendo p_{12} e p_{34} . Dovendo C essere invariante per il Γ_y , lo è in particolare (p.19) se cambiamo di segno tutti due p . Allora l'eq. diventa $P - \mathcal{D} = 0$. Cosicchè, sottraendo o sottraendo, ho che nei punti di C sussistono entrambe le equazioni $P = 0, D = 0$ (non escludendo che qualcuna di queste sia addirittura identica) Perciò, secondochè D scompare o non scompare idente

- 1) o l'eq. ^{del complesso} ~~del complesso~~ ^{si scrive} ~~si scrive~~ $P = 0$ (perchè in $P + D$, D va a zero) cioè con soli termini pari in p_{12}, p_{34} .
- 2) oppure l'eq. ne si può scrivere in forma tale ($\mathcal{D} = 0$) che ogni suo termine contiene a fattore p_{12} oppure p_{34} (uno solo dei due per la disparità)

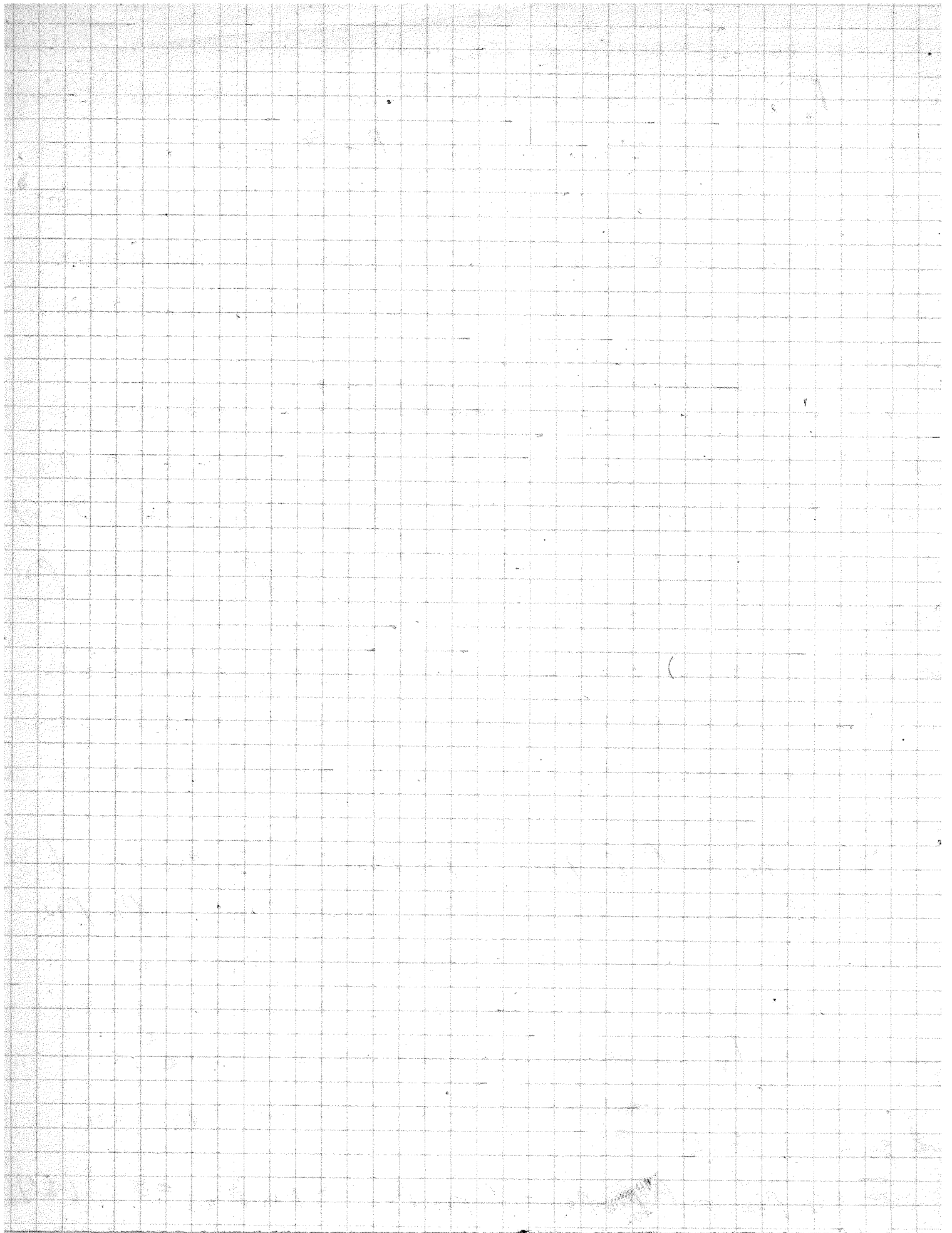
Se si verifica 1) cioè la presenza di soli termini pari nell'eq. ne data per tutte tre le coppie di indici complementari, arrivo facilmente al risultato perchè quell'eq. ne soltanto si riduce alla forma

$$\sum C_{ik} p_{ik} + A p_{12} p_{34} + B p_{13} p_{24} + C p_{14} p_{23} = 0 \quad (1)$$

perchè la presenza di ogni altro termine, p. es $p_{12} p_{13}$ darebbe un termine non pari nella coppia p_{12}, p_{34}

Inoltre, ragionando ora sulla (2) e pensando alle altre soluzioni del Γ_y che ~~le~~ devono lasciare invariata ^{C} , vi è ancora (p.19) p es il cambiamento di segno delle p_{13}, p_{24} e p_{14}, p_{23}

$$\sum C_{ik} p_{ik} - A p_{12} p_{34} - B p_{13} p_{24} - C p_{14} p_{23} = 0 \quad (2')$$



Ore (p. 29) ambo (1) e (2) eq. di uno stesso C, ~~per~~
 e vi è un loro ob. lin. che si riduce a $p_{12} p_{34} - p_{13} p_{24} - p_{14} p_{23} = 0$ in
 quando in esse le p_{ij} ^{se vi è qualche $C_{ij} \neq 0$} non si può ottenere da per sé.
 trapiù: quindi vi è una cost. m. tale che

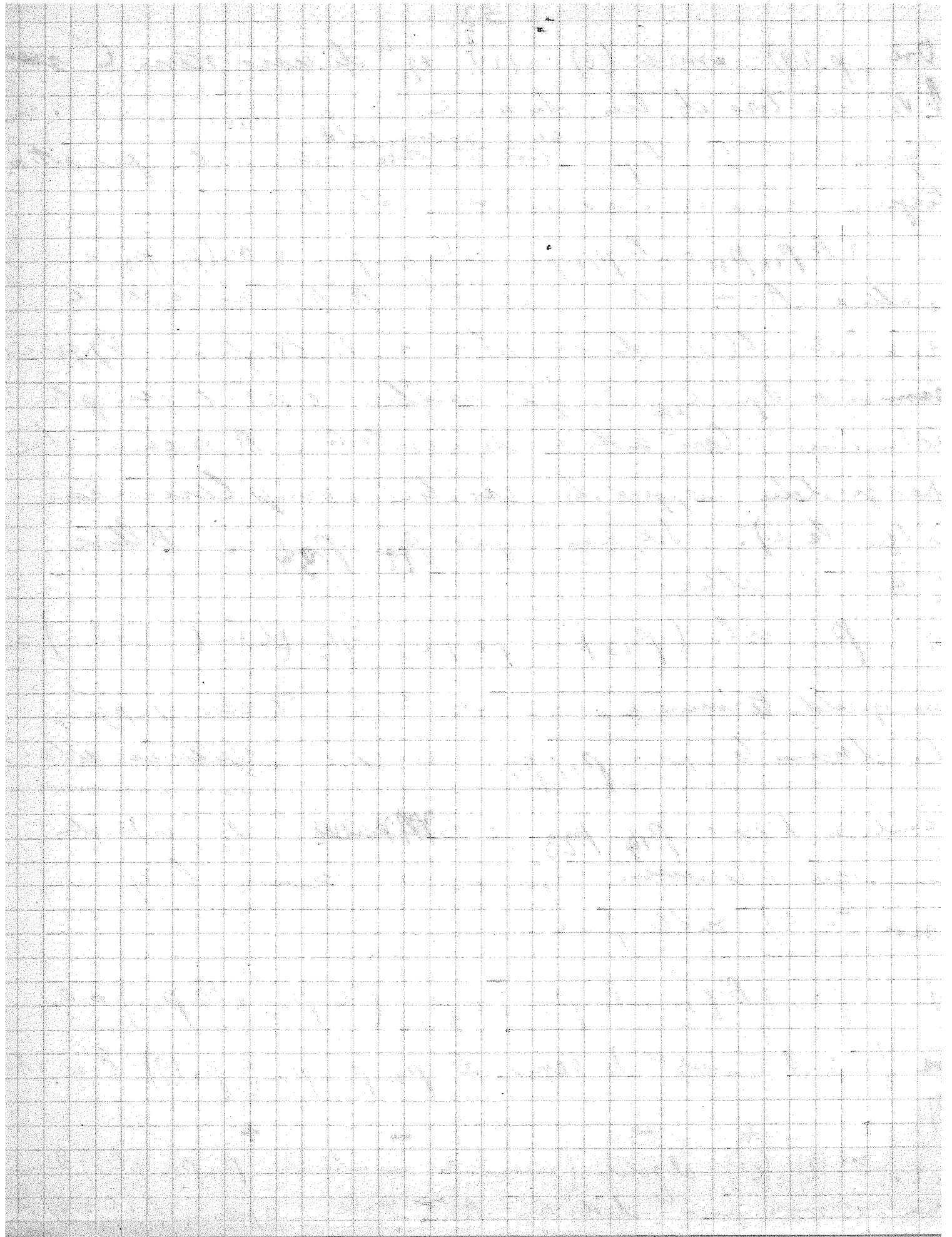
$2A p_{12} p_{34} + 2B p_{13} p_{24} + 2C p_{14} p_{23} \equiv m(p_{12} p_{34} - p_{13} p_{24} - p_{14} p_{23})$
 e allora $2A = m$, $2B = m$, $2C = m$; $A = B = C$ per ogni C
 e si vedrà all'eq. di un cplo di Battaglini. Oppure
~~non vi è~~ per C_{ij} è già nulla e (2) è un'eq.
 tetraedre. Con tutto è dimostrata. A meno che
 per qualche coppia di indici complementari
 valga la 1). Sia con- per p_{12}, p_{34} . Allora
 è $g = 0$ è ob. lino

1) $p_{12} \text{ob. lin. } (p_{13} p_{24} - p_{14} p_{23}) + p_{34} \text{ob. lin. } (id.) =$
 in qualche termine $\neq 0$ vi è auto. Per fare le idee suppongo
 che almeno le coppie $p_{13} p_{24}$ compare effettivamente.

quando d'igno $p_{14} p_{23}$ e so ~~il termine~~ (c.c.) uno dei
 due altri termini $p_{13} p_{24}$ e $p_{14} p_{23}$ e ~~non~~ l'eq.
 non è $\neq 0$ nella fine

1) $p_{12} (A p_{13} + B p_{24}) + p_{34} (C p_{13} + D p_{24}) = 0$
 se fanno il camb. d'igno di $p_{12} p_{34} p_{24}$ (p. 19) l'eq. - m
)

$$+ \quad - \quad - \quad +$$
 e l'eq. $(4) e (5')$ assoluta (rimuovendo in entrambi $p_{12} p_{34}$ etc.) dove
 non vi è più $p_{12} p_{34}$ e p_{24} . $A = 0$, $D = 0$, $B = m$, $C = 0$.



Ragione alla p con 1 unita ³⁵ 10200 viene sempre
 stesso. Quindi ho un'alta religione, dete
 il cplero.

(5) $A p_{12} p_{13} + D p_{34} p_{32} = 0$ (oppure $B p_{12} p_{34} + C p_{32}$)

o anche altre permutando alcuni gli unita)
 ho studiate (5). Le ma eq^{ue} non ho trattarsi in
 cpl. n. dett. - mi di tetraedali. Poi posso
 fare un cambiamento di coord. e da un'alta tet.
 fare un cpl. tet. (ma rispetto ad altre tetraed.
 che un è più quello rispetto a cui si è rapporto
 l'unita). Per nuove coord. x'_i e

~~$x_1 = \frac{x'_1 + x'_4}{\sqrt{2}}$~~ ~~$x_2 = x'_2$~~ ~~$x_3 = x'_3$~~ ~~$x_4 = \frac{x'_1 - x'_4}{\sqrt{2}}$~~ ~~$x'_1 = x_1$~~

inoltre (per la p₁₂ che entra in (5)) ho

$p_{12} = \frac{p'_{12} + p'_{42}}{\sqrt{2}}$ $p_{13} = \frac{p'_{13} + p'_{43}}{\sqrt{2}}$

$p_{34} = \frac{p'_{34} - p'_{32}}{\sqrt{2}}$ $p_{42} = \frac{p'_{12} - p'_{42}}{\sqrt{2}}$ (5) dove

$\frac{1}{4} (p'_{12} + p'_{42})(p'_{13} + p'_{43}) + \frac{1}{4} (-p'_{34} - p'_{32})(p'_{12} - p'_{42}) = 0$ cui
 ~~$p'_{12} p'_{43} - p'_{12} p'_{34} + p'_{42} p'_{13} - p'_{42} p'_{32} - p'_{34} p'_{12} + p'_{34} p'_{42} + p'_{32} p'_{12} + p'_{32} p'_{42}$~~

N. 10 Ho sostituito con le dm. di tipo, la quale ricorre
 a un risultato di Klein (per cui l'eq. di un complesso
 si scrive nella forma (2) di p. 31) che qui ho unita; e ho
 protetto perché mi spette quel risultato nella forma
 che a C è inv. le rispetto ~~di V_4 relativo a T~~ , alle
 m. e am. du. du hanno con ~~am. g_4~~ T opposte di un letterale
 T , e ~~appena vale~~ rispetto a T la forma canonica (y) i
 che, quando quanto precede non è vero

una

-97-

$-p_{12} p_{34} + p_{13} p_{24} = 0$ eq. di cpl. ^{tetraedro}
in \mathbb{P}^3 è dimostrato.

II Parte della Mem di Segre. Studio della corr.za fra S e
finita

da $x_1^2 = x_2^2$. Ai piani di S' corrispondono evidentemente

S le quadriche che hanno T come tetraedro autopolare. Comincio

a formare la tabella a p. 39. Intanto (1). A una retta

generica di S' corr. de perciò l'int.ne di due tali quadriche

è C^4 di 1.a specie, di cui possiamo aggiungere che ciascuna

sta su un cono quadrico avente per vertice un vertice

T (spiegare) (invero la $\sum a_i x_i^2 = 0$ sta su $\sum a_i x_i^2 - a_1 x_1^2 = 0$)

(2). Se prendo in S una quadrica $\sum a_i x_i^2 = 0$ cioè

verte per il \sqrt{g} , viceversa le corrisponde un piano; ma se ne

inv. te? Prendo addirittura φ^n (generica). Ognuna delle C^4

a dette la taglia in $4n$ punti. Perciò avrò φ^{4n} . Di cui si

aggiungere che è tangente a ogni faccia di T' secondo

C^{2n} Invero la sua int.ne con ~~una~~ faccia $x_i^2 = 0$ proviene dalla

traccia di φ con la faccia omologa; la quale (ragionando

a piani come teste fra gli spazi \mathbb{P}^3 : alla volta di $x_i^2 = 0$ con

numero C^2 di $x_i = 0$, etc.) le appart per con C^{2n} . Quindi

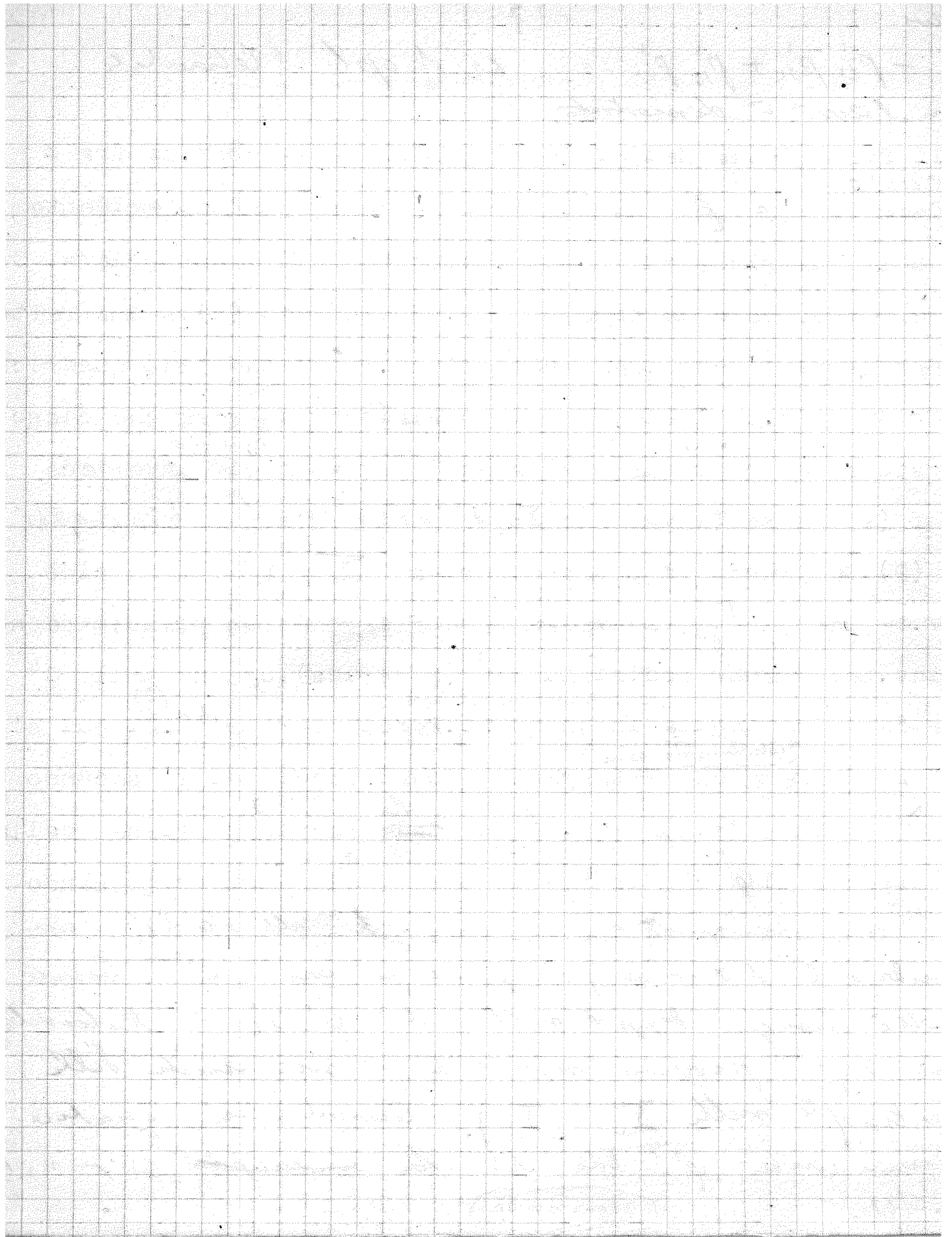
sta dunque doppie nell'int. φ^4 $x_i^2 = 0$. (Naturalmente

sta φ^{4n} proviene non solo da φ^n ma anche dalle

tracce nelle $I_1 \dots I_8$). Quindi a una quadrica

corrisponde φ^8 etc. etc. Ma anche più si pu m.

(1) non a p. 41



S

quadrica con T autopolare

C^4 inv. te per T^8

q^m generica

piano generico

C^2

q^m generica

retta generica

S'

piano

(1)

retta

(2)

$q^{1,4n}$ C^2 alle facce di T' scind. (3)

$C^{1,2n}$

(3)

$q^{1,4}$ C^2 alle facce scind. C^2 (4)

di Steiner "iscritta in T' "

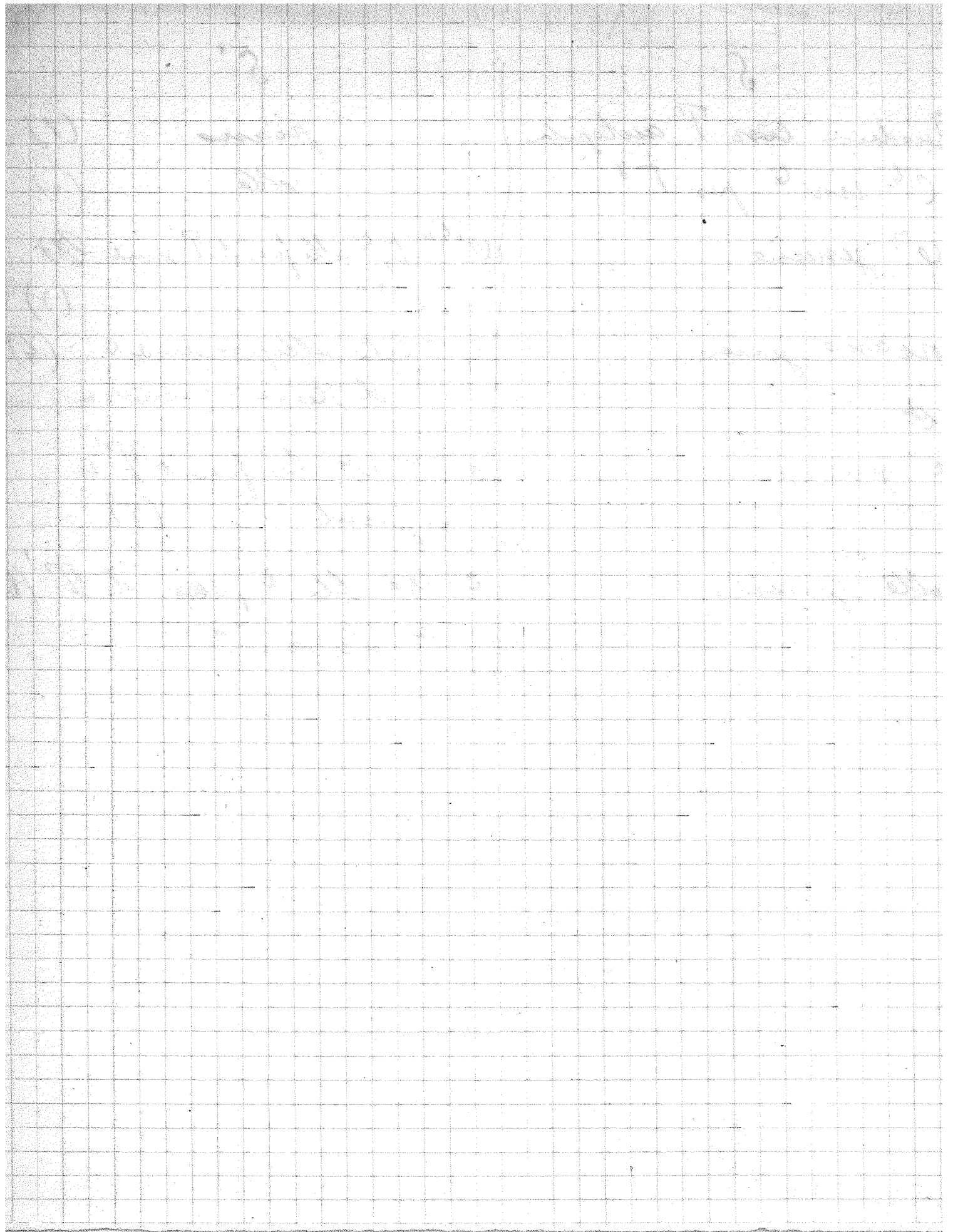
$C^{1,2n}$ C^2 alle facce di T' in

spunti

(5)

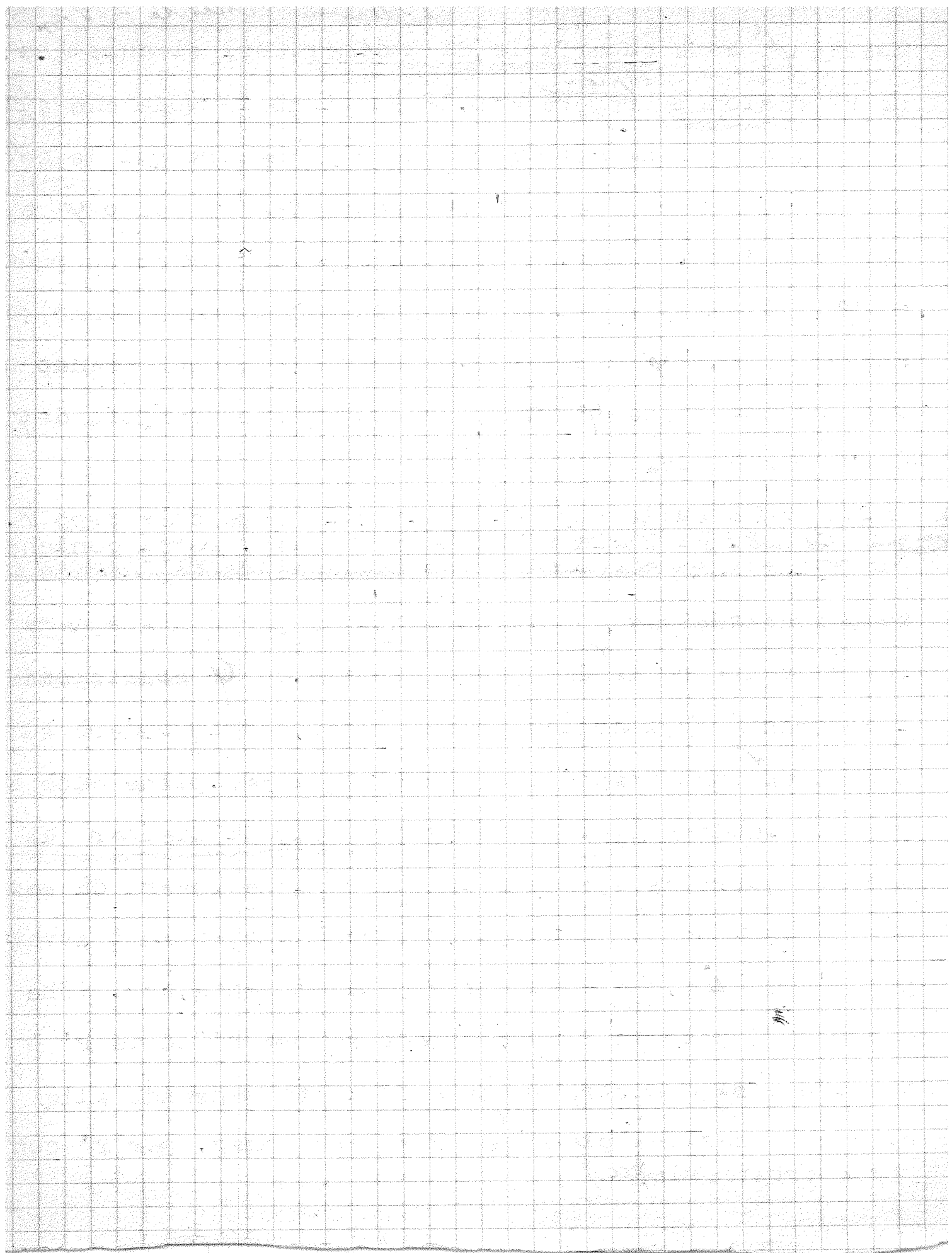
C^2 C^2 alle 4 facce di T' (6)

"iscritta in T' "



Queste φ^s sono superficie di Steiner. Così si chiamano
 na \mathbb{P}^4 razionale ^(spiegare) rappresent. le su piano in modo che a
 sue sezioni piane corrispondano coniche. Ora qui la cor-
 za non biunivoca fra S S' subordina fra il piano φ e
 φ^s una corr. za alg. ca biunivoca (perchè preso un pun-
 di φ , gli altri 7 del G_3 non stan più in quel piano);
 sicchè intanto φ^s è una sup. razionale; e quando prendo
 sua sezione piana $\varphi^s \cdot \pi^1$, i suoi punti provengono da φ
 che è una conica.

~~una qualunque~~ DIGRESSIONE sulla sup di Steiner. In base alla rapp r
 di Steiner contiene un sist. ∞^1 di coniche
 tali che per ogni
 coppia di punti ne passa una (spiega)
 Invero a una retta γ del piano rappres. vo φ
 incontrante ogni conica in due punti, corrisponderà su
 una curva incontrante in 2 punti ogni sez. piana cioè a
 piano. Inoltre ogni piano tgte di sup di Steiner la
 secondo quartica spezzata in due coniche. Invero dà sez
 che ha in P un punto doppio; e sicchè altrettanto avver
 per l'immagine, che è dunque coppia di rette, ecc. (Che
 C con pt doppio in P corrisponda sempre C' id id P' è
 intuitivo e si dimostra senza difficoltà pensando alle
 ni con le sezioni piane per P , e loro imag. per P' con
 tgte arbitraria ecc.)



Possiamo renderci ragione di questa p.tà anche altrimenti, che a dire alcune altre con alle F & K...

Osserviamo anzitutto che le φ' da noi ottenute sono due di F^3 con 4 punti doppi (cioè sono di 3.a classe, con 4 pi. tangenti doppi) Invero una ha evid. te per equazione (a. h.)

$$(1) \varphi = \sum K_i \sqrt{x_i} = 0.$$

Formo l'eq. involuppo: d'pica $y_i = \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}$, cioè $\varphi \xi_i = \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}$ e l'eq. involuppo elim. x_i fu g. te $\varphi_i = 0$ e (1) (Non ha nemmeno bisogno di rendere eq. l'eq. (1))

$$\varphi \xi_i = \frac{1}{2} \frac{K_i}{\sqrt{x_i}}, \quad \sqrt{x_i} = \frac{K_i}{2 \xi_i}$$

$$\sum \frac{K_i}{\xi_i} = 0 \quad \text{cioè} \quad K_1 \xi_1 \xi_2 \xi_3 + \dots + K_5 \xi_1 \xi_2 \xi_3$$

Ho appunto eq. di 3° grado cioè φ' è di 3° classe. Le abbiamo sup. Drole (in coord. x e y di punti)

$$K_1 y_1 y_2 y_3 + \dots = 0$$

Ho evid. te F^3 con doppi e le vertici del tetraedro (per A, e curva in corso ξ_i $K_i y_3 y_4 + K_j y_2 y_5 + K_k y_1 y_6$)

Decid. cioè per φ' sono le pian ξ_i doppi: sono le base di F^3 , in ciascun delle quali ho le coordinate ξ_i in ξ curva. delle di gen. et. curv. quadratico). (Del resto da tale F^3 abbia da ξ i vertici delle p. di ξ (della $n = n(u-1)$, $4 \cdot 2 = 4$). Ora confermiamo la p.tà relativa ai piani ξ_i di φ' . Per delib. due coordinate a F^3 i piani ξ_i da suo pt. P, cioè ciascuna a F^3 il caso ξ_i da P

Aggiungiamo poi F^4 di Steiner due punti a p. 40 di k_i ; 1 con
 $y = \sum x_i$ viene sottoposto punto $x_1 = (2, -2, -2)$
 $x_2 = (-2, 2, 2)$
 $x_3 = (-2, -2, 2)$
 $x_4 = (2, 2, 2)$

una \mathbb{C} di an. H. con rapp. (linee) su un piano e un vide line
 e la \mathbb{C} immagine. Si vede ben un'altra cur. di 2° ord.
 un ab. di $z_1^2 + z_2^2 + z_3^2$, $z_1 z_2$, $z_1 z_3$, $z_2 z_3$ cur. di 2° ord.
 $Y_1 = z_1 z_2 z_3$
 $Y_2 = z_1^2 z_2$
 $X_3 = z_1 z_2 z_3$
 $X_4 = z_1^2 + z_2^2 = z_3^2$
 le X_i su ab. le altre z_i cur. di 2° ord. in ogni interse.
 tan come camb. d. coord. a due l'eq. delle F sulla cur.
 i , a cost. p. (con una eq. nelle x_i e per sostituirlo)
 $y_1^2 y_2^2 + y_1^2 y_3^2 + y_2^2 y_3^2 - 2 y_1 y_2 y_3 = 0$ in

(Passando a eq. ho 4 pti doppie di cui mai
 te allineate: lo sperimento arriva certo come B_4 è tripla
 di sotto)

e le rette $P_i P_j$ son doppie (per. opa con curve X_2, X_3 a 2° ord.)

È visibile il punto F^3 con pt. tripli da cui eman. delle doppie
 mettiamo da esso un piano ho sup. eq. le e quindi \mathbb{C} con 3
 A doppie da cui "trasf." quadratica i rettilinei a cur. di 2° ord.

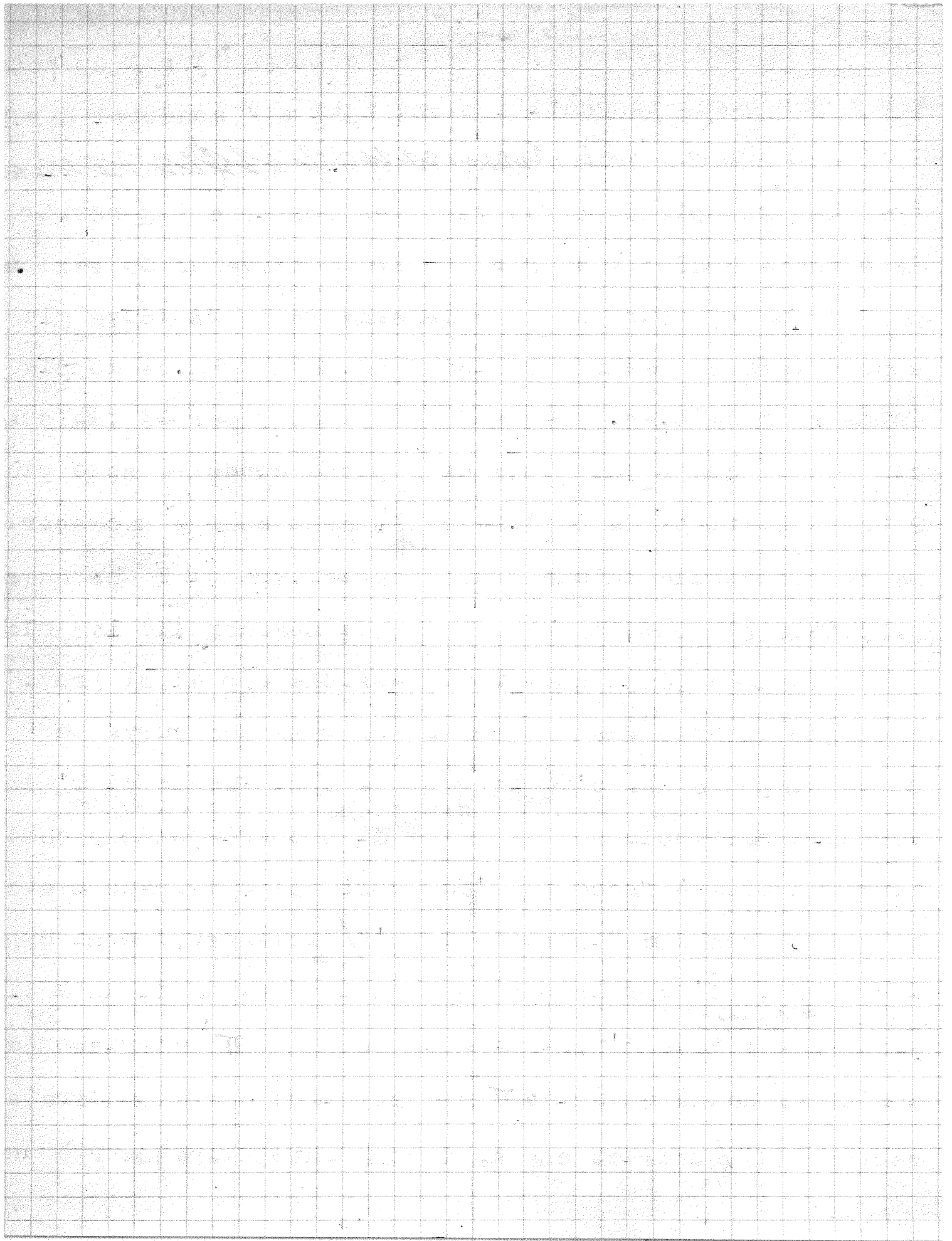
~~Il p. F^3 è il punto di incontro delle 4~~
 le \mathbb{C} usate in T' (una sola su un ogni piano)
 sono ∞^4 , con le rette di S , il che rende già presu.

mi si dà che
 punto i cur. di Jacobson (s. le sup. di S_3 oltre F^3
 (F' in p. d. a) con ∞^4 curve; di Picard (id. oltre sig. s. le sup. non
 p. d. di S_3 a ser. piani x_i^2); di Kronecker-Castelnuovo (s. le sup. non. di S_3
 con ∞^4 ser. piane riducibili)

cono che ha per generatrici le rette tangenti a F condotte da P e per piani tangenti i piani tgti a F condotti da P . È un cono di quarto ordine ~~come la sez. re di F con un piano~~

(perchè ogni piano per il vertice P contiene 4 generatrici le 4 rette condotte da P a toccare altrove la C^3 sezione per il qual'ognuna delle 4 ~~generatrici~~ rette PA_i (dove gli A_i sono i vertici della piramide fond. ls) è gen. ce doppia (come si vede p.es. prendendo un piano p per OA_1 ; la sua sezione è C^3 con A_1 doppio; e da P posso condurre solo più 2 tgeti distinte da OA_1). Perciò questo cono è necessariamente riducibile in due conici quadrici. Quindi F^3 ha questa prop. tà; e si conferma per la sup di Steiner (1) ha dia

Tornando, dopo questa digressione a. p. 41, si trova giungendo in modo analogo che a una generica curva c^n in S corrisponde una c^{2n} tangente a ogni faccia di T' in punti ~~generiche~~. In particolare alle rette di S corrispondono coniche tangenti alle 4 facce di T' . Ho così (5) (6) Diremo brevemente queste coniche "iscritte in T' ". Viceversa, a ogni conica iscritta in T' corrispondono in S le 8 rette di un G . In ~~in modo più~~ tanto a una tale c^2 , situata in un piano π' corrisponde una linea della quadrica π che sappiamo corrispondere a secondo (1) (quadrica che ha T come autopolare) Se P è un



Precisamente, se P' è un pt. della $C^2 \gamma'$, e P il suo corr.^{te} alla π' , usano da ciascuna gen.^{ce} g_1, g_2 usante da P per una conica per P' appartenente alla schiera di π' in S' , ind.^{ca} Ho con γ_1, γ_2 . Per π' esistente nella schiera (solo) 2 C^2 per P' , ho da γ' coincidenti con γ_1 o γ_2 .

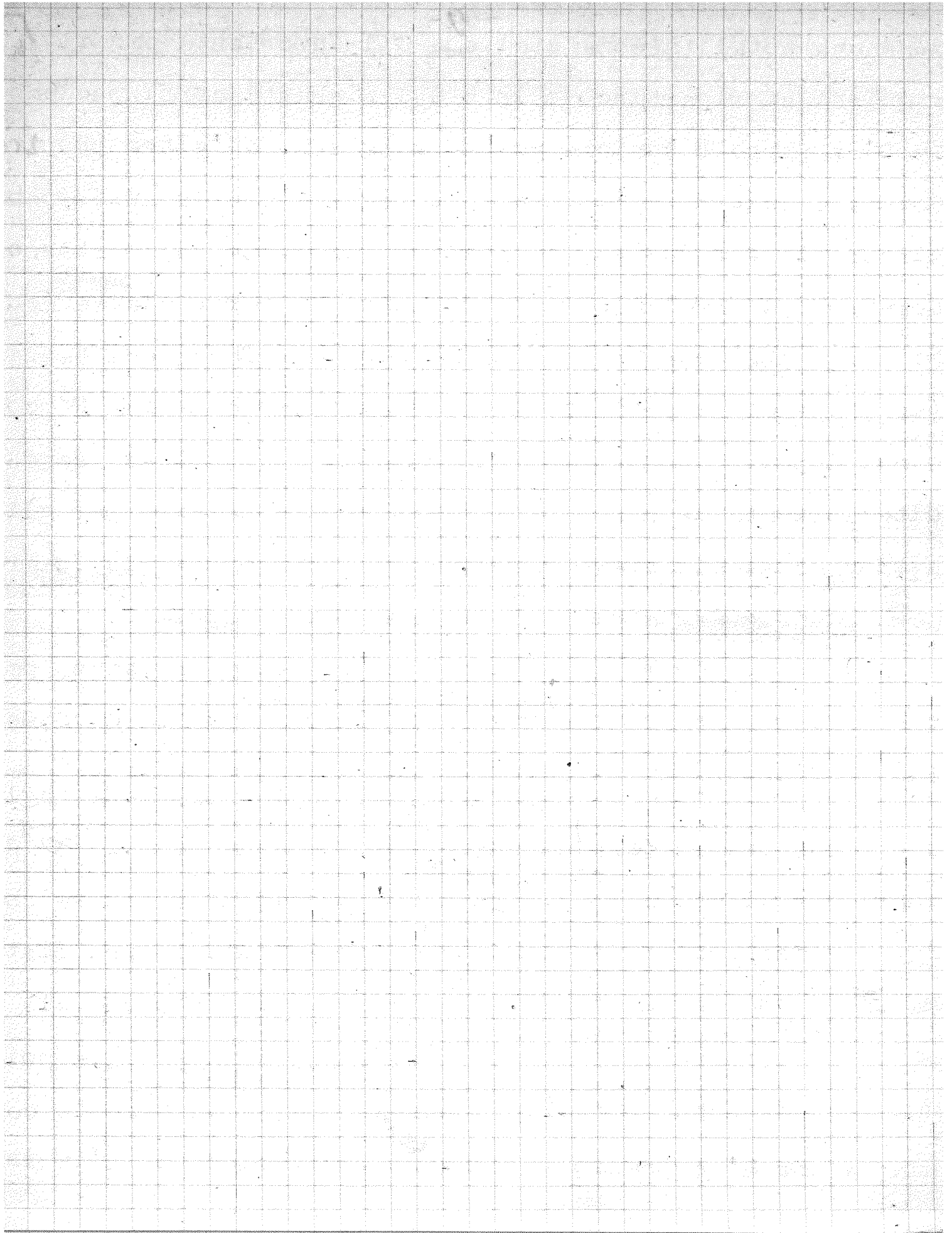
di un G_8 , presa tale conica γ' e in π' e preso su essa un punto P' e un suo corrispondente P sulla quadrica π' , h. che delle due coniche di π' corr. ti a g_1, g_2 una non può che coincidere con γ' , cosicchè questa ha proprio per co. una (cioè 8) retta di S .

Non mi fermerò qui su tutte le particolarità indicate in questa II parte della Memoria di Segre. Aggiungo soltanto 1) che Segre adopera la sua trsf. ne per dedurre proprietà della sup. di Steiner. Così, ~~come~~ egli dimostra un teor. già dim. to da Eckardt, che due sup. di Steiner iscritte in uno stesso tetraedro si segano (in una C^{16} spezzata) in 8 coniche con questa considerazione. Se esse ~~sono~~ in S' provengono dai piani π, π' di S , formando i 2 G_8 definiti da questi, ho complessivamente 64 rette d'intersezione dei piani di un G_8 con quelli dell'altro, le quali for

(N. D. prof. Stet. Il caso del fascio è un ³ caso
studio del 1° anno. Due fasi: rigore id. quanto ~~stanno~~
in rete per Q)

mano una totalità (come quei due G_8) invariante per il $\sqrt{8}$
 e quindi si ripartiscono in 8 G_8 . A questi corrispondono
 in S' a punto 8 coniche comuni alle sup. Un'altra proprietà
 dovuta a Eckardt e ritrovata da Segre è che la sviluppab.
 circoscritta a due sup di Steiner iscritte nello stesso
 tetraedro (spiegare) è (anziché di nona) di terza classe (cu-
 bica sghemba) che ha fra i suoi piani le facce del tetra-
 (la proprietà è però obvia per dualità, dove le due F^3 co-
 punti doppi A_1 contengono gli spigoli e quindi si segan-
 ulteriormente in una C^3 che dovrà ancora passare per gli
 A_1 , dovendosi qui avere complete un punto quadruplo).
 però per ~~questo~~ complemento a questa proprietà.

2) cito anche un risultato di altro genere, anche pe-
 ché è ricomparso come nuovo in un lavoro recente di B. Se-
 e senza citazioni
 (Sulla possibilità di generare una quadrica mediante due
 schiere proiettive di quadriche, Boll U M I 1932). Se tagli
 una Q con una schiera di quadriche, viene un sist. a ∞^1
 quartiche di prima specie su Q . E' possibile ottenere che
 due diverse schiere di quadriche seghino uno stesso sist.
 ma Σ ? Con la sua trasf. ne Segre ha osservato che ciò
 avviene se prendo una prima schiera passante per Q , e poi
 una seconda schiera così; per una di quelle C_4 traccio co-
 munque una Q' e prendo la schiera individuata da Q' e da



Risulta da quanto precede il modo di trasformarsi delle
 ordinate di un punto, e dell'equazione di un piano. Occor-
 rà anche sapere come le coordinate di una retta p_{ik} si
 trasformano nel passaggio alla figura correte di S' (conica
 tratta dunque di dedurre dalle p_{ik} dei n^1 atti a carat-
 tizzare tale conica. Come tali si possono prendere i seguen-
 ti conica è (spiegare) quadrica inv. ppo degenera, e quindi
 sono adottare i coefficienti dell'equazione di tale qua-
 (i quali nat.te devono dare luogo a un discriminante nul-
 lanno questi ni le coordinate di una conica. Ora facendo
 calcolo segre trova per tali α'_{ik} (coeff. ti in $\sum \alpha'_{ik} z'_i z'_k$
 valori

$$(1) \quad \alpha'_{ik} = p_{ik}$$

quali effett.te rendono nullo, come si verifica il discr-
 piano di questa conica risulta avere le coordinate
 $z'_1 = p_{20} p_{04} p_{40}, \quad z'_2 = p_{14} p_{34} p_{10}, \quad z'_3 = p_{12} p_{42} p_{44}, \quad z'_4 = p_{12} p_{10} p_{20}$
 complesso di rette di S diventa un insieme ∞^3 diciamo
 complesso di coniche (tutte iscritte nel tetraedro T'), en-
 o la totalità ∞^3 delle coniche iscritte in T' . Come un
 complesso di rette in S ha un'eq.ne nelle p_{ik} , così
 corrispondente complesso di coniche avrà un'equazione
 nelle α'_{ik} , che si ottiene eliminando le p_{ik} fra le (1)
 e l'equazione $F(p) = 0$. Il grado dell'eq. così ottenuta
 è chiamato le serie grado del complesso di coniche (nelle

Lo crisi in relay. con ~~la~~ es. diff. l.

↓ del pt. di vista alla giorn. pers. elementari

Così, per un complesso di Battaglini $\sum c_{ik} p_{ik} = 0$, si ha che corrisponde un complesso lineare di coniche iscritte in E, con i due assi

Prima però di esaminare la III parte della Memoria

Segre voglio rilevare che la trsfne oggetto della seconda anzi la più generale $\lambda' = \alpha'' \quad \gamma' = \gamma'' \quad z' = z''$ *con k cost.*

~~non solo~~ non solo si trovava nei lavori già nominati, ma

anche stata adoperata da Lie, nelle sue ~~due~~ importanti ri

che relative al complesso tetraedrale. I risultati di Lie

sono stati in parte pubblicati anteriormente a Segre ("

die Reziprozitatverhältnisse des Reyeschen Komplexes Göt

Nachr. 1870 Op I p 68 e segg ti) ma in forma tale che l

tervento di quella trsfne doveva necessariamente sfuggir

Le ricerche di Lie si trovano poi esposte per esteso nel

la sua Geometrie der Ber. trsfnen (1896). Comunque Segre no

cita Lie come è naturale; e nemmeno Lie nella Geom d B, p

re dando notizie storiche diffuse, e pure soffermandosi

sul caso $k=1$ e sulla sup di Steiner nello stesso senso di

Segre non cita Segre - Ferrucio

L'importanza della trsfne citata in Lie ^{Sopra} dipende da ~~due~~

quanto ora dirò. Lie ha studiato lungamente il complesso ^{nel senso da accennarsi per Lo}

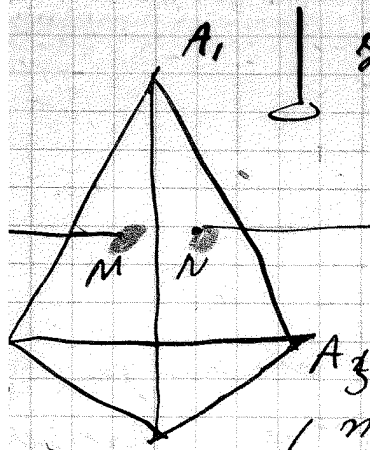
(la cui Geom. era già ben nota, soprattutto per opera di Reye)

tetraedrale (qui già definito analit. te e p. 25-27). La def. ne

geom. ca là data conduce subito alla eq. ne Come sopra.

↳ A tal scopo per data rete p_{ik} cerchiamo
in forma delle p_{ik} il bit $\frac{1}{2}$ secondo cui che
regole fanno del tetraedro; e poi esprimiamo

τ : cost.



55. Individuale $p_{ik} = M$ con $M(m, m, 0, m_4)$
 $N(n, n, m_3, 0)$ Ciascuna l'inter
 $m_1, m_2 = m, m_3$ con $\alpha_1 = 0$ e $m_1, m_2 = m, m_3 = 0$
 con $\alpha_2 = 0$. Il br. τ dei br. pt. nell'inter

Ag delle int. con $\alpha_1 = 0$ $\alpha_2 = 0$ $\alpha_3 = 0$ $\alpha_4 = 0$
 $(\frac{m_1}{m_1}, \frac{m_2}{m_2}, \infty, 0) = (\frac{m_2}{m_2}, \frac{m_1}{m_1}, 0, \infty) = \frac{m_2}{m_2}, \frac{m_1}{m_1} =$

relazioni ~~tra~~ rapporti in fr. delle $p_{ik} = \begin{vmatrix} m_1, m_2, 0, m_4 \\ n_1, m_2, m_3, 0 \end{vmatrix}$

$p_{13} = m_1, m_3$ $p_{23} = m_2, m_3$ $\frac{m_1}{m_2} = \frac{p_{13}}{p_{23}}$
 $p_{14} = -n_1, m_4$ $p_{24} = -n_2, m_4$ $\frac{m_1}{m_2} = \frac{p_{14}}{p_{24}}$

utili le cd. nec. e suff. τ punti in abbie br. τ i

$(\frac{m_1}{m_2} = \tau) \frac{p_{13} p_{24} - \tau p_{14} p_{23} = 0$ cioè $\boxed{p_{13} p_{24} + \tau p_{14} p_{23} = 0}$

con proprio un eq. nel tipo indic. (e due p. usate come gi. abbe.) Viviamo a b

$a p_{12} p_{34} + b p_{13} p_{24} + c p_{14} p_{23} = 0$ la identif. con quella
 dove $a(p_{12} p_{34} = \dots) = 0$ e b

$(b-a) p_{13} p_{24} + (c-a) p_{14} p_{23} = 0$

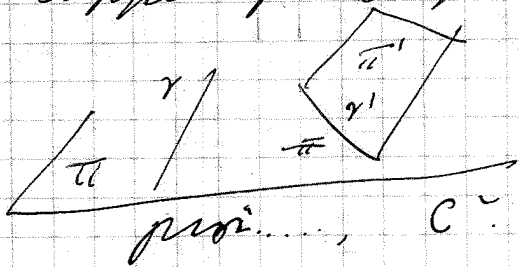
$\tau = \frac{c-a}{b-a}$

(Stesso da una retta) qualunque e in parallela de una

è evidente facilmente che proiettando (dalla retta l'eplo) i vertici del tetraed. si ha lo stesso br. τ .

ma il epl. no si può girare nel modo duale.

Del resto, due r. cpl. no quasi razionali i' due an. gen. le
 part. le r. cpl. contenute in piano gen. π , avendo
 coppia pt. c. m. p. i' π , dopo in π' , saranno i



pt. di P' di π π' con P
 alle r. cpl. π π' , et sp. π

I

Aggiungo che due r. cpl. in piano gen. π ha 0
 r. cpl. π π' , in ogni faccia del tetra. π gen. in

$\pi_3 = 0$ per le r. cpl. ha $p_{12} = p_{23} = p_{31} = 0$ per cui

caratt. $\left[\begin{array}{ccc|ccc} x_1 & x_2 & x_3 & 0 & 0 & 0 \\ y_1 & y_2 & y_3 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$ $\left. \begin{array}{l} \text{...} \\ \text{...} \end{array} \right\}$ coppia sp. A, A_1, A_2

A, A_2] tutte le r. cpl. soddisfanno all' eq. del cpl. come

citato a p. 55. Ho dunque l' esempio di piani eccezionali

con r. cpl. stanno tutte sul cpl. si chiamano (Zindler Eq. n.

riani principali (per un cpl. π π'). Realmente piu

principali (qui i vertici : $p_{12} = p_{23} = p_{31} = 0$)

Un altro modo elementare per giungere al compl. tetraedr. è
 di congiungere le coppie di pt. corr. in una omografia generica
 fra spazi tripputi, giacché nel caso di avere le pt. corr.
 non si è $x'_i = k_i x_i$ oppure a un \mathcal{F}' le altre le farò
 far in $\mathcal{K} x' - k p x = 0$ $\text{int.}^{\text{to}} (k, k_1, k_2, k_3)$ - cost. \mathcal{F}' . Così p.o.

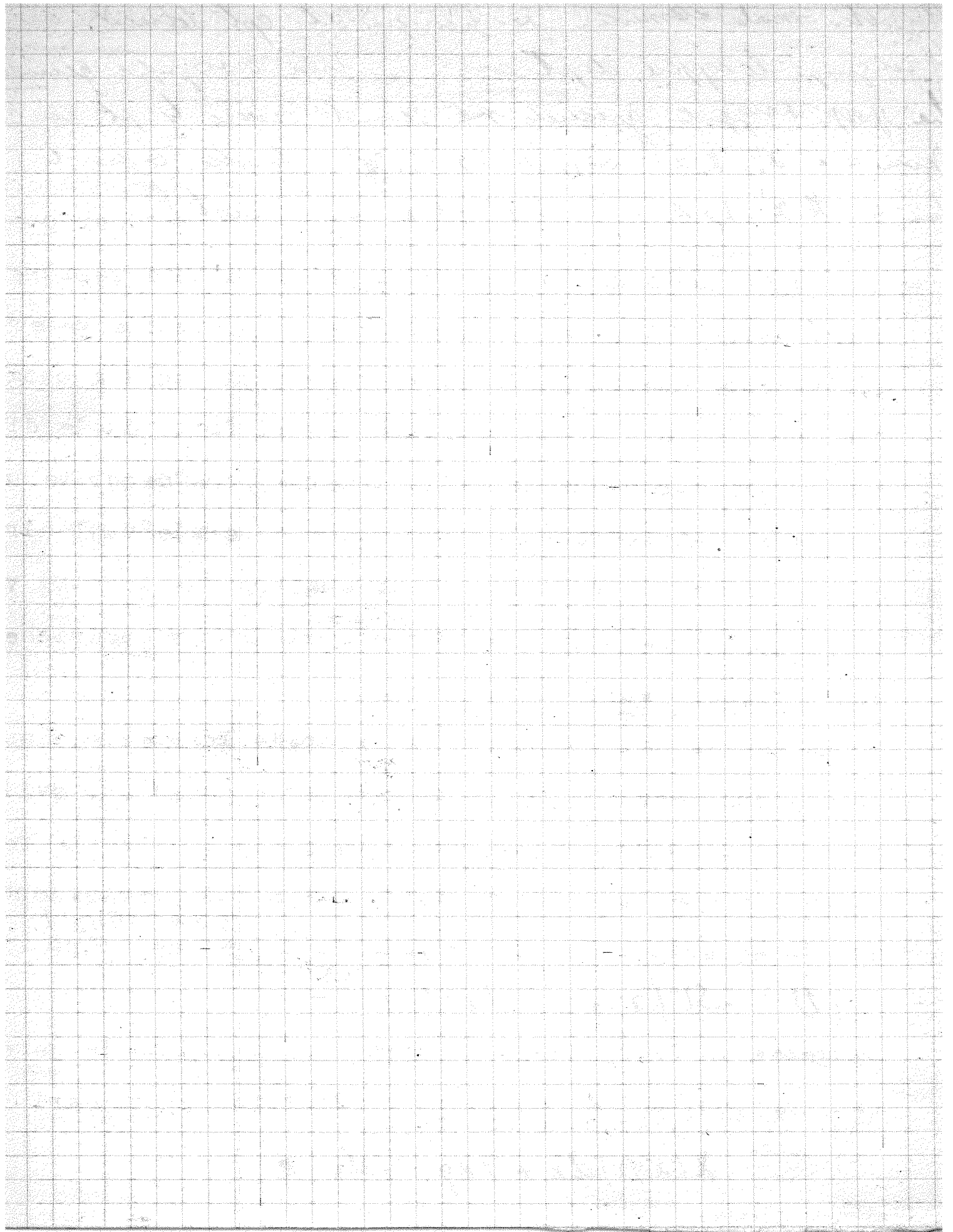
se di ogni punto dello spazio si prende l'intersezione
 piani polari risp. a due quadriche in posizione generica
 Q, Q' siccome questi piani si corrispondono in una omografia
 prodotta dalle due polarità - per il fatto che di
 quello ora visto - quella retta intersezione descrive un
 complesso tetraedrale. "in posizione generale" vuol dire
 che la omografia nominata abbia quattro punti uniti
 e di un tetraedro; è quello che avviene per quadriche
con tetraedro autopolare comune.

La teoria del complesso tetraedrale in specie, e quella
 dei complessi di rette in genere ha preso uno sviluppo
 affatto nuovo con Lie, che l'ha posta in stretta relazione
 con quella delle eq. diff. ~~Lie~~ E più precisamente
 con le equazioni - che Lie chiama di Monge - del tipo
 (B. J. A. 250555. 4)

$$(1) \quad \Omega(x, y, z; dx, dy, dz) = 0$$

omogenee in dx, dy, dz di un certo grado n . Sono le generalizzazioni delle equazioni di Pfaff $(n-1)$ lineari omogenee in dx, dy, dz , cioè del tipo

$$X(x, y, z) dx + Y dy + Z dz = 0.$$



Il problema dell'integrazione di (1) va inteso nel senso di cercare per x, y, z funzioni di un parametro t (eventualmente di una stessa fra le x, y, z) in modo da rendere soddisfatta la stessa (1). Si immagina la (1) come atto a definire fra gli ∞^5 "el. lineari dello spazio" (cart. no xyz) cioè punti e retta appartenentisi, in quanto per ogni dato punto

$P(x, y, z)$ la (1) rappresenta un cono di direzioni $dx:dy:dz$ (cono elementare) uscenti dal punto stesso. Il problema dell'integrazione

della (1) consiste in sostanza nella ricerca di totalità

∞^1 di tali elementi lineari che si ordinino negli el. (curva integrale)

(punto tangente) di una curva. Si concepisce l'integrazione della (1) anche da un altro punto di vista. Con

la (1) (in quanto non sia di Pfaff) definisce non solo ∞^4

lineari, ma anche ∞^4 el. ti superficiali (punto-piano);

gli ∞^1 di ciascun cono ^(∞^2) fra quelli sopra considerati. Si

può allora porre il problema dell'integrazione come la

ricerca delle superficie i cui ~~el. ti~~ el. ti (punto-piano

tangenti) sono fra gli ∞^4 definiti dall'equazione di Monge

(si veda esempio per l'eq. $z = z(x, y)$ un c. p. dell'ordine n in x, y a partire da (1))

Ora un complesso \mathcal{C} di rette conduce a considerare

una (particolare) equazione di Monge, ove si adotti per cono elementare uscente da ogni punto dello spazio il complesso

formato dalle rette del complesso da cui si parte.

Franchino ovviamente le ∞^2 rette. Escluso

✓ Per una tale linea (G d B 303), in estensione di quanto avviene per il caso ben noto del cpl lineare, Lie trova facilmente che il piano osculatore in P si ottiene dal cono elementare uscente da P, il quale dunque ha fra le generatrici la tgte t in P, come piano ad esso tangente lungo la t (lo applicheremo poi)

Se p es per i pt si prendono coord. cart n h x y z, indica
 con l, m, n ni prop si cos dir di una retta posso prender

le p_{ik} i minori di $\begin{pmatrix} x & y & z & 1 \\ l & m & n & 0 \end{pmatrix}$

allora per il cpl. di eq. om. es detto $F(p_1, p_2, p_3, p_4, p_5, p_6, p_7, p_8, p_9, p_{10})$

questa si scrive $F(l, m, n, y_n - z_m, x_n - z_l, x_m - y_l) = 0$

come per la tgte a una curva $l: m: n = dx: dy: dz$ e
 l'equazione di Monge relativa al complesso dato è

$$F(dx, dy, dz, ydz - zdy, xdz - zdx, xdy - ydx) = 0$$

così a ogni complesso si accompagna un'eq. di Monge (ma non

viceversa; perchè non sempre la (1) si può scrivere nella

forma detta: del resto in generale per un'eq. di Monge qu

unque le generatrici dei coni elementari sono in tutto, c

è plausibile a priori ∞^4 e non soltanto le ∞^3 di

un complesso) Riscostata così la teoria dei complessi

di rette a quella delle equazioni di Monge, era naturale

che per Lie venisse in prima linea il problema dell'integ

sione di tale equazione, il che come è chiaro geometricame

te vuol dire ricerca delle linee le cui tangenti apparter

sono a un dato complesso di rette. Dopo il caso del co

mplesso lineare (dove si hanno p es tra le soluzioni le cu

liche sghembe, l'elica circolare, e dove è facile assegna

re la soluzione più generale, dipendente da una funzione

le quali per ∞^1 (rette del epl. no) ammette le sue
tracce sui 4 piani piers epl. (p. 55): punti
 h_0, ∞^1 c' di ordine

↓ coeff. $b-a$ ecc. sono omogenei, e a meno delle:
unità 1 e 2 k (il 3^o è $-k-1$). Quei

epl. h_0 e h_1 comprendono a valori arbitrari k $\frac{c-a}{b-a}$
(p. 55), vuol dire due suoi ∞^1 in cui si ripetono le
altre in base al h_0 e h_1 secondo cui dipende il ∞^1 . In
un piano generico h_0 ha una curva inv. k da per ogni epl.

arbitraria di una variabile) Lie si è fermato a lungo sul più semplice fra i complessi quadratici, che è appunto il complesso tetraedrale, ed ~~ha~~ assegnato esplicitamente le curve del complesso tetraedrale (G d B. 327) dipendenti esse pure da una funzione arbitraria. Ora la

trasf. $x' = x^k \quad y' = y^k \quad z' = z^k \quad (\tau)$

entra in gioco in questa teoria per la ragione ^{essenziale} seguente

Formiamo l'eq. di Monge relativa alle $a p_{12} p_{23} + b p_{13} p_{24} +$

$c p_{14} p_{23} = 0$ di p. 55. Ans. (p. 61)

$a(x dy - y dx) dz + b(x dz - z da) dy + c(y dz - z dy) da = 0$

$(b-a)x dy dz + (a-c)y dx dz + (c-b)z dx dy = 0$

quando la trasf. (τ) ha per es. $(x = x'^{1/k} dz'$ e poi)

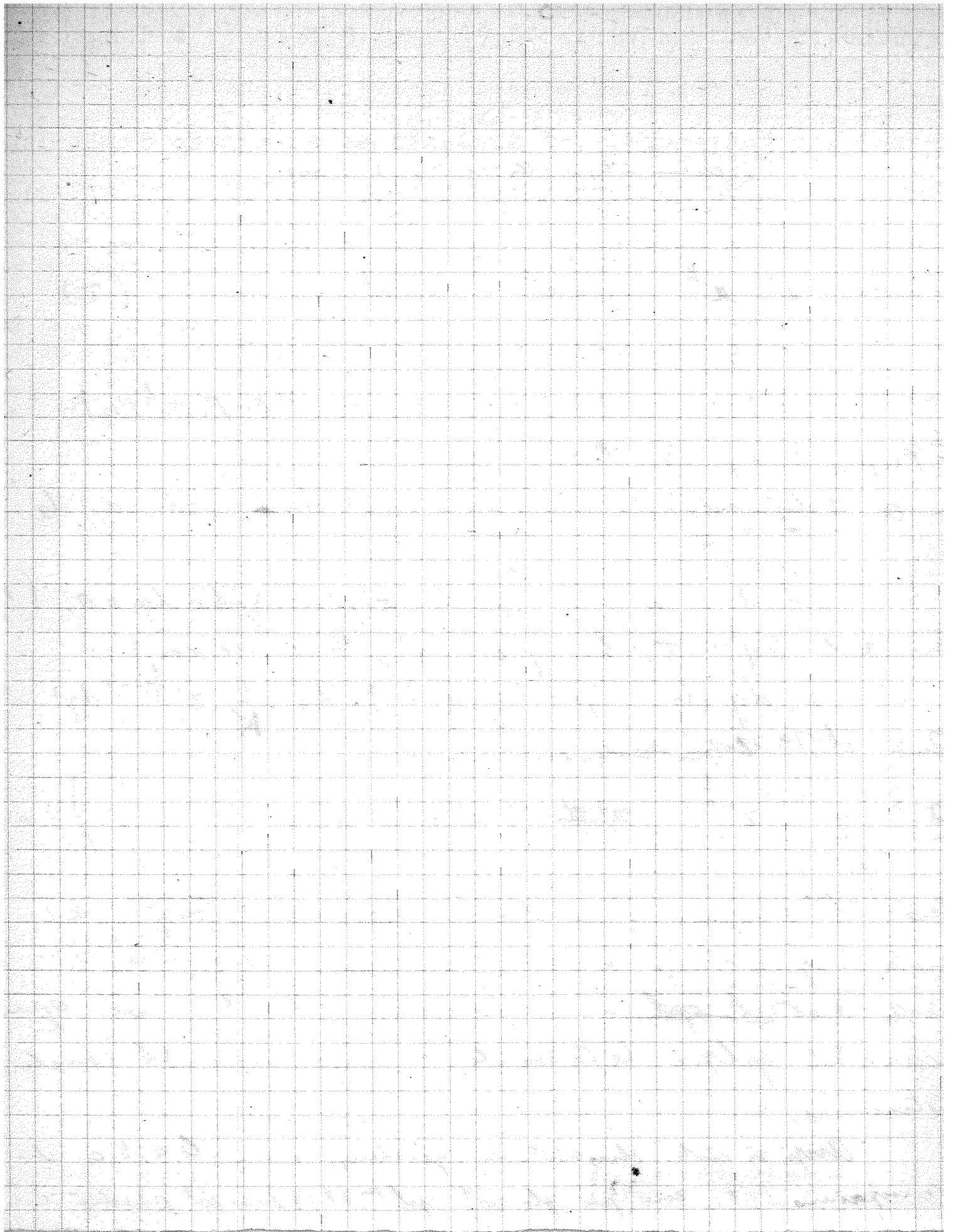
$x dy dz = x'^{1/k} \frac{1}{k} y'^{1/k-1} dy' \cdot \frac{1}{k} z'^{1/k-1} dz'$

una ~~trasf. simile~~ in cui

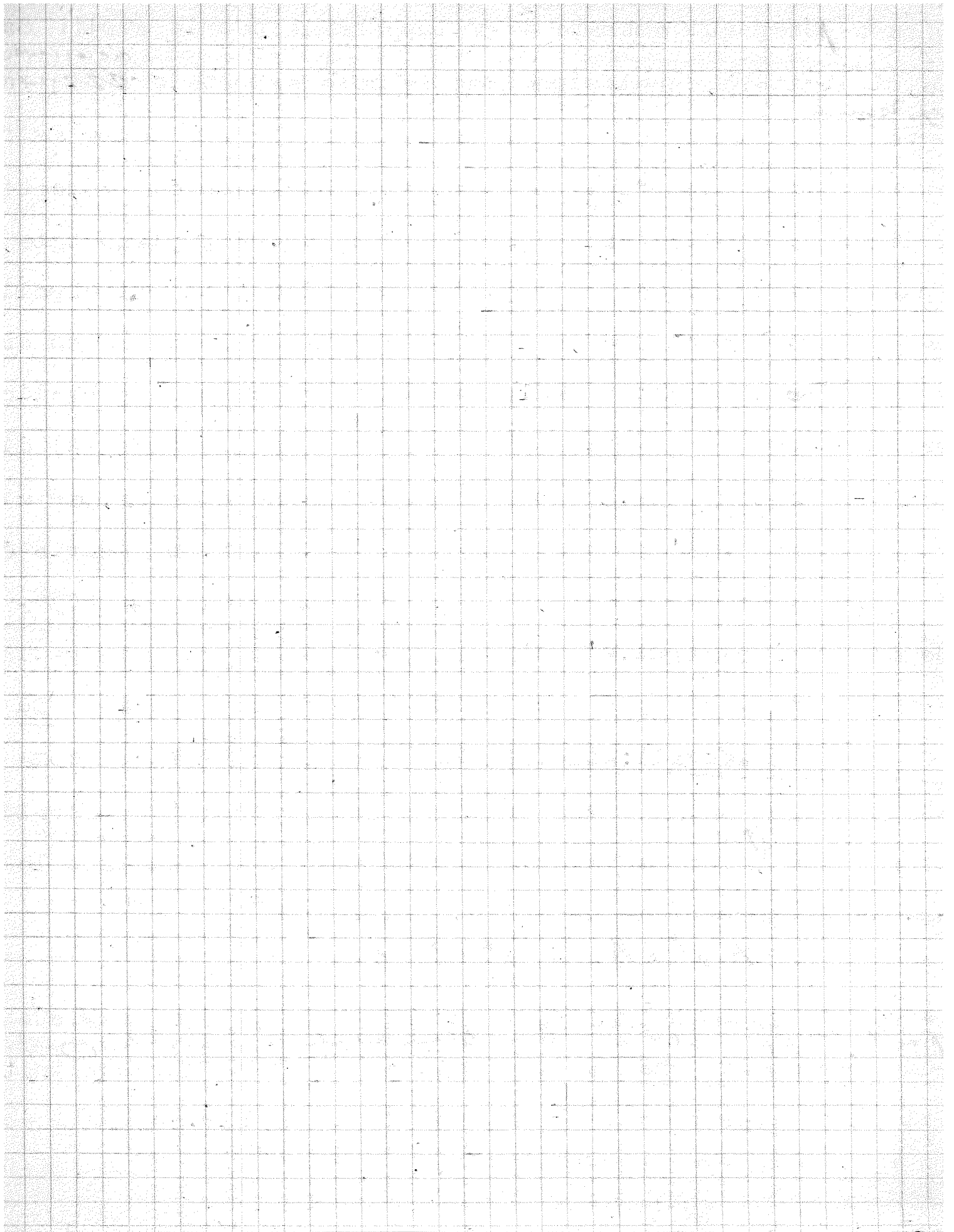
$x'^{1/k-1} y'^{1/k-1} z'^{1/k-1} (\dots (b-a) z' dy' dz' \dots) = 0$

così l'equazione è inalterata. Quindi la trasf. (τ) porta l'eq. di Monge in sé, cioè ogni curva integrale è ~~risultato~~ una curva integrale, cioè ogni curva del complesso tetraedrale in una curva del complesso tetraedrale. (1)

Ogni ~~risultato~~ ~~risultato~~ ~~risultato~~ qualunque siano le a, b, c due compari in (*) cioè in ∞^1 ~~cont. in (*)~~ (due ∞^1 ~~risultato~~ i.)



Senza poter qui entrare a sviluppare la teoria svolta da
 le, mi limiterò, in relazione con le cose esposte, a ~~accennare~~
~~cap. Iamente~~ della applicazione da lui fatta alla ricerca delle asint
 otiche delle superficie tetraedrali. Richiamo del concetto
 di linea asintotica (tale che il piano osc. re \approx piano tgte,
 oppure rette. Curve della sup. inv. to dalle tgtk principali
 Se la sup. è analitica, nel campo complesso se ne hanno due
 sistemi ∞ . Nel campo reale da ~~ogni~~ ogni punto iperbolico
 per limitarci a questi, cioè a una regione (in piccolo) di
 questi - ne escono due. La loro determinazione dipende, per ci
 un sistema dall'integrazione di un'eq. diff. ordinaria d
 ordine; per $z = z(x, y)$ è la $r dx^2 + 2s dx dy + t dy^2$
 ne dà i due sistemi. È un'equazione che non si integra in
 termini finiti che per pochissimi tipi di superficie) Su
 superficie tetraedrali (studiate da la Gournerie) ¹⁸⁶⁷ col nome
 più opportuno usato anche da Lie di superficie tetraedrali
 simmetriche (qu. dirò brevemente sup tetraedr.) ha studiato le
 superficie rappresentate da un'eq. lin in $x^k y^k z^k$.
 cioè $A x^k + B y^k + C z^k = 0$;
 anche le curve tetraedrali intersezioni di due tali, stat
 p. ex. le C^k d. p. int. a. r. d. con tetraed. acutangolo (e per conseguenza, spigoli)
 sendo per queste che le loro tgtk segano i piani coordinati
 il piano improprio in punti che danno un bir. costante, ci

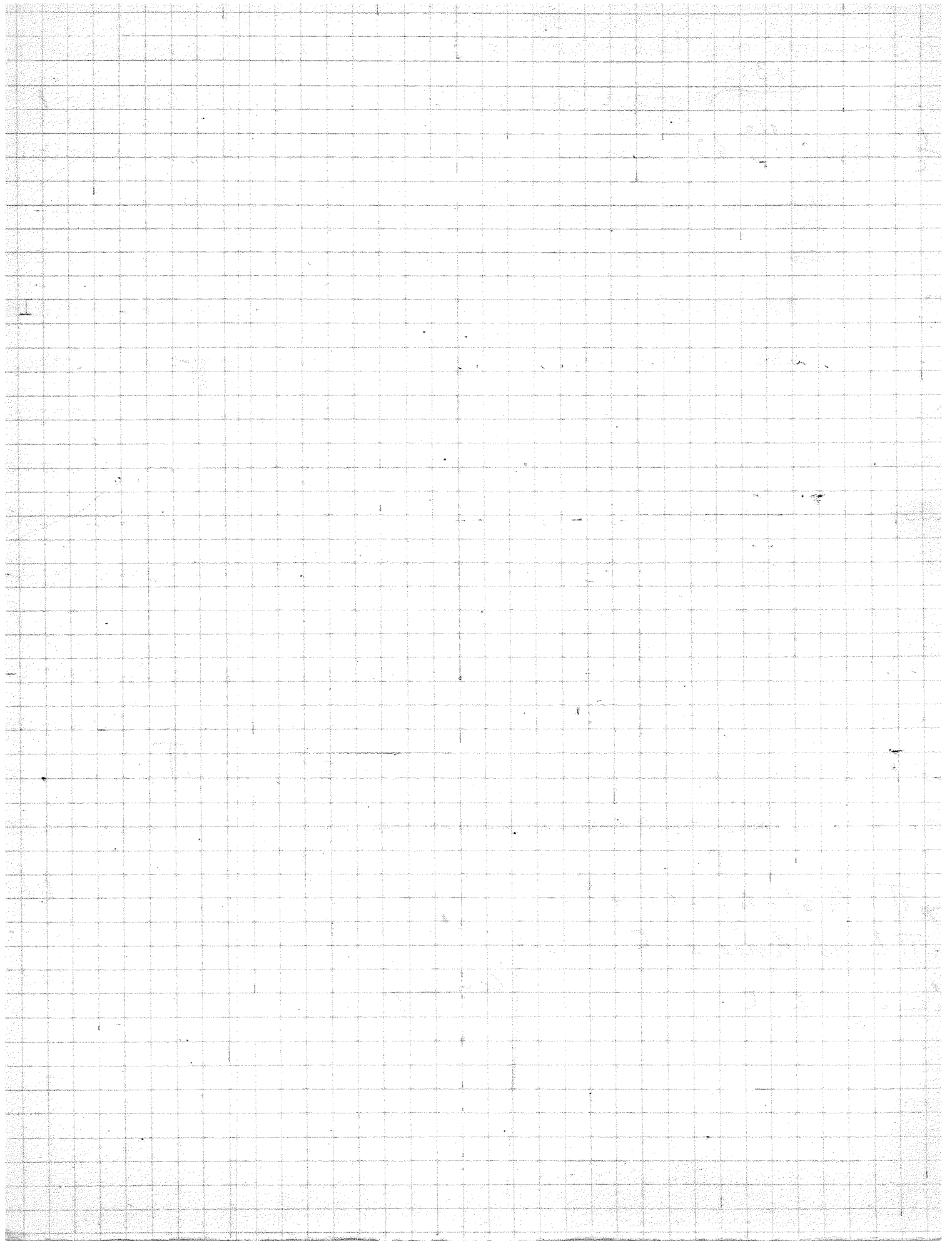


in sostanza che tali curve appartengono a un complesso σ di Lie G d B (325) Esempi; le quadriche, la sup. di Steiner $\frac{1}{2}$, cf. (1/a) (2) (3). Lie ha mostrato, come dicevo, la possibilità di ottenere in termini finiti le asintotiche di tali sup.: prima delle sue ricerche era noto, oltre a quello ovvio delle C, (spiegare) il solo caso della sup. di Steiner (Lie & Clebsch, ~~Math~~ Crelle 1867, t 67, Üb die Steinersche Fläche von Integration indicatagli da Gordan; e poi subito dopo geom. te mediante la rappre. ne piana da Cremona nello stesso 1867, Rend Inst Lomb (1) IV, Op II p 389 Rappresentazione della superficie di Steiner.... sopra un piano. Vengono C4 di seconda specie).

Il procedimento di Lie è questo. La sua trsfne fa corrispondere ai piani di S' le sup tetraedr. di S . Ne fisso un corrispondente a un piano determinato π' , sia Π Ho(v. t. della) (1). ~~.....~~ Fisso anche uno deter

S
 Π) $A_2^k + B_3^k + C_2^k + D_2^k$
 Π ho ∞^1 linee di C
 linea γ^k di C .

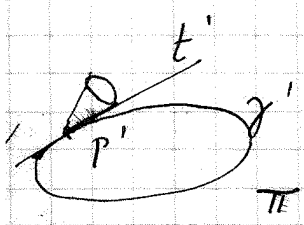
S'
 per π' (1)
 in π' ho ∞^1 rette di C (2)
 conica γ^k (3)

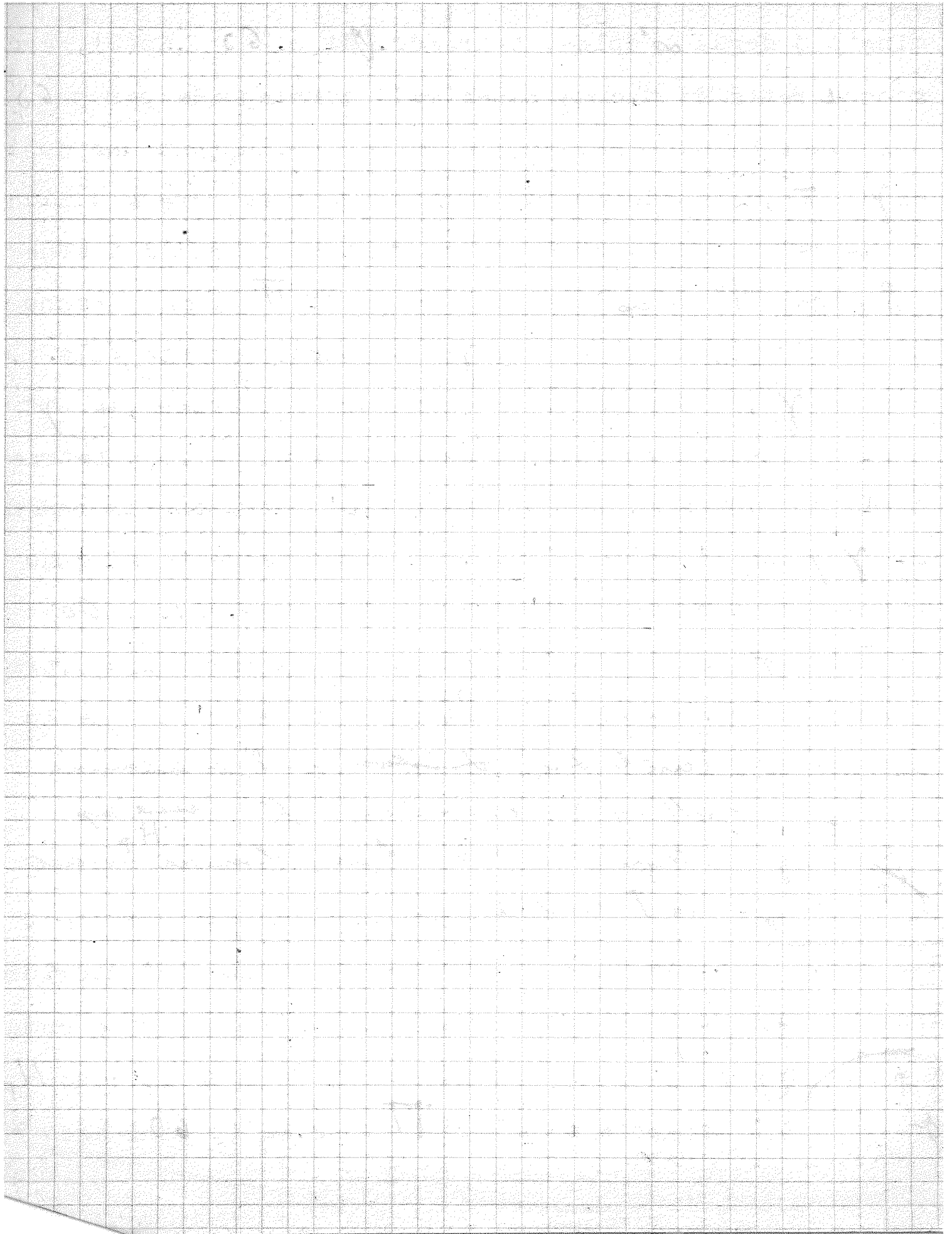


minato C degli ∞' complessi tetraedr. (p. 60) Ho(2), perche
 a ogni retta di C, come linea di C corrisponde per p 60
 una linea di C. Poi quelle rette inviluppano una conica
 γ' di π' , la quale dunque appartiene essa pure a C. Siccome
 le relazioni di contatto si mantengono nella trasfne:

Se S e S' , le ∞' linee ora dette di π ammetteranno
 un inviluppo, che come linea di S corrisponde alla
 conica γ' di C, appartiene essa pure a C. Or bene, la γ
 così ottenuta è appunto, un'asintotica della sup. tetraedra
 considerata. Siano invero P, P' punti corrispondenti
 di γ, γ' . In P' , detta t', il piano tangente al cono
 elementare uscente da P' è (come piano osc. re. p. 60
 il piano π . La trasfne mutando in se il complesso C, tra-

formerà il cono elementare $H_{P'}$ uscente da P' in quello
 uscente da P (cioè le direz. t' ~~deventano~~ per P' da P in P'
 quello da P) : e viceversa t ~~deventano~~ per P da P' in P
 quello da P' ~~deventano~~ per P' da P in P' . Il cono H_P uscente
 da P risulterà tgte lungo la dir corr te t
 alla sup. . Invero, se no avrebbe in comune un'ulteriore
 direzione, che darebbe luogo a un'ulteriore direzione comune
 al cono H_P e al piano π' . Dunque il piano tgte al cono H_P
 lungo t è tangente alla sup π in P. Ma (p 60) esso è





anche osculatore alla linea γ in P. Quindi, valendo ciò per P, la γ è asintotica di Π . Abbiamo così trovato in finiti un'asintotica della sup. tetraedrale Π . Ma siccome quanto si è detto vale per ciascun complesso tetraedrale, abbiamo così infinite asintotiche di Π . Anzi le abbiamo di tutte; perchè ognuno di quei complessi conduce il piano π a una conica γ' ; e le ∞ coniche γ' così ottenute (p. 62) appartengono a una sfera, cosicchè riempiono doppiamente il piano. Perciò le corrispondenti curve sulla superficie (che sono asintotiche) la riempiono doppiamente e ci danno così tutte le asintotiche. (Quanto ho detto per non uscire dal campo reale conviene limitarlo a regioni a punti iperbolici. Nel campo complesso va sempre bene). Si hanno così effettivamente tutte le asintotiche e si potrebbe scriverne le equazioni in termini finiti, traducendo analiticamente il risultato. Del resto, Darboux (1. ed p. 143) con un procedimento diverso, col calcolo effettivo ~~ha~~ - sapendo già dopo P^2 che doveva condurre al risultato ha trovato per la sup. tetraedr. di eq. $\frac{x^2}{A} + \frac{y^2}{B} + \frac{z^2}{C} = 1$

~~$\left(\frac{x}{A}\right)^k + \left(\frac{y}{B}\right)^k + \left(\frac{z}{C}\right)^k = 1$~~ $\left(\frac{x}{A}\right)^k + \left(\frac{y}{B}\right)^k + \left(\frac{z}{C}\right)^k = 1$

le asintotiche

$$\sqrt{\alpha} \left(\frac{x}{A}\right)^{k/2} + \sqrt{\beta} \left(\frac{y}{B}\right)^{k/2} + \sqrt{\gamma} \left(\frac{z}{C}\right)^{k/2} = 0$$

in α, β, γ cost. tali che $\alpha + \beta + \gamma = 0$.

E che lo studio di queste sia semplice deriva dal fatto che le cof. a cui soddisfano le C^{∞} sono tutte lineari: (cercare quella per il sviluppo di toccare le 4 faccette) solo una, quella che prima trattarsi d'quadriche involucre degenerate

Le sono proprio i conici di Battaglini, quella a cui si presta meglio le sue trasform., perché sono essi due sistemi conici lineari $A \cdot C^{\infty}$ scritte in T^1

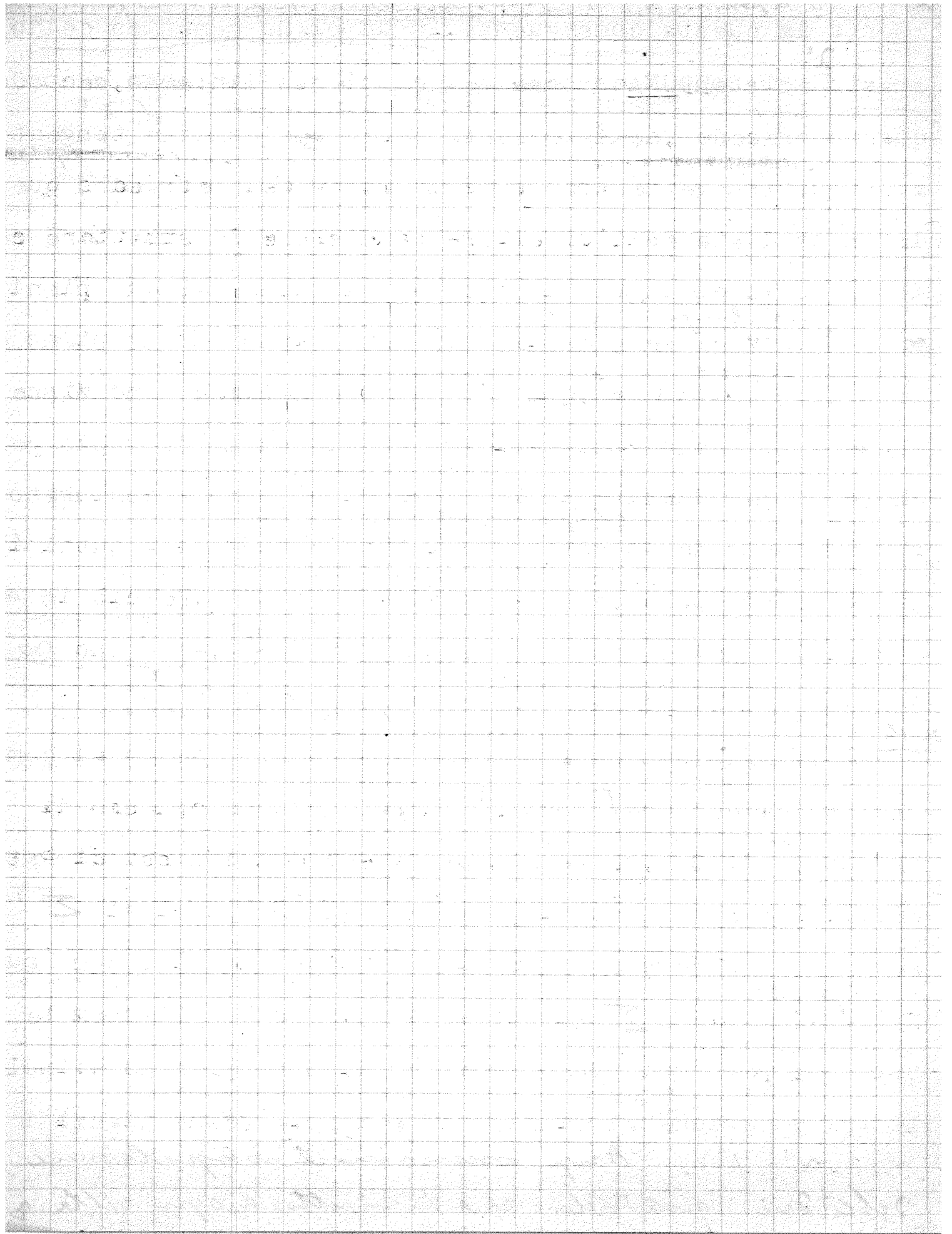
possiamo chiamarle con due coppie di piani coniugati rispetto a tali C^{∞} ; e lo sono altrettanto pensando la C^{∞} come quadriche degenerate (con i^2 di un de conoid. d'gen. pers. di 4^{to} grado) per della ^{ragioni} tra PP' con i^2 rispetto a esse: proprietà del cubo in piano sulle PP' con i^2 rispetto a C^{∞} ; i^2 un dei due le coppie di 4^{to} di PP' determinano sulle C^{∞} coppie armoniche (per le due rette piane... x e $inv.$ nelle C^{∞} ...)

Chiudendo questa lunga digressione, veniamo finalmente alla III parte della Mem di Segre, cioè all'applicazione della sua trasformazione al complesso di Σ Cirk. P_{11} Come si è detto a p 53, con la seconda parte è già acquisita l'equivalenza meno della trasformazione di Segre - fra i complessi di Pappagani in S e i complessi lineari di coniche iscritte in T' in S' . Quindi Segre ~~comincia~~ comincia collo stabilire proprietà per questi che si trasportano così a quelli. Precisamente egli, per un dato complesso lin di C^2 iscr. in T' , chiamiamolo Γ' , comincia a cercare se vi sono delle coppie di piani che taglino in coppie armoniche ogni conica di Γ' ; e con semplici considerazioni geometriche & relative a coniche e quadriche di S' (e essenzialmente sulla nozione di apolarità), che conferma poi anche col calcolo, trova che esistono ∞^1 di tali coppie di piani, e che essi inviluppano una svilupp. di 4a classe, circoscritta a una schiera di quadriche (cioè duale di quartica di 1.a specie). - Anzi, come che le C^2 del complesso sono ∞^3 fra le ∞^4 ~~tra~~ tra tutte nel tetraedro; e da semplice a una di queste ∞^1 di esse ~~esse~~ ammettono con esse 2 piani passanti stessa gi in un ∞^3 è già già plausibile, e basta osservare a proprio è con, che il complesso delle C^2 è facile epitabile come l'insieme delle C^2 iscritte in T' e rispetto a cui 2 piani (ovunque di quelle ∞^1) sono con

Le ∞^2 circonferenze inscritte in \mathbb{T}' rispetto alle
 generatrici e piani tangenti a \mathbb{T}' sono congruenti
 fra loro. Concludiamo bene la regione \mathbb{T}'
 circondata dal pt. \mathbb{V} e dalla generatrice. Facciamo
 un controllo: i cpl. ∞^2 linc. per dato \mathbb{T}' , in base all'
 eq. $\sim 1 \text{ mo } \infty^5$. D'altra lato potremmo dire ognuno
 dei ∞^1 cerchi in base a 2 piani (con ϵ) ^{costanti}, contenuto l'idea

L'idea che si pone alla base di un 75 l'idea di un cono e di un piano porta a questa conseguenza. In un piano generico dello spazio λ' esiste una conica del complesso $lin: \infty^2$, secondo quanto precede, nella schiera delle ∞^1 coniche tangenti alle quattro rette tracce delle facce del tetraedro π' che è individuata dall'ulteriore condizione di ammettere α' come fra loro coniugate le tracce sul piano del due piani α' e β' . Invece se prendiamo λ' come piano λ' un piano sviluppatibile $\lambda' = \alpha'$, qui l'ulteriore condizione che α' e β' siano coniugati non dà più nulla di nuovo perchè (come per dualità il vertice di un cono è coniugato a ogni punto dello spazio) così α' è coniugato a tutti i piani dello spazio, e fra essi anche β' . Perciò in α' e così in ogni piano della sviluppabile Σ' , esistono ∞^1 coniche del complesso lineare: sono tutte le C^2 del piano α'

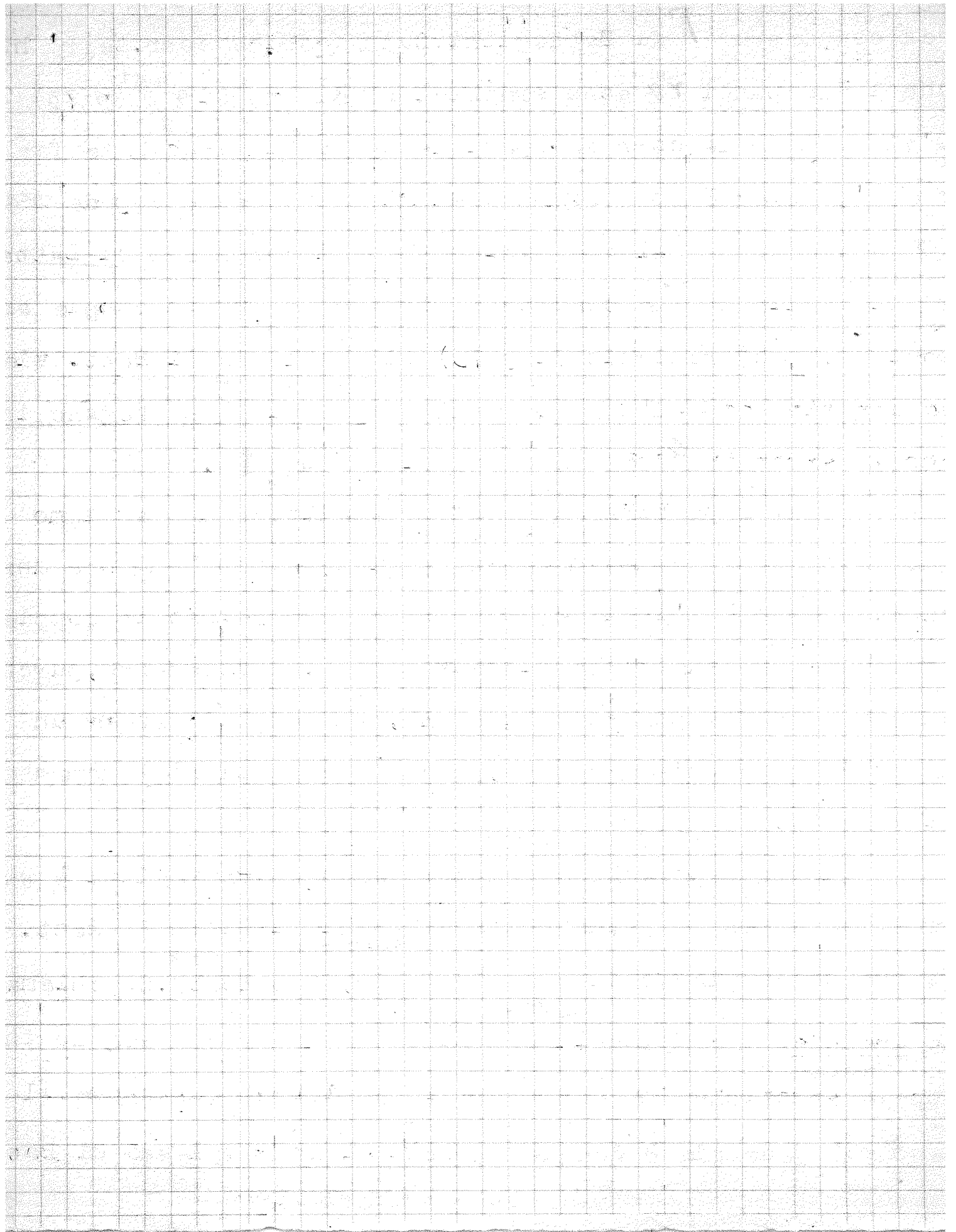
Se immaginiamo di applicare quanto si è detto al complesso di coniche Γ' di S' immagine di un complesso di tagline Γ di S , ne vengono proprietà del complesso di Bataglioni. Intanto in corrispondenza agli ∞^1 piani di Σ' sarà da considerare un ∞^1 di quadriche aventi T come polo. Chiamiamo Σ questo sistema. Esso è evidentemente tale che per ogni punto generico di S ne passano 4: inolte le sue quadriche si riuniscono a coppie (come dianzi i piani α' e β'). Anzi, osservando il complesso Σ rispetto a ogni retta r



el complesso \mathcal{P} di Battaglini. Sulla conica corr. te r' ha
 che i due punti $r'\alpha'$ sono armonici ai due punti $r'\beta'$ (p. 73)
 l'altro lato la corrispondenza spaziale opera biunivocamente fra
 r' e r' , cosicchè sono armonici su r' i punti delle coppie $r\alpha$
 $r\beta$. Vediamo così che ogni retta del complesso di Battaglini
 taglia le due quadriche fisse α e β in coppie ar
 moniche. Anzi (principio di p. 75) il complesso di Batt. vie
 d'apparire come l'insieme delle rette di S^3 che segano in
 coppie armoniche ^{le} due quadriche fisse α, β .

Così a partire dalla definizione analitica che abbiamo
 dato per il complesso di Battaglini, ne troviamo ora una
 geometrica. Esso è l'insieme delle rette che segano in coppie
 armoniche due quadriche fisse α e β . E viceversa, purchè
 queste siano in posizione generale, nel senso di avere un
 tetraedro autopolare comune; perchè allora il ragionamento
 si inverte.

Questa generazione del complesso di Battaglini è stata
 trovata per la prima volta da Aschieri (Giorn. di Batt.
 sopra un complesso di secondo grado, t. 8 1858) ^{2. Nota} si chiama
 (colla quadriche)
 o armonici i complessi formati dalle rette che segano in
 coppie armoniche due quadriche in posizione qualunque. Il
 caso più generale è dunque quello di un complesso di Batt



taglini; ma vi sono altre possibilità se le due quadriche
~~si prendono a coppia piano in cui a compl. l'inter. con $\tau = -1$)~~
 che di partenze non ammettono tetr. autop. comune. Anzi
 in un lavoro di Segre, che risale alla stessa epoca, fa
 in collaborazione con Loria (Sur les différentes espèces
 de complexes du 2^e degré des droites, qui coupent harmo-
 quement deux surfaces du 2^e ordre, Math Ann XXIII 1883)
 i due AA hanno classificato tutti i complessi armonici
~~di 2^e ordine, e ne hanno trovato ben 23 specie diverse. Ripet~~
 che il tipo più generale è dato dai complessi di Battaglini
 ni. *(Questo lavoro non mi è altro)*

Anzi, il rag. to fatto da Segre ^{e da me ripetuto} ~~in questo lavoro~~ pr-
 va che un complesso di Batt. ni è armonico in infiniti m-
 di diversi; perchè le coppie di quadriche α e β rispe-
 to alle quali vale il risultato, sono ∞^1 , sempre entro
 il sistema Σ . Quindi vi sono infinite coppie di qua-
 driche rispetto alle quali il complesso si comporta nel
 modo indicato.

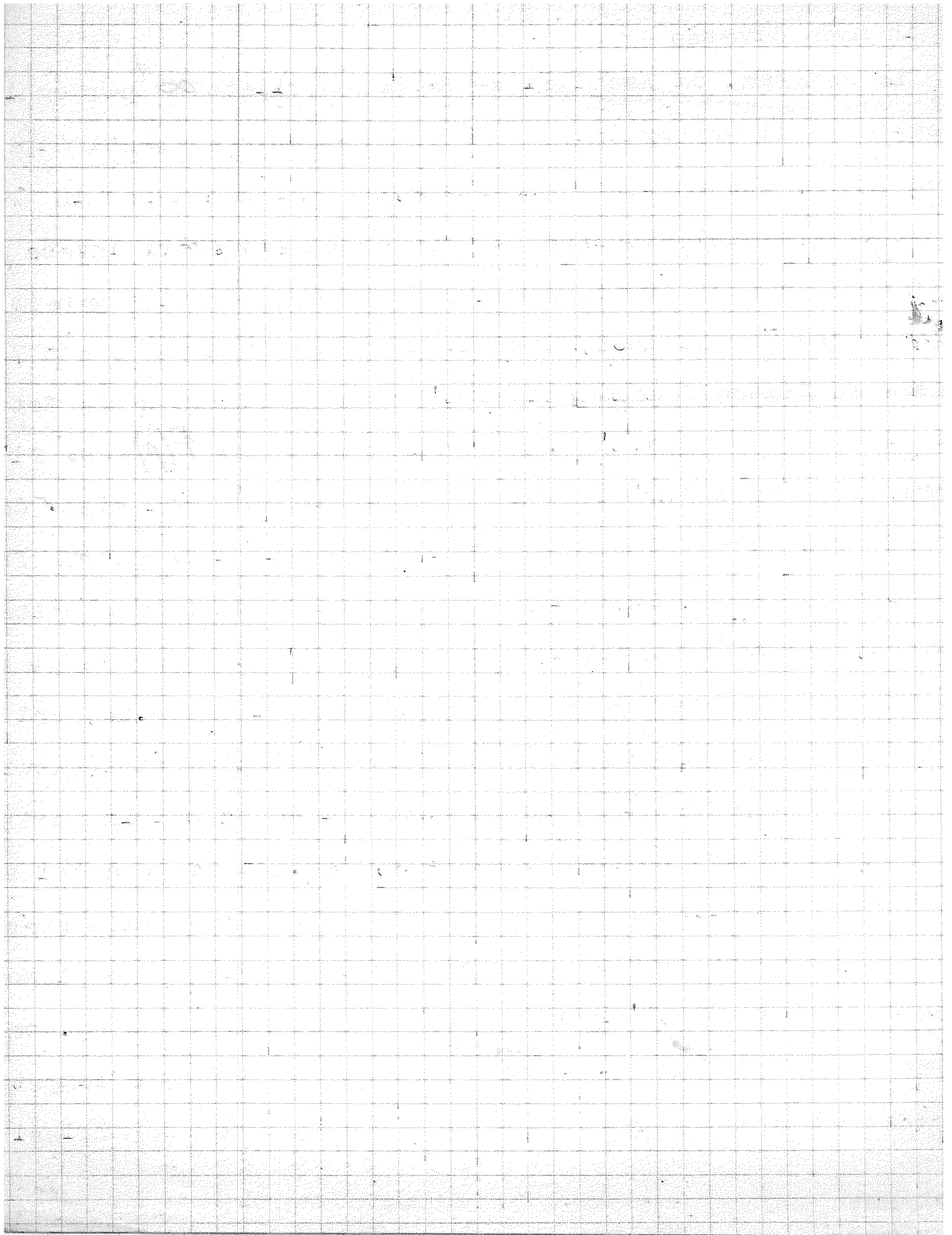
Avverto anche che per dualità, il complesso di Batt.
 ni deve apparire con la generazione ^(civile) duale; ma risulta
 dal lavoro di Aschieri, che si ha allora un sistema α^1
 di quadriche involuppo coincidente con Σ ; soltanto
 per la generazione duale le sue quadriche vengono acco-

risultato

J'arrive à capt. quatre grande d'après la
19 (v. v. v.)

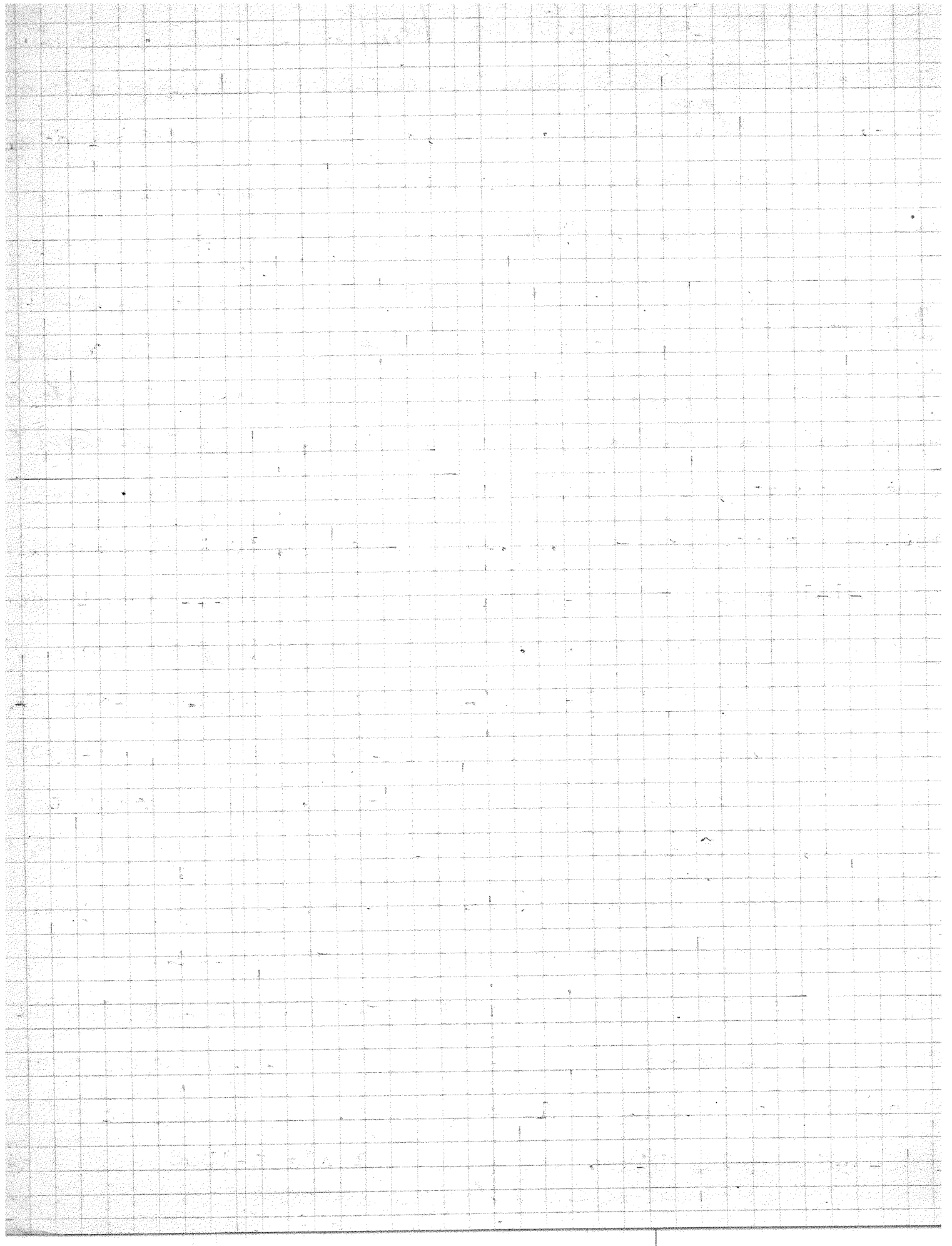
In modo diverso

La generaz. di Aschieri (se ne hanno, ripeto ∞^1 per ogni complesso di Battaglini) fa vedere subito che questi dipendono da 17 costanti (due quadriche, ma ogni complesso in 2 modi). Battaglini, studiando il suo complesso aveva invece affermato che si trattava del complesso quadratico generale. Atti Acc. Napoli 1866, ripubbl. in Giorn di Mat t 6 e t 7. ~~La causa dell'errore è questa. Trattandosi di eq. omogenee è vero che 15 eq. in 15 incognite sono sempre compatibili. Ma non è detto per nulla che la soluzione sia ammissibile.~~ L'errore esplicitamente fatto da Batt. era questo. L'eq. generale quadratica $F(p)$ ha 21 termini (contarli). D'altro lato un cambiamento del sist. di coord. proi di punto dipende da 15 costanti (i rapporti fra le 16 a_{ij} ; o se vogliamo i 5 punti vertici del tetra e unità quindi, afferma Battaglini, trasformando l'eq. di un complesso quadratico generale con una tale trasf. di coord. te, scrivendo che si annullano i 15 coefficienti dei termini (nuovi) in quadrati perfetti si hanno quindici equazioni in quelle 15 incognite. Risolto questo sistema, l'eq. nuova sarà del tipo di Battaglini. Il ragionamento non regge affatto: nello stesso modo si potrebbe provare per es. che ogni quadrica è un piano doppio. La causa dell'errore è questa. Trattandosi di eq. omogenee è vero che 15 eq. in ^{più} 15 incognite sono sempre compatibili. Ma non è detto per nulla che la soluzione sia ammissibile.



nel senso che può risultarne $|a_{ik}| = 0$; e allora la trasf. ne
 subordinate che è alla base del ragionamento viene a manco
 così, pensando a una sup. di S_3 , se io mi propongo di annu
 guire una trasf. ne di coordinate in modo da annullare una
 sessione polinomio $P(c')$ nei coefficienti della sua equazi
 trasformata; e se per es. scelgo come P un invariante, cosic
 $P(c) = P(c') |a_{ik}|^r$ se era inizialmente $P(c) \neq 0$ non posso rendere
 $P(c) = 0$ a meno che $|a_{ik}| = 0$; cioè a la co. non era già sulla
 ipidmente, con lo sua numero di coord. di coord. e.

Oltre a questo, vi era anche un altro controllo che avrebbe
 dovuto subito fare Batt. ni. I complessi quadratici dipendor
 ta $21-1-1 = 19$ costanti. Quegli rappresentabili con la sua
 equazione per un dato sist. di riferimento (tetraedro e U)
 dipendono da 5 costanti. Ma, al variare del sist. di
 riferimento, non si hanno in tutto $5+15$ costanti a disposi
 zione: perchè se si ha la forma di Batt. per un certo tetra
 edro e U, essa è indipendente dal variare di U ($\mu x' = a_i x$
 $P_{ik} = a_i a_k P_{ik}$ cosicchè (al massimo) si hanno secondo
 questo ragionamento ∞^{11} complessi di Battaglini. Non
 ostante l'errore rilevato resta a Battaglini il merito di
 avere data la prima trattazione stessa relativamente a co.
 si quadratici (prima della Neue Geom. des Raumes di Plücker
 1868-69) e della Diss. insugurale di Klein-1868.



Riprendiamo la "fam di Segre. Ognuna delle ∞' quadriche di Σ corrisponde a un piano di Σ' ; e come in questo abbiamo ∞' coniche di Γ' , e precisamente tutte le coniche iscritte in Γ' (p 75), trasformando (p ³⁹⁶ 71) vorrà dire che tutte le rette esistenti sulla quadrica α stanno in Γ . Quindi ognuna delle ∞' quadriche di Σ ha la proprietà che TUTTE le sue generatrici dei due sistemi appartengono al complesso di Pappaglini.

Chiamiamo coniugate due quadriche come α e β (segate arm. dalle rette di Γ). Esse conducono anche facilmente colla superficie singolare del complesso. Così per un complesso algebrico qualunque di ordine $n > 1$, un punto si chiama singolare quando il cono da esso uscente ha una generatrice doppia almeno. Così un piano si chiama singolare se la curva involupata in esso ha (come involupata qualche singolarità). "In generale" vi è una superficie luogo di punti singolari; e, come si dimostra i piani tangenti singolari sono gli stessi piani tangenti a questa superficie singolare. Dico in generale, perchè vi sono dei complessi che si comportano in modo eccezionale. Prendiamo per es il complesso formato dalle rette incidenti una linea sghemba algebrica; qui ogni P dello spazio è singolare, e

qualche gruppo in 2 piani. Piani semplici
 quelli per cui le l^m inv. sono coppie di punti:

1. per il gruppo tetraedrale in un piano π ho C-formata
 le rette due a due secondo bx^2 fino $\tau (\neq 0, 1, \infty)$

le g_1, \dots, g_3 tracce di piani π l'alt. $n \tau$. Quando degene? Finché

g_i sono lati di quadrilatero piano oppt^o nel π [cf per. Semi Gp. 204]

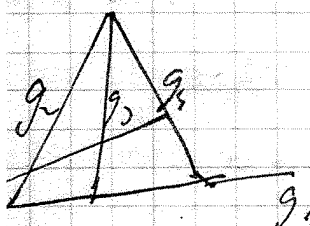
ed solo se tre g_i concorrono: cioè le g_i incontrate da π in un
 pt. cioè π per un vertice.

[Viceversa non risulta dalle curve in 2 piani ridotte
 da un'alt. che ogni pt. semplice si ottenga così]

Effettivamente allora sopra p 56. che tutto il fascio
 di rette per esso è il gruppo [ci sono un altro fascio π

in parte le tracce nel piano opposto: e per il
 caso $\tau = A_4$, che centro nel pt. O di $\pi \alpha_1 \equiv g_1$, l'alt. di (Og_2, g_3, g_4)

pt. oppt. tetraedrale



$= \tau$. - È decisamente. Osservare che non

singolar, con luogo τ le F^2 della

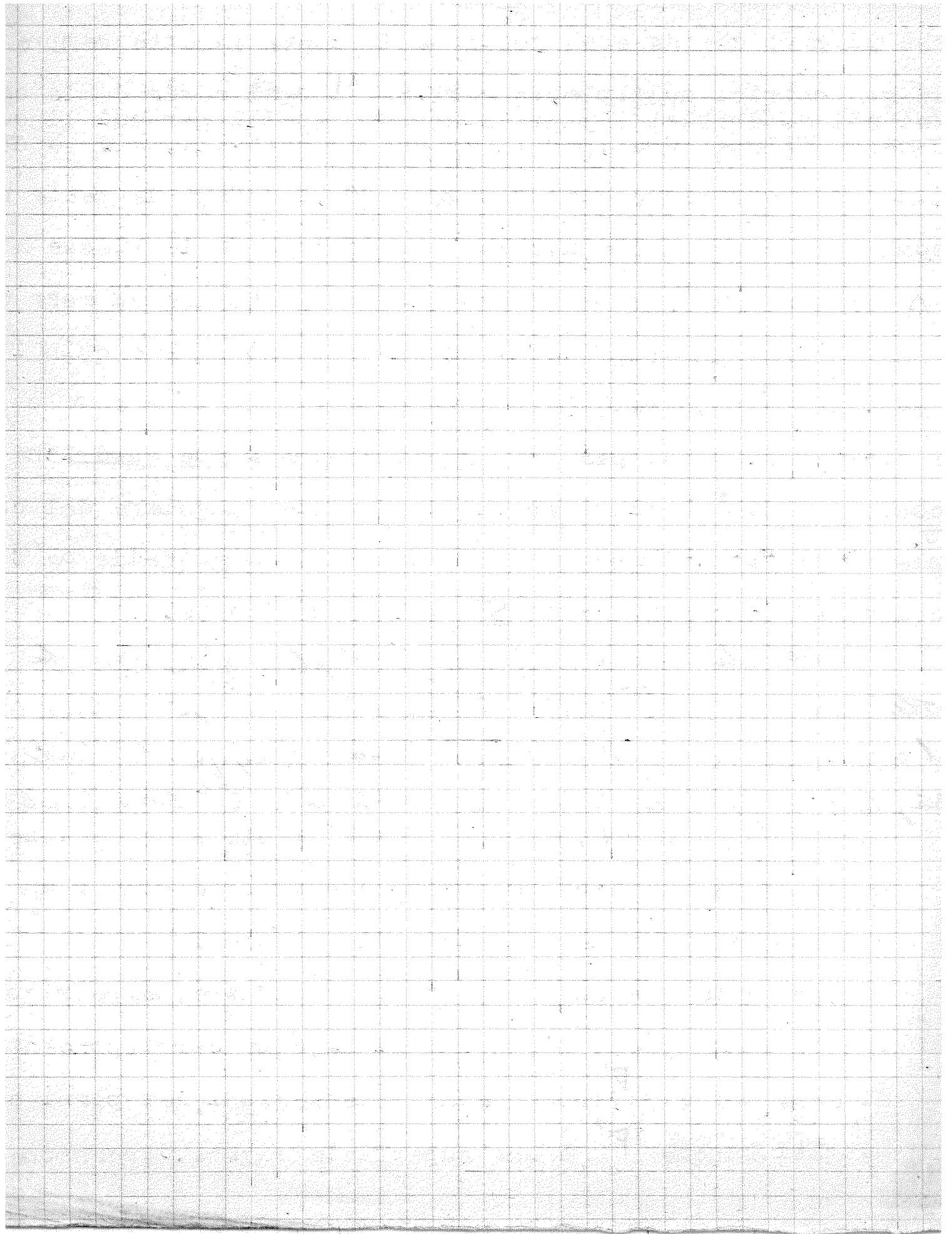
le g_i , e come inv. sono degene in

le vertice (come si vede, per ogni oppt. quadr. τ e
 F^2)

ché il cono che da esso proietta la curva ammette sempre
 le generatrici multiple, in corr.za di ogni corda della C .
 Per i cpl quadratici i punti sing sono quelli per cui il cpl
 è tangente a P . Ora, per il complesso di Battini, se P è co-
 mune alle quadriche coniugate α e β , pensando le rette del
 complesso come quelle ω che segnano armonicamente le stesse α
 e β , se una tale ω esce da P , dei quattro punti che su essa
 sono formare un gruppo arm. due coincidono in P e quindi
 cess. un terzo; perciò essa deve essere tgta in P a α o
 β viceversa. Quindi ogni punto comune a due quadriche
coniugate di Σ è singolare. La superficie singolare del c-
 plesso di Battini appare dunque come il luogo delle ω C
 comuni a due quadriche di Σ fra loro coniugate.

Distinguiamo chiamando retta singolare per il cpl quadratico le
 rette ω che ^(sono ω) risultano da due piani a cui si riduce
 l'uso usante da un P singolare, ~~testè~~ le corde delle rette
 in piani π formate dalle tgte alle ω C considerate.
 Diciamo subito che, per queste (∞^2) rette singolari Segre
 mediante la sua trasf. ne mostra che appartengono a un
 complesso tetraedrale relativo allo stesso F.

Ma, per rimanere alla superficie singolare, Segre riconverte
 ancora allo spazio S^3 , in cui si ha, come corrispondente
 di essa una sup. F' , luogo delle intersezioni dei piani con-
 iugati. Dunque F' è una superficie rigata. Cercandone



l'equazione, Segre la trova come involucro nella forma (7)

$$c' (c_{12} z_1' z_3' + c_{35} z_1' z_2') + c'' (c_{13} z_1' z_2' + c_{42} z_1' z_3') + c''' (c_{14} z_1' z_3' + c_{25} z_1' z_2')$$

dove le c_{ij} sono i coeff. ti dell'eq del complesso di B_2

quali appaiono a p 7); mentre

$$c' = c_{13} c_{42} - c_{14} c_{25}; \quad c'' = c_{14} c_{23} - c_{12} c_{35}; \quad c''' = c_{12} c_{35} - c_{13} c_{45}$$

(cosicchè $c' + c'' + c''' = 0$) ~~per dedurre l'eq alla superficie~~ ~~al sistema di Battaglini~~

Ora se ho la quadrica luogo $\sum a_{ij} x_i' x_j'$ l'eq involucro è

$\sum A_{ij} x_i' x_j'$ che si scrive anche

(sviluppo secondo le 1^e vertice
e la 1^a riga)

$$\begin{vmatrix} 0 & x_1' & x_2' & x_3' & x_5' \\ x_1' & a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{15} \\ x_2' & & & & \\ x_3' & & & & \\ x_5' & & & & \end{vmatrix} = 0$$

e dualmente. Perciò qui si può formare a partire dalla

(*) l'equazione della ~~quadrica~~ ^{locus} F' ; e poi trasformandola col

saggio allo spazio S, si ha finalmente per la superficie

singolare del complesso di Battaglini) l'equazione

$$(1) \begin{vmatrix} 0 & x_1'' & x_2'' & x_3'' & x_5'' \\ x_1'' & 0 & c' c_{34} & c'' c_{42} & c''' c_{23} \\ x_2'' & c' c_{34} & 0 & c''' c_{14} & c'' c_{13} \\ x_3'' & c'' c_{42} & c''' c_{14} & 0 & c' c_{12} \\ x_5'' & c''' c_{23} & c'' c_{13} & c' c_{12} & 0 \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{pmatrix}
 0 & m_{12} & m_{13} & m_{14} \\
 m_{21} & 0 & m_{23} & m_{24} \\
 m_{31} & m_{32} & 0 & m_{34} \\
 m_{41} & m_{42} & m_{43} & 0
 \end{pmatrix}$$

(T)

[per. Schlem III 117]

Si tratta dunque di una F^4 più precisamente di un tetraedroide (di Cayley), così chiamandosi la sup. di ordine di eq. ne come la precedente dove il s.d.d. A_{11} è ... v. contro \angle . Dalla transf. di Segre ^(tetraedroide) si deduce subito che la F^4 da lui ottenuta ha 16 punti doppi situati a 4 a 4 nelle facce del tetraedro T. Invero l'eq. involuppo di F^4 - (x) a p. 89 dove mancano i termini nelle \sum_i - mostra che per la F^4 ognuno dei piani $\alpha_i = 0$ è tangente, cioè la incontra in una coppia di rette. A ognuna di queste (p. es. $\alpha_4 = 0 \Rightarrow a\alpha_1' + b\alpha_2' + c\alpha_3'$) ^(con A_1, A_2, A_3 autopt) corrisponde $\alpha_4 = 0 \Rightarrow a\alpha_1' + b\alpha_2' + c\alpha_3'$, cioè una conica in $\alpha_4 = 0$. Quindi la faccia $\alpha_i = 0$ sega la F^4 in una coppia di coniche. Sia P dei 4 punti comuni a queste due coniche, quindi correlate al punto P' comune a quelle due rette. Possiamo dedurre che P è doppio per la F^4 così. Condotta per P una retta generica a segare altrove la F^4 , sia r , ad essa corrisponde una conica per P' che essendo iscritta in $\alpha_i = 0$ sarà tangente al piano $\alpha_i = 0$ in P' , cioè ivi tangente alla quadrica F^4 , cosicchè avrà solo più due ulteriori intersezioni con F^4 . Perciò la r , fuori di P avrà solo più intersezioni con F^4 , cioè P è doppio per F^4 . Il rag. to vale per ogni sup. (C) ; potendosi essa considerare come trasformata di una quadrica.

↳ La non esistenza di linee doppie vuote
del fatto che ogni pt. doppio di F^2 fuori delle
facce di T condurrebbe a pt. doppi di F'

1 p. es. per i-ess $F = \prod (x_i^2 - x_i^2) d_i$ $F_i = 2x_i f_i$

e per tutte le $x_i \neq 0$ sempre tutte le f_i nulli.

Ma F' è ^{ogni} quadratico irriducibile [de (*)].

Il tetraedroide, come F^4 con 16 punti doppi rientra fra le superficie di Kummer-così appunto chiamandosi le F^4 col massimo n° di pt doppi senza linee doppia ($n' = n(n-2d)$. Quindi per $n=4$, $n' = 36-2d$. Non posso avere 17 punti doppi, perchè verrebbe quadrica). Qui i punti doppi presentano una speciale configurazione, avendosi 4 punti doppi in ciascuno di 4 piani; e anzi i 4 di ciascuno formano *il triangolo di Napoleone, con vertice in un vertice.*
 (p. prec. te.) un quadrangolo completo avente per punti diagonali le facce del tetraedro. L_0

Viceversa, possiamo aggiungere che ogni F^4 avente tanti e tali punti doppi è un tetraedroide. Infatti, posto p es $x_1 = 0$, l'eq. della F^4 deve dare quella di una C^4 con 4 pt doppi, cioè una coppia di coniche per essi, e siccome il triangolo diagonale del loro quadrangolo, che è sul rispetto a esse, è $A_1 A_2 A_3$, hanno eq. ni del tipo $\varphi = \alpha x_1^2 + \beta x_2^2 + \gamma x_3^2 + \delta x_4^2 + \epsilon x_1 x_2 + \dots$
 $\varphi = \alpha x_1^2 + \beta x_2^2 + \gamma x_3^2 + \delta x_4^2 + \epsilon x_1 x_2 + \dots$ cosicchè in definitiva nell'eq della C^4 entra solo $pt. par. x_1 x_2 x_3 x_4$; sono dunque esclusi nell'eq della F^4 termini del tipo $x_1^3 x_2$, e $x_1^2 x_3 x_4$. Cosicchè in tutto si avranno *(in x_1, x_2, x_3, x_4)* solo termini del tipo scritto, oltre a $k x_1 x_2 x_3 x_4$. Però questo è escluso perchè, $x_1 | F(x_i) = \alpha x_1^4 + \beta x_1^2 (\dots) + \dots + k x_1 x_2 x_3 x_4$
 o per termini annullato, da F^4 con quei P doppi, *o per l'altro.* Onde $k = 0$. Ho dunque $F = \int (x_1^2 x_2^2 x_3^2 x_4^2)$, e per di più

~~solto~~ solto apparentemente di 6° grado
 (eliminando dai due termini)
 $(x^2 + y^2 + z^2)^3$ resta a 1° e 2° membri

$$\begin{aligned}
 & \cancel{d} \cancel{f} \cancel{d} \\
 & (x^2 + y^2 - c^2) \left\{ x^2(x^2 + y^2 + b^2) + y^2(x^2 + y^2 - a^2) - (x^2 + y^2 - s^2) \right\} \\
 & \text{si - eliminando } (x^2 + y^2) \\
 & (x^2 + y^2 - c^2) \left(-b^2 x^2 - a^2 y^2 + a^2(x^2 + y^2) + s^2(x^2 + y^2) - a^2 b^2 \right) \\
 & \text{si} \\
 & (x^2 + y^2 - c^2) \left(a^2 x^2 + b^2 y^2 - a^2 b^2 \right) = 0 \\
 & \text{e va bene}
 \end{aligned}$$

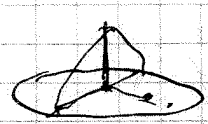
le che per $x_1 = 0$, la f si decompone nel prodotto di due
 forme lineari. Quindi $f(x'_1, \dots, x'_4) = 0$ è in S' una quadrica tan-
 nente alle quattro facce di T' , cioè ha un'eq. inv. del ti-
 po $(*)$; cioè la F^4 è un tetraedroide,

Il tetraedroide non è che una generalizzazione di un'
 superficie già studiata parecchio tempo prima; la cosiddetta
superficie delle onde di Fresnel, da questi considerata a
 proposito dei mezzi birifrangenti, e geometricamente definita
 così. Dato ellissoide, per ogni ^{ellisse} sezione con un piano pe-
 r il centro, portiamo sulla perpendicolare a questo in O le
 lunghezze degli ^{semi} assi dell'ellisse sezione; il luogo delle
 estremità è la superficie delle onde. Per l'ellissoide

$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$, la sua eq. ne risulta (p es Salmon III p 2)

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} - \frac{2xyz}{abc} = 0 \quad (1)$$

La sezione con un piano principale per es $Z = 0$ si spezza in
 due coniche, anzi in un cerchio e un ellisse, come si vede
 geometricamente pensando a piano secante per l'asse z , varia-
 nte. Qui l'ellisse sezione ha un asse costante, e l'altro
 che conduce a un cerchio, e l'altro coincide con un semidiam.
 dell'ellisse traccia su l piano xy ; così
 oltre al cerchio predetto si ritrova tale ellisse ru-
 otta di 90° (v figura)



$$\frac{xy}{a^2} + \frac{yz}{b^2} + \frac{zx}{c^2} = 0$$

Al vertice assiale di (1) per $z = 0$ ha la eq. $\frac{xy}{a^2} + \frac{yz}{b^2} + \frac{zx}{c^2} = 0$

$$(r = \sum z)$$

$$\sum x^i (r^i - b^i)(r^i - c^i) = (r^i - c^i)(r^i - b^i)(r^i - c^i)$$

$$\cancel{r^6} + \sum x^i (-b^i - c^i) r^i = \cancel{r^6} - r^4 \sum a^i$$

$$r^i \left\{ (b^i + c^i) x^i + \dots - (a^i + b^i + c^i) r^i \right\} = 0$$

$$(x^i + y^i + z^i) (a^i x^i + b^i y^i + c^i z^i) = 0$$

Inoltre il piano all'infinito sega una linea di cui si ottiene l'equazione annullando i termini di quarto grado nell'equazione resa intera, cioè

$$(x^2 + y^2 - z^2)(a^2 x^2 + b^2 y^2 + c^2 z^2) = 0$$

In definitiva, ogni piano faccia del tetraedro fond. sega una coppia di coniche, e inoltre manca nell'eq. della F^4 termine x^2, y^2, z^2 (avendosi solo termini pari), e sicchè il ragionamento fatto prima prova trattarsi di un caso particolare del tetraedroide. Dei 16 punti doppi soltanto 4 sono

reali. Nessuno evid. te all'infinito. ^(arrivato) Nel caso $a^2 > b^2 > c^2$, nel piano $z=0$ ha pure il centro $x^2 + y^2 = c^2$ e l'altro centro all'ell. $\frac{x^2}{b^2} + \frac{y^2}{c^2} = 1$. nel piano $x=0$ ha pure il centro $x^2 + y^2 = b^2$ e l'altro centro all'ell. $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{c^2} = 1$. 4 pt. doppi reali nel piano x^2

Ritornando al tetraedroide quale è ottenuto nella E di Segre, il fatto che il complesso di Battaglini è autoduale dice già che tale F^4 è anche di 4. classe, e che dovrà avere 16 piani tangenti doppi (ognuno lungo una conica). Effettivamente Segre giunge a questi piani così. In S^3 p.es. da A'_1 circoscriviamo alla quadrica F^1 un cono quadratico. Siccome essa è iscritta in F^1 , in particolare ammette come

Per il piano isocosto in A_1, A_2, A_3 ho eq.

$$x_1^2 - 2p x_1 x_2 + p^2 x_2^2 - 2q x_1 x_3 + q^2 x_3^2 + 2p q x_2 x_3 = 0$$

con $l^2 = p^2 + q^2$ cui $l = \pm p q$; ~~ma~~ se $l = \pm p q$ perché
 allora $(x_1 - p x_2 - q x_3)^2 = 0$.

$$x_1 - p x_2 - q x_3 = 0$$

Per l'eq. di bilancio $a_1^2 x_1 + a_2 x_2 + 2a_1 a_2 x_3 = a_1^2 x_4$

$$(a_1^2 x_1 + a_2 x_2 - a_1^2 x_4)^2 = 4 a_1 a_2 x_3 \quad \text{cui}$$

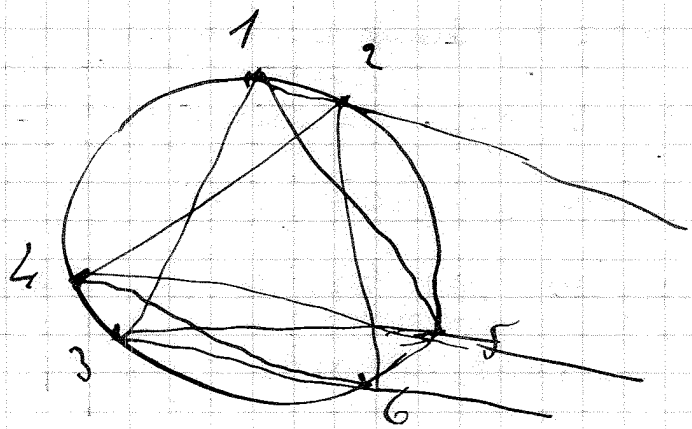
$$a_1^2 x_1^2 - 2 \sum a_1 a_2 x_1 x_2 = 0 \quad \text{da cui si conclude che}$$

piani tngti da A'_1 le tre facce che ne escono. Perciò - come
 risulta da cons di geom anal element piana - la sua eq invi
 ce è del tipo $a_1 \sqrt{x'_1} + a_2 \sqrt{x'_2} + a_3 \sqrt{x'_3} = 0$

Perciò ancora trasformandola in S si ha la quaterna di pi
 corrispondenti. Ognuno di questi piani ha a comune con la
 una quartica che - pensando alla figura corr.te di S^3 dov
 si ha l'intersezione di F' con un cono circoscritto, curva
 (C2) contata due volte - sarà pure una curva doppia, cioè
 una conica doppia. Si hanno dunque per il tetrédroide 16
 piani tangenti doppi, 4 uscenti da ogni vertice di T (come
 va bene per dualità: avevamo 4 punti doppi in ogni faccia
 di T).

~~Dalla~~ Segre poi deduce anche altre partico
 rità della cfgrz dei 16 punti e piani doppi, p.es. che ogni
 piano contiene ~~16~~ 6 dei 16 punti. Ciò del resto avviene
 per tutte le sup. di Kummer. Mi limito poi anche a accen
 re che Segre ha anche osservato che il tetrédroide è sup
 singolare non per uno ma per due complessi di Battaglini.

Il tetrédroide compare poi anche in un altro lav
 ro di Segre, di poco successivo (Sur un cas particulier de
 la surface de Kummer, Lettre a M. Rohn, Leipz. Ber. 34 1884
 Rohn aveva considerato le sup. di Kummer che si possono



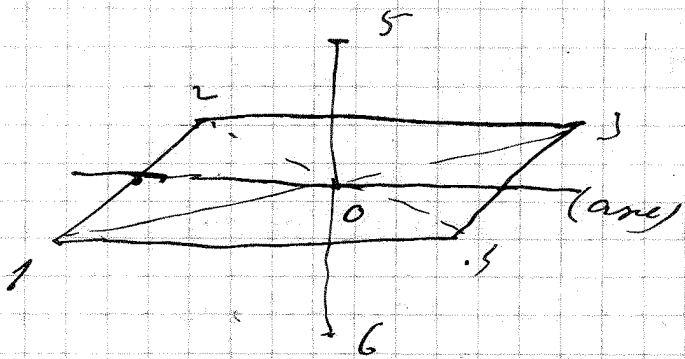
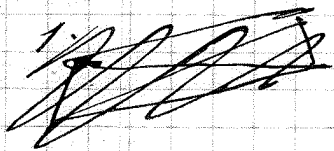
considerare come tetraedroidi in più modi, trovando la
 possibilità di tali sup 2, 3, 4 volte ~~facilmente~~ tetrae-
 droidi. Segre ha fatto vedere che vi è ancora l'ulteriore
 possibilità di una sup. che è tetraedroide in 6 modi div-
 ersi. Accenno molto rapidamente che la questione è stata
 da Rohn ricondotta all'altra: in quali casi è possibile che

(una 15a dice come) str. p. 245

6 elementi di una forma di prima specie si ripartiscano
 in più modi in coppie di un'involuzione? Così, si possono
 prendere p.es. 3, 4, 5, 6 arbitrari, e cercare 1 2 come cop-
 pia comune alle due inv. no 45 36 e 35 46. Avrò così due r-
 partizioni in coppie di involuzioni; e una sup. due volte
 tetraedroide. Ma si hanno altre possibilità: se prendiamo
 come sostegno un cerchio, e vi iscriviamo due triangoli e
 135, 246, le terne 12, 45 36 ; 34 16 25 ; 56 23 14

appartengono a involuzioni (terne di rette parallele) *)
 Si potrebbe enunciare proiett. te parlando di due cieli d
 una proiettività ciclica del terz'ordine. Nasce superfi-
 tre volte tetraedroide. Di più, si può prendere il 2°
 triangolo simmetrico del primo rispetto al centro, p es
 simmetrici 1 e 2, 3 e 4 5 e 6, e allora si ha una nuova in-
 voluzione (polo nel centro) e superficie 4 volte tetrae-
 droide. Questi i casi che erano stati riconosciuti da

*per vedere se con un Δ uno individuato da 1, 2 tutte le linee
 sono equidistanti al diametro 1 17*



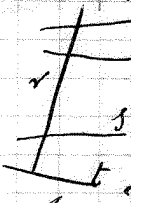
Rohn; ma Segre ha osservato che vi è ancora (solo) questa possibilità. Rappresentiamo i punti complessi della retta sostegno nei punti reali della sfera di Gauss; prendiamo qui i punti $1, 2, 3, 4, 5, 6$ nei vertici di un ottaedro regolare. (ottenuto p.es. dal quadrato 1234 iscritto in cerchio massimo....) Se faccio ruotare la sfera di 180° intorno alla perp. dal centro a $12, 34$, il quadrato 1234 in sè, e quindi anche l'ottaedro (e $5, 6$ si scambieranno fra loro). Ora, come si vedrebbe in modo preciso e come è plausibile, la rotazione (trasfne biun. della sfera complessa in sè, il che però non basta alla deduzione) si traduce in una proiett. sulla r , e questo è ovvio certo involutoria. Si ha così un'involuzione in cui quei sei punti si riuniscono a coppie. Di tali ne ho una a partire da ogni spigolo dell'ottaedro e dal suo opposto; ho 12 spigoli e 6 involuzioni. Così Segre trova una sup. 6 volte tetraedroide.

Al complesso di Battaglini Segre è tornato molti anni dopo "Su una generazione dei complessi quadratici di rette del Battaglini, Rend. Palermo 42 1917" trovando quest'altra nuova generazione. Partiano da due schiere A, B ^{due sup. \mathcal{A} \mathcal{B}} ^{di primo ordine} ^{due \mathcal{A} \mathcal{B}} ^{disgiunte} ^{nulle, che "p.s.g"} (regoli) ~~di quadriche~~ distinte - e imponiamo a una retta

Per capire bene la dm. ne seguente premetto:

a) la generazione di Chasles del complesso lineare. Fissata una schiera S , e in essa un' involuzione, le ∞^1 coppie lineari aventi per direttrici coppie di questa scrivono un ~~complesso~~ complesso lineare. Infatti per avere le rette del complesso così ottenuto in piano generico devo congiungere le coppie di un' inv. su una conica. poiché ho un fascio. Quindi in un piano un fascio; cioè ordine complesso UNO. Possiamo anche aggiungere che ogni complesso lineare si può ottenere così. Invero dato un tale C , e presa una schiera S' e poi retta h e ulteriore k in C (che si ultima fuori della crza $S'h$), se prendo le due rette di S incontrate da h , e le due incontrate da k , individuano in S un' inv. che genera e a un cpl lin C' , il quale ha comune S', h e k e quindi coincide con C .

b) Consideriamo ora una schiera A e un'altra schiera B . Per ^{con le congiunt. B'} ciascuna ^{A, A'} passa una rete di compl. lineari (e anche delle loro int., cgrze lineari). Considero la corrispondenza 1^a come rete di complessi L , e la seconda di cgrze L' che nasce così. Fissato L , esso ha in comune con B due rette s, t che individuano una cgrza (per B') $\angle A'$. Viceversa partendo da L' , cioè da s, t queste due rette sono congiunte ad A da un cpl L . Questa corr. za biun. dico che una reciprocità (nel solito senso per forme di 2.ª specie). Infatti, faccio descrivere a L un fascio nella sua rete; cioè prendo gli L per una cgrza lin fissata. Allora ho coppie s, t in B tali che data s , è individuato e quindi t ; è corr. za biun. e algebrica, cioè proj. involutoria evid. te; quindi le s, t si corrispondono in un' involuzione. E allora la gen. di Chasles mostra che L' descrive un complesso lin., cioè una forma di 1.ª specie $2^c d d$.



il che criterio sotto la ordine in C'

[Non occorre il viceversa: se per $2^c d d$ ho corr. za biun. e algebrica per i pt. che mi dà $r d \pi$ e $r' d \pi'$, non è il viceversa in una retta C' provvieni da C'' , rispetto C'' con r due cgrze $1^c d d$ con. per C' e r' , con $n=1$]

una sostanza che la quaterna di punti di incontro con le
due quadriche sia proiettiva a quella dei piani tangenti a
alle quadriche stesse, ma per fissare bene l'ordine delle
quaterne diciamo con Segre (così) che la quaterna dei punti
dove essa incontra le rette delle due schiere sia proiettiva

A, B

alla quaterna dei piani che da essa proiettano le rette
che sono appunto piani \mathcal{L}_1 per v_1
stesse. Questa costruzione porta a un complesso di Battaglini

viceversa ogni complesso di Battaglini si può generare
con \mathcal{L}_1 di un piano \mathcal{L}_1 di S . "piani a due su due schiere" risultano per
così. Le quadriche che entrano in gioco sono sempre quelle

del sistema Σ di p. accoppiate ma ~~ordinate~~ in modo diverso. Le

dimostrazioni di Segre sono in parte sintetiche e in parte
analitiche, in parte poi ancora si svolgono in S_5 . Anche

~~però si può anche~~ analitico sinteticamente ~~incidere~~ la prima dim. fra quelle \mathcal{L}_1 di Segre, che

la generazione conduce a un complesso di Battaglini. 7
Le rette di A incontrate da r, s, t quelle di B. L'ipotesi

è che i 4 punti (m, n, s, t) formino quaterna proi. ai
piani omonimi; cioè, ricordando come sono disposte le rette

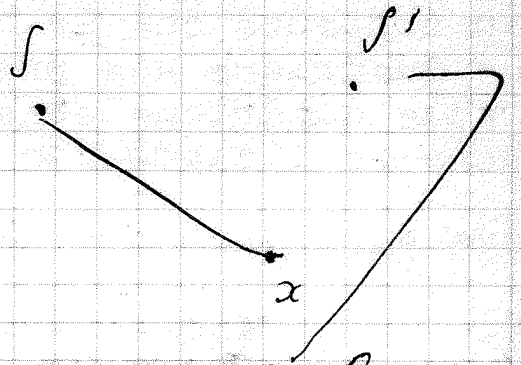
di una congruenza lin. spec., l'ipotesi è poi che le 4 rette
relative alla v_1

m, n, s, t appartengano a un egr lin spec avente r come unica
direttrice. E l'ipotesi si trasforma ancora così. Se esiste

tale egrza lin spec., lo posso fare passare un epl lin per

essa e per un'ulteriore retta gene. ca, p es per una retta
di A; allora questo complesso lin ~~spec.~~ ha in comune con

schiera A tre rette, cioè questa oltre a m, n . Quindi vi è



Ricordare p.es. quello che si fa ~~per~~ la gen. pers. delle Q con
 stelle repede delle con centro. $\sum a_{ij} \lambda_i \mu_j = 0$
 per. $\sum_j a_{ij} \mu_j = \mu_j$ ci riferiamo a $\sum \lambda_i \mu_i = 0$. E per.

x è un pt. del luogo, che r è la retta delle 1^a delle per. ~~due~~
 due con lo stesso dire. da un piano delle prima passa per la retta ~~concep.~~ ^{loppen da piano per}
 cui corrispondono nelle 2^a il piano (per x) $\sum \mu_i \Phi_i = 0$ lo \equiv
 p. in Φ delle λ_i $\sum \lambda_i \mu_i = 0$ ^{giungo} considerare (le 1^a dei i piani
 e $\sum \lambda_i \Omega_i = 0$

e r : le 2^a i piani per x ; sempre nelle 1^a stelle. cioè
 e $\sum \Omega_i(x)$ e siccome x $\sum \mu_i \Phi_i = 0$ e $\sum \lambda_i \Phi_i = 0$.

Viceversa, x in x $\sum \Omega_i \Phi_i = 0$ per le μ_i $\therefore \Omega_i(x)$ ~~con~~
 la sul piano delle 2^a stelle $\sum \mu_i \Phi_i = 0$: ~~incognita~~ i piani
 e la retta r ~~concep.~~ ^{per lo stesso} sono quelli per cui $\sum \lambda_i \Omega_i(x) = 0$; e quindi due
 $\sum \mu_i \Phi_i = 0$ ~~concep.~~ ^{per lo stesso} $\sum \lambda_i \Omega_i(x) = 0$; e quindi due

una propria i piani per x .

al lin. contenente $A r s t$. E viceversa allora le sue rette appoggiate alla retta $\& r$ del complesso stesso appartengono a una congrua lineare $\&\&$ speciale di asse r .

Consideriamo allora l'ipotesi sotto quest'ultima forma: le rette r sono dunque quelle per cui esiste un complesso in L che contiene la schiera A , oltre a r, s, t . Se per le schiere A e B' consideriamo la corr.za di p. 104, dove a L corrispondeva proprio la L' di direttrici s, t vediamo che r sta in L e sta contemporaneamente nella L' appoggiando (r a s, t). Quindi le r del complesso che studiamo appaiono come rette comuni al complesso L e alla schiera L' che descrivono due reti reciproche. Allora, con rag. to noto si conclude che r descrive un complesso quadratico, rappresentando e due reti (di complessi lineari) con

$$\lambda_1 \Omega_1 + \lambda_2 \Omega_2 + \lambda_3 \Omega_3 + \lambda_4 \Omega_4 = 0$$

$$\mu_1 \Phi_1 + \mu_2 \Phi_2 + \mu_3 \Phi_3 + \mu_4 \Phi_4 = 0$$

appiamo che se $\sum \lambda_i \mu_i = 0$ è l'equazione della reciproca.

Come si può supporre, il luogo dei raggi comuni a L, L' è

$$\Omega_1 \Phi_1 + \Omega_2 \Phi_2 + \Omega_3 \Phi_3 = 0$$

che è appunto un'eq. di 2° grado. Qui naturalmente L e L' e i loro corr. ti hanno in comune una schiera; e di queste se ne ha



Precisiamo ora il risultato dimostrando

che quel complesso quadratico C è di Battaglini. Intanto $\&\&$ il complesso generato per incidenze sulle schiere A, B'

108

Il più più grande ipotesi [comune de tipo?] non
entra in gioco

si può anche considerare generato per

incidenza sulle schiere incidenti A'

Infatti chiamando m' ecc come in figura, la

quaterna di punti $r(mnst)$ coincide ovviamente

con la $(m'n's't')$. Quanto alla quaterna di piani

$(n'n's't')$ osservo che p e s il piano rm' deve segare una

retta di A , che risultando incidente a r sarà la n . Perciò

pt. punto $r(m'n's't') \equiv$ quat. punt $r(m'n's't')$

pt. piani $r(m'n's't') \equiv r(mnst) \wedge r(mnst) \wedge$

pt. $r(mnst) \equiv$ sp. \wedge quat. pt. $r(m'n's't')$

Ciò premesso, e supposte ora le due quadriche α e β

in posizione generale" cioè con tetraedro autop. comune

, Ognuna delle due quadriche è invariante per il Γ_8 rela-

tivo a questo tetraedro (basta pensare alla sua equazione)

precisamente le 3 omografie biassiali del Γ_8 (mutando una

retta in una non incidente) mutano A in A' e B in B' , e quindi

il complesso C definito per incidenza su A e B in s ; le 4

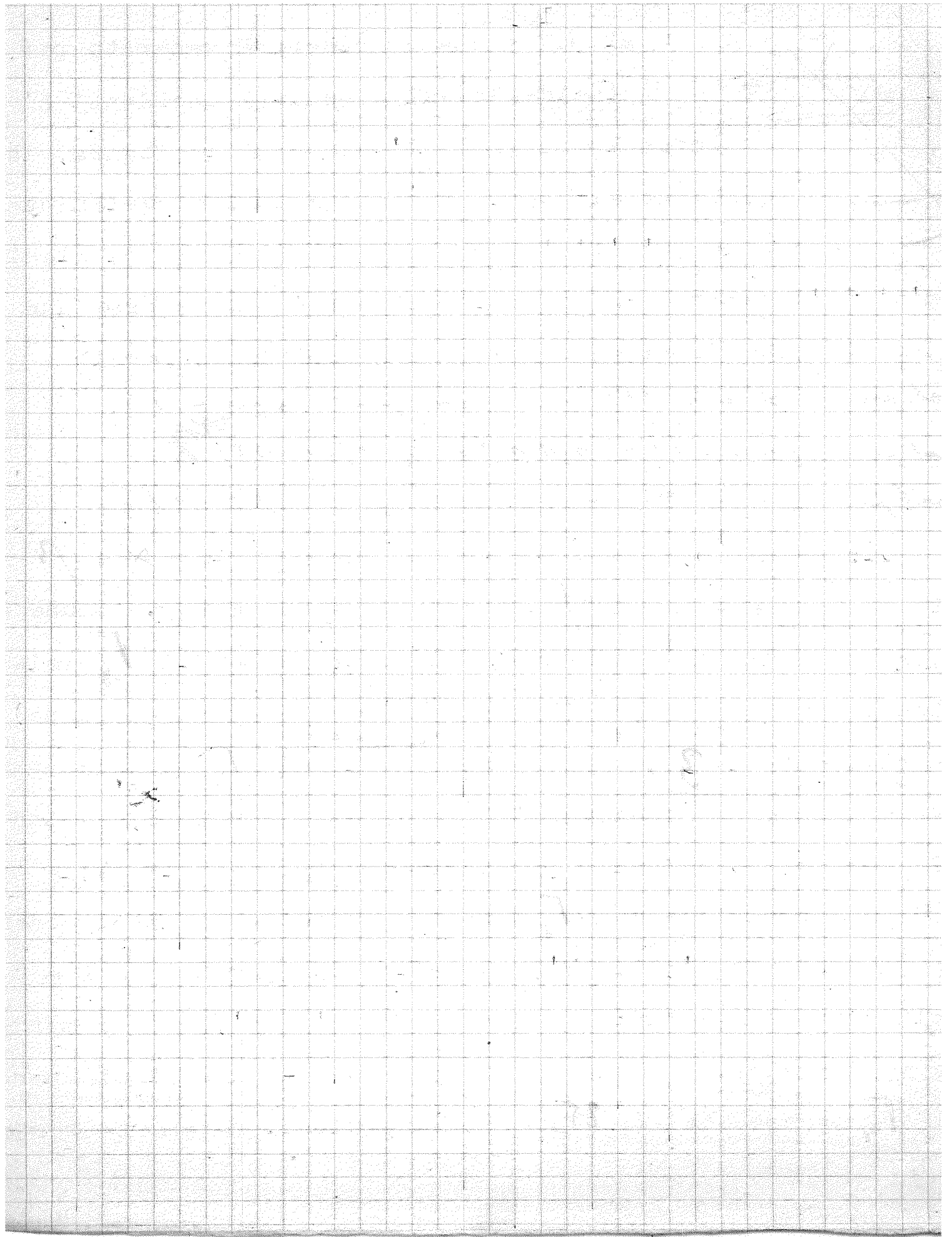
omografie armoniche del Γ_8 mutando una retta in una incidente

mutano A in A' ; B in B' , e C definito a partire da A e B

allo stesso C definito a partire da A' e B' , che è sempre

la stessa cosa. Quindi il complesso C è invariante per

il Γ_8 e come tale (p. 25) è di Battaglini. Veramente resta



rebbe il dubbio che possa essere tetraedrale. Ma da successive consideraz. di Segre ~~ch&cc&cc~~ su cui qui non mi fermo risulta che la C^4 comune ad α e β è luogo di punti singoli. Quindi non si può certo trattare del complesso tetraed. e la superficie singolare non contiene parti non piane. Non si trovi contraddizione tra il fatto che la quartica (attuale) $\alpha\beta$ sta sul tetraed. come la $\alpha\beta$ di p. 87 e il fatto che si è detto (p. 105) non essere gli accoppiamenti $\alpha\beta$ gli stessi di allora. Il fatto è che il tetraedroide contiene questi due distinti sistemi di quartiche: pensiamo alla transf. ne tra S e S' delle pp. p. 87 e in particolare alla quadrica F' (p. 89) omologa del tetraedroide F , le generatrici di ciascun sistema danno (p. 89) quartiche ^{d. 1° p. 89} che vengono così a ripartirsi in due famiglie $90'$.

Non sto a dimostrare con Segre (sint. te) che viceversa ogni complesso di Battaglini ammette questa generazione.

Darò piuttosto un'idea della conferma per via analitica, limitandomi anche qui al teorema diretto. Riferiamoci naturalmente le due quadriche α e β al loro tr. sottop. comune T , che supponiamo esistente, e siano

$$(1) \sum a_i x_i^2 = 0 \quad \sum b_i x_i^2 = 0$$

le loro equazioni. Si tratta allora in sostanza ~~di~~ di valutare in funzione di α e β per una retta $r = p_{ik}$

$$\left[\sum a_i (y_i + \rho z_i) \right]^2 = \sum a_i y_i^2 + 2\rho \sum a_i y_i z_i + \rho^2 \sum a_i z_i^2 =$$

$$\left(\sum a_i y_i \right)^2 = \sum a_i y_i^2 + \sum a_j z_j^2$$

~~$$\sum a_i y_i z_i = \sum a_i a_j$$~~

~~$$a_1 y_1 z_1 + 2a_1 a_2 y_1 z_2 + \dots = a_1 y_1^2 + a_1 a_2 y_1 z_2^2 + a_1 a_2 y_2 z_1^2$$~~
~~$$a_1 a_2 (y_1 z_2 - y_2 z_1) = \dots = 0$$~~

Perciò, applicando ciò alla somma del fascio
 ind. α e β $\sum (\lambda a_i + \mu b_i) x_i^2 = 0$ riconosciamo che
 si ha contatto in la retta ρ, μ per $\sum (\lambda a_i + \mu b_i) (a_i x_i + \mu b_i) /$

(2) $\lambda^2 \sum a_i a_i \rho_i^2 + \lambda \mu \sum (a_i b_i + a_i b_i) \rho_i^2 + \mu^2 \sum b_i b_i \rho_i^2$
 eq. di 2° e 2 valori per λ/μ . Segue riconoscere in ordine
 di calcolo il rapporto ρ, μ a quello delle 4 coppie
 all'ind. α e β rispet. il fascio α e β propriamente resp.
 di α, β e delle 2 generatrici (2) // Questo paragrafo, è
 in fine, si può spiegare così.

ne delle due coordinate il birappo to dei 4 punti r, α, r, β
 e così per il birapporto ^{duale} analogo, e poi di imporne l'uguag-
 ianza e di constatare che la condizione che ne risulta per
 p_{ik} ha la forma dell'eq del complesso di Pappaglini.

Ora a ciò Segre giunge molto rapidamente con un calcolo
 che spiega così, in base alle seguenti premesse

1) per una quadrica riferita a un tetraedro autopolar
 per la (1) la cond. che una retta p_{ik} sia tangente
 alla

$$\sum a_i a_{ik} p_{ik} = 0$$

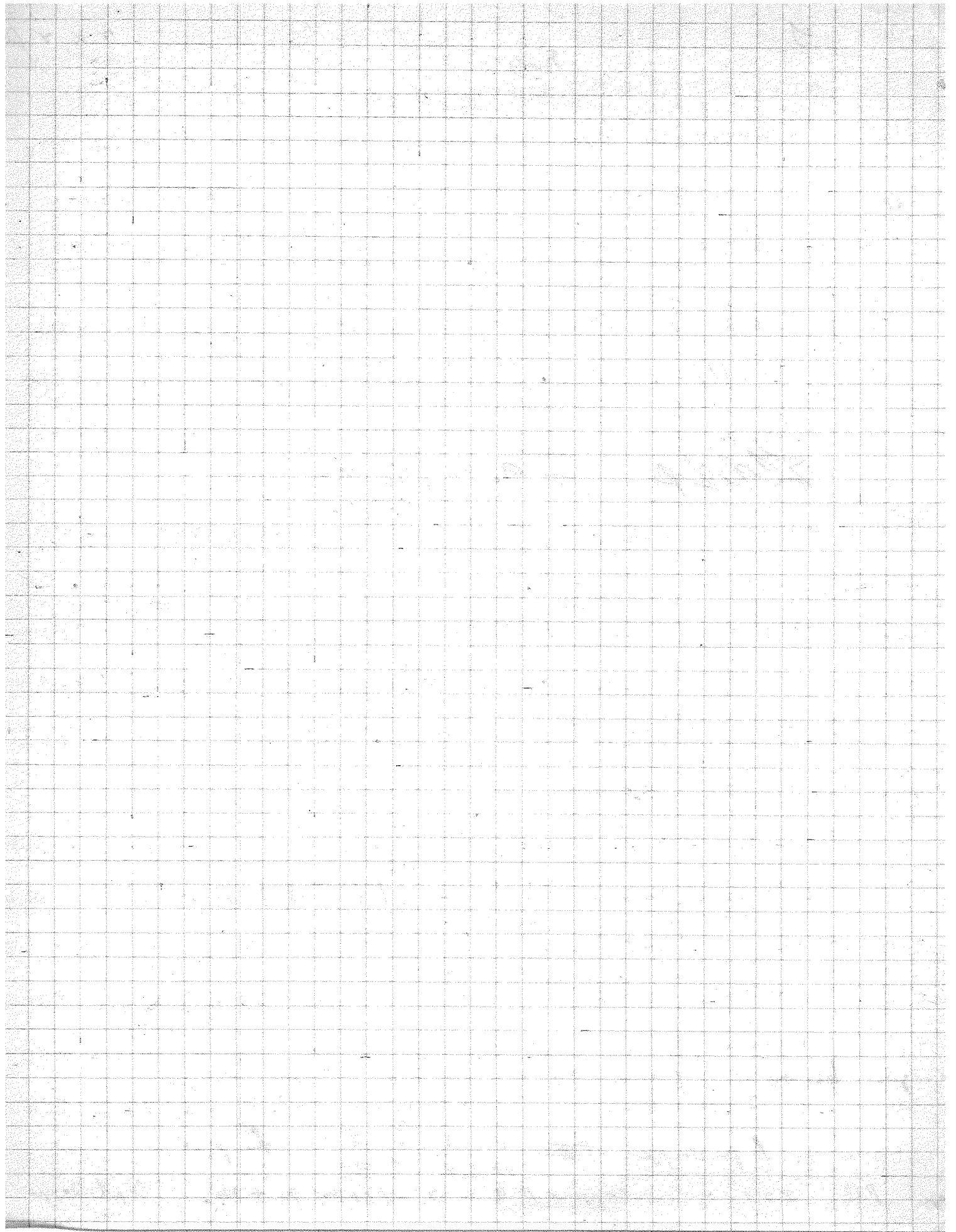
Basta scrivere che la retta $p_{ik} \equiv y^2$ ha intersezioni coin-
 cidenti con la quadrica, per avere il risultato (Oss. Le
 tangenti a una quadrica formano dunque un particolare
 complesso quadratico: ciò è evidente a priori pensando
 ad un cono uscente da un punto. Qui viene precisata l'
 natura del complesso)

2) Si abbia in una punteggiata una coppia PQ di pun-
 ti e poi un'altra coppia P'Q'. Sia $(PQP'Q') = m$. D'altro lato
 consideriamo l'involuz. I definita dalle due coppie, e in
 essa la coppia formata da un punto doppio e quella formata

dall'altro. Nasce così nella I una quaterna di coppie
 viziate: birapporti in fascio - nell'una PQ, P'Q', M_1, M_2 , M_3, M_4
 che danno luogo a un birapporto. Che relazione vi è fra

sto e m? $I. \text{ punto } p_{ik} \quad PQ = \begin{matrix} P & Q & P' & Q' \\ \infty & 0 & 1 & m \end{matrix}$ $I. \text{ p. } p_{ik}$

$m \cdot PQ \quad x=0 \quad \text{coppia } P'Q' = x^2 - (1+m)x + m, \quad \text{ } \} \text{ p. } \text{ Doppio}$



Lev.° di Paralleli sono $+ \sqrt{m}$, $- \sqrt{m}$ e danno le coppie
 $(x + \sqrt{m})^2 = 0$ cioè $x^2 + 2\sqrt{m}x + m = 0$ e analogo
 le 4 ab. le di $x^2 + m = 0$: fanno il tri.° di coeff. x

$n = (\infty, -(1+m); 2\sqrt{m}, -2\sqrt{m}) ; (+2\sqrt{m}, -2\sqrt{m}, 1+m)$ di
 v.° e c.° e s.°

$z = \frac{1+m-2\sqrt{m}}{1+m+2\sqrt{m}}$ (V.° ha da il valore di n per il cui i.° c.°)

inoltre in due orbite si dovranno considerare i due pt. doppi e
 di simmetria fra un valore e il suo inverso aritmetico

Perciò se P, Q e P', Q' sono dati resp. dalle eq.° di v
 e w $y=0, y=0$ mentre i pt doppi sono dati da
 $k_1 y + k_2 y = 0$ e $k_1 y + k_2 y = 0$ sono $m = (\infty, 0, k_1, k_2) =$

$(k_1, 0, \infty) = \frac{k_2}{k_1}$ cioè $\frac{k_2}{k_1} = \frac{1+m-2\sqrt{m}}{1+m+2\sqrt{m}}$ E in fine dato k_1, k_2

invece altrettanto altrettanto con eq.° di cui sono dati

$c_0 k^2 + c_1 k + c_2 = 0$ cioè

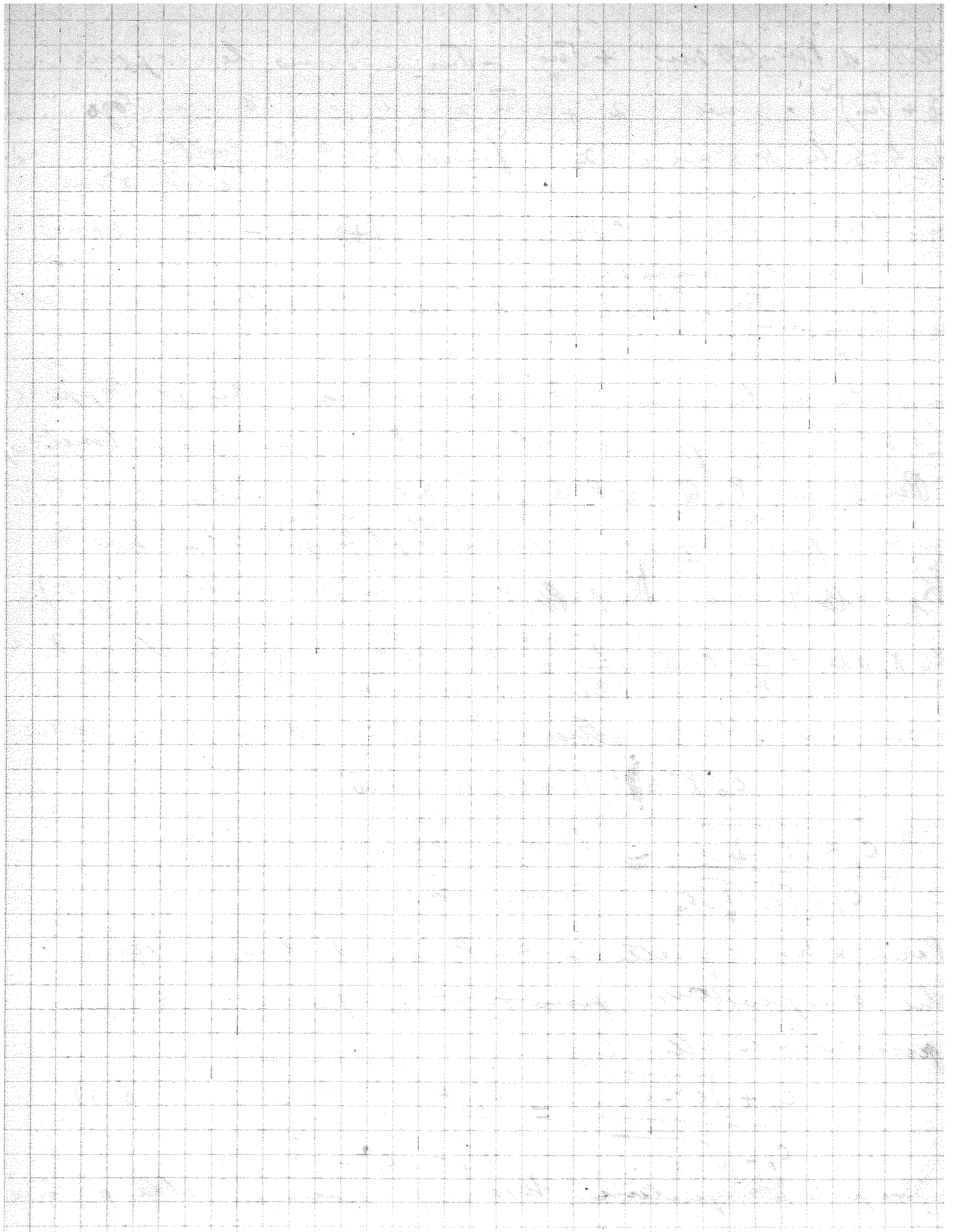
$$\frac{c_1 + \sqrt{c_1^2 - 4c_0c_2}}{c_1 - \sqrt{c_1^2 - 4c_0c_2}} = \frac{1+m-2\sqrt{m}}{1+m+2\sqrt{m}}$$

Perciò le 2 equazioni in P, Q, P', Q' e v.° e w.° sono
 che sono per il momento per il momento e per il momento

per il momento alla le per

$$\frac{c_1 + \sqrt{c_1^2 - 4c_0c_2}}{c_1 - \sqrt{c_1^2 - 4c_0c_2}} = \frac{c_1' + \sqrt{c_1'^2 - 4c_0'c_2'}}{c_1' - \sqrt{c_1'^2 - 4c_0'c_2'}} \quad (1)$$

Immaginabile le 2 equazioni tra loro con: analoghe alla prima



è posto $H = \frac{c_1 - 4c_2c}{c_1}$ da IT . $\frac{1+\sqrt{H}}{1-\sqrt{H}} = \frac{1+\sqrt{H'}}{1-\sqrt{H'}}$
 cui $\sqrt{H} = \sqrt{H'}$ cioè $H = H'$. In (2) p_2 al 2° membro
 uno scambio numer. e da cui $\sqrt{H} = -\sqrt{H'}$ e ugu. $H = H'$!

(vicine). Non si può $H = H'$ per un'inter. numer. p.e. $\frac{c_0 c_2}{c_1^2}$
 ciò premesso ricavare le rel. di p.e. in questione
 da $H = H'$ da H è calcolata nella (2) e H' in

solo campo dell'ip. reale. Date i dati (1) in m e
 $\frac{z_i}{a_i} = 0$ (risolte le p/q)

$$\lambda^2 \sum \frac{p_{i\tilde{u}}}{a_3 a_4} + \lambda \mu \sum \left(\frac{1}{a_3 b_4} + \frac{1}{a_4 b_3} \right) p_{i\tilde{u}} + \mu^2 \sum \frac{1}{b_3 b_4} p_{i\tilde{u}} = 0$$

uno $H = H'$ da $\frac{c_0 c_2}{c_1^2}$ da h_0

$$(\alpha) \frac{\sum a_1 a_2 p_{i\tilde{u}} \cdot \sum b_1 b_2 p_{i\tilde{u}}}{\left[\sum (a_1 b_2 + a_2 b_1) p_{i\tilde{u}} \right]^2} = \frac{\sum \frac{p_{i\tilde{u}}}{a_3 a_4} \cdot \sum \frac{p_{i\tilde{u}}}{b_3 b_4}}{\left[\sum \left(\frac{1}{a_3 b_4} + \frac{1}{a_4 b_3} \right) p_{i\tilde{u}} \right]^2}$$

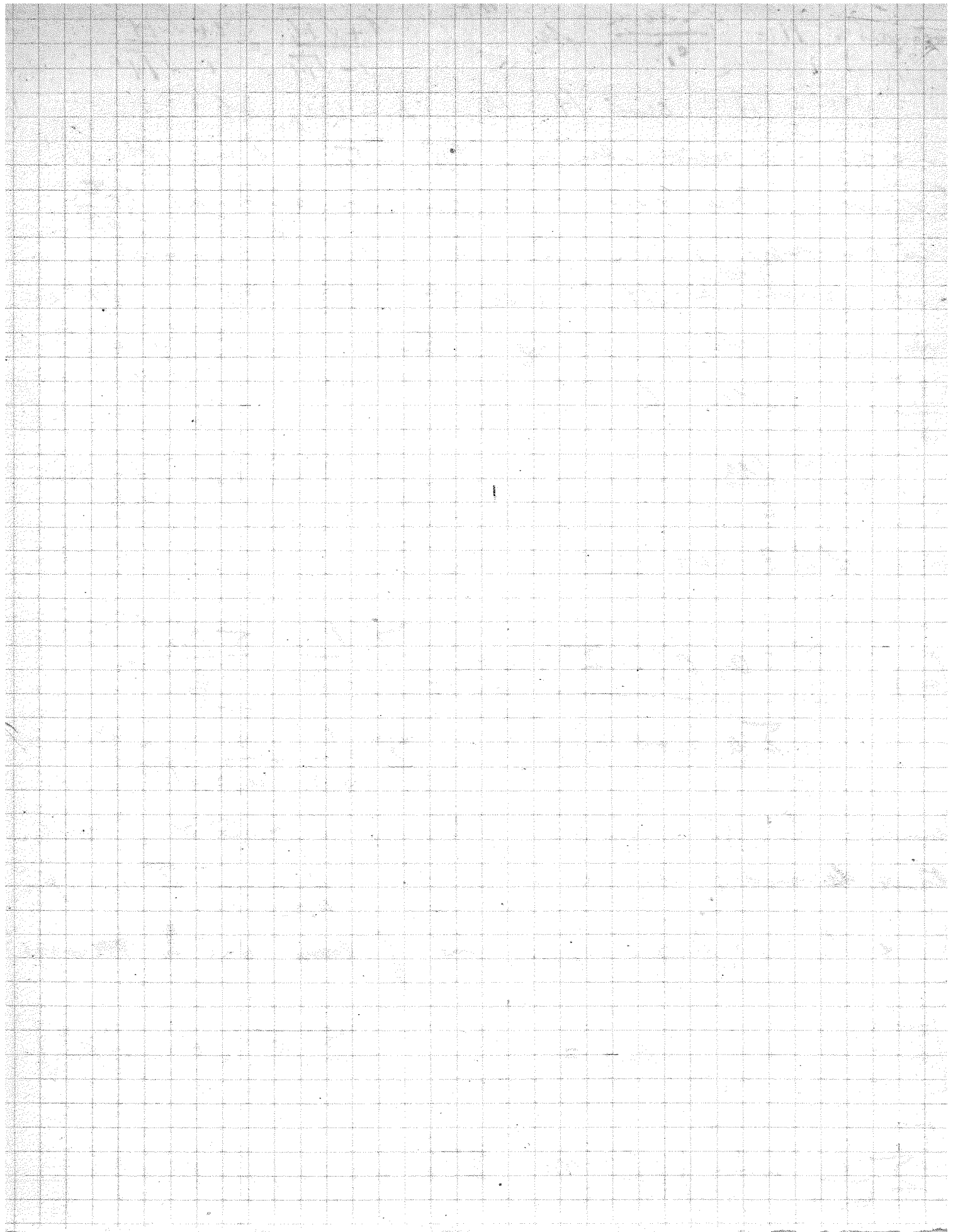
date i la eq. a cui den. 20. Moltiplicare la retta r ; cioè
~~la retta~~ omogenea da $\sum \frac{p_{i\tilde{u}}}{a_3 a_4} = \frac{1}{a_1 a_2 a_3 a_4} \sum a_1 a_2 p_{i\tilde{u}}$

e due cui forma sopprimere f dai due 2 membri

$$\left[\sum \left(\frac{1}{a_3 b_4} + \frac{1}{a_4 b_3} \right) p_{i\tilde{u}} \right]^2 = \frac{1}{a_1 \dots a_4 b_1 \dots b_4} \left[\sum (a_1 b_2 + a_2 b_1) p_{i\tilde{u}} \right]^2$$

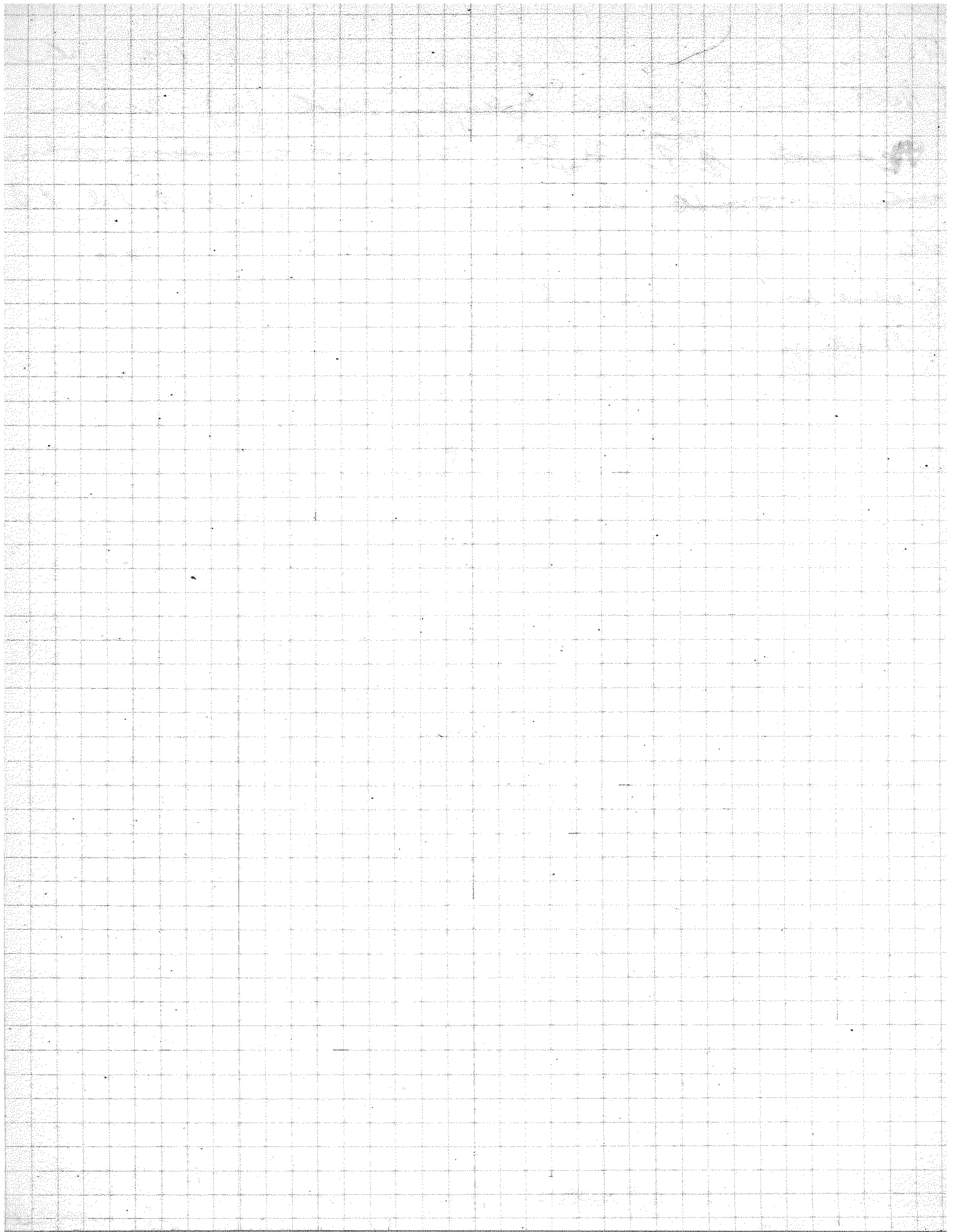
stante le radici

$$\sum \left(\frac{1}{a_3 b_4} + \frac{1}{a_4 b_3} \right) p_{i\tilde{u}} = m \cdot \sum (a_1 b_2 + a_2 b_1) p_{i\tilde{u}} \quad \text{dove } m = \frac{1}{a_1 \dots a_4 b_1 \dots b_4}$$



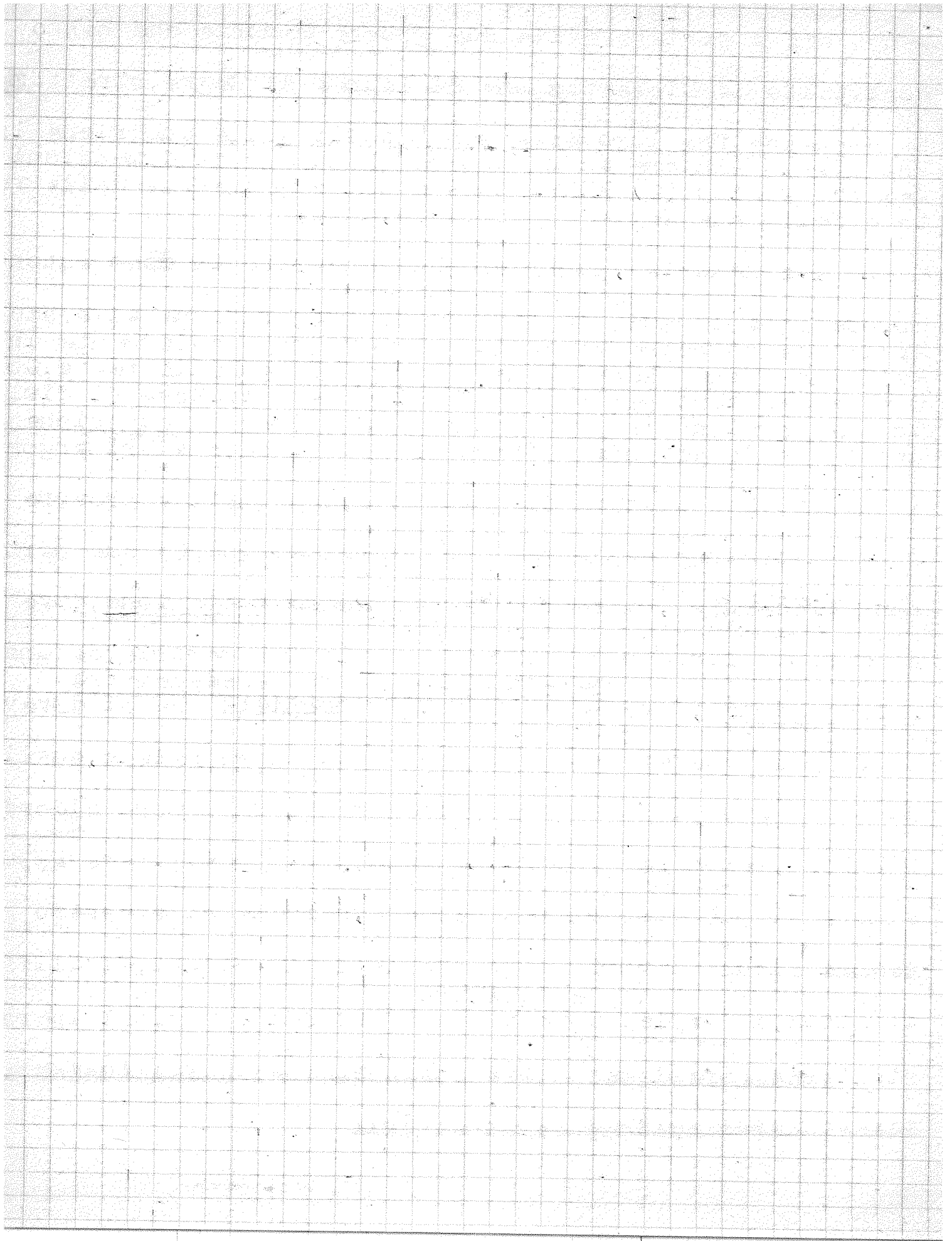
H. due valori per m. Aognemus condizione un cph
 l. Mattaffini. Effettando operazione scelta (α) proven
~~due 2 ipotesi~~ ~~HA~~ ~~HA'~~ condizione a diversi ordini
~~non~~ due coppie che è indip le delle ordini di A. P. Q. l' d
elle copp tra le 1° o 2° coppie; ciò non tiene conto
l'ordine pre cedente di p. 105.

Anche qui non sta a condizione



Vengo ora a parlare delle due grosse Memorie che hanno costituito la Dissertazione di laurea di Segre, strettamente connesse fra loro. Esse sono "Studio sulle quadriche in uno spazio lineare ad un numero qualunque di dimensioni Mem Acc Torino (2) XXXVI 1884 e Sulle geometrie della retta e delle sue serie quadratiche, ibid.

La 1.^a Memoria, pure essendo concepita in modo autonomo, è redatta in modo da servire di preparazione alla seconda; in quanto Segre cerca di mettervi particolarmente in evidenza quanto servirà per la geometria della retta. Comunque restiamo per ora alla prima Memoria. Essa si divide in due parti; nella prima si studiano singole quadriche uno S_p ; nella seconda i fasci di quadriche, e altri argomenti relativi a sistemi di quadriche, destinati a trovare poi applicazione nella geom della retta. Queste due parti sono precedute, oltre che da una ~~introduzione~~ Prefazione, dove si danno notizie sul contenuto delle due Memorie, da una Introduzione, dove Segre richiama ~~l'attenzione~~ generalità di carattere elementare che si dovevano allora ritenere note di geom proi iperspaziale, quali si trovavano più o meno esplicitamente in lavori di Jord, D'Ovidio, Veronese e altri. La geom; proi ipersp. era apparsa allora si può dire al suo nascere, sebbene si avessero già ~~alcuni~~ alcuni lavori, oltre che degli AA citati, di Cliff e di altri di Klein, di Cayley dove comparivano delle nozioni iperspaziali.



Gli studenti del 4.º anno conoscono già un modo per giungere alla nozione di S_r , spazio proiettivo a r dimensioni, ~~che~~ che richiamo brevemente. Prendiamo un sist. lin. di forme, o es. di curve piane, che sia ∞^r , individuato da forme lin. ind. f_0, f_1, \dots, f_r . Allora vi è una corr. z. biun. senza eccezione fra le forme del sist.

$$(1) \quad \lambda_0 f_0 + \dots + \lambda_r f_r = 0$$

e i mutui rapporti delle $\lambda_0, \dots, \lambda_r$. Possiamo concepire il sist. ∞^r come la totalità delle sue forme, e adottare per ciascuna, entro al sistema, le $r+1$ coord. om. $\lambda_0, \dots, \lambda_r$.

Possiamo anche convenire di chiamare convenzional. S_r ~~lo spazio proiettivo a r dim.~~ ~~il sist. lin. e queste i punti dello S_r .~~ Ogni punto ha così $r+1$ coord. (proi.) omogenee. ~~Si può anche~~ Potrem. individuare lo S_r (come sistema (1)), con altre $r+1$ ~~forme lin. ind.~~ g_0, \dots, g_r ciascuna delle quali è comb. lin. delle f_0, \dots, f_r . E allora ogni ulterior forma del sist. (1) sarebbe una comb. lin. delle g , invece che delle f , e avrebbe rispetto a queste delle coordinate μ_0, \dots, μ_r .

$$g_i = a_{i0} f_0 + \dots + a_{ir} f_r \quad \text{con } a_{ij} \neq 0$$

$$\sum \mu_i g_i = \sum_i \mu_i \sum_h a_{ih} f_h = \sum_h f_h \sum_i a_{ih} \mu_i \quad \text{cui}$$

$$\lambda_h = \sum_i a_{ih} \mu_i \quad \text{due tipi di coord. alle coord. μ .$$

Abbiamo un' unica transf. di coordinate, nel sist. S_r , ~~che~~ ~~si~~ ~~tratta~~ ~~di~~ ~~una~~ ~~trasf.~~ ~~di~~ ~~coordinate~~ ~~nel~~ ~~sist.~~ ~~S_r~~

è scrivere

Lo Furore in nist^o e cord. C_6 in pentano ip^o (1,0 - - 0,1)

Ac. du i di amano i vertici della piramide (1,0) C_6

sformazione di coord. espressa come nello spazio ordinario da una sost. lin. om. a determinante non nullo. L_0

Se entro (1) si prende un sist. lin. meno ampio, ∞^h sso ~~adattata~~ (che ha dunque la stessa natura dello S_r cioè è come questo uno spazio lineare a h dimensioni) ^(span subset) ^{o immerso nell} i chiamo uno S_h appartenente allo S_r . In particolare

per $h=1, 2$, si hanno spszi lineari che vengono chiamati rette, piani dello S_r . Ognuno di questi S_h (si enuncia così solo con nomi nuovi fatti noti sui sist. lineari) può venire ottenuto così. Due o più punti dello S_r si

chiamano lin. ind. se tali sono, entro (1) le forme corrispondenti. ~~Adattata~~ Risulta subito che la cond. perchè lo sia è che la matrice delle loro coord. non sia nulla (caso di

punti, 3 ecc.; casi ovvi dello S_3) Presi due punti lin. x, y (d. coord. x_0, y_0) ^(non adattata) ind. esiste UNA retta che li contiene ed è $\lambda x + \mu y$; 3 punti lin. ind. x, y, z S_2 $\lambda x + \mu y + \nu z$, e così via. Presi $h+1$ punti x^0, x^1, \dots, x^h in ind. esiste UN S_h che li contiene ed è

$\mu_0 x^0 + \dots + \mu_h x^h$
In particolare se prendo $r+1$ punti lin. ind. (massimo numero possibile, pensare alle forme) i punti ottenuti per cb in sono TUTTI i punti dello S_r $\mu_0 x^0 + \dots + \mu_r x^r$

si ritorna alla transf. delle coord. prima accennata.

In particolare per $h=r-1$ si hanno iperpiani; si tro

)] Teorema 1.1: n -ésima derivada de $f(x)$ é
a n -ésima derivada de $f(x)$ (para $n \geq 0$)

Lo Teorema 1.2: Se $f(x)$ é uma função contínua em a e $f'(a)$ existe, então $f(x)$ é diferenciável em a .
Prova: Se $f(x)$ é contínua em a , então $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = f(a)$.
Se $f'(a)$ existe, então $\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} = f'(a)$.
Logo, $\lim_{x \rightarrow a} (f(x) - f(a)) = \lim_{x \rightarrow a} (x - a) \cdot \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} = 0 \cdot f'(a) = 0$.
Portanto, $f(x)$ é diferenciável em a .

va subito allora che un tale iperpiano è rappresentabile con un'equazione lin. om. in coord. proj. ve $\alpha_0, \dots, \alpha_r$ (fac.)
 (le $\} \sum \alpha_i x_i$ si possono adoperare come coord. di iperpiano)

Accenno anche la relazione, non immediata, che segue. Pre-
 si due spazi subordinati $S_h, S_{h'}$ essi possono dare lu-
 go a uno spazio di intersezione (luogo di tutti i punti
 comuni, che è ancora uno spazio lineare) e ^{Si} uno spazio di
 appartenenza, ^{Sc} minimo spazio subordinato di S_r che li con-
 tiene entrambi, ^{Sc} e che può coincidere con S_r . Si ha all-
 ra

$$h + h' = c + i$$

relazione valida in tutti i casi, anche se manca lo spazio
 di intersezione, pur di assumere in tal caso convenziona-
 mente $i = -1$. (emp. rule)

Si può parlare secondo quanto precede dello spazio che
 congiunge alcuni punti dati $\alpha^0, \dots, \alpha^h$; sarà uno S_i
 se quelli sono lin. ind.; se no sarà uno spazio di minor
 dimensione, che si ottiene prendendone fra quelli un sis-
 tema ampio al possibile di lin. ind. e conterrà di conse-
 guenza tutti gli altri. Così, si può parlare dello spazio
 (minimo) che congiunge due spazi dati; e si può includere
~~questo caso nel precedente, considerando un punto come p~~

W.L. Finalmente, si trova che estesa agli iperpiani la
 nozione di indipendenza lineare

Linear exclude appunto due questi centri giusti

P. es. posso dire un pt. le roi ple ungu
($\lambda_0 \dots \lambda_r$) appunto per la possibilità di
l'api unguere in modo ben diverso da λ_0 (1). Il
che lo S_r numerico ^{o anche} insieme di tutti quei pt
 $\lambda_0 \dots \lambda_r$.

in base alla matrice formata con le loro coord. due iper-
 piani lin ind (cioè distinti) hanno a comune uno S_{r-2} , tre
 lin ind uno S_{r-3} , e così p lin ind uno S_{r-p} cosicchè
 uno S_h subordinato appare contemporaneamente come sist
 ma dei suoi punti, e come insieme degli iperpiani che
 passano per esso; che sono $r-h$ lin ind e poi tutte le lor
 comb. lin. (∞^{r-h-1}).

Chiarita così la nozione di S_r in modo puramente nomi-
 nale e concreto (sono sempre ancora i sist. lin di fo-
 ma) si può passare a un'idea più astratta degli ipers-
 zi chiamando così ogni totalità di enti (punti) che si
 no in corr.za biunivoca senza eccezioni coi punti de-
 gli S_r già definiti, e estendere ai nuovi S_r con lo
 stesso trasporto la nomenclatura introdotta (~~rette~~, e

Allora tutto quanto si è detto vale per i nuovi S_r a-
 stratti di cui ora si è detto. Aveva
P.es. se prendo

nello S_r già definito gli iperpiani, ognuno di questi
 con le sue coordinate omogenee $\{x_0, \dots, x_r\}$

vale appunto a descrivere uno S_{r-1} può dirsi S_{r-1}
avente per elementi
 generatore gli iperpiani dello S_r iniziale. Ad A

Σ_r si applicano dunque le pt. valute per tutti
 gli S_r con spazio di punti. Si ha così in sostanza una

Integritate ca un semn de
un om bun, curajos, alina cordile

"sp. di N-dim", in cui n corrisponde S_0 e S_{r-1} e con f
 che ha solo r volte S_{r-1} --- S_h e S_{r-1-h} . La nozione di
 appartenenza viene conservata ecc. ~~X~~ Sono appunto all'
 circa queste e alcune altre ~~le~~ generalità contenute nel
 l'Introduzione di Segre; dove però lo S_r non viene co
 struito prima in modo concreto, riferendo poi gli altri
 al tale modello; ma direttamente in modo astratto. Alcune s
~~precisazioni~~ ^{per} dovrebbero essere precisate. Per es si comin
 cia a parlare di un "insieme continuo di enti il cui
 numero sia n volte infinito (cioè fra i quali ve ne sia in
 generale un numero finito che soddisfi no ad m condiz
 ni semplici & qualunque date) dicasi formare uno spazio
 ad m dimensioni, di cui quegli enti dicansi elementi". O
 anzitutto bisognerebbe precisare ~~alcune cose~~ "insieme
~~alcune cose~~ alcune cose; per dirne una cosa si
 tende per condizioni semplici. Così, dopo si vuol preci
 sare fra tali spazi quali chiamino "lineari"; e vi si
 dice prima quando si può porre una corrispondenza biun senza e
 cezioni f fra i loro elementi e le rette di ordine n ; e poi c
 me se fosse la stessa cosa fra i loro enti e le rette di ordine
 di n . I omogenei. Ora si tratta di cose che si assomigli
 o ma sono diverse. Per es per $r=3$ una volta si definisco

lo S_3 cartesiano (aperto) e l'altro lo S_3 proiettivo (chiuso)

memoria di una notte. $\int_{\text{int.}} \dots V_k^m$ a

propria \int_{k-1}^m ~~...~~ con S ~~...~~

V_{k-1}^m (per $l = k$ vera n.p.).

Avverto poi che in questo ¹³³ lavoro si chiama piano l'iperpiano; e che definendo la ipersup. d'ordine n, ^(spazio) la chiama invece superficie d'ordine n. Si trova anche la ~~def.~~ considerazione di quella che noi oggi chiamiamo una V_k^n , varietà algebrica a k dim d'ordine n (in Segre spazio algebrico) sulla cui def. ne precisa mi sono trattenuto l'anno scorso; è in sostanza una totalità ∞^k di punti definita algebricamente (cioè ponendo le loro coord. eguali a funzioni algebriche di k variabili ind. ti); d'ordine n nel senso che ha comuni n punti con ogni S_{n-k} generico. ^{per $k=1$}

^{un $k=1$ risp.} ^{$k=r-1$ ipersuperficie c.s. (e l'ordine della V_{r-1} è $r-1$)}
 L'argomento della 1.a parte "Geometria di una quadrica" è oggi da riguardare in complesso come troppo elementare perchè valga la pena di trattenervisi. La def. ^{V_{r-1}} sulla equazione $\sum a_{ij} x_i x_j = 0$ (chiamiamo ora x le coord.) contenente $\frac{(r+1)(r+2)}{2}$ ^{termini} ~~coste~~ che le quadriche formano una totalità $\infty^{\frac{r(r+3)}{2}}$ e la teoria della polarità, in cui in particolare a ogni punto x della V_{r-1} corrisponde l'iperpiano tangente (cioè contenente le rette ivi tangenti, spiegare); la possibilità di considerare la quadrica come involuppo di iperpiani; la possibilità che la quadrica si specializzi. Cioè ante il discriminante si annulli, con varia caratteristica; se questa è r ho Q spec. ta una volta ed è cono proiettante da P una quadrica non spec. di S_{r-1} ; se la

1) ogni Q per $r \geq 3$ è rigata e pinnata e ip. no. h per

ogni Q per $r \geq 3$ è rigata e pinnata

Intanto per ogni P di Q (appena $r \geq 3$) passano infinite rette di Q . Sono le int. della V_{r-1}^2 con

S_{r-1} tangente in P (e basta). In ogni A c'è un punto (piv. d. P) di tale int. e le AP le giac. int. in A e quindi giace su Q . L'int. è un V_{r-2}^2 ,

lungabile per P , e ha un'infinità di ∞^{r-3} rette.

Per P passano dunque ∞^{r-3} rette di Q ; e in tutte le rette

$$\infty \cdot \infty^{r-1+r-3-1} = \infty^{2r-5}$$

a caratt. è $r-1$, ha Q 2 volte spec.ta, insieme dei piani e
 a ~~ella~~ proiettano Q non spec. di S_{r-1} ; e così via, fino a ar
 rare al caso ~~ovvero~~ di caratt. 2, quadrica r_1 volte specia
 lizzata, che (secondo quanto ora detto proletterà da S_{r-2}
 una quadrica, di $S_{r-(r-1) = r-1}$, cioè coppia di punti ed) è perciò una
 coppia di iperpiani. Non mi fermo nemmeno, trattandosi
 sempre di estensioni ovvie da S_3 sulla possibilità, che se
 ne sussiste di ridurre l'eq. di Q non spec.ta, prendendo
 come piramide di rif.to quella formata da una piramide su
 olare, alla forma $\sum_{i=1}^r a_i x_i^2 = 0$. Per quelle ~~aaa~~ specializzate
 i ha forma canonica analoga con alcuni coeff. ti nulli
 e le non spec.te ne deriva la loro equivalenza a meno
 di transf. lin sulle coord.te o come possiamo dire senz'a
 tro (definendo le omografie come $u \int_3$) a meno di omografi
 ns quadrica non ha cioè inv.ti assoluti. ~~Miaaaaaaa~~ D
 è invece qualche parola sugli spazi lineari esistenti su
 na Q (non specializzata; alle altre si estendono f. cillean
 risultati per proiezione). Questi spazi erano già stati c
 siderati da Veronese, ma in modo meno completo. Il modo pi
 semplice è di ricorrere alla proj. stereografica, estensio
 nvia. Partiamo da punto O della Q , e congiungiamolo con
 tutti i punti della Q , segnando poi con un iperpiano generi

		1
		2
		3
		4
		5
		6
		7
		8
		9
		10
		11
		12
		13
		14
		15
		16
		17
		18
		19
		20
		21
		22
		23
		24
		25
		26
		27
		28
		29
		30
		31
		32
		33
		34
		35
		36
		37
		38
		39
		40
		41
		42
		43
		44
		45
		46
		47
		48
		49
		50
		51
		52
		53
		54
		55
		56
		57
		58
		59
		60
		61
		62
		63
		64
		65
		66
		67
		68
		69
		70
		71
		72
		73
		74
		75
		76
		77
		78
		79
		80
		81
		82
		83
		84
		85
		86
		87
		88
		89
		90
		91
		92
		93
		94
		95
		96
		97
		98
		99
		100

π . Allora ogni punto P della Q dà luogo a P' , e viceversa sicchè si ha corrispondenza generale biunivoca fra i punti di Q e quelli di π . Per P' è eccez. ogni posizione per cui la retta OP' venga ad avere complete più di due int. ni con Q , cioè a giacere per intero su Q , cioè se P' è traccia su π di una retta uscente da O e giacente per intero su Q .

Effettivamente (p 134) esistono queste rette e formano un cono V_{r-2}^2 il quale dunque sega π in una quadrica V_{r-3}^2 di questo spazio, la quale anzi sarà immersa nello spazio σ_{r-1} traccia dell'ip. no ω_{r-1} in P , cioè sarà una V_{r-3}^2 di σ_{r-1} . Sono dunque eccezionali tutti i punti di questa V_{r-3}^2 , ognuno avendo infinito corr. ti sulla Q . Nel senso inverso non ha corr. te determinate il centro di proj. O , per continuità si avranno per raggi proiettanti le tangenti in O , cioè come proj. ni di O tutti i punti dello σ_{r-1} traccia già considerata (richiamo S_2 9. Ora a questa prol. ne si possono cercare gli spazi lineari esistenti sulla Q . Se uno è S_1 , si proietterà evidente in S_1' di π ; ma non viceversa. Precisamente, se S_1 sta sulla Q , esso sega ω_{r-1} in uno S_{l-1} , situato sulla Q e quindi a cono V_{r-l}^2 ; pertanto questo S_{l-1} si proietta in uno S_{l-1}' della V_{r-3}^2 . Così, ogni S_l generico della Q si proietta in

Ho così nella V_3^{\sim} le ∞^3 rette (formanti
un reticolato continuo) che hanno per un j^{\sim}
 π_0 la retta app. $\xi = \gamma$

uno S'_r di π_{r-1} , che passa per uno S_{r-1} della V_{r-2} (caso $r=2$). Viceversa, ogni S'_r è pass. di uno S_r delle Q . In fatto lo spazio per S'_r è uno S_{r+1} per O , che contiene lo $S_r = O.S_{r-1}$, situato nel caso V_{r-2} primitale de O le V_{r-2} . Tale S_{r+1} ha tale S_r comune con Q , come una int. in residua un'alta S_r che dunque si prende de O in S'_r .

Pertanto si ha così un modo per ottenere tutte gli sp. lin. di Q . ^{è proprio (m.s.x)} Caso $r=4$: rappresent. in $S_3 \equiv \pi_3$ due curve non γ (in piano σ). Le rette di V_3 sono $(l=1)$ sono rette per So di γ , cui appoggiate a γ . una ne ha due per in π_3 , due avere S'_4 per rette di γ . una di V_3 di S_4 contiene solo rette.

$r=5$. Rappresent. in S_4 : qui ha σ_3 e in $\gamma = V_4$. rette di Q sono curve rette di π_4 app. alla gen. Piani? Avrà in π_4 piani in costanti γ in due fam. Ve ben: sono in due fam. rette di V_4 due fam. (S, σ , γ , π) Questi piani, sulla rappr. ne si vedono in due famiglie, se indochè i piani immagine in essano per l'una o l'altra sgiera di γ . Si potrebbe ritene la proprietà legata alla rappr. ne: essa invece è carac. intrinseco, in quanto due piani di una stessa famiglia

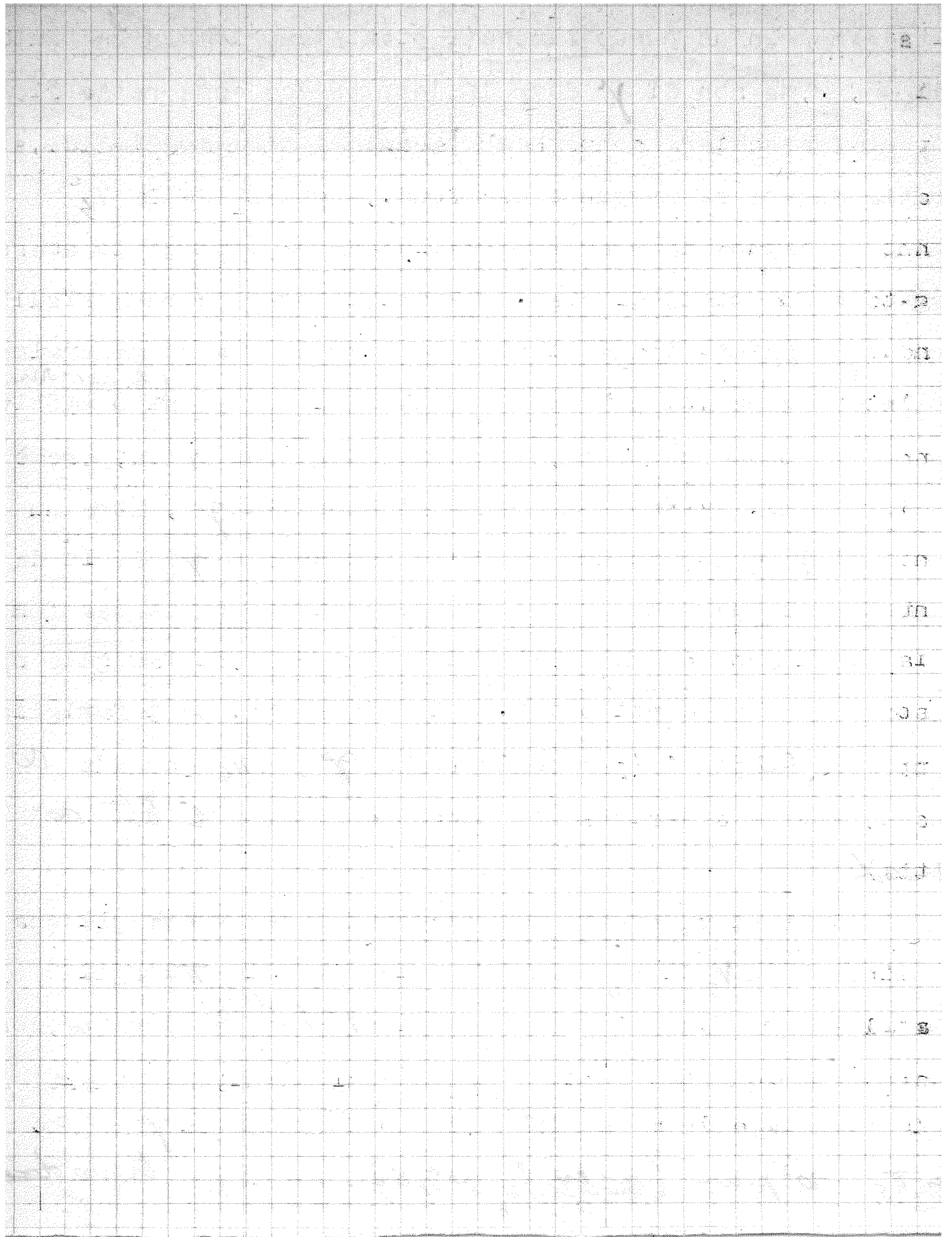
\sqsubset in realtà proprio. Ma in un punto:
 se non starebbe in una S_3 che sarebbe il σ_3 ,
 ma allora non sono unig. i piani delle V_4^-

! ho dunque completamente opposto rispetto
 a quella delle V^v di S_3 .

\sqsubset Estensione debite: in S_r gli S_g per S_p ^($g > p$) sono $\infty^{(r-g)(g-p)}$:
 quando sono in S_{r-p-1} (anzi r.c. ∞ a S_p) - ho tra S_{g-p-1}
 in un δ generico) e mi riduco a contare gli S_{g-p-1} (diciamo
 S_h) di S_{r-p-1} (diciamo S_R). Ogni ∞ di S_{g-p-1} ha $h+1$ p.t. con
 un'altra S_{R-h} , e ci sono $(h+1)(R-h)$ u.i. La ∞ ha $(g-p)(r-p)$

seguono in un punto almeno (i piani immagine in un punto
 di π_4 , γ , ma non di γ' dove le loro tracce come rette di
 la stessa schiera sono ogghembe) ~~...~~; si
 tratta dunque di un punto non fond., e gli S_2 della V_4^2
 hanno in comune la sua immagine. Invece se applico lo stesso
 rag. to a due piani di sist. diversi, il punto comune risult
 ind. le e quindi i due piani oggettivi non hanno generalme
 intersezione. Si può dire di più; se i due piani oggettivi
 hanno in comune un punto, hanno in comune una retta, perchè
 le loro immg. avranno a comune A' fuori di γ , oltre un
 punto di γ e quindi una retta (appoggiata a γ). In de
 finitiva ho due famiglie di piani: piani di una stessa fami
 glia risultano sempre incidenti in un punto; di famiglie og
 gettive o non incidenti o inc. ti in una retta. Ogni famiglia
 comprende ∞^1 piani (per ogni retta di γ , in π_4 passano ∞
 piani; pensare a sezione con piano generico e π_4 non ∞^1
 usate) \square

Così si va avanti per ricorrenza; per avere gli spa
 ziali lineari massimi su V_5 di S_6 si deve ricorrere in π_5 agli
 spaziali lineari massimi della relativa V_5^2 di S_6 che sono rette, con
 facendo per queste piani; si hanno così piani, costituenti
 solo sistema, e in n° di ∞^6 (per ogni retta di γ ho
 in π_5 ∞^1 piani (nel caso di S_6). Per in S_7 trova ~~...~~



ricorrendo al risultato già acquisito per S_5 , due sistemi
 di S_3 , ciascuno dei quali è ∞^{3+3} . Qui se cerco l'incide-
 mento di S_3 di stesso o opposti sistemi, il rag.to viene
 reso da prima. Se due S_3 sono di stesso sistema, il loro
 punto (unico, in generale) in π_6 sta già su γ , perchè le li-
 nee su γ sono piani di stesso sist. cioè incidenti; perciò
 le S_3 oggettivi dello stesso sistema sono sghembi (come in
 spazio ordinario). Due di sistemi opposti risultano invece
 incidenti. Continuando per ricorrenza si trova in definitiva

a) che se r è pari, $= 2g$, gli spazi massimi S_{2g} hanno dimen-
 sione $g-1$ e che costituiscono un solo sistema; in tutto sono
 $\infty^{\frac{1}{2}g(g+1)}$ [c. gr. ∞^{10}]

b) se r è dispari e eguale $= 2g-1$, gli spazi massimi
 sono degli S_g , i quali si ripartiscono in due sistemi $\infty^{\frac{1}{2}g}$.
 È poi ancora da fare una differenza (come è già chiaro da
 quanto sopra ho detto) secondo che g è dispari o pari. Nel
 primo caso sono gli S_g di sistemi diversi che si tagliano
 sempre e quelli di uno stesso no (come in S_1, S_2). Nel secondo
 caso succede l'opposto (come in S_5).

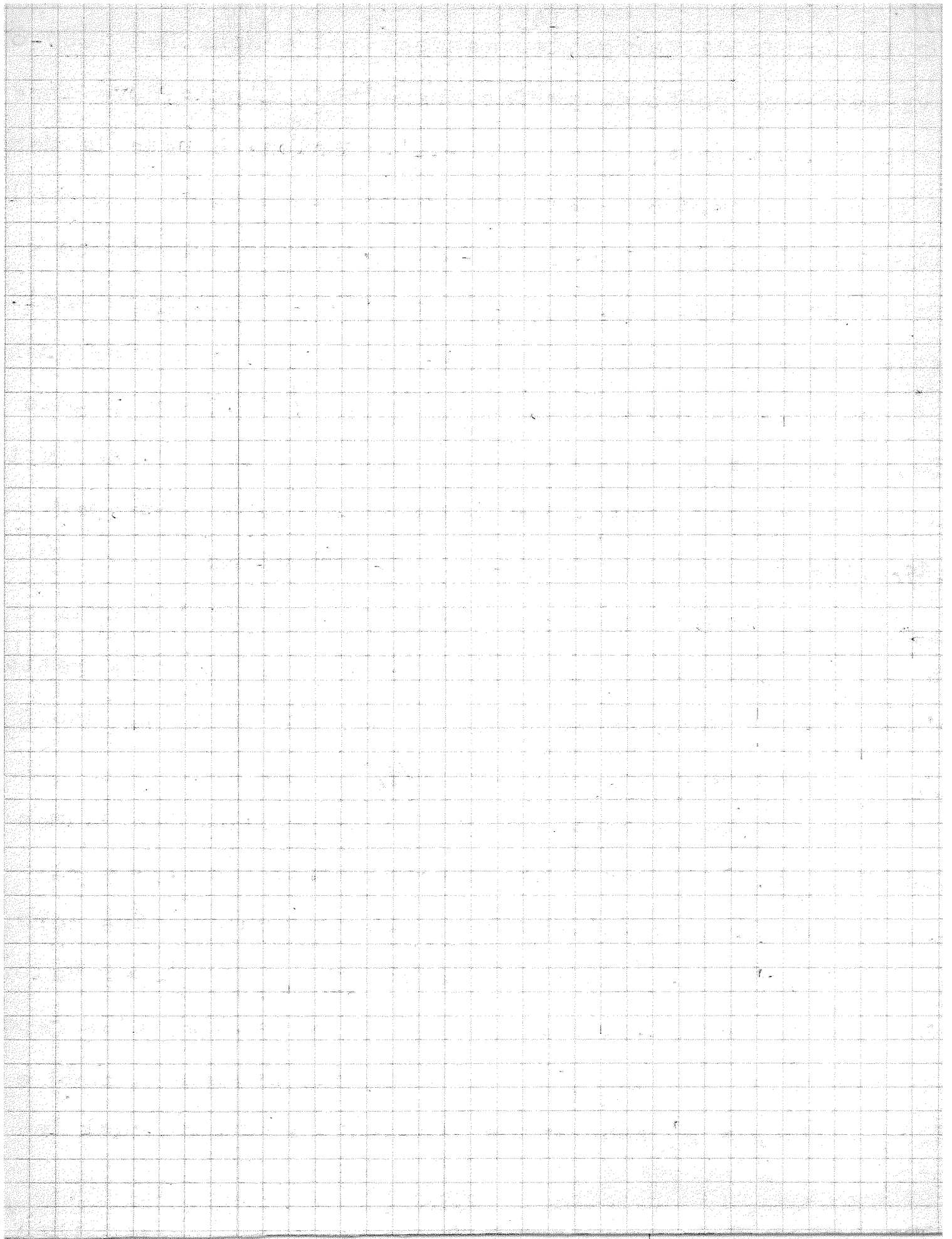
In Veronese, che si era occupato dell'argomento prima
 Segre (in una voluminosa Mem. in Math Ann t. 19, 1882,
 redatta in tedesco; Veronese n 1854 a Chioggia, aveva stud.

02

M

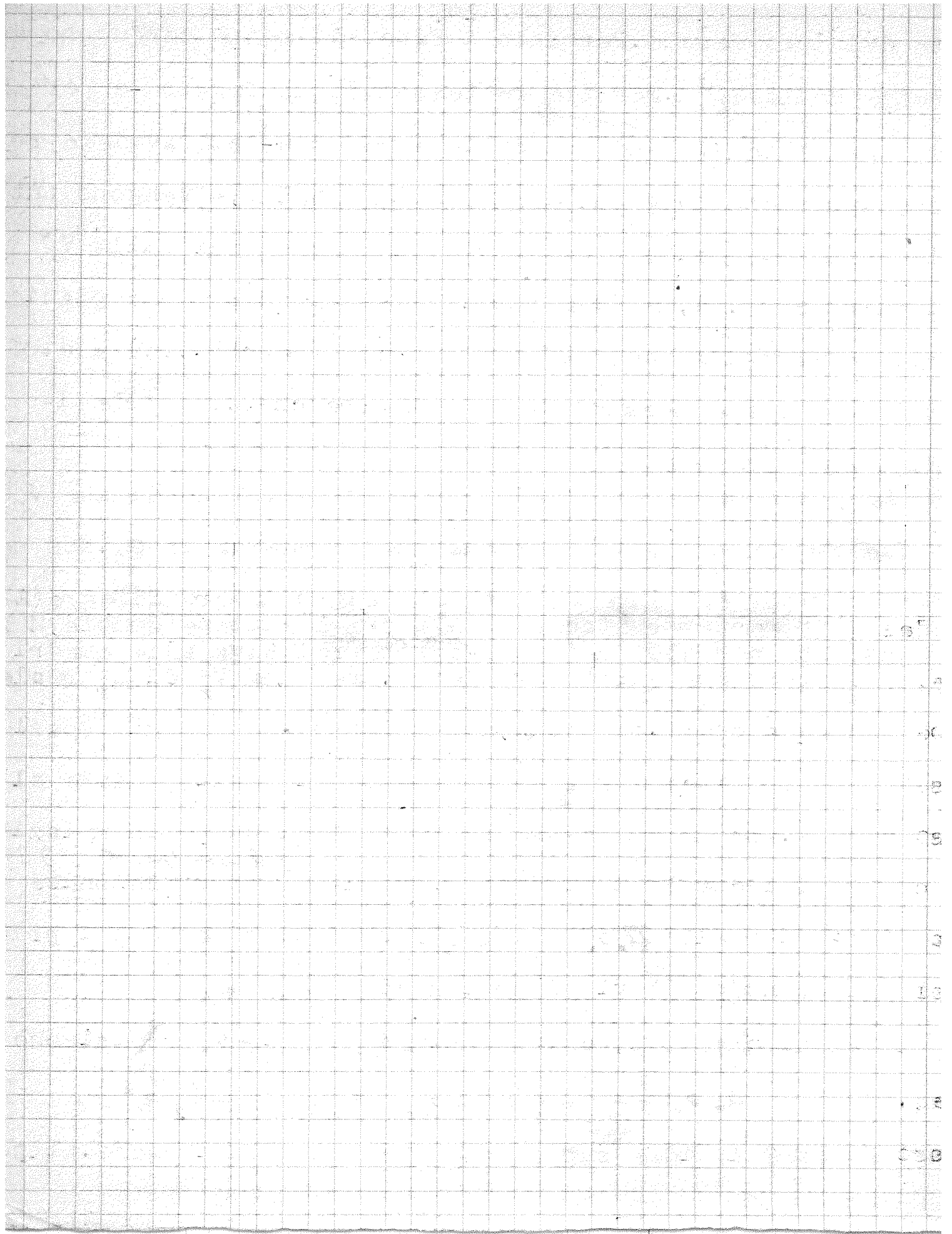
Politecnico di Zurigo, laureandosi poi a Roma. Nel 1880-81
 va avuto un posto di perfezionamento a Lipsia, dove insegna
 allora Klein; e appunto in quell'occasione è nata la Memoria
 in questione, che è particolarmente importante in quel
 periodo della geom. proli. ipersp. avendo introdotto sistematicamente
 negli iperspazi i proced. ti della geom. proli. (specialmente proiezioni e sezioni).
 Comunque, per l'armonia di cui qui ci occupiamo, in Veronese (cfr. Segre Studio 36, 42, 44) era valutato in modo sbagliato la dim. della totalità degli spazi massimi; e mancava la distinzione, per γ , fra q pari e q dispari. ~~si può dire~~

Il caso $\gamma = 5$, in quanto precede, si può dire tuttavia che è ben noto, grazie alla interpret. nella geom. della retta, l'idea di considerare le rette di S_3 come punti di uno S_2 , e precisamente punti della M_4^1 $P_1 - P_{25} - - - = 0$ (cfr. a Plücker e Klein (del primo Neue Geom. des Raumes 68). si tratta di una \mathcal{Q} non specializzata (det., che si ma subito, non nullo). Ora cercarvi spazi / vuol dire cercar rette p, p' ecc. tali che anche le $\lambda_{p, p'}$ per valori arbitrari dei coeff. ti siano coord. di retta. Ora, dalla geom. della retta è noto che per due rette ciò avviene quando e solo quando p e p' sono rette incidenti svendosi così le



te del loro fascio. Pertanto i fasci di rette conducono a
 rette della V_{r-1} . Per tre rette (non di un fascio - e per
 di tre rette lin ind non avviene poi più) ciò avviene so-
 sse appartengono a un piano o a una stella, e vengono tut-
 le rette di quello o di questa. Si hanno così sulla V_{r-1}
 i piani corr. ti, dei due tipi. E risulta chiaro che piani
 di una famiglia hanno UN punto comune (perchè...) e di f-
 miglie diverse nessuno o una retta (perchè...) Anche le
 dim. ∞^1 van bene.

La prima parte si chiude con la generazione di una V_{r-2}
 a due stelle reciproche, estensione di quella in S_3 . Non ne
 ferirò. Riporterò invece, benchè in altro lavoro di Segre (Et-
 des différentes surfaces du 4 ordre à conique double, M
 1884, nota a p 439) un'osservazione ^{molto semplice} relativa alle quadri-
 e, collegata con quanto ora detto: Per una V_{r-1}^2 di S_r reale
 è con eq a coeff. ti reali, non è detto che fra gli spazi
 ssimi primi determinati ve ne siano dei reali (pensare al
 so di S_3). Ora la questione si mette facilmente in relazio-
 col n° dei coeff. ti di dato segno nella forma canonica
 (di un iperbolico)
 a coeff. ti reali) $\sum a_k x_k^2 = 0$. Supponiamo che qui i prin-
 coeff. ti siano positivi (i primi k cioè a_0, \dots, a_k)
 gli altri negativi, scriviamoli $-b_{k+1}, \dots, -b_r$ cosìchè
 eq. ne è $a_0 x_0^2 + \dots + a_k x_k^2 - b_{k+1} x_{k+1}^2 - \dots - b_r x_r^2 = 0$
 esso fissare le idee supponendo che il n° dei coeff. ti po-



positivi non superi quello dei negativi (cambiando ev. te tutto di segno) cosicchè $k+1 \leq r-k$. Allora raccogliendo

$\alpha_0 x_0 - \sum_{k=1}^r \alpha_k x_k$ ecc. evidentemente si ha uno spazio reale sulla quadrica come intersezione degli iperpiani $\alpha_k x_k - \sum_{i=k+1}^r \alpha_i x_i = 0$

$\sqrt{\alpha_0} x_0 - \sqrt{\alpha_{k+1}} x_{k+1} = 0, \sqrt{\alpha_1} x_1 - \sqrt{\alpha_{k+2}} x_{k+2} = \dots, \sqrt{\alpha_k} x_k - \sqrt{\alpha_{r+1}} x_{r+1} = 0,$

Questi sono certo lin. ind (perchè facendo la matrice delle coordinate, in ogni colonna c'è un el;to non nullo), e

cosicchè si segano in uno $S_{r-(r-k)} = S_k$. Concludiamo così intant

che sulla quadrica vi sono degli S_k reali. Ma non

degli S_{k+1} . Se invero ve ne fosse uno esso taglierebbe

in un punto reale p. es lo S_{r-k-1} $\alpha_0 = \alpha_1 = \dots = \alpha_k = 0$

mentre facendo $\alpha_0 = \alpha_1 = \dots = \alpha_k = 0$ $\sum_{i=k+1}^r \alpha_i x_i = 0$

si avrebbe $\alpha_0 = \alpha_1 = \dots = \alpha_k = 0$ $\sum_{i=k+1}^r \alpha_i x_i = 0$

l'eq. ne predetta sono $k+1$ i termini positivi, gli spazi ma

simi esistenti sulla quadrica, nel campo reale, sono de

gli S_k . Ne segue che se per una data Q reale si eseg

sono riduzioni varie a forma $\alpha_0 x_0^2 - \dots - \alpha_r x_r^2 =$

..... (sempre nel campo reale) il n° del coeff.

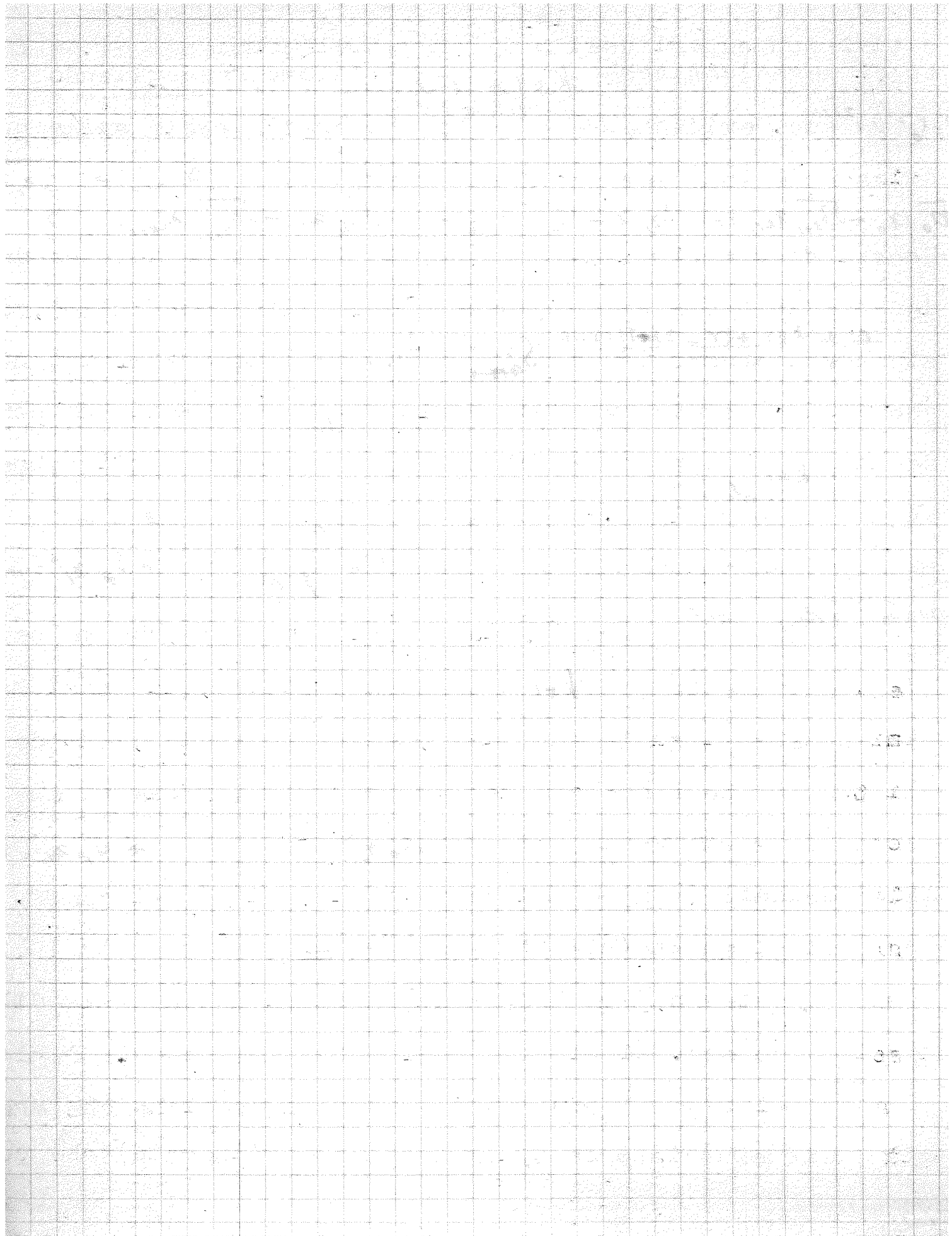
positivi di questa (ridotto a essere \leq dei negativi) è

sempre lo stesso, perchè deve superare di un'unità la dim

massima ecc ecc. Si ritrova così attraverso questa ragio

ne geometrica un teorema sulle forme quadratiche che era

già stato enunciato da Sylvester (legge d'inerzia); che co



qualunque una forma quadratica si riduca alla forma $\sum a_i x_i^2$
 mediante una sost. lineare (si intende nel campo reale) il
 n° dei coeff. ti positivi è sempre lo stesso. Si capisce
 che la riduzione può farsi in modi diversi. Geometricamente
 si tratta della ind. terminazione di una piramide
 autopolare. Anche algebricamente si possono immaginare
 procedimenti vari. Ricordo p.es. questo. Se ho

$$a_{00} x_0^2 + 2a_{01} x_0 x_1 + \dots + 2a_{0r} x_0 x_r + \varphi(x_1, \dots, x_r)$$

comincio a occuparmi di tutti i termini dove compare x_0

raccogliendoli $\frac{\text{cui de sum} F_0}{a_{00} > 0}$ $\left(\sqrt{a_{00}} x_0 + \frac{a_{01}}{\sqrt{a_{00}}} x_1 + \dots + \frac{a_{0r}}{\sqrt{a_{00}}} x_r \right)^2$

$$- \varphi(x_1, \dots, x_r) \quad ; \quad y_0 = \sqrt{a_{00}} x_0 + \frac{a_{01}}{\sqrt{a_{00}}} x_1 + \dots + \frac{a_{0r}}{\sqrt{a_{00}}} x_r$$

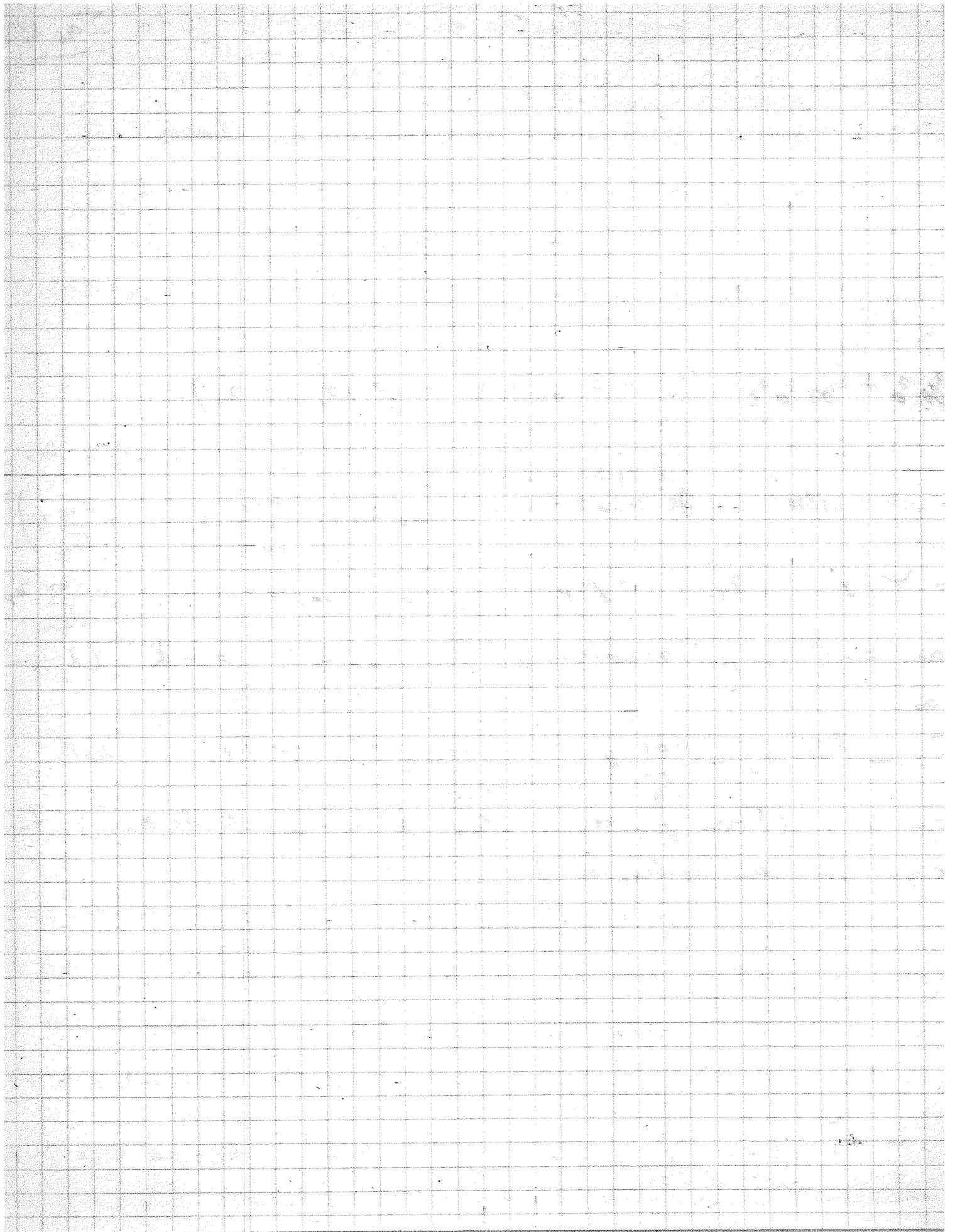
mi occupo per ricorrenza. Se $a_{00} < 0 = -k$ ($k > 0$)

$$= - \left(\sqrt{k} x_0 - \frac{a_{01}}{\sqrt{k}} x_1 - \dots - \frac{a_{0r}}{\sqrt{k}} x_r \right)^2 + \varphi(x_1, \dots, x_r)$$

mi si. (Posso parlarne e altre a vivere due de x_0 e ho
 a quei parabolici riduzioni)

Meno elementare e più notevole è la seconda parte del
 memoria di Segre. Volendo poi passare nella 2.ª memoria a
 complessi quadratici, era naturale che la sua attenzione si
 fermasse sul sistema di due quadriche, che saranno poi in

la M_4 e la V_3 rappresentata dall'equazione del con



esso quadratico. Anzi, più precisamente quello che interessa allora sarà la $M_{4,2}$ e il fascio $M_5^2 V_6^2$, perchè al variare della V_6^2 in questo fascio il complesso quadratico non cambia. Quindi nell'applicazione ai complessi quadratici interessa in modo speciale lo studio di un fascio di quadriche, nel quale sia ben fissata una quadrica, la M_5^2 . Il problema di un fascio di quadriche è poi lo stesso che della M_5^2 di questo fascio ($\sum a_{ij} x_j^2 = \sum b_{ij} x_j^2 = 0$) che è (per applicare la nota def. di p. 10) pensare a ricavare da essa per es. $\frac{x_1}{x_2} = \frac{x_3}{x_4}$

una funzione algebrica degli altri $r-2$ rapporti $\frac{x_1}{x_2}, \frac{x_3}{x_4}, \dots$ in V_{r-1} . L'ordine oltre che da considerazioni più generali risulta per il cercare il n° dei punti comuni con un piano generico, dove le due quadriche segano ciascuna una conica, ecc.

In S_5 ogni complesso quadratico è rappresentato da una tale \mathcal{P}_5^2 della M_5^2 e viceversa.

Il risultato analitico che è servito a Segre come punto di partenza è il teorema di Weierstrass sulle condizioni di equivalenza (a meno di trasformazioni lineari) di due forme quadratiche. ~~Una quadrica~~ Dal punto di vista geom. si tratta di rispondere a questa domanda: sappiamo già che una quadrica, non speciale, in S_r , è proiettiva a ogni altra id. Id. Ma per due quadriche A, B in S_r in generale non sarà

$$\Delta(p) = \begin{vmatrix} a_{00} - \rho b_{00} & a_{01} - \rho b_{01} & \dots & a_{0r} - \rho b_{0r} \\ a_{10} - \rho b_{10} & a_{11} - \rho b_{11} & \dots & a_{1r} - \rho b_{1r} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{r0} - \rho b_{r0} & a_{r1} - \rho b_{r1} & \dots & a_{rr} - \rho b_{rr} \end{vmatrix} = 0$$

è possibile di trasformarle con una stessa omografia in altre due A', B'. Già nel piano per coppie di coniche, supponiamo pure che non vi siano contatti, ma bisognerebbe che la quaterna dei punti comuni su A sia proiettiva quella su A', ecc. *Queste sono le cond. per l'eq.?*

Il teorema di Weierstrass è fondato sulla nozione di divisori elementari. Partiamo da due forme quadratiche $\sum a_{ij} x_i x_j, \sum b_{ij} x_i x_j$ e consideriamo il discriminante di una forma $\sum (a_{ij} - \rho b_{ij}) x_i x_j$ del loro fascio, e l'eq. in ρ che si ottiene ponendolo eguale a zero (resta escluso il caso che TUTTE le forme del fascio abbiano discriminante nullo. Ne parleremo poi più avanti)

$$\Delta(\rho) = 0$$

Per ogni radice $\rho^{(i)}$ dell'equazione) consideriamo la possibilità che essa annulli con $\Delta(\rho)$ anche alcuni tutti i minori di vari ordini, e precisamente con molteplicità $\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_h$ di alcuni minori di ordine (tutti) d'ordine $r, r-1, \dots, r+2-h$ (i più bassi)

essendo $\rho^{(i)}$ allo sviluppo di $\Delta(\rho)$ come una linea, ricorrendo ai polinomi di grado r in ρ dividibili almeno per $(\rho - \rho^{(i)})^{\mu_1}$, e $\Delta(\rho)$ almeno dividibile per $(\rho - \rho^{(i)})^{\mu_2}$ con $\mu_1 \geq \mu_2$.

Alcuni però dice che $\mu_1 \geq \mu_2$ pensano che il det. formato coi minori d'ordine r $|M_{i,1}| = \Delta^r$ ha ogni

6. Queste due prove che dati due minimi
 max di un st. ξ (dove $\xi = P(\xi)$)
 μ e μ' per $(p-p')$ μ e μ'
 μ e μ' per $(p-p')$ μ e μ' . Apprendo ai minimi, ecc.

dove, se non è $(p-p')$ μ e μ'
 $(p-p')$ μ e μ' $(p-p')$ μ e μ'
 e punto di partenza del μ e μ' μ e μ'
 μ e μ' .

4. [Tante variabili nei termini μ e μ' per μ e μ'
 μ e μ' per μ e μ' . Cfr. Methods Part Rep I, 109

è un divisore per $(p - p^{(i)})^{\mu_i}$ e quindi $\Delta^r = \Phi \cdot (p - p^{(i)})^{(r+1)\mu_i}$
 con Φ intero e μ_i fatto intero. Essi $\frac{r}{2}\mu_i > (r+1)\mu_i$
 cioè $\mu_i > \frac{2r+1}{2}\mu_i > \mu_i$. Per ragioni analoghe $\mu_i > \mu_i$ si
 può dire

$e_1 = \mu_1 - \mu_2, e_2 = \mu_2 - \mu_3, \dots, e_{h-1} = \mu_{h-1} - \mu_h, e_h = \mu_h$
 Le e_i sono tutti n. positivi. Ebbene le espressioni
 $(p - p^{(i)})^{e_1}, (p - p^{(i)})^{e_2}, \dots, (p - p^{(i)})^{e_h}$

sono state chiamate da Weierstrass i divisori elementari
di $\Delta(p)$ corrispondenti alla radice $p^{(i)}$. Per
 cui se per ogni altra radice saranno analoghi e si
 considerano altri divisori elementari.

Ebbene, il teor. di Weierstrass consiste in questo che la
 cond. nec e suff. perchè due forme quadratiche come que
 le considerate si possano trasformare con una stessa so
 llin omogenea in altre due analoghe è che il det. te Δ_1
 e l'analogo det. te $\Delta_2(p)$ abbiano gli stessi divisori elem
 tari. ¶ Cioè si devono avere gli stessi valori per le rad
 ci $p^{(i)}$, e ognuna di queste deve condurre a uno stesso g
 po di valori d gli interi e_1, \dots, e_h

cioè vari gruppi caratteristici (e, ..., e_h)
 cosicchè formano la cosiddetta caratteristica

$$[(e_1, \dots, e_h) (a, r) \dots (\dots)]$$

questa deve risultare la stessa per i due fasci di form
 Onomiamo il gruppo che si trova () h $e_1 \geq e_2 \geq e_3$
 $\geq e_h$, come si dimostra

-958-

Segue, ora, di osservare che la curva α del fascio AB corrisponde a ogni radice $p^{(i)}$ di $\Delta(p) = 0$ ed è questa stessa fatta i spuntipete, (e perciò i volte, siccome $p^{(i)}$ annulla anche i nella i -esima $r+i-h$, e non ulteriori, cioè il riser. i e cault. $r+i-h$, sarà i spuntipete (p. 125) i volte cioè in Sh_{-1} doppio)

riano anche da in ogni (...) delle caratt. μ_i e μ_j ,
 $\mu_1 = \mu_2$. Quindi la somma di tutte le μ_i è μ (.)

$\sum \mu_i =$ somma delle radici per $\Delta(\rho)$ di tutte le μ_i .

$$a = \gamma + 1$$

Quando al teor. di Weierstrass esso dà dunque in sostanza
 l'eqv. z. di due coppie di forme quadratiche la edz. o

relative equazioni $\Delta(\rho)$ abbiano le stesse radici $\rho^{(i)}$

per ciascuna di queste lo stesso gruppo caratteristico.

Quando invece che le forme quadratiche si considerano le

quadrice, cioè le equazioni ottenute ponendole eguali a zero,

una di esse si può moltiplicare (una volta per tutte)

per un fattore costante e allora quello che rimane inalter

non sono le $\rho^{(i)}$ ma i loro reciproci rapporti / Segre chiama d

stessa specie due $\mathbb{P}_{\gamma-2}^{\gamma}$ basi di fasci di quadriche qua

queste fasci corrispondono a una stessa caratteristica;

è quindi enunciare il teor. di W. sotto la forma che la

cond. nec e suff. affinché si possano trasformare simul

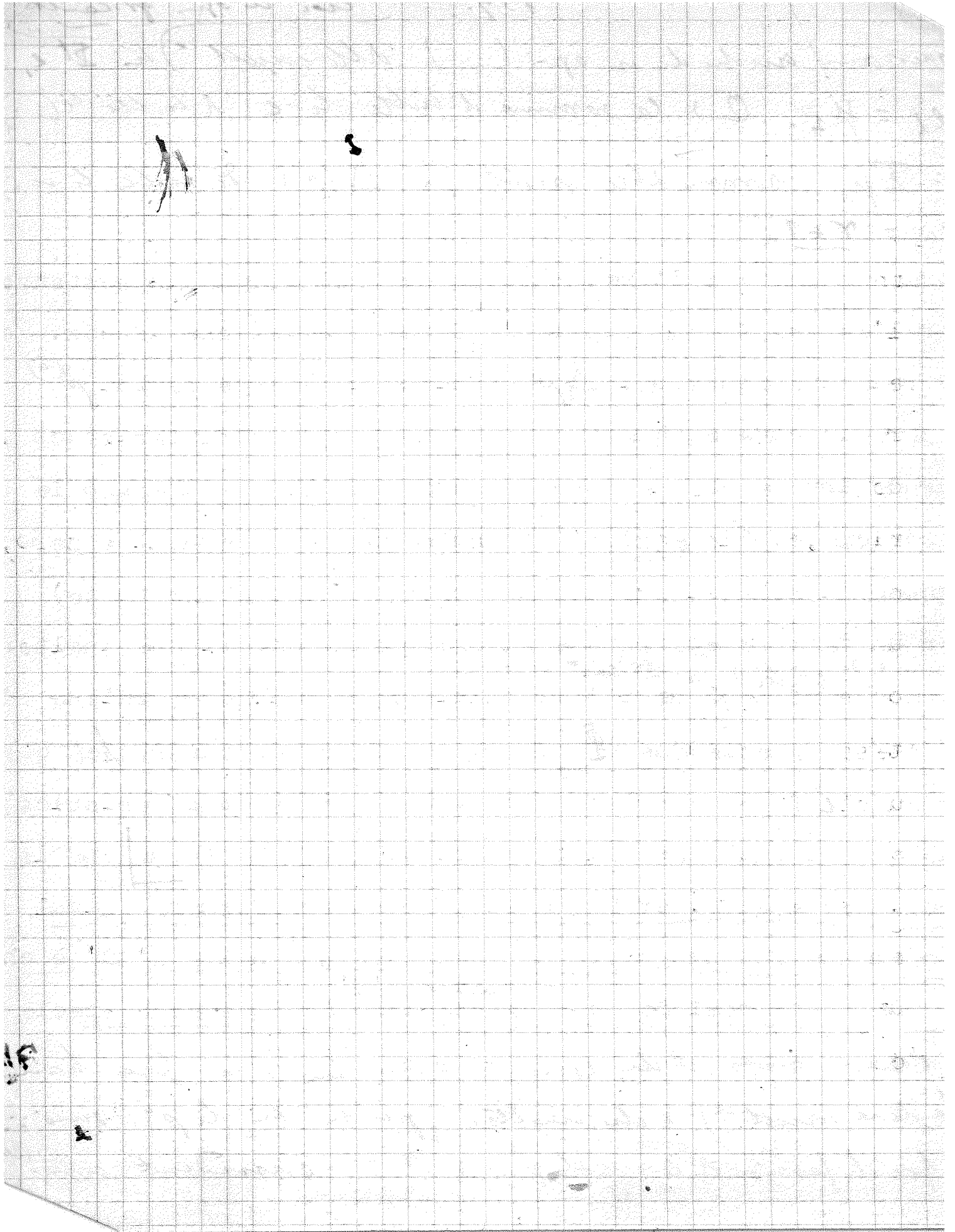
aneamente con omografia le quadriche A B nelle A' B' è ch

quadrice basi dei due fasci \overline{AB} e $\overline{A'B'}$ siano della stessa specie

oltre inoltre (il du. equiv. e di du. i du. fasci hanno

la stessa caratt. μ) e due volte (per i du. $\rho^{(i)}$ sono

fra il fascio A B. e il fascio A' B' corrispondenti



forme di prima specie vi sia una proiettività in cui
 si corrispondono e quadriche dei due fasci specializzate
 corrispondenti a uno stesso gruppo caratteristico, e si corrispon-
 dono inoltre le A, A' e B, B' (è l'omografia in cui si
 corrispondono le $\rho^{(i)}$ e le $\rho'^{(i)}$ che sono proporzionali e in-
 tre i valori nullo e infinito di ρ che conducono a
 A, B) ecc. Questo se si vuole trasformare A in A'
 e B in B' . Se basta trasformare i fasci l'uno nell'altro
 senza preoccuparsi d'altro ~~resta~~ lo stesso enunciato
 levando l'ultima frase. E se si vogliono mutare i fasci
~~da~~ l'uno nell'altro e la sola A nella sola A' basta
 alla fine dire "e la A in A' " - è questo il caso già
 servato a p. 153

Preso uno qualunque di questi enunciati, esso non
 teva ancora essere riguardato da Segre come soddisface-
 te. Segre cercava delle condizioni in forma geometrica:
 la nuova veste data al teorema di Weierstrass è geomet-
 ca solo in parte. Quando si parla della proiettività fra
 i due fasci AB e $A'B'$, si ha già qui un concetto geomet-
 co. Per chi non si accontenti di considerare per defini-
 re tale proiettività il birapporto dei quattro valori
 numerici di ρ che conducono a e e e' , Segre pensava che si
 può sostituire a ogni fascio di quadriche il ~~dato~~

curv delle specie della quater.

Per curv

teniamo che a ogni gr. caratt. A ha n^i curv.

prende una qualche spindipola h volta (p. 158).

adip. per curv p.d. si hanno gruppi d. $1 n^i$.

a. Come giudicio complessivo si può dire curv.

tepe non risolve il problema che ha interpretato

in modo organico, che con risultati definitive una fa

una serie di osservazioni ^{con lo scopo che} ~~di~~ risolve in

ogni caso possono servire a stabilire (per questo si
diva poi)

Osservando con l'oculare per quanto ne non si
serve che a d. p. y è doppio per una quadre

M fascio, usire da un fascio d'ip. in potere si

ha un ip no potere. (per si spelle che g(x) = 0)

ho ogni $g(y) = 0$
rispetto che g(y) = 0 è il

caso 1. p svanire. E due vicine. x y ha

nesso dopo ip. no potere. dopo è doppio per una d. M fascio.

che allora nell'ip. ho due rapporti di coefficienti di x con

Dip. $d < p$; che g(y) = 0 è le g(y) = 0 ma si curv che le che le g(y) = k

che le g - k g = 0 ha il doppio in y.

scio degli iperpiani polari rispetto a o di un punto
 generico y dello spazio, e ricondursi così a proiettività
 fra fasci di iperpiani, che hanno un contenuto più essen-
 zialmente geometrico. Il passaggio è ovvio: $l'ip \text{ pte } d' y$

ritta a o generice del fascio $f: o \quad g: o$, né $f - p g = o \quad \sum x_i [f_i(y) - p g_i]$
 o. Ho dunque il variabile p un fascio di iperpiani

permette a quella. Ma molto più riposto è il mo-

di dare un'effettiva interpretazione geom. alla caratteris-

tica. Nella mia biogr di Segre ho pubblicato una lettera di
 Segre a Kronecker (25 dic 1883) dove proprio su questo teo-
 ema e nei riguardi di cui parlo scriveva (in francese) "Ma-
 ando delle parole geometriche" al teor di K , come si è
 fatto in qua" si hanno le condizioni perchè due coppie di
 quadriche in un iperspazio siano ~~matematicamente~~ identiche dal
 punto di vista della geometria proiettiva. Ma queste condi-
 zioni restano analitiche, perchè vi sono di mezzo dei divi-
 si elementari, ecc.; qual'è il significato geom. co dei divi-
 si elementari? Se a una coppia di quadriche corrispon-
 de una radice doppia, tripla, ecc. del Δ determinante del loro
 sistema, esse saranno tangenti in uno o più punti; ma quale di-
 stinzione vi sarà fra questi contatti in relazioni ai vari
 gradi dei divisori elementari...?

(sic per un qualche
 variante sull'espone)

Cerchiamo dunque di farci un'idea del modo con cui

Segre dà un significato geom. co alla caratteristica. Egli
 incomincia a considerare il caso "generale" in cui l'eq.

Δp^i ha tutte radici semplici. Per ognuna β^i ho allora
 $\beta^i = 1$, e quindi le radici scive (minori di essa p 15) nulle.
 quindi un solo esp. $e = 1$ in ogni gruppo caratteristico. ~~La~~

Vicinus u vicinus ad facis r+1 con
 si ha quelle caract.^{ce}: in una oguina conosci
 a un gruppo caract.^{ce} (A cui se ho con r+1) che un pari che conosci
 di un sistema e parato di un Δ parti le somme di
 tutte le e vale r+1. Così le caract. e computato
~~caract. interpretate~~ ^{nel senso che} regolate a afferra l'ordine di
r+1 con (così è interpretate in base ai con
 di facis)

Si tratta in altre parole della caratteristica

$$[1 \ 1 \ 1 \ \dots \ 1]$$

Adunque

si hanno nel fascio $\gamma+1$ quadriche specializzate, e ognuna è specializzata semplicemente (perchè per ogni r

p. 162

ce $\rho^{i/}$ il det. ha caratt. propria eguale a γ) L_0

di rami

Possiamo anzi osservare con Segre che i vertici del cono del fascio $\gamma+1$ (in n.° di $\gamma+1$) sono vertici di una piramide autopolare per le quadriche date (e per tutto

attualmente

il loro fascio). Se, più in generale, e qualunque sia la caratt. del fascio vi è in esso una Q_1 specializzata con punto doppio in y e un'altra Q_2 con punto doppio in z , i

punti sono coniugati rispetto a tutto il fascio, perchè lo sono rispetto a Q_1 (per la quale y è conto a tutti i punti) e per ragione analoga risp. a Q_2 . Quindi nel caso

attuale quei $\gamma+1$ punti lo sono a due a due, cioè ognuno ha per iperpiano polare (rispetto a tutto il fascio) l'iperp. congiungente gli altri $(p. 167)$

Tornando alle caratteristiche, anche la

$$[(1 \dots 1) (1 \dots 1) (1 \dots 1) \dots (1 \dots 1)]$$

dove ogni gruppo caratt. è tutto composto di unità si interpreta facilmente. Se il 1° gruppo contiene h_1 e l_1 ,

il secondo h_2 etc. avrà istante nel fascio una quadrica con h_2 - curv. avente risp. con S_{h_2-1} (p. 158)

con S_{h_1-1} , una S_{h_2-1} etc.

(Andar = p. 169)

È anche per parlare
dell'opinione che congegnano

Giuseppe Antonio da ...

D a p 165

Per fare bene la conclusione occorre però essere certi che quegli ^{lin.te} vertici di coni sono indipendenti

come vertici di piramide) ~~non sono indipendenti~~

Ora, se non lo fossero ~~non si potrebbero~~

prevedere tra coni P_1, \dots, P_{k+1} in modo che P_i

siano lin. ind. (P_1, \dots, P_{k+1} no (certo possibile). Allora r.

petto a tutto il fascio $\{P_1, \dots, P_k\}$ sono cont. a P_{k+1} , e quindi

P_{k+1} è anch'cont. a π stesso, esprimendo con comb. lin. di

vett. Quindi se avviene la supposta dip. lineare, i

vett. di un cono del fascio stanno cont. rispetto al

fascio cioè stanno nelle \mathbb{P}^{r-2} base del fascio (con r tale

che Δ). ~~Possiamo~~ Ora questo attualmente non avviene

certo, perché come possiamo dimostrare, il fascio di

matrici il vertice di un cono (A) sta sulle altre r matrici

del fascio, quel cono avrebbe almeno 2 quadrate $\{p, q\}$

$r+1$ coni del fascio, cioè di rango \leq una matrice almeno doppia

di $\Delta(p) = 0$ dove $A = A_0 = f(x_1, \dots, x_r) = 0$ e sia

$\sum b_{ij} x_i x_j = 0$ ($b_{00} = 0$) un'alt. Δ del fascio. Formando $\Delta(p) = 0$

l'el. $c_{00} = 0$, $c_{0\alpha} = -b_{0\alpha} \cdot p$, $c_{\alpha 0} = -b_{\alpha 0} \cdot p$. Quindi

$$c_{\alpha\alpha} = (a_{\alpha\alpha} - p b_{\alpha\alpha}) = 0$$

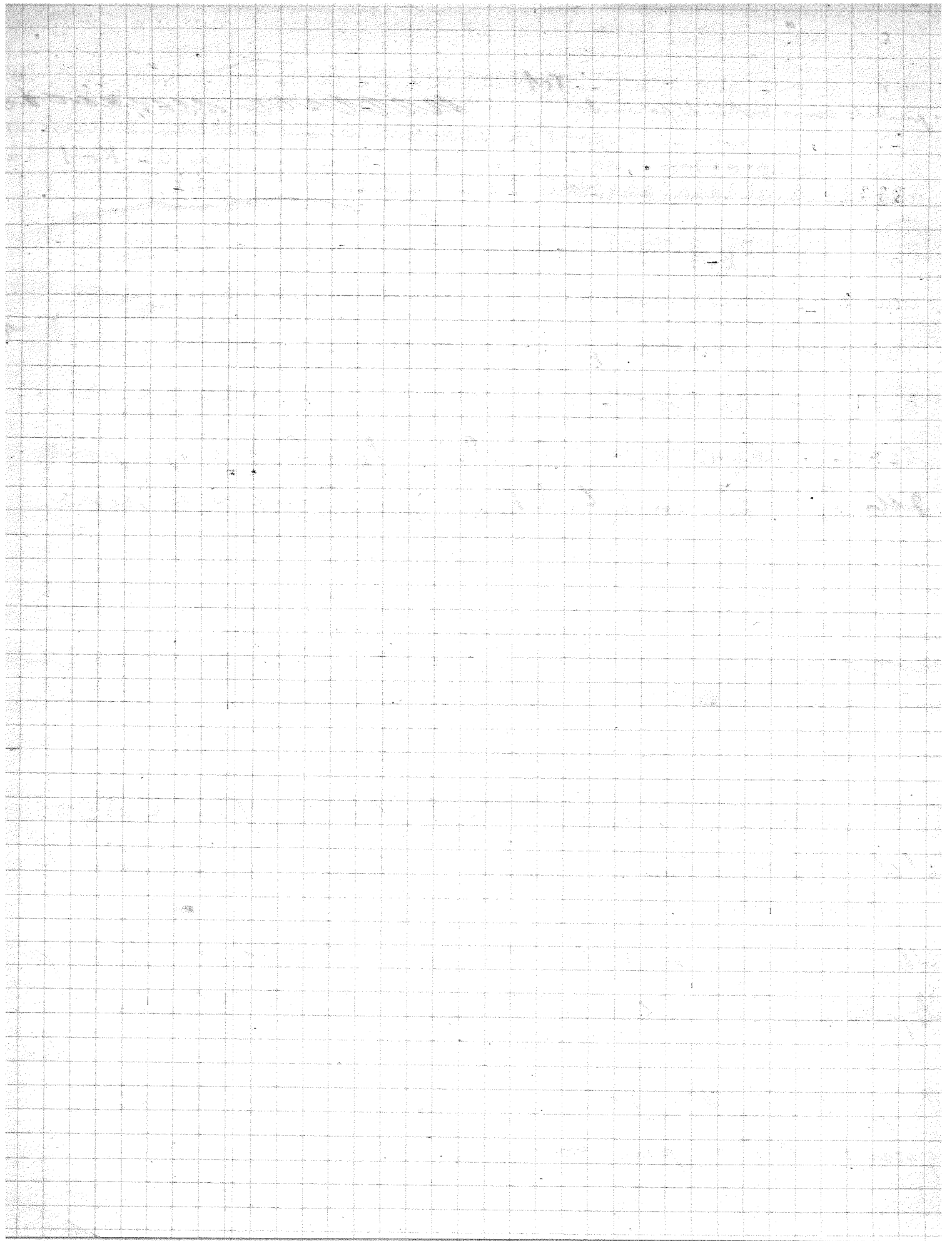
illeggero $\Delta(p)$ rende la 1^a risp. e 1^a vertice $\text{vett. } p$

il fattore c.d.d. ($e p = 0$ di app. la A del fascio)

c. d. d.

Neppure la car. $[1 \dots 1]$ ha $r+1$ coni dist. e

quindi ciò non può avvenire.



perchè la somma eseguita è poi la somma di tutte le unità che ci sono nella caratt. e questa somma vale appunto γ_r

(p159) Viceversa se in un fascio vi sono tali quadriche specializzate, esso ha la caratt. indicata. Infatti la prima conduce a un gruppo caratt. di h_1 termini (p 158) e la seconda di h_2 ecc. e se i n_i di ogni gruppo caratt. sono eguali a 1, la loro somma è perciò già $h_1 + h_2 + \dots = \gamma_r$

Quindi ~~non potrebbe~~ ^{nessuno può} superare UNO perchè se no la somma risulterebbe troppo elevata. Con γ già interpretata quella ~~caratt.~~ ^{in relaz. alle quadriche specializzate nel fascio}

Come passare al caso di una caratt. qualunque? Qui ha questa idea. Si prende un gruppo caratteristico

(e_1, e_2, \dots, e_h) dove gli indici non sono tutti 1

saranno certo i primi a trovarsi in questa cond.; (fine di

.157). Poniamo $e_1 = e'_1 + e''_1, e_2 = e'_2 + e''_2, \dots, e_h = e'_h + e''_h$

ove $(e'_1, \dots, e'_h), (e''_1, \dots, e''_h)$ siano possibili gruppi caratt. per un

fascio di S_r . Alcuni interviene in uno dei due gruppi po-

tranno essere nulli; e lo saranno certo se le ultime e_i o

sono eguali a UNO. Precisiamo p.es. così che ciò possa avvenire

oltre per le e''_i , che si mantengano non nulle fino a e''_k

compresa con $k \leq h$. Supponiamo di avere già interpretata

geometricamente la caratt.

$(e'_1, \dots, e'_h), (e''_1, \dots, e''_k)$ Altri gruppi. (1)

Una delle due le quantità specificate al fascio
sono quelle relative alle cavità (1) dopo le pes
l'istite una su S_{k-1} dopo, provenienti come
cariche delle due risp. su S_{k-1} e S_{k-1} dopo
che si trova in (A). Ma del passaggio il limite si
possono vedere altre due: p. es.

in base all'insieme di determinate Q specie vicinate nel
caso; - per cui Q_1 e Q_2 specie risp. h e h' volte. Se
altrimenti per un fascio di un tal fascio il fascio

$$[(e_1, \dots, e_h) E] \quad (1)$$

in un passaggio al limite variando con cont.^a il fascio
in modo che E resti invariata, mentre e_i dei raggi p' p''
si condurranno ai punti i gruppi calett. di (1) le 2^a vicine
o coracite con le prima acquistando con. h' risult.^a per

il $\Delta(p)$ e i suoi vicini in modo da portare proprio
alle calett. ca (2). In altra parte ^{si dovranno per altro} di h' calett.

$$(p-p')^{e_1} (p-p'')^{e_2} \dots (p-p')^{e_{h-1}} (p-p'')^{e_h} \dots (p-p'')^{e_h}$$

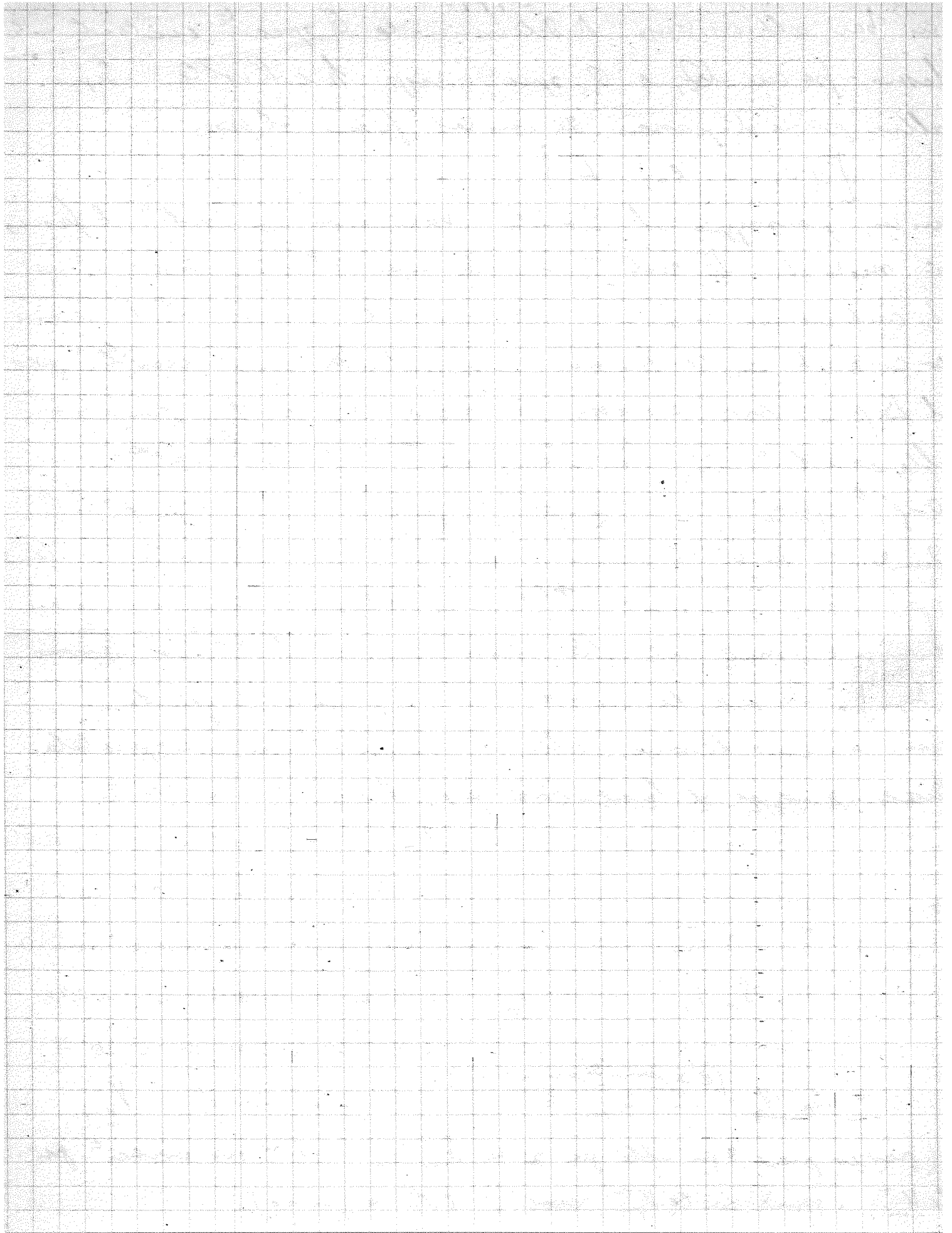
tende p' p'' il fascio varia in modo che $(p-p')$ p' tende
 p'' si racchiama $(p-p')^{e_1 + e_2} \dots$ ecc. [La pot. di cui si parla sopra

non si esprimono sopra altri, ultimi, diversi di h' ^{è meno determinata} non appaiono
Sign]. Quindi la calett. (2) ripreso in interpretazione.

ma in caso limite della (1) supposta già interpretata.

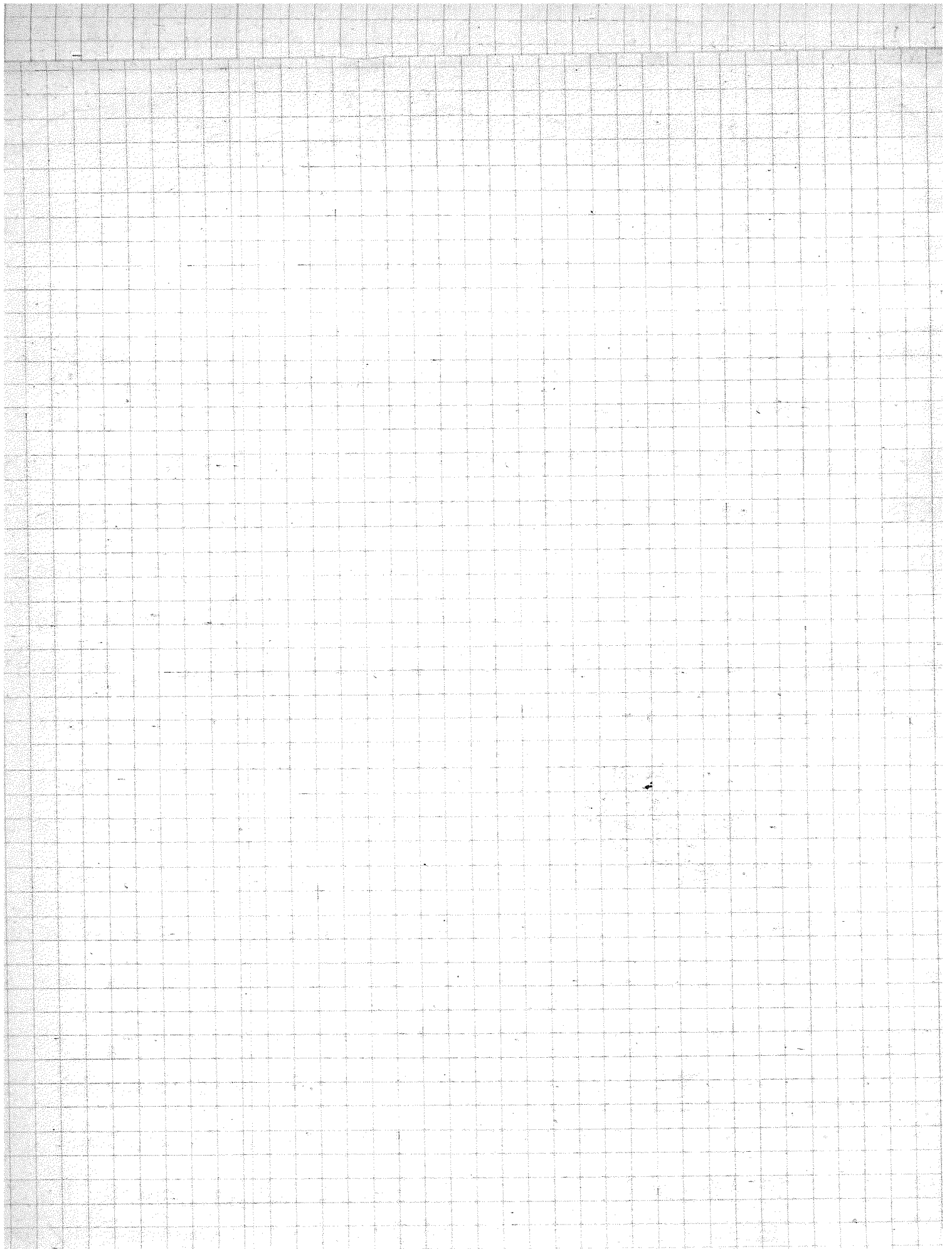
vale per il caso di limitazione per. il seguente risultato.

Premettiamo questo. Uno S_m ($7 \leq m \leq r-1$) tangente a una
di S_r in un suo punto x vuol dire uno S_m per x nell' i
 $r-1$ spazio Σ ivi tangente (cioè per ipersup. qualunque). Allo
l'inters. $S_m \cdot V_{r-1}$ è una V_{m-1} di S_m composta di rette
per x , cioè con punto doppio in x . E viceversa se tale è
inters. $S_m \cdot V_{r-1}$ ^(e x non è doppio per V_{r-1}), lo S_m è tangente alla quadrica V_{r-1} in
(per es. per σ per x in S_m ha int. in cui h' per
e V_{r-1} ^{santi con le V_{r-1} cioè σ teste e quete})



in generale, può avvenire che uno S_m dia con la V_{r-1}^2 l'inters. V_{m-1}^2 che invece di avere un solo punto doppio, abbia uno S_2 doppio; chiamiamo allora con Segre un tale S_m tangente alla quadrica di specie $a+1$ (vuol dire che prima era di prima specie). Sarà dunque tangente lungo uno S_a (cioè in ogni singolo punto di questo almeno nel caso in cui la V_{r-1}^2 non ha punti doppi). Appu-

osi p es in S_4 presi due punti x e x' su una retta r della quadrica, i loro S_3 polari si tagliano in uno S_2 passante esso pure per x e x' , anzi tangente alla Q ivi, che darà dunque sezione con due punti doppi ivi, cioè con retta doppia (retta contata due volte). Quel piano ci dà dunque un esempio di piano tangente di seconda specie). In generale se c. s. S_m è tangente di specie $a+1$, cioè nei punti di uno S_a , cioè passante per ogni punto x di questo e situato nell'iperp. tangente Σ , lo spazio polare di S_m (cioè quello che gli corrisponde nella pol. à rispetto a Q) cioè è l'int. degli ip; Ni polari dei punti di S_a , ecc) sta in ogni Σ e passa per ogni x , cioè è di nuovo tangente a Q in ogni punto di S_a , e quindi fra altro passa per Q . Cioè se S_m è tangente di specie $a+1$, esso ha uno S_a in comune con lo spazio polare (che ha dim. $r-m-1$ cosicché questo in generale, in base al solo esame delle dimensioni risulterebbe sghembo con quello) Viceversa se uno S_m ha comune con lo spazio polare uno S_a esso è tangente di s



questi

a_{h-1} , cioè in tutti i punti di quello S_{h-1} (perchè questi punti risultano evid. te autoconiugati).

Ciò premesso, trattando la caratt. (2) come limite della (1) si avrà nel fascio limite una quadrica Q specializzata h volte, ^{cioè per proprio doppio diciamo Σ_{h-1}} proveniente dalla sovrapposizione di due quadriche Q_1, Q_2 del fascio variabile, aventi risp. uno

S_{h-1} e uno S_{k-1} doppio. Finchè stiamo al fascio variabile i punti di S_{h-1} erano con. ti dei punti di S_{k-1} rispetto

a tutte le quadriche del fascio (p 165). ^{VALE a dire lo} spazio polare di S_{h-1} rispetto a ogni quadrica generica del fascio passava per S_{k-1} . Al limite S_{k-1} è and

to a stare su Σ_{k-1} ^{diciamo si può dire Σ_{k-1} di Σ_{h-1}} quindi lo stesso spazio polare (rispetto a ogni quadrica del fascio) ^{di (limite di S_{k-1})} ~~passava per~~ Σ_{h-1} passa pure ^{per Σ_{k-1} (limite di S_{k-1})}

per Σ_{k-1} ; cosicchè siamo nelle condizioni del principio in quanto (rispetto a ogni Q) Σ_{h-1} ha uno spazio polare che lo tocca in Σ_{k-1} .

~~Il tangente piano per tutte le quadriche del fascio~~
colori del lo sup in uno S_{k-1} . In altre parole lo spazio Σ_{k-1} ~~comune~~ del 1° gr. caratt. di (2) è attaccato tangente di specie k ($k-1+1$) [Segna he altro segno per $h < k$] alle quadriche del fascio, cioè le taglia in una V_{h-2}^2 con Σ_{k-1}

doppio. Per es. se ~~si assume~~ nel gruppo caratt. supposto (e_1, \dots, e_h) solo le due ultime e sono eguali a 1, cos da poter prendere $k = h-2$ avremo in Σ_{h-1} una V_{h-2}^2 in S_1 ~~di sp.~~ ^{avremo in Σ_{h-1} una V_{h-2}^2 in S_1}

per cui P è doppio: e anche ogni \mathbb{F}^s
per P in quanto S_3 e ogni \mathbb{F}^s per
altro ha \mathbb{Z} int. in \mathbb{F}^s in P

S_3
cui riguardo ~~con~~ per P in quanto
due in coppia ^{o cadute} per P e Q per P ~~sono~~
~~per~~ due in \mathbb{F}^s
(lo stesso reg. \mathbb{F}^s di S_3 e \mathbb{Z} int. in \mathbb{F}^s "doppio")

almeno, in P per \mathbb{F}^s da cui \mathbb{F}^s
riprodotto S_{r-1} . Ma allora S_{r-1}
regole ogni Q in \mathbb{F}^s sta in \mathbb{F}^s . Anzi fanno
quadrato \mathbb{F}^s .

in linea G

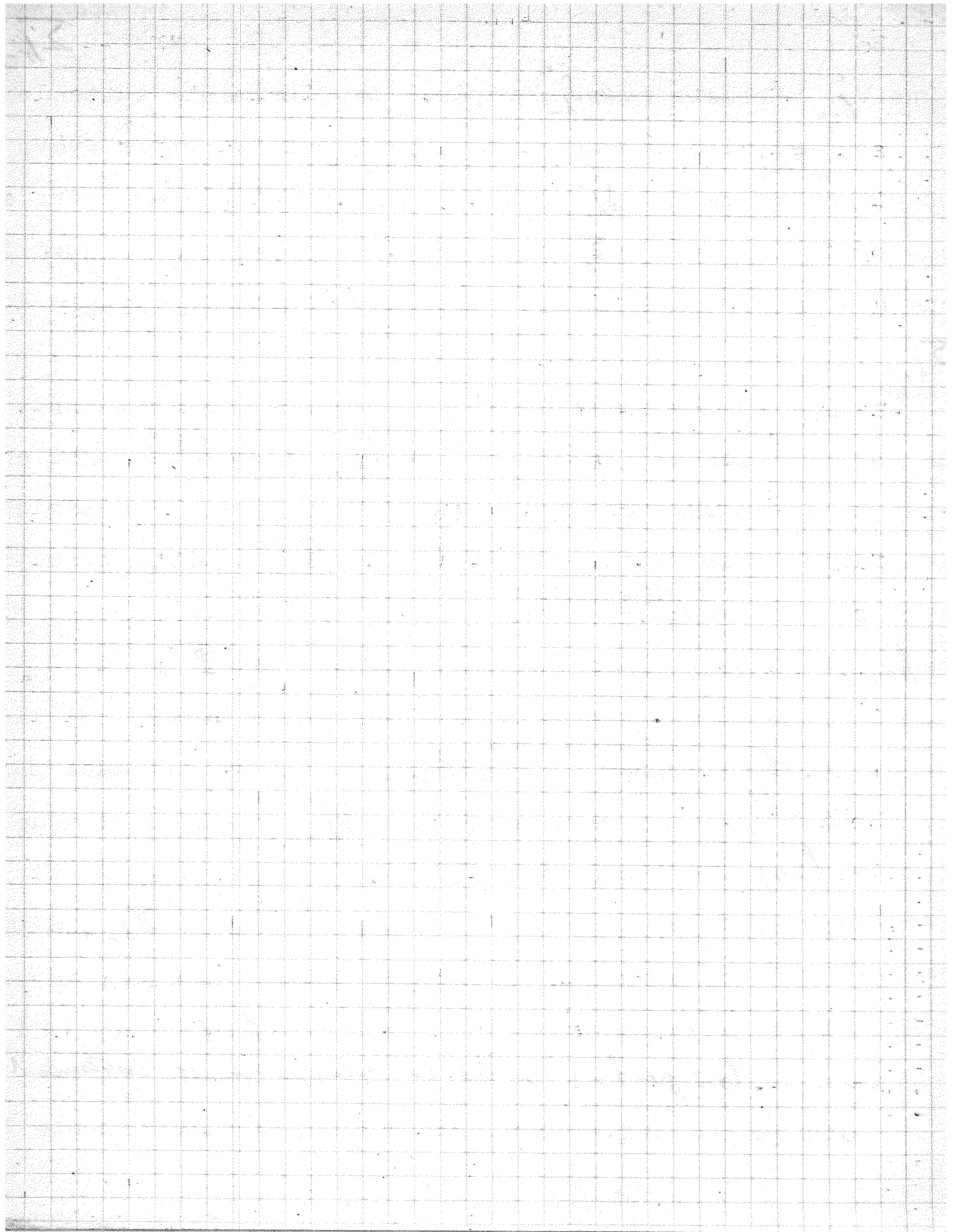
una volta in \mathbb{F}^s per \mathbb{Z} primo appaia \mathbb{F}^s in \mathbb{F}^s
e trova un caso p.d. di cui vertice (\mathbb{Z} in \mathbb{F}^s doppio) e
doppio per \mathbb{F}^s . In altre parole ogni \mathbb{F}^s in \mathbb{F}^s e
includere a un caso col vertice in \mathbb{F}^s relativo cui \mathbb{F}^s in \mathbb{F}^s
inverte il 2° cor. di p. 167.

Se soltanto l'ultimo indice e_n vale UNO, avrò in Σ_{h-1} una V_{h-2}^{\vee} formata da un S_{h-1}^{\vee} doppio. Se finalmente tutte le ~~sono~~ ~~sono~~, cioè le quadriche Q_1 e Q_2 , di cui sopra aveva già ciascuna uno S_{h-1} doppio, il rag. to di p. prec. prova che ogni punto dello Σ_{h-1} è autocon.to rispetto alle quadriche del fascio, cioè queste contengono tutte per intero lo

Σ_{h-1} .

Insisto su una differenza che presentano questi casi. Se una quadrica del fascio ha uno S_{h-1} doppio, ^{$h \geq 1$} i punti che esso ha in comune con una e quindi con tutte le quadriche del fascio sono evid.te doppi per la Φ_{r-2}^{\vee} . Questi punti sono sempre ~~se $h=1$~~ , e invece il punto può o non può essere se $h=1$, avendosi allora il punto doppio per Φ se lo S. doppio della quadr. specializzata sta sulla base (è poi il caso di p. 167). ~~Stando al caso $h \geq 2$~~ ^{Comunque}, il luogo dei suoi punti doppi è dunque generalmente una V_{h-2}^{\vee} (luogo dunque di dim. $h-2$). Ed è appunto ciò che, negli es. pi. suddetti avveniva per i primi due. Nell'ultimo invece lo Σ_{h-1} doppio di una quadrica specializzata stava sulle altre del fascio e quindi era esso stesso (con la sua dim. $h-1$) luogo di punti doppi. Con (per $h=1$) si ha un gruppo caratter. con h punti.

Con queste oss. si comincia a entrare direttamente in



loco la Φ_r^c nell'interpret. della sua specie (ciò della ca
 ratt.) Così nel primo caso della caratt. $[1 \dots 1]$

Φ non ha punti doppi (perchè da uno di essi si proietta
 abbe in un cono quadrico del fascio che avendo il vertice
 sulla Φ contenebbe due volte fra gli $r+1$, ^{p. 167} mentre qui tu
 e le radici sono semplici) E viceversa se la Φ non ha pun
 oppi la caratt. è quella, perchè l'esistenza di un gruppo
 ratt. composto di più esponenti porterebbe a una quadric
 pecializzata con almeno una retta doppia e questa darebbe
 oi punti doppi per Φ nelle sue inters. con le altre qua
 he del fascio (p prec). E se poi vi fosse un gr caratt.
 ostituito di UN n° $e > 1$ esso condurrebbe (p 176) a un pt
 oppio di Φ . Quindi la caratt. $[1 \dots 1]$ equivale a d
 e che la Φ_r^c non ha punti doppi. * v. p. 167

Le oss. ni prec. te fatte (specialmente da p 169 in poi
 àno qualche cosa di geon. relativamente alla presenza
 ella caratt. di interi maggiori di uno; ma non danno anc
 alle interpretazioni distinte secondo il valore di quest
 nteri. Limitiamoci p es a un gruppo caratt. formato da un
 olo $e \geq 2$. La sua presenza è nec e sufficiente (p 176 p 180)
 perchè ~~il cono quadrico~~ il cono quadrico che gli corrisponde abbia
 il suo vertice \in sulla Φ , cioè porti a un punto doppio di Φ .
 Ma con $e \geq 2$ il cono quadrico che gli corrisponde ha un vertice

V è il fascio di curv. \odot . A parte curv. \odot ^{ne} separando
 curv. α_{r-2} si mettono quelle di un fascio \odot di
 \overline{T}_{r-3} di α_{r-2} e tutte ma con \overline{K}_{r-3}^4 .

come si distinguono i vari valori di $e \geq 2$ in relazione a varie particolarità geometriche presentate da questo punto doppio, giungendo (non dirò qui come) ai seguenti risultati

~~Si sia~~ *Si sia* x tale punto: le quadriche del fascio per le quali esso non è doppio hanno ivi uno stesso iperpiano tg

(caso particolare di p. 162, dove si parlava dell'ip. no particolare) Σ_{r-1} . Tagliando con Σ_{r-1} tutte tali quadriche, ho in

Σ_{r-1} un fascio di sezioni, che sono \mathcal{T}_{r-2}^2 , tutti coni col vertice in x [p. 114] Questo fascio di coni ammette a

sua volta una quartica base, *che si chiama \mathcal{Q}* con vertice in x , K_{r-3}^4 cioè formato da rette per x in Σ_{r-1} . Evidente è

che tutti i punti di questo K_{r-3}^4 stanno sui coni \mathcal{T}_{r-2}^2 che stanno sulle varie quadriche del fascio, stanno su queste, cioè su \mathcal{Q}

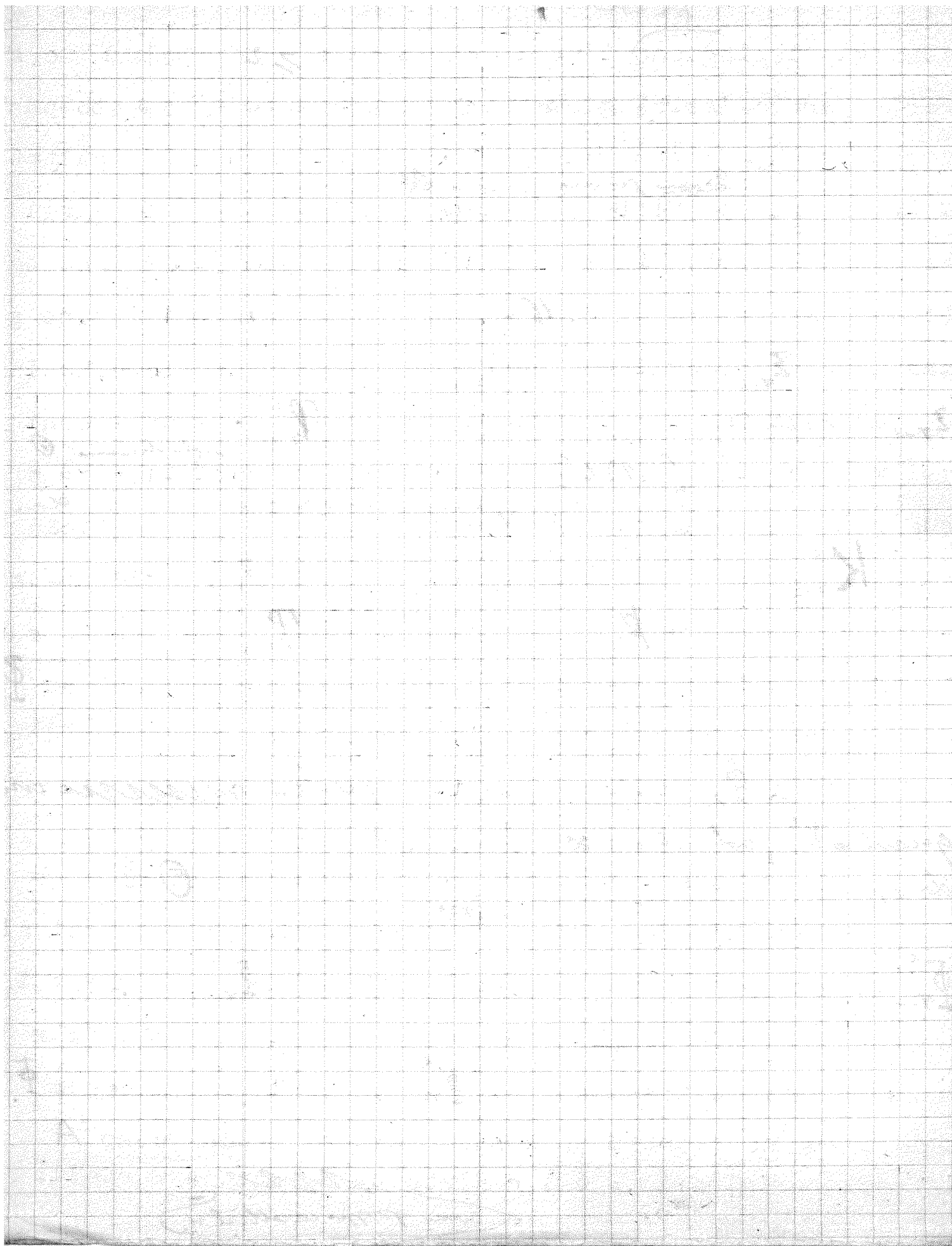
Nasce così la considerazione, in relazione col punto doppio x della \mathcal{Q}_{r-2}^4 *di questa quartica*

quartica K_{r-3}^4 col vertice in x e formato da rette delle \mathcal{Q} usanti da esso. Ora tra i coni quadrici del fascio \mathcal{T}_{r-2}^2 vi è

particolare il cono quadrico formato dalle rette tgg al \mathcal{Q}_{r-2}^4 nel suo punto doppio x , cioè tgg alla \mathcal{Q}_{r-2}^4 in x . Esso in

contiene evid. fra le sue rette quelle uscenti da x e sono addirittura tracciate su \mathcal{Q}_{r-2}^4 , cioè le rette della \mathcal{Q} .

Di più, Segre ha ridotto la considerazione della cono A al fascio originario, a cui compete la *base* e a quella *come gruppo caratteristico*



del n° caratt. del cono P_{r-2}^2 nel fascio Θ

In quanto ~~questo fascio è un gruppo caratteristico~~

1) se $e=2$, il cono P_{r-2}^2 non è ulteriormente specializzato;

2) se $e > 2$, il cono P_{r-2}^2 , entro il fascio Θ corrisponde a un gruppo caratt. formato dal n° $e-2$.

Si ha così un modo ricorrente di interpretare i vari valori di e . Per $e=2$, è già detto sotto 1). Dire $e=3$ vorrà dire che il cono P , entro il fascio è (pensare sempre alla sezione con α_{r-2}) specializzato una volta, cioè ha retta doppia precisamente (valore 1 entro α_{r-2}) che questa retta doppia NON sta sulla K_{r-2} ~~ma~~ ^{che è nulla Φ} sta invece per $e \geq 4$, e i vari valori di $e \geq 4$ si differenziano ~~per~~ in modo ricorrente come è accennato.

Segre ha poi anche esteso queste considerazioni, almeno in parte al caso in cui gli $e \geq r$ fan parte di gruppi caratteristici comprendenti più di un n°

Si può vedere ~~per esempio~~ ^{suoi lavori in lavori particolari} le prec. e le consid. ammettano di classificare i fasci di quadriche (in S_3 (la ~~si~~ il caso più elementare $r=2$). Scriviamo le varie caratt. possibili, cominciando da quelle dove ogni gruppo contiene un solo intero.

[1111] [211] [31] [4] [22]

~~199
am - in 24.1
von V₂
formale & Sh.
muss die Kette & E_h über \rightarrow 1 [Kombinationen nicht mehr;
deshalb Sh-1 & "E_h & spez km case
; nur experimentelle große alte gemacht
23 - für ein ganz so pp. Kette: opt. K. von Sh. / chem. Alko Sh.1, vent~~

quelli con 1 gr. di 2 in 1. - 185

$[(11) 11]$ $[(11) 2]$ $[(21) 1]$ $[(01)]$ $[(22)]$

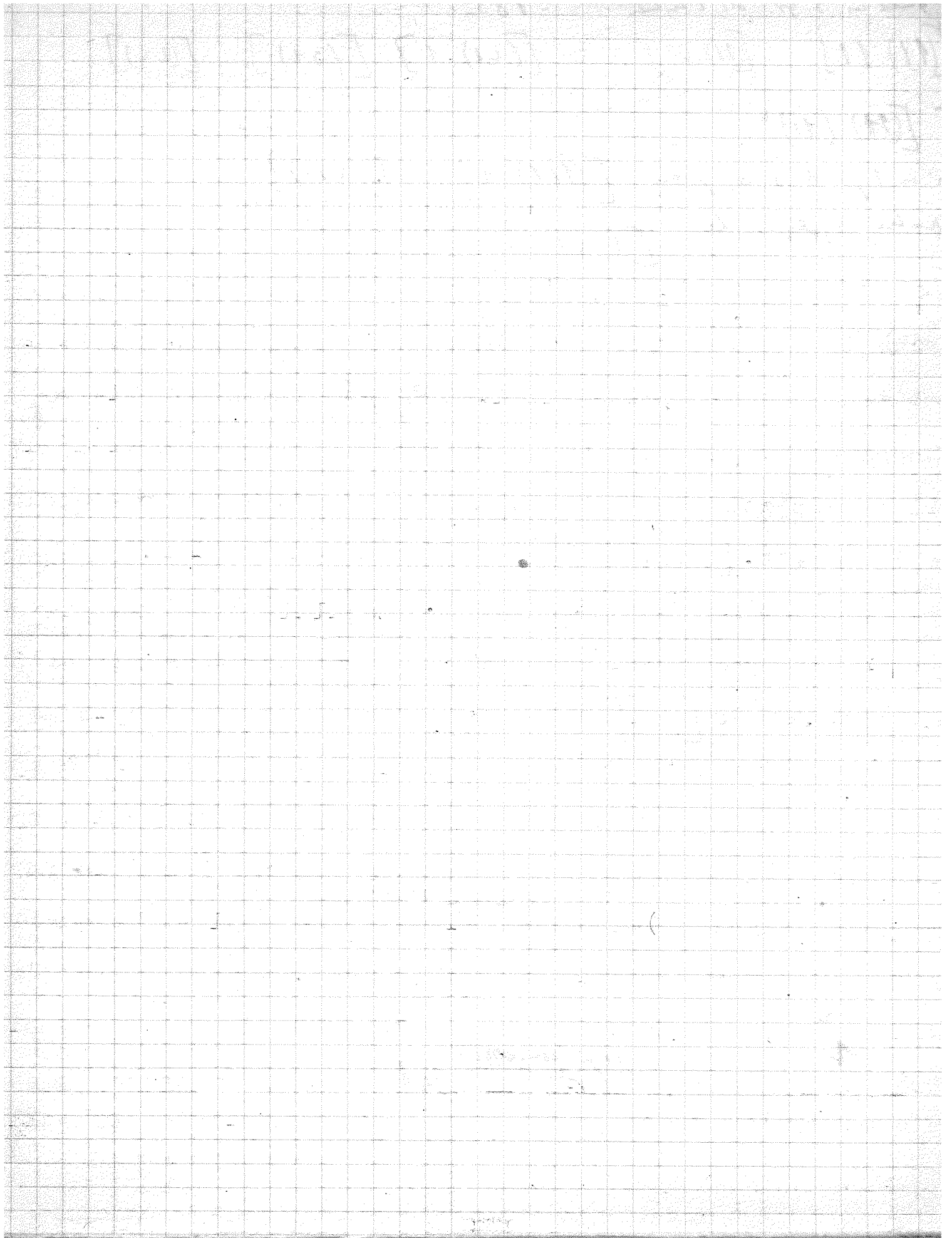
$[(11) (11)]$

con 1 gr. di 3 o più $[(111) 1]$ $[(211)]$

risultati assenti le $[(1111)]$

La possibilità di quest'ultima si esclude però subito perché la corr. te radice di $\Delta(p)$ annullerebbe anche tutti i termini del 1° ordine, cioè gli elementi $a_{ij} - \rho b_{ij}$. Ma allora le a_{ij} sarebbero prop. agli alle b_{ij} , e le quadriche con cui si individua il fascio coinciderebbero. Questa consid. serve per escludere la caratt. $[(11111111)]$, per ogni valore di r .

Restano le altre 13 caratt. La $[(1111)]$ sappiamo già che si interpreta nel senso che la quartica base non ha punti doppi. Per la $[(211)]$ questa ha invece un punto doppio ma tangenti distinte (p. prec. sotto 1), dove il cono P_1^2 è appunto formato dalla coppia delle tangenti; dire che non è alt. specializzato vuole appunto dire che le due rette che lo formano sono distinte (e restano 2 altri casi). Invece per $[(31)]$ si ha quartica base con punto doppio ma ora (p. prec. te, caso $e=3$) l'alt. speciale P_1^2 , cioè la coppia di tangenti ha una retta doppia, cioè si ha una cuspidale. Il caso $[(4)]$ si differenzia da questo in quanto (v. ancora p. prec.) la tangente cuspidale sta sulla



quartica base cioè questa \mathcal{C} si decompone in una cubica e (per avere cuspidi) una sua retta tangente. Resta nella prima serie la caratt. [22] Allora la quartica base ha 4 nodi e come tale si spezza nec. te in una cubica e una corda.

\mathcal{C} in 2 pt. all'intersezione...


Nella seconda riga abbiamo un gruppo caratt. contenente due int. ri. esso corrisponde a una Q spezzata due volte, ^{di cui una Q_1} cioè a una coppia di piani. Precisamente la caratt. (11)

corrisponde a una quartica base spezzata in due coniche $(\mathcal{C}_1 \mathcal{C}_2)$ che si segano (sulla retta comune ai due piani) in due punti distinti, e che non si spezzano. ^{nessuno pe}

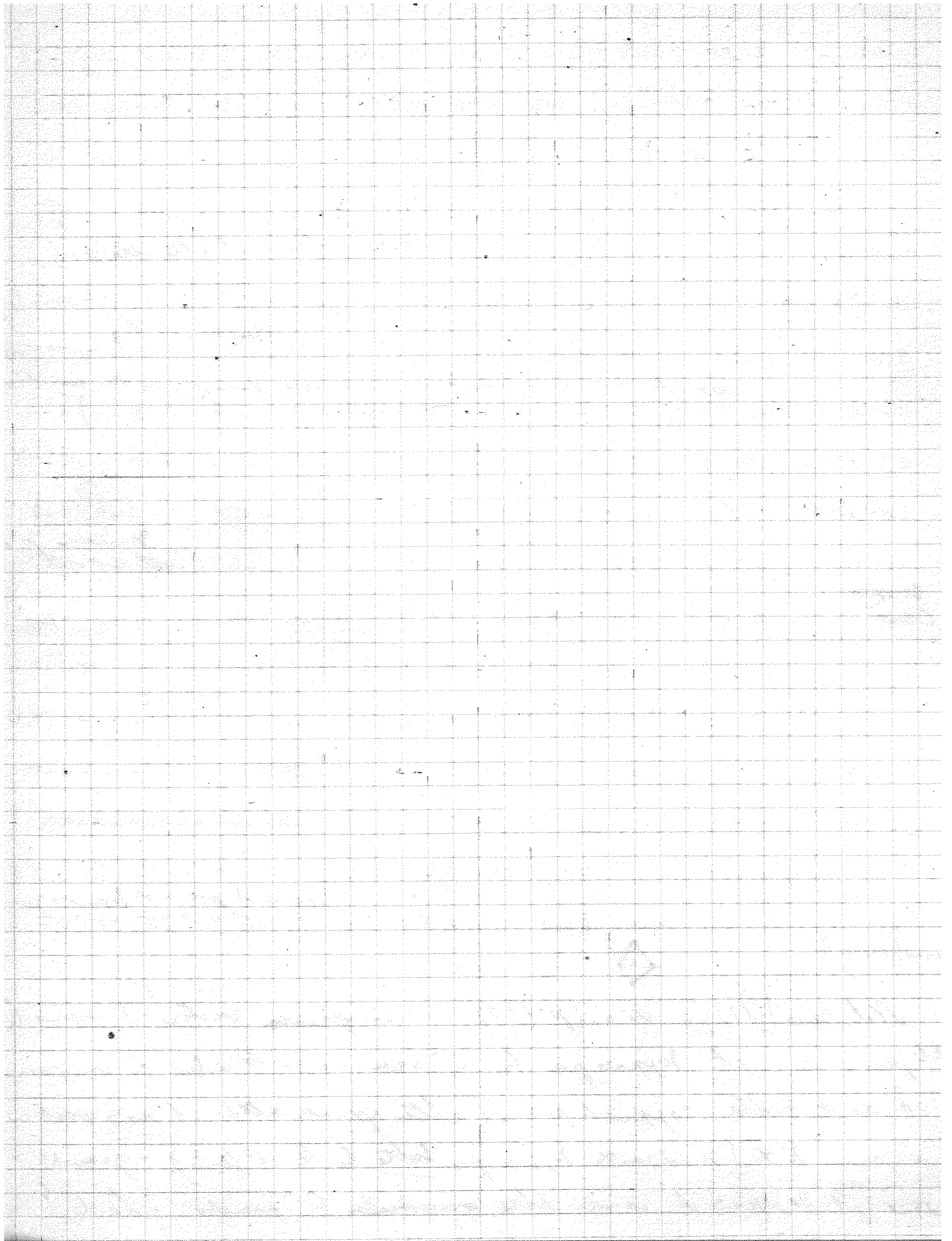
~~se~~ risulta ~~per~~ dal fatto che restano due conici distinti nel fascio, cioè due centri da cui le coniche si proiettano l'una nell'altra (mentre se si toccassero, si avrebbe

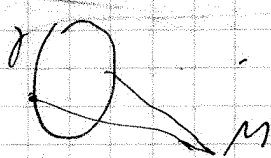
un solo di questi punti Geom II); la seconda analog. te perchè se UNA di esse si spezza, solo ~~il suo punto doppio~~ il

suo punto doppio è vertice di un ulteriore cono del fascio (e se si spezzano entrambe viene un'altra caratt. ^{Coppie di piani di figure e gen}

v. sotto) 

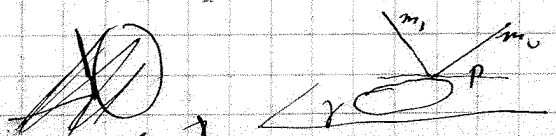
Nel caso [(11)2] v. i (p. 179/180) un punto vertice di cono Q il fascio dei pt. doppi per la C^4 base: e l'altro vertice di un cono distinto della coppia di piani (altro gr. caratt.) il suo vertice i piani di \mathcal{C} [nessun altro doppio per tutte le Q del fascio]: quindi ~~il~~ \mathcal{C} doppio di una delle quartiche C^4 punti. La C^4



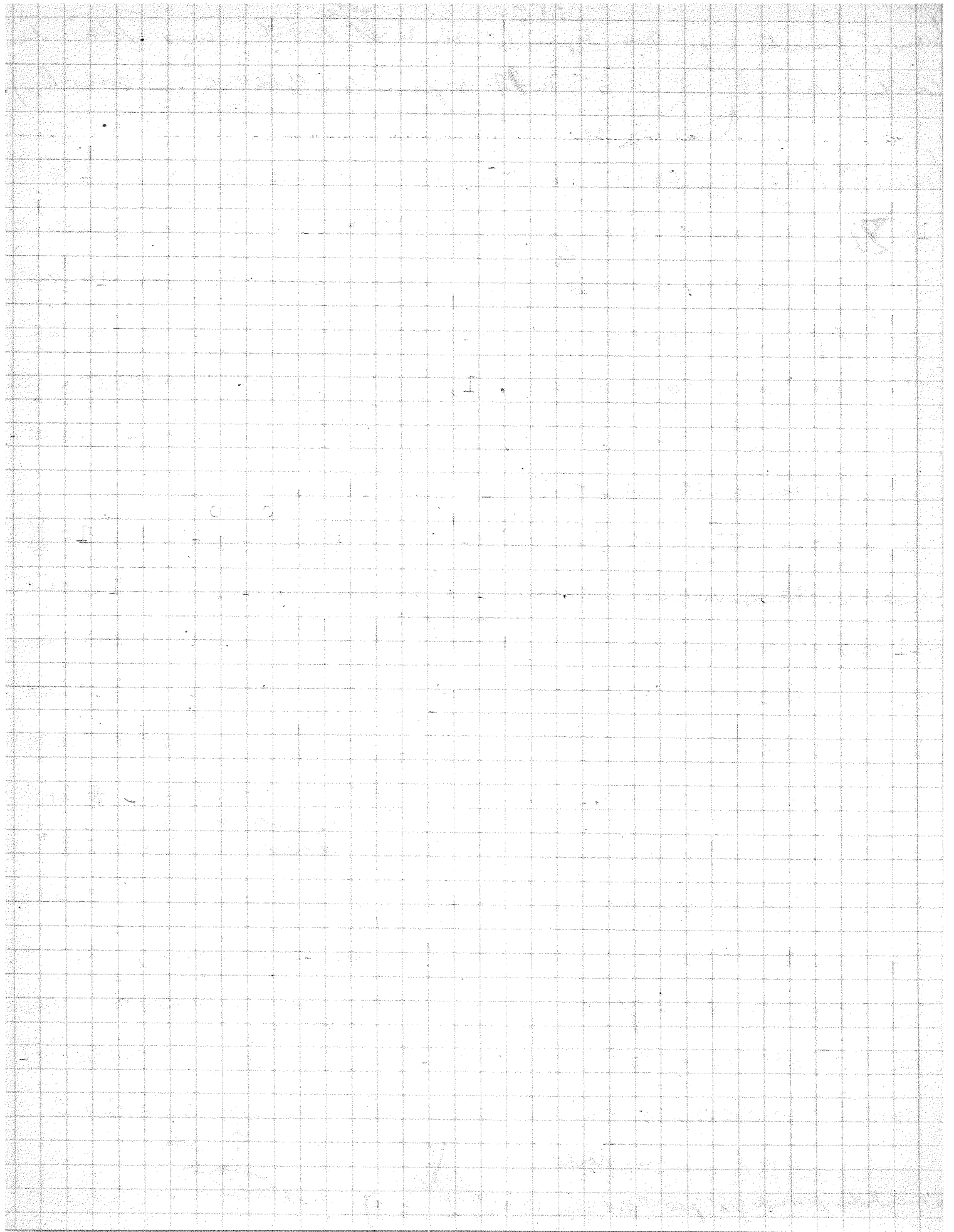
189-
 hanno i punti c. d. me dicono in r γ (risultato) una M₁ di
 curva:  (da P. 1 si può vedere effettivamente in caso Q₂)

specie (21) Allora (p. 177 principio) sulla retta r (l'attu-
 le γ_{h-1}) le altre quadriche del fascio segnano un punto co-
 tato due volte, cioè ~~le~~ sono tangenti; perciò ora le con-
 che $\gamma\gamma'$ sono tangenti fra loro; e sta bene la presenza
 l'ulteriore intero caract. 1, perchè sappiamo esservi un
 cono per tali due coniche [Esse sono poi nec. te irriduci-
 bili (si vedrebbe caract. 1/2)]

La specie (31) ^{caso} si può considerare come limite della (1)
~~quadrilatera~~ (p. 169) e allora
 il punto doppio della Q_2 è venuto a stare sulla retta
 doppia della Q_1 cioè sulla r. Vuol dire che la quartica
 è composta di una conica e di una coppia di rette uscen-
 da un suo punto (Oss. In generale, ciò porterebbe 5 \neq 2+2+
 cond. per una quadrica; cioè non ne ~~avrebbe~~ ^{risultati M₁} un fascio. E' p-
 rò da osservare che non dovendo le quadriche del fascio
 risultare tutte con punto doppio, da le rette m_1, m_2 e
 la tangente alla γ in P (v. figura) devono essere compl-
 nari. E allora effettivamente imponendo le due rette si
 hanno 5 cond. n. i; e allora basta imporre tre ulteriori

punti della conica 

quadriche, secondo ciò che si dice nel P. C. 1.



Caratt. (22) E' secondo p. 169 caso limite di (11) (1) quando le relative quadriche Q_1 e Q_2 vengono a coincidere. Del resto sappiamo già (p177) che ^{allora} la retta doppia r della Q_1 sta per intero su tutte le altre quadriche del fascio. Presane una Q per cui r non è doppia il suo piano tangente in un punto di r è tale per tutto il fascio, cioè ho un fascio di quadriche tangenti lungo una retta. La loro residua intersezione è formata da due rette della schiera opposta (quelle in cui Q taglia ancora i due piani della Q_1). La quartica è dunque formata da una retta contata due volte più due rette incidenti ad essa.

[(11) (11)]. Qui ho due coppie di piani distinte Q_1 e Q_2 ; la quartica è formata dai quattro lati di un quadrilatero sghembo (in cui i piani di una coppia segano quelli dell'altra).

Nei due tipi residui ove ho un gruppo caratt. di tre numeri ho quadrica Q_1 speziata due volte, cioè piano doppio. A priori la quartica base potrà essere formata da una conica γ da contarsi due volte (prodotta secondo il piano con un'altra quadrica del fascio) non degenerare - se l'altra quadrica Q non è tangente al piano - oppure degenerare - se lo è. Se γ è non specializzata, il fascio

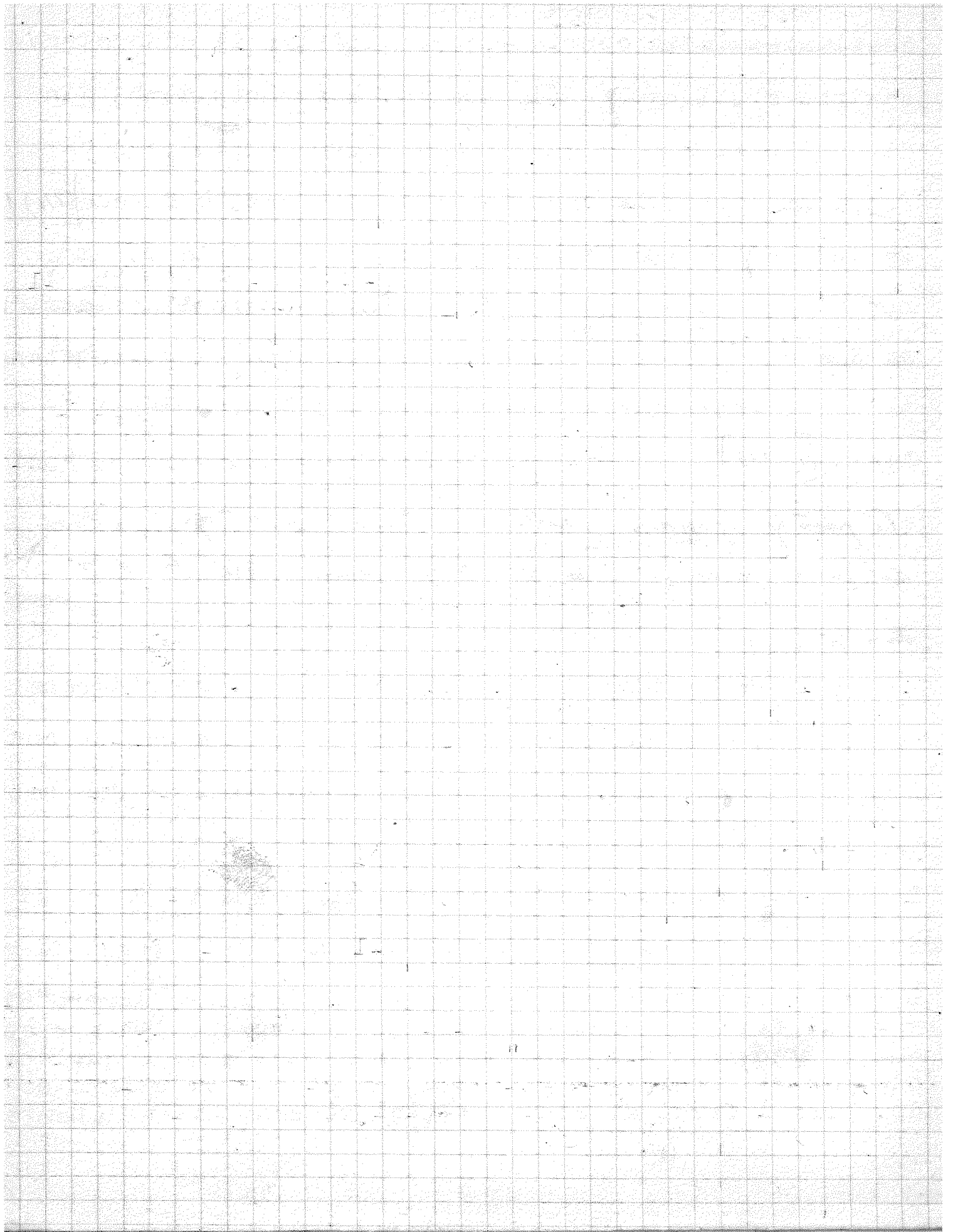
\Rightarrow da $U \rightarrow f(x) = 0$ e $U \in \bar{x}$ d.c.
 univ. $\left(\frac{f(x)}{f(x)} - \frac{f(\bar{x})}{f(\bar{x})} = 0 \right) \left(\frac{f(x)}{f(x)} \right)$
 è il più vicino a \bar{x}

contiene come quadrica il cono circo
 scritto a Q lungo γ (la sua eq. è appunto comb. lin
 di quella di Q e di quella del piano doppio), con vertice
 fuori del piano. La caratt. in questo caso è dunque (III) .
 Se invece γ è spezzata in due rette distinte m, m'
 non vi sono più coni nel fascio (IL VERTICE sarebbe il
 punto m, m' ma allora
~~non potrebbe essere~~ non potrebbe essere, come dovrebbe, il piano tang
 te lungo entrambe le generatrici m, m'). Avremo così la ca
 ratter. (IV) dove appunto mancano gli ulteriori coni.

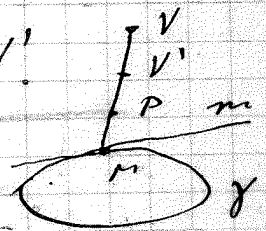
*Né può γ spezzarsi in rette coincidenti (per ogni quadrica
 del fascio annullando il piro con γ tipo x
 o y caso).*

In definitiva le due ultime caratt. considerate
 conducono a una quartica base formata da una conica con
 tate due volte, risp. non degenera o spezzata in due rette
 distinte.

La teoria svolta si applica, come ho detto ai fasci di
 quadriche non tutte specializzate. Il caso dei fasci di o
 è stato trattato a parte da Segre in un altro lavoro "Ri
 cherche sui fasci di coni quadrici in uno spazio lineare qua
 drico, Torino Atti XIX 1884" del quale dico subito qualche
 cosa, per ritornare poi alle Memorie di cui ci stiamo occu
 pando. Tra i fasci di coni quadrici vi sono evidentemente



fasci di conici col vertice in comune; ma non sono i soli. P
 in S_3 se parto da due conici di vertici V, V' ottenuti pro
 tando da questi una stessa conica γ , in modo che la retta
 risulti generatrice comune - cioè si appoggi alla γ in M qua
 due conici hanno evidentemente come piano tangente lungo
 il piano π che unisce questa retta con la tgte m (v.
 .) Siccome in ogni punto di VV' il piano tgte ai due co
 è lo stesso, ogni quadrica del loro fascio avrà in M and
 lo stesso piano tangente, cioè π è tangente a ogni qua
 dra del fascio lungo tutta la VV' ; ma allora ogni quadrica
 del fascio è un cono, col vertice evid. te sulla VV' .
 Anzi, risulterà da quanto diremo che è questo
 solo caso possibile di un fascio di conici, e il lo
 spazio ordinario, senza vertice in comune. Sviluppiamo ap
 ato con Segre, qualche consideraz. geom. sui fasci di conici
 in S_r . Segre considera anche il caso generale, in cui il cono
 numerico del fascio è una quadrica specializz. n volte anc
 $n > 1$; io mi limito ai conici di 1.ª specie e quadriche special
 zzate una volta sola. Supponiamo senz'altro che siano sen
 vertice comune; se no si ottengono proiettando γ dal ver
 un fascio di quadriche non specializzate di uno S_{r-1} .
 offre allora spontaneamente allo studio il luogo dei ve



Da cui possono capi eventuali con di specie
superiore al primo.

dei coni (generici) del fascio. Per ognuno di questi si
 un punto (vertice) e così la linea \mathcal{L} loro luogo. Analitic.

ha subito questo. Se $\sum a_{ij} x_i x_j = \sum b_{ij} x_i x_j$ sono due coni del
 fascio, è identicamente $\Delta: |a_{ij} - \rho b_{ij}| = 0$. Per ogni valore di

il vertice α del cono si trova come punto a iperpiano
 di equazione indeterminata, cioè tale che

$$\alpha_0 (a_{00} - \rho b_{00}) + \alpha_1 (a_{01} - \rho b_{01}) + \dots + \alpha_r (a_{0r} - \rho b_{0r}) = 0$$

perciò le sue coordinate sono proporzionali ai comple-

menti di una orizzontale del det. Δ , cioè a

polinomi di grado r nel parametro ρ . Quindi la

linea luogo dei vertici è algebrica e anzi razionale e si

può aggiungere di ordine $m \leq r$. Dice $m \leq r$ e non $=$ per quest

ragione; che questi polinomi potrebbero avere un fattore a c

ome e allora se esso è di grado n le x risultano date

polinomi di grado $m = n$. Allora il luogo dei vertici ha

il grado (proprio, perchè vi è corrispondenza biunivoca tra

valori di ρ , e i punti della linea, ognuno dei quali non

può provenire da due valori di ρ , perchè sarebbe vertice

di due coni (e quindi di tutti i coni del fascio)

Ragioniamo ora sinteticamente. Per conoscere l'ordine de

linea \mathcal{L} cerco quanti suoi punti stanno in un iperpiano ge

nerico T_{r-1} ; ora in esso il fascio di coni sega un fascio di

| [problema] A a un cas /

F' provine de la un cas

d'opere sup. d. \mathbb{F}

riche che ha ovviamente al massimo r coni. Ora se un punto
 vertice di un cono del fascio dato, e situato in T_{r-1} , il
 cono in questione sega T in un cono del fascio F' ; quindi a
 maggior ragione nell'iperpiano T vi sono ~~almeno~~ $m \leq r$
 punti della linea L , cosicchè si conferma la diseguaglianza
 di sopra. La L è dunque una linea razionale di ordine $m \leq r$

come tale essa è certamente contenuta in uno spazio di di-
 mensione $\leq m$ (se invero $x_i = a_{i0}\rho + a_{i1}\rho^{m-1} + \dots + a_{im}$)
 (per un ρ opportuno C^m param.)

la sua rappresentazione parametrica, lo posso determinare
 in tanti modi diversi delle $\lambda_0, \dots, \lambda_r$ tali che l'iperpiano
 $\sum \lambda_i x_i = 0$ contenga tutta la linea. Basta ottenere che $\sum \lambda_i a_{i0} = 0$

$\sum \lambda_i a_{im} = 0$. ~~Forse~~ ~~Quanto~~ ~~in~~ ~~un~~ ~~risultato~~ ~~di~~ ~~equazioni~~ ~~ovvero~~ ~~nella~~
 equazione $\lambda_0 \dots \lambda_r$: le eq. sono $m+1$: quindi il sistema
 mette in vincolo almeno $(r+1) - (m+1) = r-m$ risult. indip.
 quindi: cioè la L sta in uno spazio appuntato app. lineare in
almeno un spazio di dimensione almeno di ordine $r - (r-m) = m$
minimo (e quindi app. lineare non più di $r-m$).

Ora, attenzione. Supponiamo che vale il $eq =$, cioè
 che L è una C^m razionale appuntata (con spazio minimo) in
un Sp.; ritornerò su questo fra un momento. v. p. 205

Per ora facciamo con Segre qualche altra oss. sulla L
 anzitutto quella che essa appartiene a tutti i cono del fascio
 e cioè fa parte della base di questo. Infatti se x ne è
 il vertice, il cono Σ di vertice x

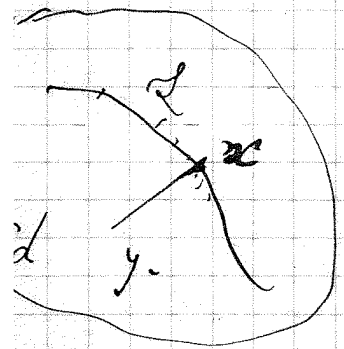
Siccome quest punto x verso px i punti y di S_d , con il sistema H di iperpiani ϵ contenuti nella totalità K degli iperpiani polari dei punti y di S_d . ~~Questa totalità~~ ~~di~~ ~~iperpiani~~ ~~polari~~ ~~dei~~ ~~punti~~ ~~y~~ ~~di~~ ~~S_d~~ . ~~Questa~~ ~~totalità~~ ~~di~~ ~~iperpiani~~ ~~polari~~ ~~dei~~ ~~punti~~ ~~y~~ ~~di~~ ~~S_d~~ K ϵ un sistema lineare (procedendo nella polarità dei punti di uno spazio lineare) e presenta un sistema lineare ∞^{d-1} (perchè i punti di una retta per A il vertice di A , e quindi essi hanno lo stesso ip.^{no} polare: ne hanno dunque ∞^{d-1}): il sist.^o K ϵ dunque formato dagli iperpiani per uno S_{r-d} . avuti anche gli ip.ⁿⁱ di H hanno a comune questo S_{r-d} . Ni possono avere in comune gli ip.ⁿⁱ di H uno spazio di dim. p maggiore,

in punto, vertice di un cono C del fascio, x come sappiamo
 p. 162) ha uno stesso iperpiano polare Σ rispetto a tutti gli
 altri cono del fascio. Ma l'ip.no polare di x rispetto a un
 cono A passa per il vertice di A ; quindi Σ passa per i verti-
 ci di tutti i cono del fascio, escluso forse C e per conti-
~~cut per x. Quale è antipolo~~ ~~via partizione x sta n. 3 d'ora prima l'ass. t.~~
 è anche C . Quindi ~~contiene tutta L?~~ Da quanto ho detto
 risulta inoltre che

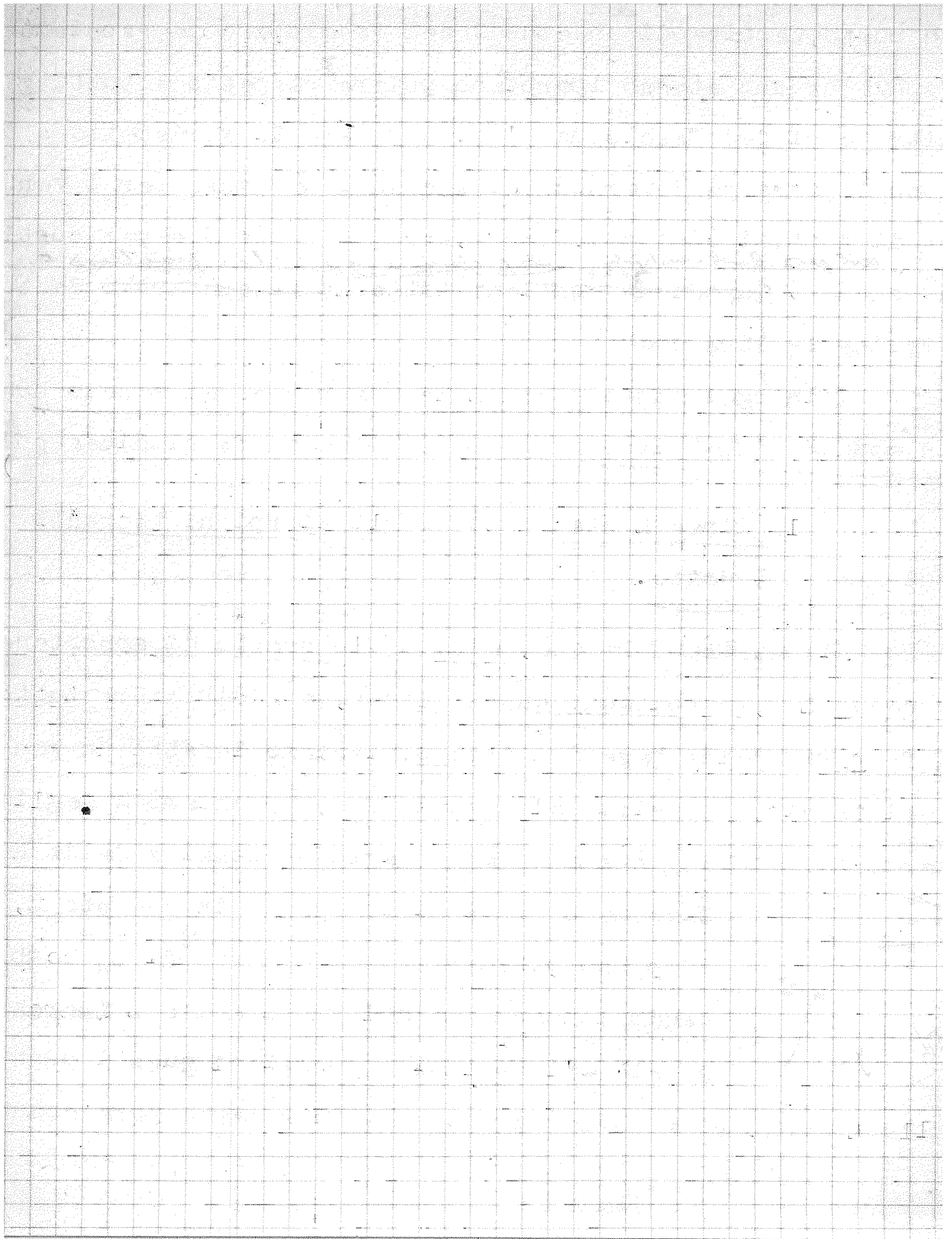
In ogni punto della L le quadriche del fascio han-
 no comune l'iperpiano tangente (un momento fa si diceva pol-
 are)

La linea L sta in tutti gli iperpiani tangenti
ai cono si è detto.

Dimostriamo ora che, detto S_d lo spazio di appartenenza
della L^m , nonostante questa linea, ma addirittura tutto
fa parte della base del fascio. Fissiamo infatti un cono
 del fascio, e pensiamo al sistema ∞^1 , che chiamo H degli
 iperpiani polari Σ rispetto ad A degli ∞^1 punti x della L .

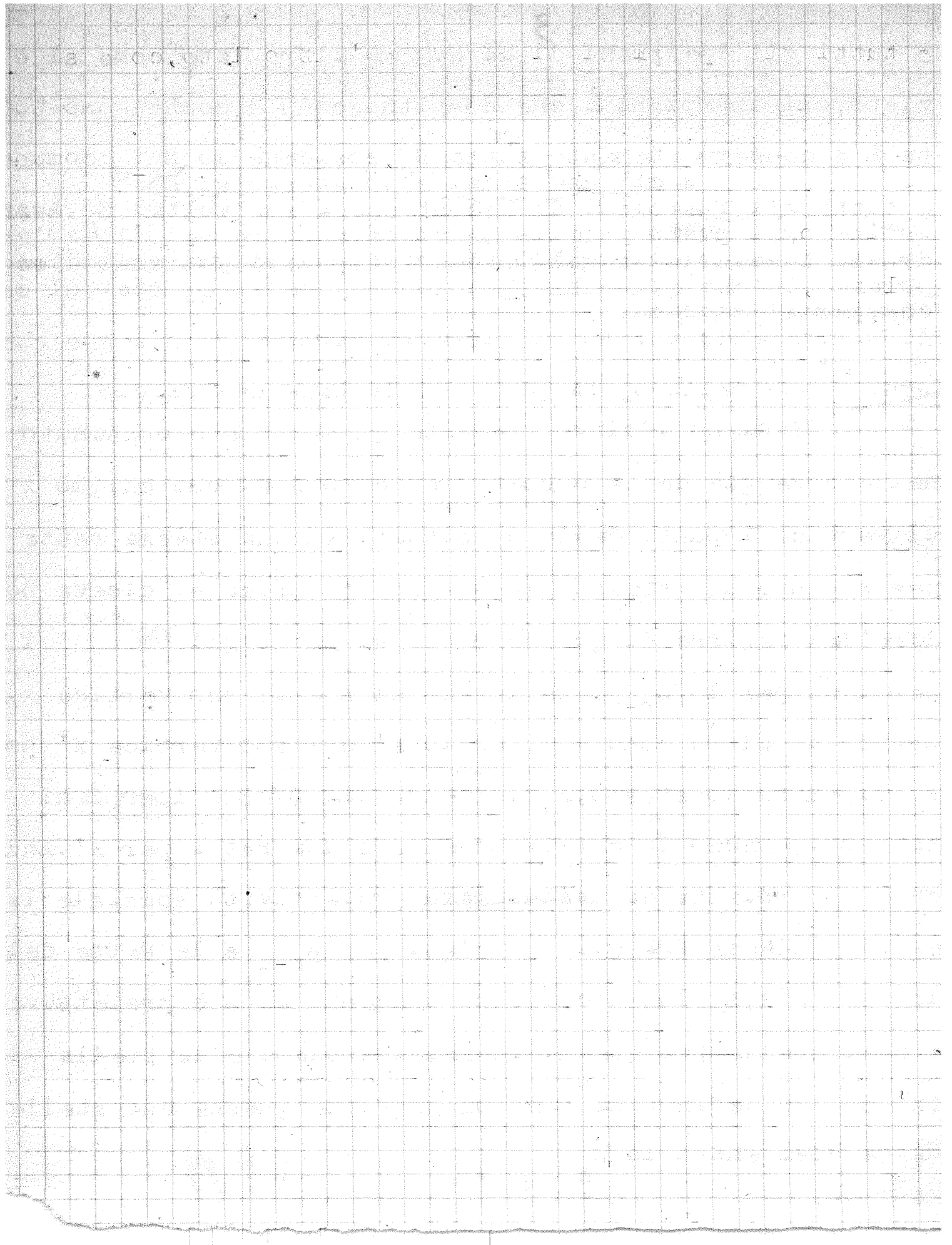


come S_d è il minimospazio in cui sta L ,
 io posso ottenere tutti i punti di S_d combi-
 nando linearmente ~~d+1~~ $d+1$ punti della L ~~scelta~~
 se gli
 Perciò ad iperpiani polari di questi punti
 alla L avessero a comune uno S_p questo sarebbe pure comun-



e tutti gli iperpiani di \mathcal{K} . D'altro lato, come si è visto, gli iperpiani Σ che costituiscono H , contengono tutta L e conseguentemente tutto S , cosicchè lo S comune a tutti gli iperpiani di H contiene a sua volta S . Ma infine ogni punto y dello S_d viene a stare nell'iperpiano polare, il che dice che ogni punto y dello S_d sta sul cono A . E ripetendo quanto si disse al variare di A , segue che ogni punto dello S_d fa parte della base del fascio.

Teniamo inoltre presente questo, che è contenuto nelle cose già dette. Rispetto al cono A -di cui chiamo x il vertice i punti dello S_d situati su una stessa retta per x hanno uno stesso piano tangente (prima si diceva polare); al variare di questa retta si hanno gli ∞^{d-1} iperpiani per lo S_{r-d} . Se invece di A e il suo vertice x prendo un altro cono del fascio A' col suo vertice x' posso ripetere lo stesso, e riottengo GLI STESSI iperpiani tangenti, ognuno in corrispondenza a una retta per x' . Anzichè subordinata da una proiettività spaziale la corrispondenza fra gli iperpiani per S_{r-d} e le rette della stella (x, S_d) lungo cui sono tangenti ad A è proiettiva e così quella fra quegli stessi iperpiani e la stella (x', S_d) in definitiva sono omografiche queste due stelle. Nasce così entro lo S_d (192 = p. 209)



da p. 199) * Comunque, chiarisco subito questo. Se una curva razionale come quella considerata sta proprio in uno S_m (caso massimo) alla sua rapp. parametrica IN QUESTO si può dare una forma particolarmente semplice. Invero se essa

$$(*) x_i = a_{i,0} \rho^m + \dots + a_{i,m} \quad (i = 0, \dots, m)$$

effettuo il cambiamento di coord. $x_i = a_{i,0} y_0 + \dots + a_{i,m} y_m$ (la trasf. lineare det. non nullo, come si vede subito) e allora la rapp. par. nelle nuove coord. è

$$y_0 = \rho^m, y_1 = \rho^{m-1}, \dots, y_m = 1 \quad (1)$$

Infatti partendo da queste espressioni e sostituendole nelle (x) , si torna alle (x) . Quindi le curve razionali appartenenti a S_m (o come si chiamano raz. NORMALI, in quanto non proi. di curve dello stesso ordine appartenenti a spazi maggiori, dove come si disse non ve ne sono) hanno la rapp. param. così semplice vista. Sono le generalizzazioni delle coniche, cubiche sghembe... Qui su esse ci im-

porta osservare quanto segue a). Nei punti della curva considerata è ovviamente

$$(2) \begin{vmatrix} y_0 & y_1 & \dots & y_{m-1} \\ y_1 & y_2 & \dots & y_m \end{vmatrix} = 0$$

viceversa i punti soddisfacenti alle (2) stanno sulla curva considerata. Invero posto $\frac{y_0}{y_1} = \frac{y_1}{y_2} = \dots = \frac{y_{m-1}}{y_m} = t$

si deduce (setto $y_m = 1$) $y_{m-1} = t, y_{m-2} = t y_{m-1} = t^2, \dots$ etc. cioè $y_0 = t^m$. Quindi la S_m è meglio rappresentata con le (2).
 Ora si ~~può~~ ^{em} ~~lepp~~ questo: con un certo valore $\lambda = y_0 - \dots + \lambda_{m-1} y_{m-1}$
 proiettive: sui stelle di intersezione con Δ $\lambda_0 y_1 - \dots + \lambda_{m-1} y_m$

206 con la restituzione che (anche alla
non prop. α per $r=1$) che ripete con $I_{m,1}$
con il mai vengono ∞ pt. unit.)

que de p. prec. ²⁰⁷), si con il luogo del punto comune a rette
 r^i (che giacciono su una sfera) viene appunto (2) r^i e un punto
 comune a tutte r^i , tutti gli r^i nelle 1^a stella per un r^i hanno
 un r^i unico per esse. Condizioni devono equivalere le 2 eq. nelle 2
 p.]. Quindi la L^m (1) appare come luogo
 di punti d'intersezione di raggi analoghi in 2 stelle prospettive
 in centro, una nelle L^m ($p:0, p:0, \dots, b$) e l'altra proiettando
 da stelle prospettive e centrato al luogo... viene una L^m ray.

Infatti tagliando le due stelle con un iperpiano S_{m-1}
 erico, si vede che la linea generata ha quivi tanti punti
 nti saranno quelli uniti di un'omografia Ω in questo spazi
 le a dire (essendo inn^o finito per natura della questi
) $(m-1)_{+1} = m$ fra distinti e con. ti ecc. Quindi la linea gene
 ha ordine m . Proiettandola succ. da suoi punti viene
 na conica, e quindi quella è razionale; e allora come L^m r
 appartenente a S_m è appunto la (1) ^{Può} ~~potrebbe~~ sorgere il dub
 che NON appartenga allo S_m ; ma esso si elimina in quanto
 appartiene a uno $S_{m-\mu}$, la sua int. con S_{m-1} , che dava i pu
 uniti de ll'omografia Ω starebbe in uno $S_{m-\mu-1}$ e
 tto in modo da una cont. di m pt. distinti Ω da i suoi punti Ω
 separati che questi m punti nelle S_{m-1} non sarebbero
 in un Ω ; neppure infatti da Ω ha i propri pt. uniti (e
 in linea retta, giusta; ecc...)

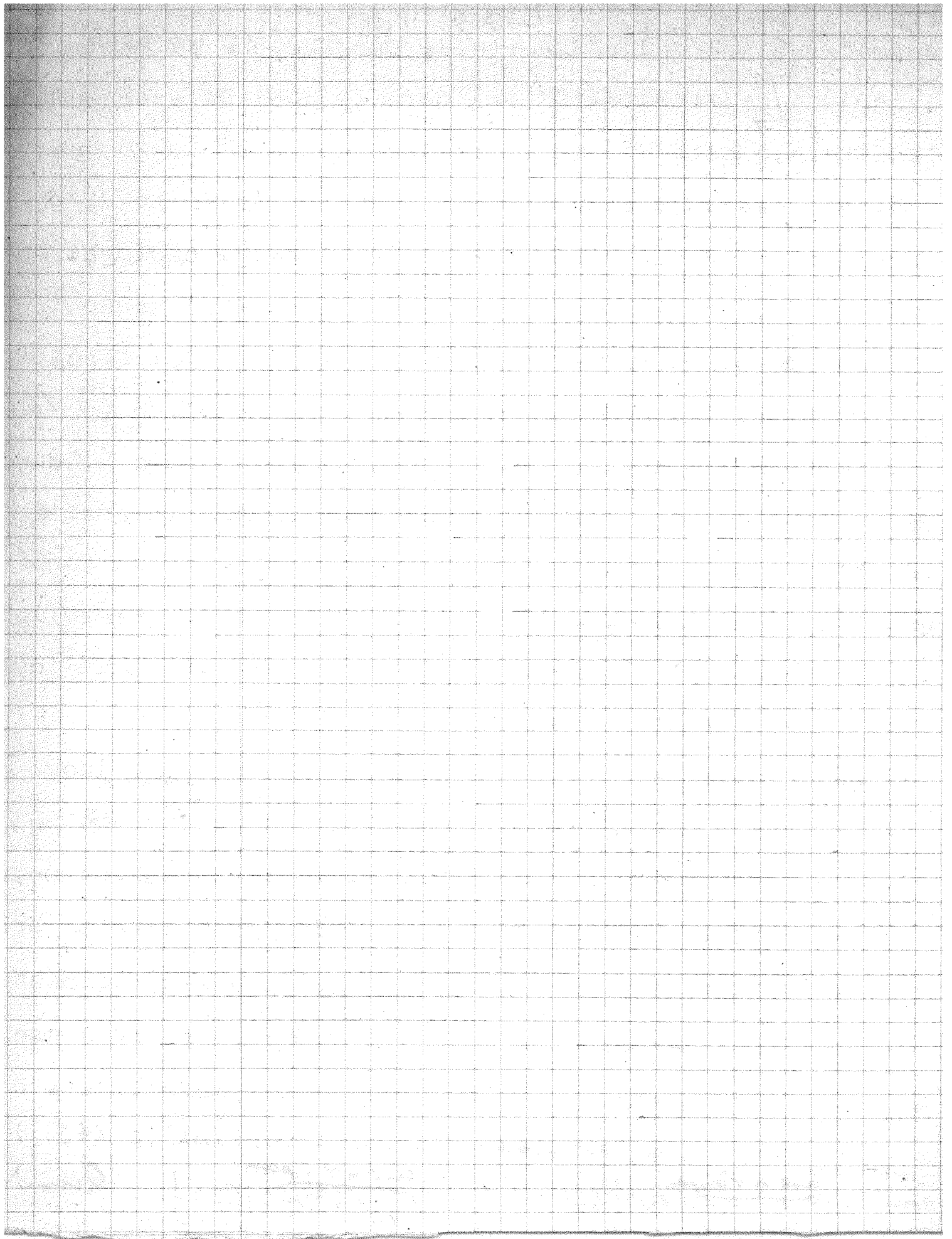
Tornare a p. 299

1. Andando si annotta soddisfacente la restituzione di
p. 206 [ci va bene: però il corso di pt.
2. dipende dai luoghi di pt. dopo che
si è guardato al fascio. Con una mano per
ogni cosa L^{me} da cui si vede un pt. de
sopra (per un)].

II [non è pt. opposto di corso di spina
supplemento]

considerazione delle due stelle omografiche di centri x ,
 e quindi della linea C^d raz. norm. (p 205) da esse genera
 ta. Ebbene, questa C^d non differisce dalla L^m luogo dei ver
 tici del fascio, cosicchè resta provato l'asserto di p 199
 Invero se in S_d un punto z è comune a raggi omologhi del
 due stelle, è tale che in esso i due coni $A A'$ hanno lo
 stesso iperpiano tangente, cioè tutti i coni del fascio ha
 no lo stesso ip. tangente, ma allora come sappiamo (p 162
 z è vertice di un cono del fascio, cioè // sta sulla L . Quindi
 ogni punto della C sta sulla L . E ~~inversamente~~ inversament
 se prendo un punto z sulla L , esso è vertice di un cono
 del fascio, ma allora ivi i coni $A A'$ hanno lo stesso ip
 tgte, cioè esso è comune a raggi xz xz' corr. ti delle due
 stelle. Così tutto è dimostrato.

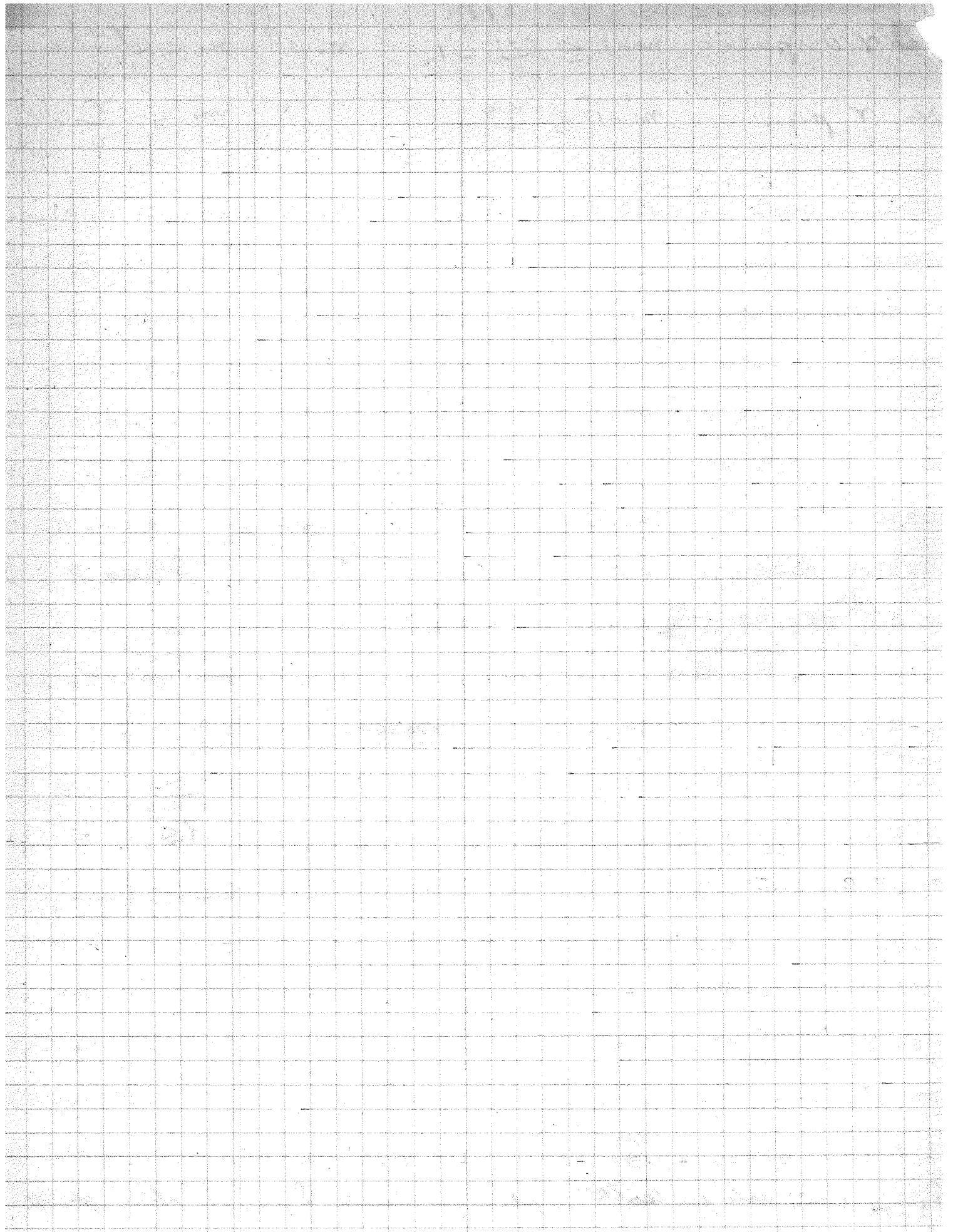
Dalle cose dette a biamo dunque che la linea luogo
 di i vertici è una L^m raz. norm. di uno S_m contenuto nell
 S_r . Che valori potrà avere m ? Essi si limitano subito pens
 do che lo spazio di appartenenza (prima si diceva S_d ora
 S_m sta su tutti i coni del fascio che sono semplicemente
 specializzati. Segando con un ip. no generico si avrà che
 S_{m-1} ... potrà stare su una quadrica non specializzata d.
 $S_{d \& r-1}$ dove come sappiamo gli spazi massimi (p 143)
~~avè x r di p m~~ $\left[\frac{r-1}{n} - 1 \right]$ e ~~avè n r di p m~~ $\left[\frac{r-2}{n} \right]$. *Quindi*



211.

r dispari $m-1 \leq \frac{r-1}{2} - 1$ cui $m \leq \frac{r-1}{2}$
 r pari $m-1 \leq \frac{r}{2}$ $m \leq \frac{r}{2}$

abbiamo così il modo di dominare tutti i fasci di coniche da più punti di vista. P.es. ci si può domandare come si devono assumere due coniche quadriche A, A' (senza vertice comune) perchè il loro fascio di quadriche sia di coniche. Se questo corrisponde a un certo valore di m della tratt. precedente lo S_m di cui sopra deve essere situato su entrambi i coniche sicchè questi DEVONO avere a comune uno S_m generatore, e inoltre secondo quanto precede lo S_{r-m} (S_d di prima P 203) in cui si generano gli ip.ni tgti al 1° cono nei punti di S_m o come possiamo dire brevemente, in questo stesso senso, lo S_{r-m} tgti al 1° cono lungo S_m ~~coincide~~ DEVE coincidere con quello tgti al secondo. Queste condizioni che cioè due coniche abbiano in comune uno S_m generatore (con $1 \leq m \leq 1$ e precedente) sono non solo necessarie ma anche sufficienti perchè essi determinino un fascio di coniche. Invero, per sufficienza, invero i punti dello S_m essendo comuni per ipotesi ad A, A' stanno su ogni quadrica Q del loro fascio. Invece l'ip.no tangente a Q in un punto P di S_m appartenendo al fascio degli ip.ni ivi tgti a A, A' passa come questi punti S_m : ciò vale per tutti i pt. P quindi di S_{r-m} : allora gli ip.ni

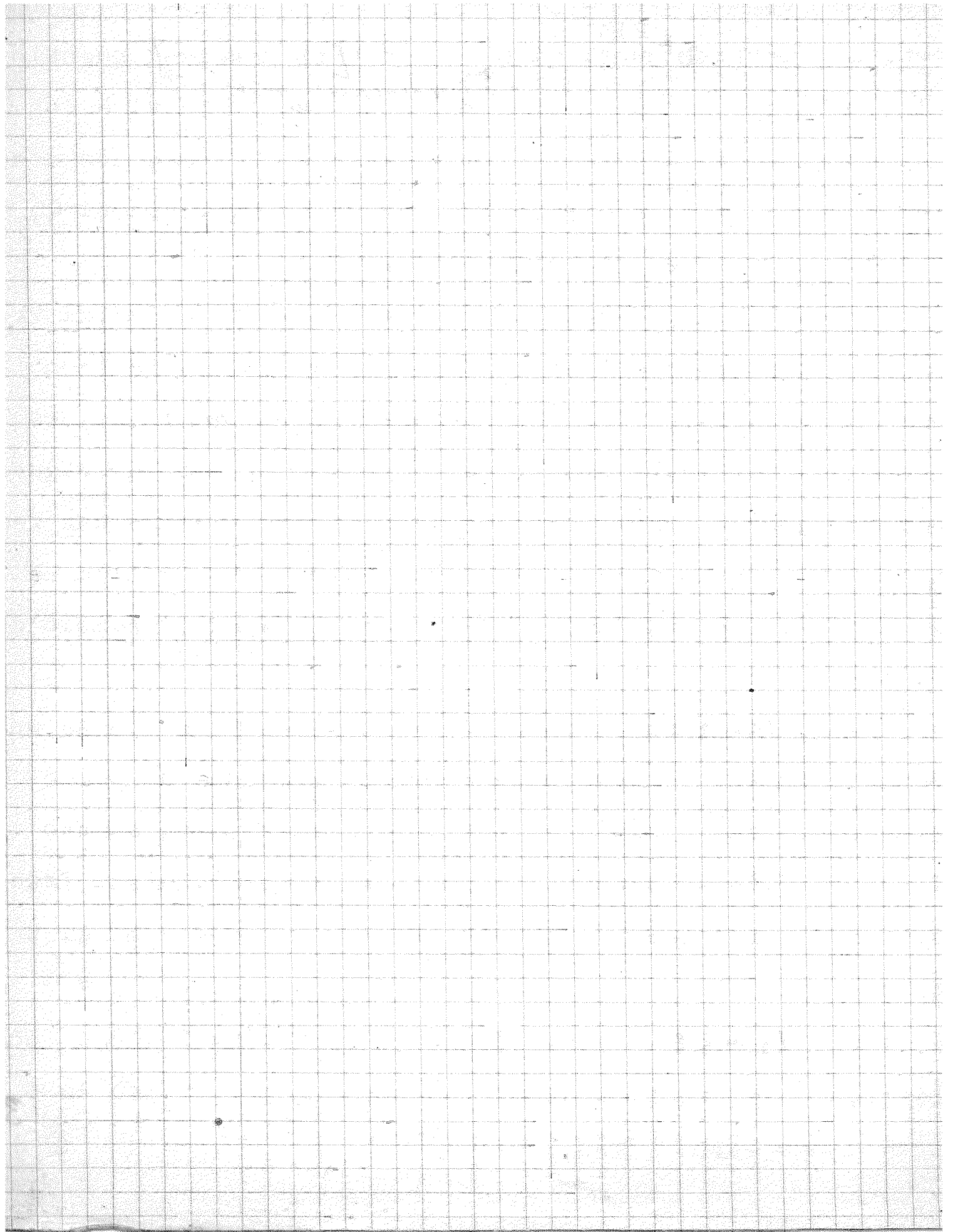


tetti a Q negli ∞^{213} punti di S_m sono ($\lceil \&l$ massimo \rceil) quanti
 zli iperpiani per S cioè $\infty^{r-1-(r-m)} = \infty^{m-1}$. Non vi è dun
 que corr.za biunivoca-dome vi sarebbe se Q fosse non con
 fra i punti di S_m e i relativi iperpiani tgti; quindi Q è
 proprio un cono e anzi col vertice su S_m .

Possiamo applicare i risultati prec.ti ai primi va
 ri di r per trovare tutti i fasci di coni quadrici (con
 vertice variabile) SPAZIO ORDINARIO; Nec.te $m=1$. Allora
 luogo dei vertici è una retta; il fascio si può individua
 secondo quanto precede con due coni aventi comune una re
 ta e tgti lungo essa: la residua int.re è una conica e
 si ricade, come sull'unico caso possibile, sull'esempio d
 p. 195

$r=4$, $1 \leq m \leq 2$ Fascio formato da coni aventi a comune un
retta e tgti lungo essa; oppure aventi a comune un piano
 generatore (qui non c'è da aggiungere altro; esso stesso
 funge evid.te da piano tgte lungo sè stesso). Questi fasci
 si individuano secondo quanto precede con due coni di ta
 tipo.

$r=5$, $1 \leq m \leq 2$. Fascio formato da coni tgti lungo un
 retta, oppure aventi a comune un piano e per di più lo S_3
 tgte lungo esso. Ecc.



Avrei potuto cominciare da $r=2$, e allora avrei trovato i fasci di coppie di rette (con vertice variabile; spiegare il caso del vertice fisso; inv. ne) Qui $m=1$, e trovo che il fascio è individuato da due coppie di coniche e una retta in comune; la residua varia allora in un fascio di rette.

trovano
 Aggiungo che nella Nota di Segre si ~~trovano~~ anche, oltre al caso dei fasci di coni aventi generalmente specie superiore, sviluppati altri punti di vista. Tra questi ricordo

1) quanto si è detto conduce a un modo per ottenere tutti i fasci di coni, ma non dà ancora una class. ne di questi che offra analogia con quella dei fasci di quadriche non specializzate. Una tale class. ne si può cercare - e Segre ha indicato come (in mancanza dei divisori elementari, visto che qui l'eq. ne $\Delta(p) = 0$ è identica) in base alla presenza nel fascio di coni diciamo pur sempre di 1.ª specie, di particolari coni di specie superiore. ~~Essi~~ "In generale" risultano $r-2m$ coni di ~~2.ª~~ 2.ª specie; i quali possono però venire a coincidere fra loro eventualmente anche dando luogo a coni di specie superiore e lo studio di queste varie eventualità si può ^{opportuno} ricondurre allo studio già fatto per un fascio

ma meglio. Klein vi è tenuto così a collaborare con
 Steiner per la pubblicazione, e fu pubblicata con il titolo delle ge-
 metrie rette a parte dell'1868.

in gran parte preesistente a Steiner: si tratta della ~~per~~ Devis
 a Klein. Quest' (n. 1849) dal 1866 ora assistente di Plücker fino alla
 sua morte 1868. Plücker lavorava allora alla "Neue Geom. des Raumes",
 o geom. delle rette, di cui solo una parte era pubblicata alla

Il sappiamo già che i fasci diventano rette delle M .

e che già rette incidenti danno pt. d'una retta r

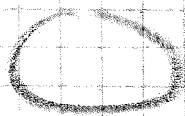
vicina. Non dice che 2 pt. d'una retta r sono

incidenti coniugati rispetto a M i e vicini (per
 rette x, y , è punto per y le rette x, y e g

in x che un 2 pt. già sulle M). Però

rette incidenti a S_3 = pt. coniugati delle M

Altre notizie. (p. 219)



di quadriche non degeneri di uno spazio meno esteso

2) S. mette anche in relazione la sua teoria con la ma canonica data da Kronecker per un fascio di forme quadratiche con discriminante nullo.

Aggiungo anche che in alcune Note del 1917 (Torino Atti, Rend. Lincei) Togliatti ha studiato più generalmente il caso disist. lin di repr. tà degeneri.

Tornando dopo questa digressione alla Mem. sulle quadriche dirò che essa si chiude con un capitolo sulle sezioni di "quartiche omofocali" su una data quadrica; sono le quadriche segate su essa dalle quadriche di una schiera di cui Q fa parte

Passerò ora a riferire alquanto rapidamente sulla 2. Memoria, dove si applicano i risultati della 1.ª alla geometria della retta concepita come geometria di una M_4^2 n. c. specializzata dello S_5 . ~~Ma~~ Mi trattengo ^{appena} sulle cose più elementari: ~~&&&~~ I complessi lineari di S_5 (loro eq^o) diventano le varietà comuni a un iperpiano ~~&&&&&&&&&~~ e alla M_4^2 , V_3^2 di S_4 il cui studio viene così a equivalere a quello e precisamente se il complesso è generale, cioè se $a_{11} a_{22} a_{33} a_{44} a_{55} \neq 0$, lo S_4 come si vede facilmente NON è tangente, e la V_3^2 non è specializzata, cioè si ha quadri

$$a_{11} p_{11} c - - - + a_{55} p_{55} c = 0$$

In toto due la cap. i grande episcopi e due
 che le rette distanti d dalla; cioè che (p. 216)
 due centri 2 pt. di M cioè una retta ^{d. pt.} conjugata alla
 S_3 è non tipo e allora anche il suo S_3 polare, cioè
 S_3 è non tipo (che è S_3 vuol dire per un x nullo
 altro S_3 : e allora la retta polare \bar{v} che passa in
 \bar{z} per x , cioè S_3).

generale di S_4 ; mentre un complesso lineare speciale ha per immagine un cono. Una congruenza lin. (int. di due

complessi) ha per immagine la traccia dello M su uno S_3 , cioè una quadrica dello spazio ordinario; ~~anche qui~~

~~risulterebbe~~ se la congruenza è generale, questa quadrica è non specializzata, mentre essa diventa un cono se la congruenza è lin. speciale. /

Una rigata quadrica (schiera) comune a tre C diventa la traccia su uno

S_2 , cioè una conica della quadrica. E la schiera incident

te è allora la conica segata da M sul piano π' polare di . Questa circostanza ~~risulterebbe~~ più n

~~generale~~; ^{a p. 216} tre rette incidenti di S_3 danno per immagini in

S_2 punti coniugati nella polarità rispetto a M e vice

versa: ^{$R \cdot a'$} invero la 1.ª circostanza si traduce in ^{a, a', a''} ~~la prima~~

e la seconda come si vede subito anche. Quindi essendo

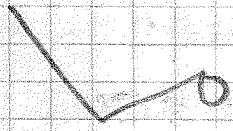
le rette di una schiera incidenti a quelle della seconda per i punti immagine si ha appunto la relazione detta

Più generalmente una rigata algebrica R dello S_3 diventa una linea algebrica p tracciata sulla M ; e se quella

ha ordine n , questa ha anche ordine n : infatti dire quest

vuol dire che la p ha n punti con ogni iperpiano, in particolare tangente alla M ; e allora R ha n rette in un

complesso lineare speciale, cioè appoggiate a una ~~retti~~



Aggiungo ancora due, reciprocamente verso me

i pt. della M_4^v a dare un'immagine in S_0 (retta).

ma anche ~~cap~~ ~~retta~~ da ogni altra pt. P dello S_5 si

ha un'img. in S_0 cui: P di tipo c con ep. π (e
vicine), e quindi a un complesso lineare. È vicine:

quindi i ~~pt~~ ~~si~~ si rappresentano i pt. di S_5 nel cpln

lin. di S_0 : in P viene a stare nella M , π_4 della

l'ip. π_0 , in G_4 e si hanno in S_0 il cpln lin. della

retta copp. alla retta p. unq. di P : si ricade cui nella

rapp. in due pt. di M nella retta di S_0 . In questi

ordini di idee si presenta la domanda: quale è in questi casi

più quale il significato, in S_0 , della coppia di pt. coniugate

in S_5 ? P , P' e P'' nella M , rappresentano (p. 216) due in

rette allon della immagine delle 2 rette unq. π_0 : ma non

sono P e P' , e sono congiunti, i loro complessi lin. unq.

si trovano in una cond. ^{relativa} particolare che precede

il vero inv. olupione. Se un m $\sum a_{ij} p_{ij} = 0$ $\sum b_{ij} p_{ij} = 0$

è cd. di un. si scrive pensando a questi S_4 in S_5 e ai loro pot.

di $P_{34} = P_{42}$; $P'_{34} = b_{ij}$: le relaz. di congiug. $P_{ij} P'_{4i} = 0$

è $[a_{ij} b_{ij} \dots = 0]$ Questa è una cond. di inv. dei 2

plns lin. considerati. La nozione di cpl. lin. in un. p. capo e Klein

ma è il suo tip. int. deve uscire da S_0 : quale due congiug. si prende

una retta comune ai 2 plns lin. (p. 22), in primo luogo una in

due pot.) le più grate brutte in q due 2 pot. di piena stante in loro q una

a, cioè R incontra a in m punti. Così, senza entrare in
 particolari, è lo stesso studiare le rigate cubiche di
 oppure le C^3 esistenti sulla M (e quindi, stando quella
 to in S_3) su una quadrica ordinaria che
 (e C^2 possibilità che non è una rigata cubica che sta su un piano non eccezionale della M). POSSIAMO DIRE C^3 che
 perchè se stesse su un piano questo sta su M , e allora
 R è cono, oppure inviluppo piano. Il fatto che la C^3 sta
 S_3 equivale a dire che ogni rigata cubica sta in un comp
 o lineare, e come quello S_3 può essere non tangente o tan
 te alla M , segue che le generatrici di una rigata cubica
 sono presentate in due casi di essere incidenti a due ret
 tte (caso della rigata generale) o a una sola (rigata di
 Cayley). E così le rigate del quarto ordine dello S_3 si
 studiano come quartiche della M (eccezione in S_4 o meno) così
 è le loro generatrici appartengono sempre a un complesso
 lineare.

Questo come esempio, ma è in casi meno elementari

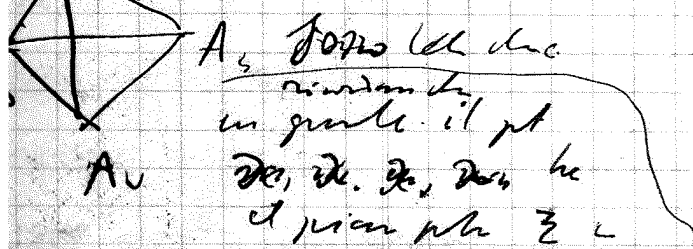
e la rappresentazione ottiene la maggior utilità; e per
 tanto riguarda la Memoria di Segre soprattutto nello stud
 i complessi quadratici e delle congruenze quadratiche.

$\alpha_1 = 0$ (p. 220) Poniamo $\alpha_1 = 0$ con $\alpha_1 = 0$ e $\alpha_2 = 1$ per trasformare di coordinate in modo che il punto A_1 sia l'origine del sistema di coordinate.

In S_3 (che l'abbiamo scelta la forma più semplice) e per giunta è invariante la proprietà di poter essere un campo, e più particolarmente le due forme quadratiche Q_1 e Q_2 (che sono pure per A_1, A_2 un retta come in S_3).

Nelle loro eq. si può scegliere di $P_{12} = 1$ e le due p. nel piano per A_1, A_2 $\sum_3 x_3 + \sum_4 x_4 = 0$

I due punti $(m_1, m_2, 0, 0)$ $(n_1, n_2, 0, 0)$



A_3 forma del due $\alpha_1 = 0$ $\alpha_2 = 1$ $\alpha_3 = 0$ $\alpha_4 = 0$ $\alpha_5 = 0$ $\alpha_6 = 0$ $\alpha_7 = 0$ $\alpha_8 = 0$ $\alpha_9 = 0$ $\alpha_{10} = 0$ $\alpha_{11} = 0$ $\alpha_{12} = 0$ $\alpha_{13} = 0$ $\alpha_{14} = 0$ $\alpha_{15} = 0$ $\alpha_{16} = 0$ $\alpha_{17} = 0$ $\alpha_{18} = 0$ $\alpha_{19} = 0$ $\alpha_{20} = 0$ $\alpha_{21} = 0$ $\alpha_{22} = 0$ $\alpha_{23} = 0$ $\alpha_{24} = 0$ $\alpha_{25} = 0$ $\alpha_{26} = 0$ $\alpha_{27} = 0$ $\alpha_{28} = 0$ $\alpha_{29} = 0$ $\alpha_{30} = 0$ $\alpha_{31} = 0$ $\alpha_{32} = 0$ $\alpha_{33} = 0$ $\alpha_{34} = 0$ $\alpha_{35} = 0$ $\alpha_{36} = 0$ $\alpha_{37} = 0$ $\alpha_{38} = 0$ $\alpha_{39} = 0$ $\alpha_{40} = 0$ $\alpha_{41} = 0$ $\alpha_{42} = 0$ $\alpha_{43} = 0$ $\alpha_{44} = 0$ $\alpha_{45} = 0$ $\alpha_{46} = 0$ $\alpha_{47} = 0$ $\alpha_{48} = 0$ $\alpha_{49} = 0$ $\alpha_{50} = 0$ $\alpha_{51} = 0$ $\alpha_{52} = 0$ $\alpha_{53} = 0$ $\alpha_{54} = 0$ $\alpha_{55} = 0$ $\alpha_{56} = 0$ $\alpha_{57} = 0$ $\alpha_{58} = 0$ $\alpha_{59} = 0$ $\alpha_{60} = 0$ $\alpha_{61} = 0$ $\alpha_{62} = 0$ $\alpha_{63} = 0$ $\alpha_{64} = 0$ $\alpha_{65} = 0$ $\alpha_{66} = 0$ $\alpha_{67} = 0$ $\alpha_{68} = 0$ $\alpha_{69} = 0$ $\alpha_{70} = 0$ $\alpha_{71} = 0$ $\alpha_{72} = 0$ $\alpha_{73} = 0$ $\alpha_{74} = 0$ $\alpha_{75} = 0$ $\alpha_{76} = 0$ $\alpha_{77} = 0$ $\alpha_{78} = 0$ $\alpha_{79} = 0$ $\alpha_{80} = 0$ $\alpha_{81} = 0$ $\alpha_{82} = 0$ $\alpha_{83} = 0$ $\alpha_{84} = 0$ $\alpha_{85} = 0$ $\alpha_{86} = 0$ $\alpha_{87} = 0$ $\alpha_{88} = 0$ $\alpha_{89} = 0$ $\alpha_{90} = 0$ $\alpha_{91} = 0$ $\alpha_{92} = 0$ $\alpha_{93} = 0$ $\alpha_{94} = 0$ $\alpha_{95} = 0$ $\alpha_{96} = 0$ $\alpha_{97} = 0$ $\alpha_{98} = 0$ $\alpha_{99} = 0$ $\alpha_{100} = 0$

$$\frac{\sum_3}{\sum_4} = \frac{a_{31} m_1 + a_{32} n_1}{a_{41} m_1 + a_{42} n_1} = \frac{b_{31} m_1 + b_{32} n_1}{b_{41} m_1 + b_{42} n_1}$$

$$(a_{31} b_{41} - b_{31} a_{41}) m_1 n_1 + (a_{31} b_{42} - a_{41} b_{32}) m_1 n_2 + (a_{32} b_{41} - a_{42} b_{31}) m_2 n_1 + (a_{32} b_{42} - a_{42} b_{32}) m_2 n_2 = 0$$

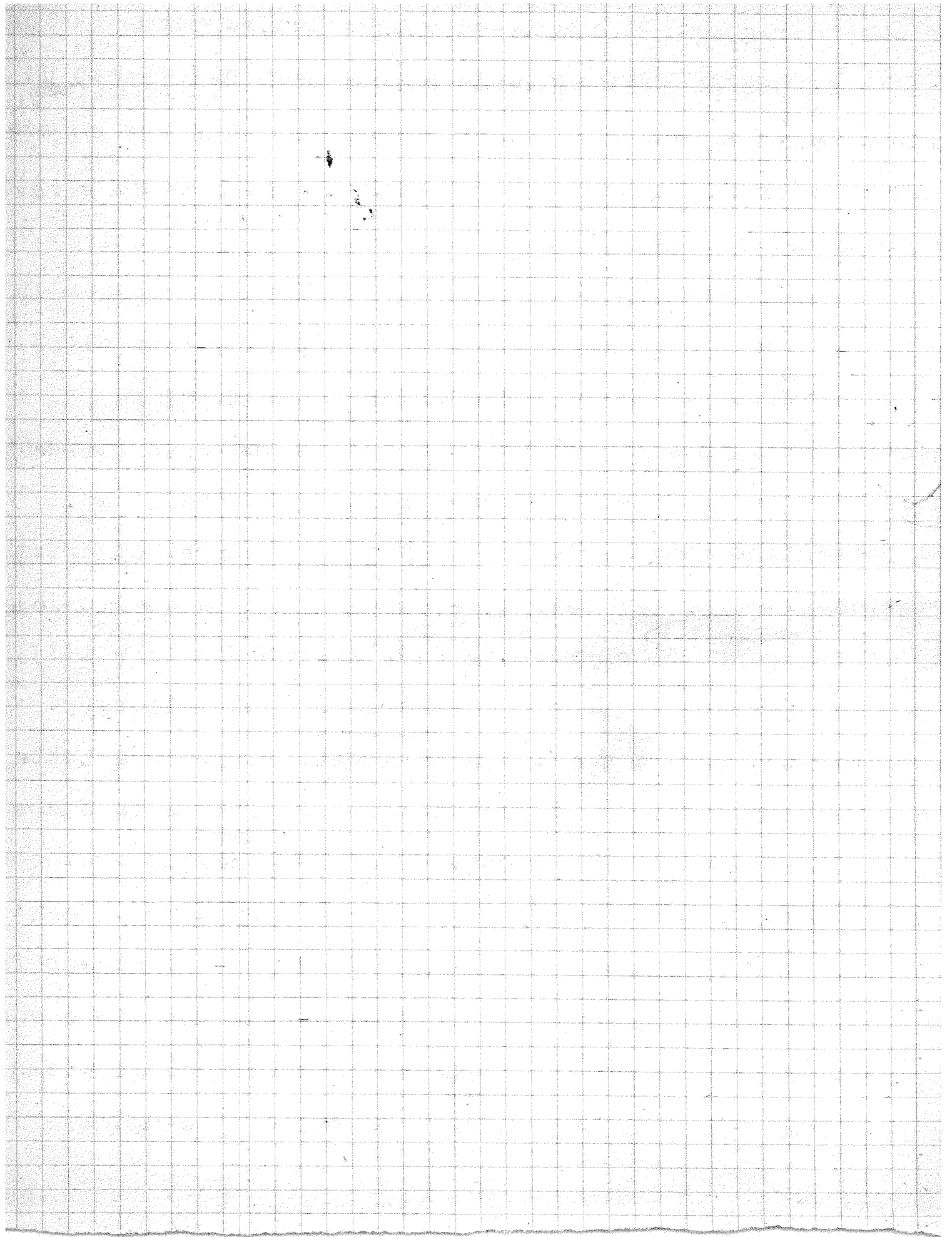
Cond. di ipertangente in $\alpha_1 = 0$

$$a_{31} b_{42} - a_{41} b_{32} = a_{32} b_{41} - a_{42} b_{31} \quad \text{cioè}$$

$$a_{13} b_{42} + a_{42} b_{13} + a_{14} b_{23} + a_{23} b_{14} = 0 \quad \text{cioè la (1).}$$

c.d.d.

quanto riguarda i complessi quadratici, sappiamo già che lo studio di uno di essi equivale allo studio del fascio di quadriche dello S_5 che si ottiene aggregando alla sua equazione quella della M . Quindi si presenta un problema di classificazione dei complessi quadratici come caso particolare quello già trattato dei fasci di quadriche in base alla caratteristica. Non entrerò in particolari su questa classificazione eseguita da Segre, riservandomi di aggiungere poi qualche indicazione in proposito. Naturalmente essa riesce complicata in S_5 che nel caso a noi già noto di S_3 si presentano complessivamente 49 tipi diversi di caratteristiche. Il tipo per così dire più generale è quello del complesso quadratico corrisp. te alla caratteristica $\{111111\}$ (o $2U$) quando nel fascio di quadriche vi sono 6 coni. Allora (p. 220) essi conducono a considerare una ^{certa} sestupla di conetti lineari a due a due in involuzione fra loro. Questi complessi - che sono stati introdotti da Klein - si dicono fondamentali per il complesso quadratico; e - come non sto a correlare - godono di questa proprietà che ognuno di essi (considerato come una polarità nulla) trasforma il complesso quadratico

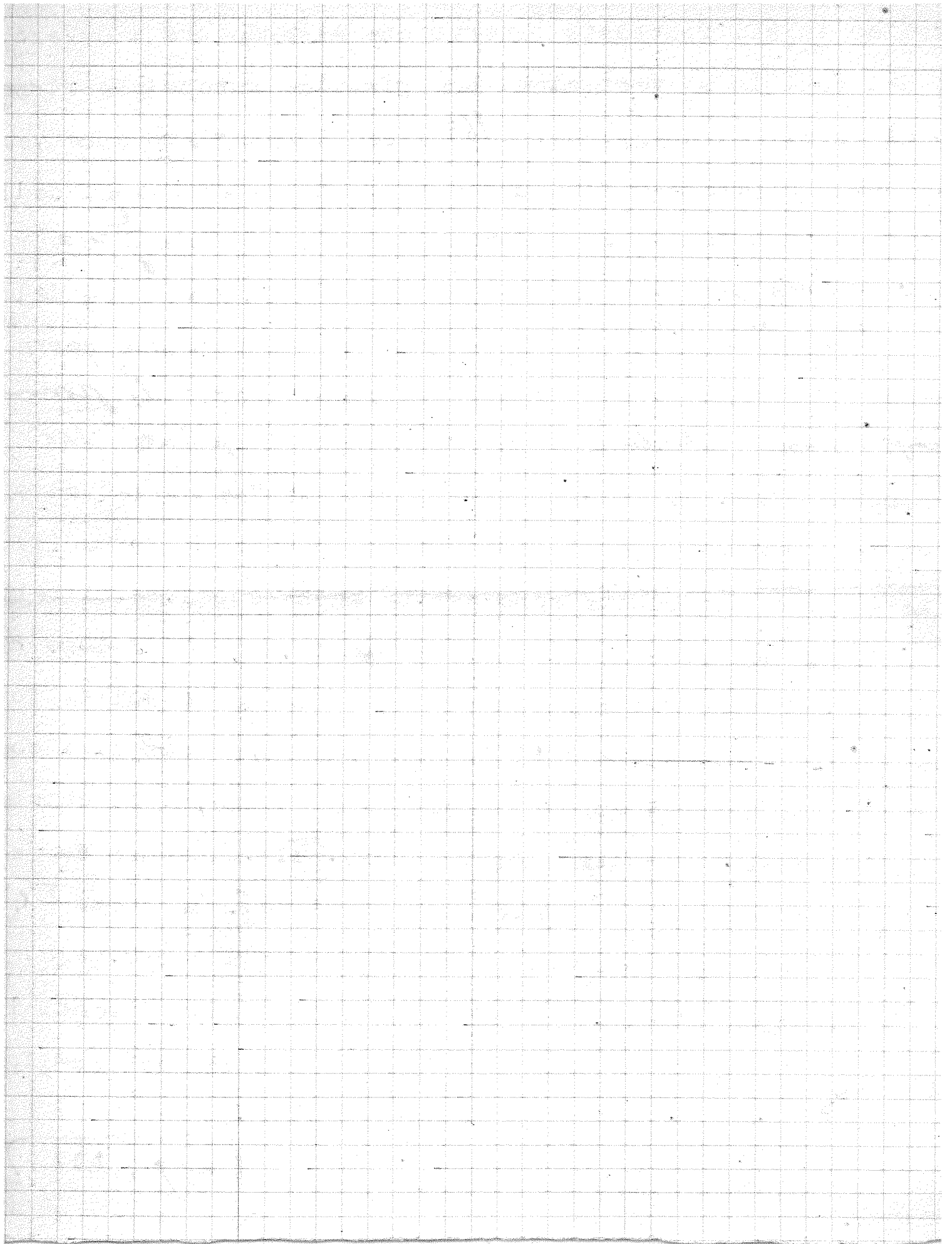


tico in sé. Piuttosto osservo che essendo ora i 6 verti-
 ci dei coni in S_5 vertici di una piramide autopolare rispe-
 to al fascio di quadriche (p. 165) se li assumiamo come ver-
 tici di una piramide fondamentale in S_5 , le equazioni delle
 quadriche del fascio si riducono tutte alla forma $\sum_{i=1}^5 a_i x_i^2 = 0$
 così avverrà per fissare le idee che questa sia la eq. dell'
 e $\sum_{i=1}^5 b_i x_i^2 = 0$ sia l'eq. di una ulteriore quadrica che serve
 a rappresentare il complesso quadratico. *Si può
 sempre sempre introdurre in S_5 una cond. 5. punto tal*

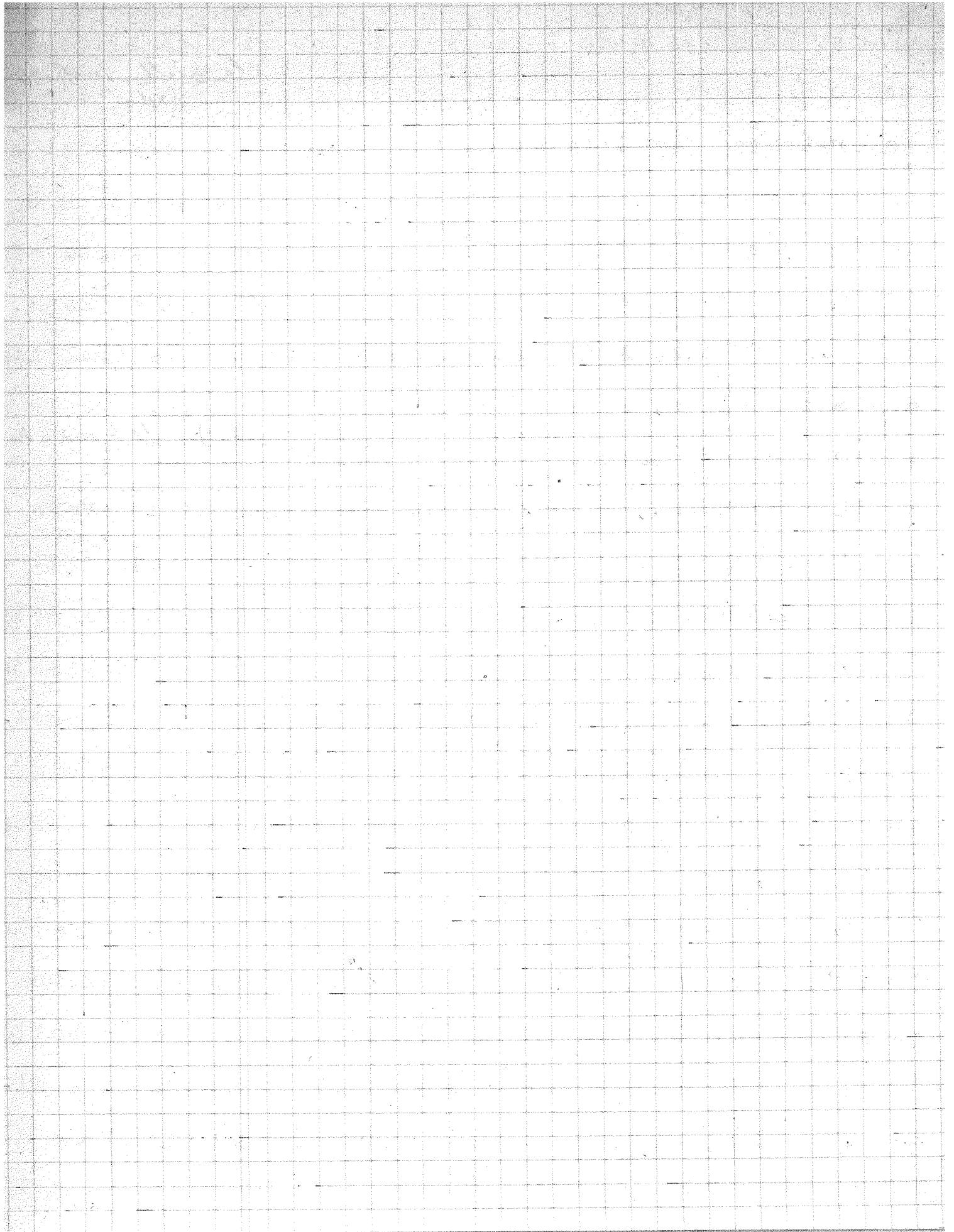
RIDURRE l'eq. di un complesso quadratico "generale" alla
 forma (2), dove però l'eq. della M riceve la forma (1).
 Le x_i così introdotte sono net. te anche coord. te di rett.
 in S_5 , ma non sono le solite coordinate, perchè la ~~rela~~ re-
 zione identica fra esse invece di assumere la solita for-
 è la (1) - dove volendo si possono supporre unitari i coe-
 ficienti. Sono le cosiddette coord. te di Klein. Si chiama
 dunque così i risultati di una sost. lin. omogenea sulle
 p_{ij} che facciano assumere alla identità. la forma $\sum x_i^2 = 0$
 È dunque sempre possibile introdurre tali coord. te di
 che ~~l'eq.~~ l'eq. di un cpl. quadr. "generale" diventi la

(2) Naturalmente il risultato non va confuso con quello
 che Battaglini credeva di avere stabilito.

(ve 7. 231)



L'oss. essenziale da farsi sul metodo di classificazione usato da Segre è questo. L'idea di adoperare ^{la curv. quad. app. nel teor.} Weierstrass per i fasci di quadriche in S_r era così simultanea che essa si era presentata subito a Klein (in S_2 nella sua Dissertazione (1868) per la geometria della retta), ed essa era poi stata effettivamente sfruttata qualche anno dopo da Weiler (Math. Ann VII 1874). ~~Però la classificazione come è stata fatta~~ Klein, preparando la Dissertazione, si era in primo tempo fermato soltanto sul caso "generale" ed era stato Lipschitz (K., Werke I 4) che esaminandola lo aveva invitato a esaminare anche le altre possibilità; e anzi stesso Lipschitz a fargli avere una copia di bozze del lavoro di Weierstrass che era allora in corso di stampa. Comunque, Klein ha poi indicato in modo preciso la possibilità di classificare i complessi quadratici secondo questo concetto. La vera e propria classificazione è stata poi fatta, seguendo l'idea da Klein da Weiler. Che cosa dunque contiene di nuovo la classificazione di Segre? Soprattutto questa idea (oltre ad altre e alla correzione di errori che si trovano in Weiler): in Klein e in Weiler la classificazione diventa geometrica per così dire all'ultimo momento, per questa ragione. La dimostrazione di



~~Weierstrass~~
 relativa alle condizioni di equivalenza di due forme qua-
 dratiche è fondata sull'uso sistematico delle forme cano-
 niche che si possono adottare per esse in ciascuno dei va-
 ri casi possibili. La classif. ~~di Weierstrass~~ ~~consisteva~~ ~~in~~ ~~una~~
 come era stata fatta prima di Segre consisteva essenzial-
 mente nel riprendere puramente e semplicemente le varie
 coppie di forme canoniche che Weierstrass aveva incontrato
 nella sua dimostrazione, e nel ricercarne volta per
 volta il significato geometrico. Segre ha invece segui-
 to un cammino molto diverso, ~~senza più fare capo alle~~ ~~varie~~ ~~forme~~ ~~canoniche,~~ ~~MA~~ ~~UNICA~~
 mente, come abbiamo visto, alla nozione di caratteristica
 di un fascio di quadriche, della quale abbiamo visto come
 egli abbia indicato la possibilità di avere direttamente
 nel vari caso; il significato geometrico. *Le più*

le sue disp. ^{ne} che un significato / tornando p. 223.
interviene
con più prof.

H per un [se x è dmi per Φ^h gente si prova de
mo i ano gualho; e ricama olivanti],

Accenniamo ~~ad~~ altre cose che si trovano nella Memoria di Segre. Avendo S. applicato sistematicamente l'idea di costruire la teoria del cpl quadratico a partire dal suo significato iperspaziale, cioè come equivalente a quella delle quartiche Φ_3^4 (basi di fasci di quadriche) esistenti sulla M , è naturale che egli definisca come retta doppia di un complesso quadratico [n. 123] l'immagine di un punto doppio della Φ_3^4 . Sappiamo che questa ha un punto doppio solo se ~~una~~ r vi è nel fascio di cui è base qualche cono col vertice sulle altre quadriche del fascio; cosicchè "in generale" non vi sono rette doppie per un complesso quadratico. La df. ne viene a coincidere, pure essendo Φ_3^4 la più adatta alla posizione assunta da Segre, con la df. di retta doppia che già aveva dato Plücker, secondo la quale un raggio è doppio, se ogni suo punto è singolare (p. 87, significa che per un tale punto il cono del complesso ha una g.c.e. doppia) e precisamente in modo che per ogni P della r il cono si spezzi in due piani per la r . Se in vero r è doppio secondo la df. di Segre, in S_5 il punto P è doppio per la Φ_3^4 , e questa appare come la sezione della M con un cono K_3^2 di vertice r . Questo cono sega ognuno degli ∞^1 piani della M uscenti da r in una coppia di rette; se prendo dunque un piano immagine di stelle di

↓ (c) suit you l'c ^{ss} Product, or d. p. 231)

, vuol dire, in S_3 : prendiamo un punto P di r (come centro
 di una stella) di rette del complesso quadratico uscenti
 da P ne ho due fasci di cui fa parte la retta r , il che
 appunto significa che P è punto singolare, e che il suo co-
 mune si decompone in due piani per r . Viceversa partiamo
 da una retta r doppia per il complesso nella 2.a def.ne,
 finchè avviene quest'ultimo fatto; in S_3 alla r corris-
 ponde un punto r della M , anzi R della Φ , tale che ogni
 piano π (di un sistema) della M ha in comune colla Φ due
 rette per r . La Φ contiene dunque le ∞^1 rette per il punto
 r che si ottengono al variare di quel piano, e questo por-
 ta di conseguenza che il punto r non può essere semplice
 (e sarà quindi doppio) per la Φ , perchè se no questa vi
 possiederebbe uno S_3 tangente contenente le ∞^1 rette di
 cui sopra. Ma allora quello S_3 conterrebbe due rette di
 ogni piano π , e quindi ogni piano π , e quindi tutte le
 rette della M uscenti da r , che appunto ricoprono gli ∞
 piani π , il che è assurdo, perchè quelle rette costitui-
 scono un cono quadratico. \int Ora, per ogni specie possibi-
 le di complesso quadratico, fra le 49 esistenti, Segre pu-
 ò assegnare facilmente quali sono le rette doppie eventual-
 mente esistenti (si è già detto che "in generale, cioè per
 c. ratt. [111111] non ve ne son) Invero si tratta di esami-

ricordo da ciò avveniva per un gruppo
coralt. (l. 1. - l. 6) i cui in l. si manteneva.
Vanno 7, 2 più all'Alto

re i punti doppi della Φ ~~che~~. Questi, come sappiamo, sono i punti doppi di quadriche del fascio esistenti sulla g . Quindi, se la caratt. contiene un gruppo costituito da un intero maggiore di uno ($p \frac{126}{16}$) si ha in corrispondenza retta doppia del complesso. Questo per quanto riguarda i gruppi caratt. formati da un solo intero. Per ogni altro gruppo, sappiamo che ~~in S_5 conduce a una quadrica del fascio - mo S_{h-1} doppio ($h, 2$)~~ con retta, o piano, ecc. doppi; cosicché su essa sono doppi per la Φ tutti i punti dove lo stesso S_{h-1} taglia M , i quali punti costituiscono una varietà quadratica entro S_{h-1} , senza escludere come si è detto a suo tempo ($p/12$) lo S_{h-1} , in questione stia su tutte le quadriche del fascio e sia perciò esso stesso doppio per la Φ . Senza entrare così in particolari, si capisce come Segre possa asserire, come ho detto, in ogni caso la totalità delle rette doppie per ogni specie di complesso quadratico. Per ogni complesso si hanno tanti sistemi di rette doppi, provenienti ognuno secondo quanto ora ho detto dalle singole quadriche specializzate del fascio. Mi limito a osservare che rette doppie appartenenti a sistemi distinti sono sempre incidenti fra loro (perchè i punti r che le rappresentano in S_5 sono doppi per due quadriche diverse del fascio, e come tali, p. 16, coniugati rispetto a tutte le quadriche del fascio, quindi

~~$(P_{11} P_{22}) = a$~~

$2a p_{11} p_{22} e - - - - p (p_{11} p_{22} - - -) = 0$

$$\begin{vmatrix} a-p & a-p \\ b-p & b-p \\ c-p & c-p \end{vmatrix} = 0$$

(pour le p. u. utiliser $p_{11}, p_{22}, p_{12}, p_{21}, p_{13}, p_{31}, p_{23}, p_{32}$)

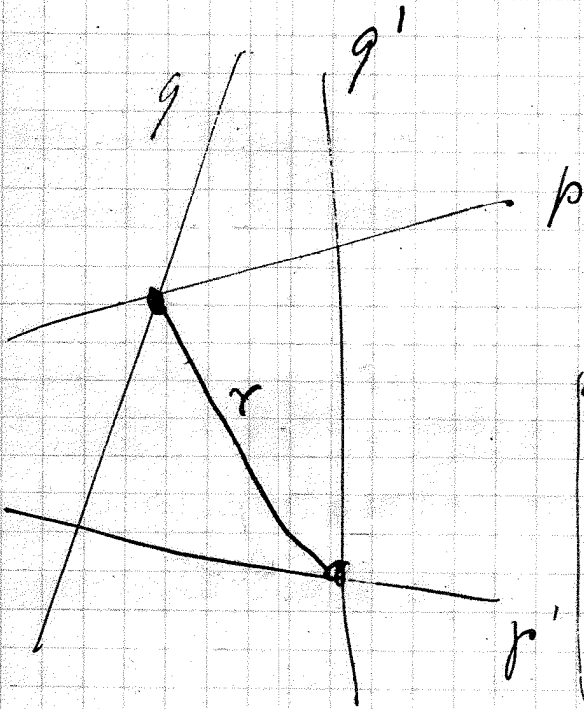
[On peut p. 228 : le M. compte a, p, a]

in particolare rispetto alla stessa M , cosicchè (p. 216)
 le due rette che loro corrispondono in S risultano effe-
 tivamente incidenti e. d. d. Naturalmente, il fascio indivi-
 duato da due rette doppie è tutto costituito da rette
 del complesso, perchè dette le r, r' incidenti in P il cono da
 quel complesso uscente da P deve contenere una coppia di piani
 per r e una coppia per r' , e quindi contiene per intero il
 piano rr' .

Esempio. Il complesso tetraedrale. Vediamo, per familiariz-
 zarci coi concetti esposti tale esempio. Qui ogni faccia
 del tetraedro rispetto a cui si ha tetraedralità è "prin-
 cipale" - p. 50 -, cioè tutte le sue rette sono del complesso
 preso uno spigolo, il cono uscente da un suo punto generico
 si decompone dunque nei due piani facce per esso. Perciò
 ogni spigolo è retta doppia (cf. Plücker). Abbiamo così que-
 ste rette doppie. - Per lo stesso complesso, cerchiamo la ca-
 ratteristica. In base alla sua eq. $a p_{12} p_{34} + b p_{13} p_{24} + c p_{14} p_{23}$
 l'eq. Δp_{11} si scrive come determinante ha le tre radici a
 ognuna delle quali fa acquistare al det. la caratt. 5,
 cosicchè ognuna conduce a un gruppo (11); e si ha la carat-

$$[(11) (11) (11)]$$

tale è dunque la caratt. di un complesso tetraedrale. Vi-
 versa, partiamo da tale caratteristica. In base ad essa si



r due curve inv. te a p, g, p'

Le Non parrà per il pt pg' : alle
 ste nel piano pg' , e dunque, approp
 a g e p' parrà per i pt. due
 queste rette sono segte del
 dello piano. (In un sul te)

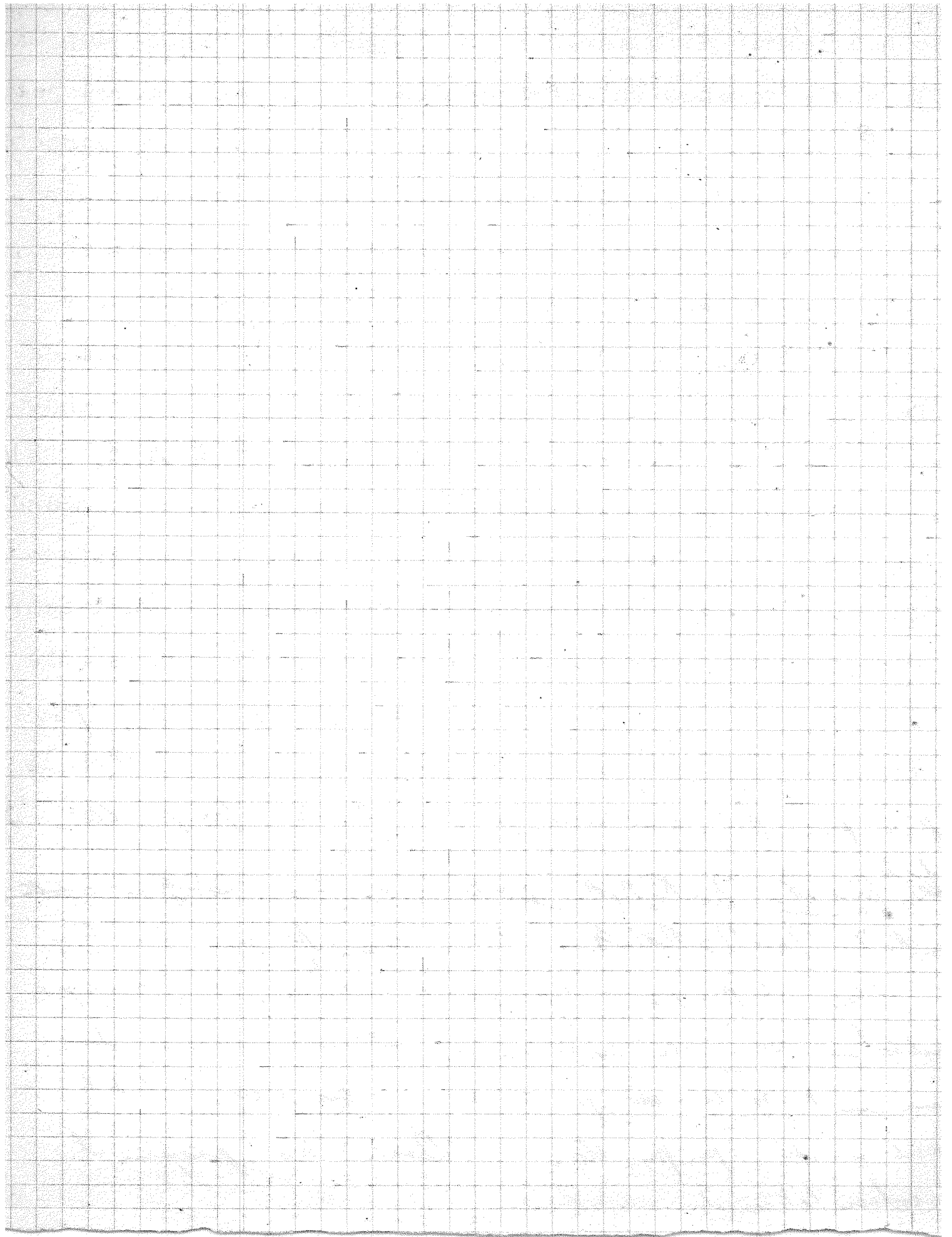
V Ecco un modo più rapido ~~che non elementare~~ per giunge
 la stessa conclusione. Se ho un complesso con quella cartt
 e interpreto in S_5 , ho un fascio di quadriche, che per il
 teor. di Weiers. Segre (pl 61) è proi. eqvte a ogni altro
 che abbia la stessa caratt. e inoltre lo stesso bir. β form
 o entro il fascio dalle tre quadriche spec. te con la M (o
 lo birapporto). Quindi se accanto al dato prendo UN NUOV
 complesso, che sia già tetraedrale, e quindi con la stessa c
 per la quale posso disporre di a, b, c e quindi del bir. to s
 siderato che vale $(a \ b \ c \ \infty) : \frac{a-c}{b-c}$, posso fare in modo
 che i due ~~complessi~~ fasci di quadriche risultino proiet.
 equivalenti, la M corrispondendo a g , cioè i due complessi
 omografici, e allora anche il primo è tetraedrale.

1) $scelta \frac{a-c}{b-c} = \beta$

no nel fascio di quadriche tre Q ognuna con retta doppia
 la quale segando un'altra conduce a due punti doppi per
 la Φ^2 . Perciò ho per il complesso corrisp. te tre sistem
 di rette doppie, ognuno comprendendone una coppia; quindi
 tre coppie di rette doppie. In base alle loro incidenze,
 esse sono ~~quattro~~ 6 spigoli di un tetraedro; infatti se
 pp', qq' ^{essere} sono due coppie, la terza, dovendo formata da
 rette incidenti queste 4, si otterrà certo congiungendo

1 pt. come in figura, ecc. Sia dunque A_1, A_2, A_3, A_4 tal
 tetraedro. Ogni suo vertice e ogni sua faccia contenedrà
 (p. prec.) tre fasci del complesso è ~~tutte~~ "principale"
 Quindi l'eq. del complesso scritta rispetto a quel tetr
 edro adottato come rif. to è tale da essere soddisfatta
 p. es da tutte le rette per A_1 cioè per $p_{23} = p_{24} = p_{34} =$
 cosicchè ogni suo ^{termine} contiene a fattore una fra le

p_{23}, p_{24}, p_{34} ; cioè una p con 2 indici proprii alla 3
~~... in termini costanti e fatti~~
~~... e con 2 indici proprii alla 4 .~~
~~... $p_{23} p_{24} + p_{23} p_{34} + p_{24} p_{34} = 0$ (non p. es~~
~~... $p_{23} p_{34}$ ~~il resto fatto~~~~
~~... con 2 indici proprii alla 3 e 2 alla 4 e~~
~~... $p_{23} p_{34}$ etc. Quindi ho proprio il~~
~~... tetraedro~~



Altro esempio. Per la caratt. $[(111)(111)]$ abbiamo in S_5 due quadriche contenenti ciascuna un piano doppio, il quale ha dunque a comune con (le altre cioè con) Φ_5^3 una conica doppia. Perciò il complesso quadratico ~~è~~ possiede un primo sistema di rette doppie, che è una schiera, e poi ancora un'altra schiera, incidente a questa: cioè sono doppie le 6 rette delle due schiere di una Q . Se r, s sono due gen. ci di Q di schiere opposte, appartengono al complesso le rette del loro fascio $(p \ 2)$; quindi al complesso appartengono tutte le rette tangenti alla quadrica Q . Effettivamente abbiamo già avuto occasione di vedere $(p \ 1)$ che le tangenti di una Q formano un complesso quadratico (molto particolare). E viceversa ogni tale complesso quadratico ha tale caratt. (p es. riferendo proiett. la sua Q a quella or ora riconosciuta).

OSSERVAZIONI. - 1) Abbiamo visto esempi di gruppi caratt. con α 1, 2, 3 interi. Di più ^{per ipotesi irriducibile} non possono esservi, perchè per averci in S_5 una quadrica con S_3 doppio, la quale è coppia di iperpiani, e allora il complesso quadratico si spezza in due complessi lineari.

2) Fra gli esempi a noi già noti abbiamo già ora ~~avuto~~ visto ^{un n punto nella dem. gen. di} il complesso tetraedrale. E quello di Battaglini? Qui le c

(per l'altro p. p. p. etc.)

$$a_{11} p_1 - \dots - 2p_1 p_2 \dots = 0$$

$$a_{12} - p$$

$$-p \quad a_{21}$$

$$a_{13} - p$$

$$-p \quad a_{31}$$

$$a_{14} - p$$

$$-p \quad a_{24}$$

$$p_1, p_2 = \pm \sqrt{a_{12} a_{21}} \text{ etc.}$$

Ho anche il nome cast. (17) da cui prende il suo
 nome epl. di Dini (p. 81) risulta e quello 19, da cui prende
 anche il nome epl. del letto dei le f. cast. p. 1-6 con
 il ripetuto

e vanno in modo diverso. Formando per $a_1, p_1^2, a_2, p_2^2, \dots$ l'eq. $\Delta(p)$, ho (v. contro). Perciò, per valori generici de coeff. ti ho 6 radici distinte; e quindi caratt. $[111111]$ quindi senza escludere la possibilità (che si presenta effettivamente) che qualche particolare complesso di B. ni corrisponda a particolari caratt. che diverse da quella, "in generale" si ha quella. Vuol dire che l'essere un complesso del tipo Battaglini non dipende dalla caratt. ma da qualche altra cosa. Effettivamente $(p \begin{smallmatrix} 159 \\ 161 \end{smallmatrix})$ un complesso può particolarizzarsi o per la caratteristica, o per i birapporti formati dalle radici di questa insieme col valore di ρ che corrisponde alla M. L'eq. $\Delta(p)$ scritta contro mostra che per un complesso di Battaglini non ulteriormente particolarizzato, i valori di ρ radici dell'eq. caratt. sono del tipo $\pm \rho', \pm \rho'', \pm \rho'''$, ai quali è poi da aggiungere $\rho = \infty$. Quei sei valori si ripartiscono dunque in tre coppie di un' involuzione (un cui el. to doppio conduce poi alla M) e viceversa se i 6 valori di ρ radici dell'eq. caratt. si distribuiscono così, il complesso è di Battaglini, perchè si può evidentemente costruire l'eq. (1) in modo da condurre quegli stessi valori di ρ (e allora la M corrispondente è a $\rho = \infty$) e allora il complesso così costruito e quello lato per il teor. di Wei. Segre sono proiettivi $\frac{1}{2} 50$

↳ gruppi (una per ogni gruppo caratt. di UN n°)

Le visite ∞^3 coincidono per loro.

quanto ora si disse spiega anche il passaggio sul quale
 avevamo sorvolato a p. 101 sui complessi che si possono ri-
 guardare di Battaglini in più modi diversi (due modi

∞^2 due suoi *trascendenti* in più modi diversi) (due)

Tornando a tutti i complessi quadratici nella teoria
 di Segre, osserviamo anche come si ottenga subito quanto
 ora dico. In S_5 , una Q del fascio ^(non è una) distinta da M possiede
 come sappiamo due sist. ∞^2 di piani. Questi piani gene-

ralmente ~~non~~ non appartengono alla M (possono appartene-
 re solo quelli ~~che~~ che stanno sulla Φ , che non sono
 certo tutti quelli della Q). Uno di essi, π sega allora la

M in una conica, appartenente dunque a Φ ; e per Q fissa

ta si ottengono così sopra ~~Φ~~ due sistemi ∞^2 di coniche.

Ciò avviene per ogni Q generica del fascio, e perciò in
 ∞^2 modi diversi. (zione)

Trasportando nello spazio ordinario:
 (ognuno dei quali è chiamato da Segre generazione)
 è possibile, in ∞^2 modi diversi, di ripartire le rette di

un complesso quadratico in due sistemi ∞^2 di schiere

Per ogni generazione, due schiere di uno stesso sistema

appartengono sempre a uno stesso complesso lineare; due

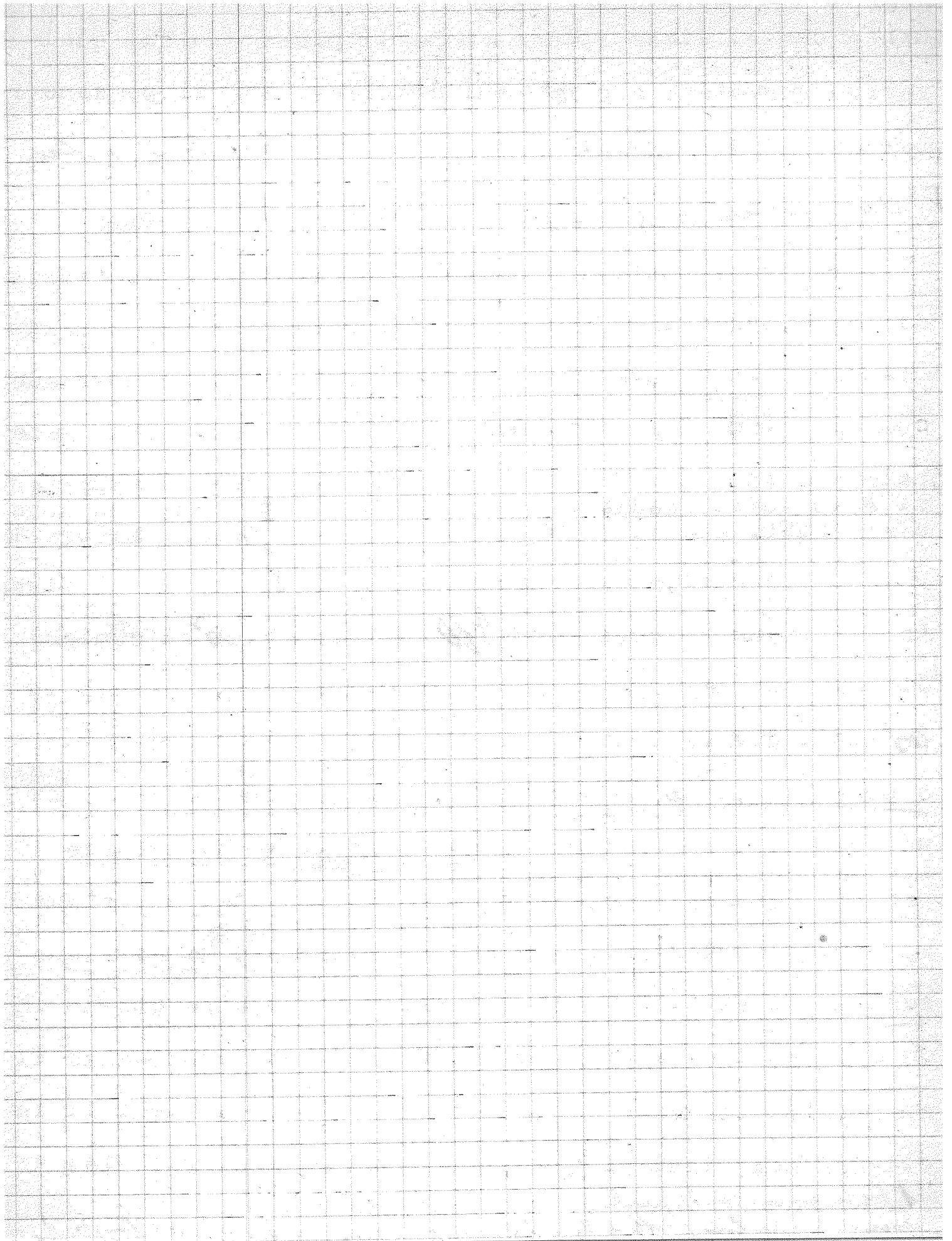
schiere di sist. diversi generalmente no, e se stanno in

un complesso lin. stanno addirittura in una congruenza li-

neare. L'ultima cosa detta dipende dalle relazioni di in-

cidenza dei piani di Q quali furono esposte a p. 141

Per le gener. *trascendenti* ~~in~~ ∞^2 modi diversi ∞^2 ...



Il cpl. appare così dotato di ∞^4 schiere (due provenienti da due diverse generazioni sono generalmente distinti, se no avrei in S_5 due quadriche del fascio con un piano in comune, cioè sulla Φ). Possiamo aggiungere che abbiamo così TUTTE le schiere del complesso; perchè in S_5 se g è una conica della Φ , imponendo a una quadrica del fascio, Q , di contenere un punto ulteriore del piano della g , essa viene a contenere tutto π , cosicchè ogni conica della Φ vi è ^{effettivamente} ~~segata~~ da un piano di una quadrica Q del fascio.

A proposito di sist. semplici di rette contenuti in un complesso quadratico, riconosciute le schiere, sorge la domanda se vi siano congruenze lineari. In S_5 vuol dire che la Φ contenga una quadrica Q di uno S_3 . Allora, se così è, ragionando come qui sopra, nel fascio di quadriche per Φ trovo che esiste una Q contenente tale S_3 . Allora tale Q è certo spec.ta, e non basta una volta (perchè Q generale di S_4 non contiene che rette) ma ^{almeno} due volte, e effettivamente allora essa ^{se lo è 2 volte} ~~ottiene~~ ^{si ottiene partendo da una} ~~per proiezioni~~ ^{retta e una quadrica Q di S_3} ~~costituita~~ ^{costituita} ~~da~~ ^{da} $\infty^1 S_3$ che ~~costituiscono~~ ^{costituiscono} le S alle singole generatrici di g . Perciò, la condizione nec e suff perchè un complesso quadratico

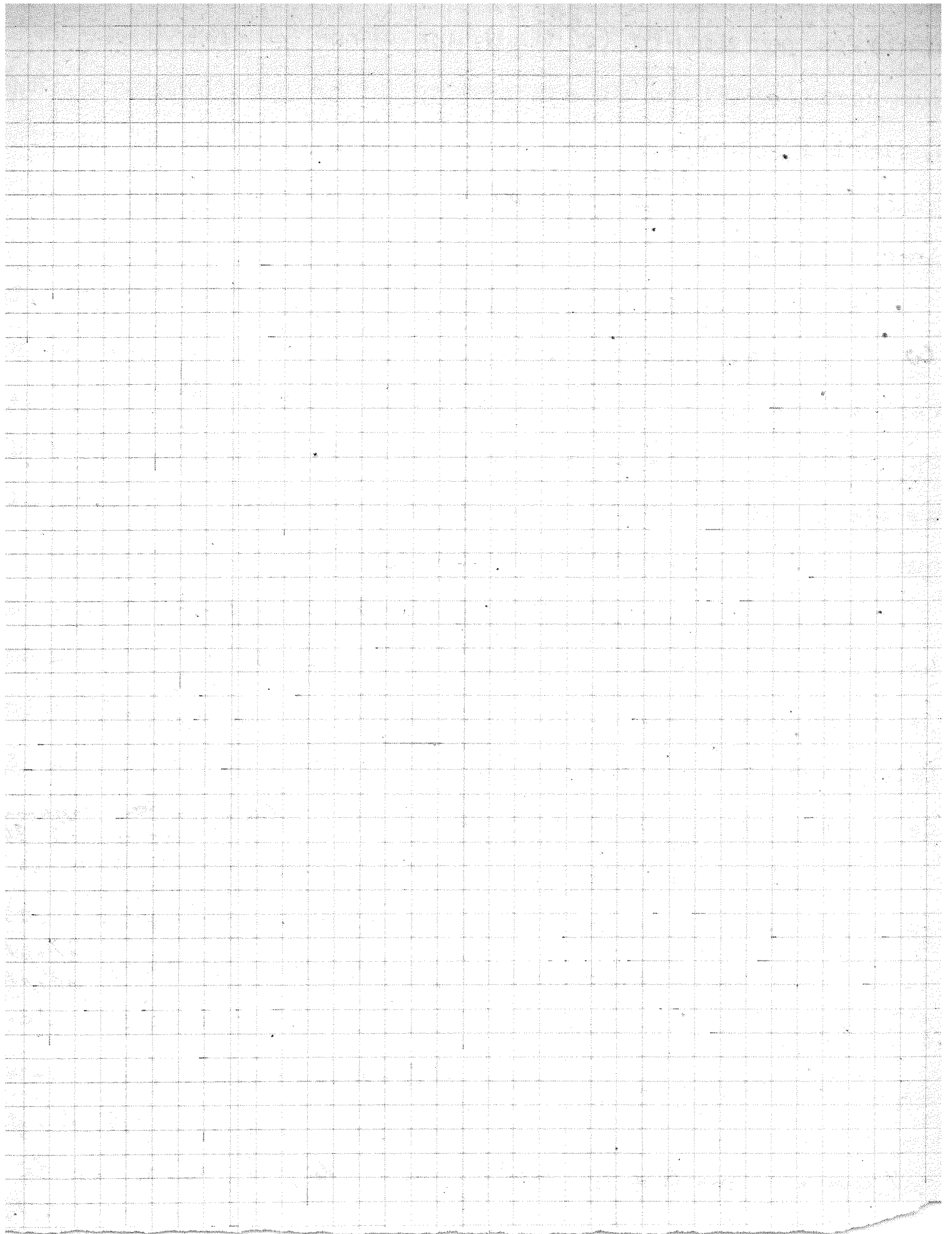
Avuto riguardo alle icadze \mathcal{O} stesso che
 gen. di ω (gen. grado separabile
 di un \mathbb{C} pro. S_3 un aut. comm. st. pro. di \mathbb{C}
 incidenti; S_3 avendo un piano comm) segna: egre. lu.
di una stessa serie distinte hanno in comune
una schiera; di una stessa serie (ricorrendo la S
 doppia per \mathcal{O} - su M in st. doppi di $\mathcal{O} \equiv$ rette \mathcal{O} in
 il \mathcal{O} plus) hanno in comune le rette doppie di
multiplo corrispondente (p. 235) a quel gruppo di caratteri
ris. c.

contenga per intero (almeno) una cgrza lineare è che nella sua caratteristica vi sia almeno un gruppo formato di due interi (almeno), e allora - il complesso lineare si può ingenerare ordinato in ^{una} serie ∞' di congruenze lineari. Più precisamente:

se vi è un gruppo formato proprio di DUE interi, la ω è generale (non cono, se no il piano congiungente il vertice con la s risulterebbe doppio per la Q , che corrisponderebbe allora a un gruppo caratt. di 3 interi) e da queste serie di cgrze lin. ve ne sono due (in corri.za ai due sist. di generatrici della ω)

se vi è un gruppo di tre ~~interi~~ interi, vi è nel fascio una Q con piano doppio, luogo degli S_3 che dal piano proiettano i punti di una conica irriducibile, e allora (c. tenendo Q un solo sistema di S_3) la serie di cgrze lineari del complesso quadratico è ~~la~~ unica. - Può di due leri ^{supplian} non enri (p. 24)

Alle cose dette si riattacca la possibilità di generare o no un complesso quadratico con fasci proiettivi di complessi lineari. Prendendo questi sotto la forma $\lambda A + \mu B$ $\lambda A' + \mu B'$ è lo stesso che studiare la possibilità di scrivere l'eq. di un complesso nella forma $A \lambda - A' \mu = 0$. In S_5 , vuol dire che nel fascio vi è una Q contenente uno S_3 ($A = B = 0$). Viceversa se una Q di S_5 conten. uno S_3 , \exists (p es. $x_0 = x_1 = 0$) la

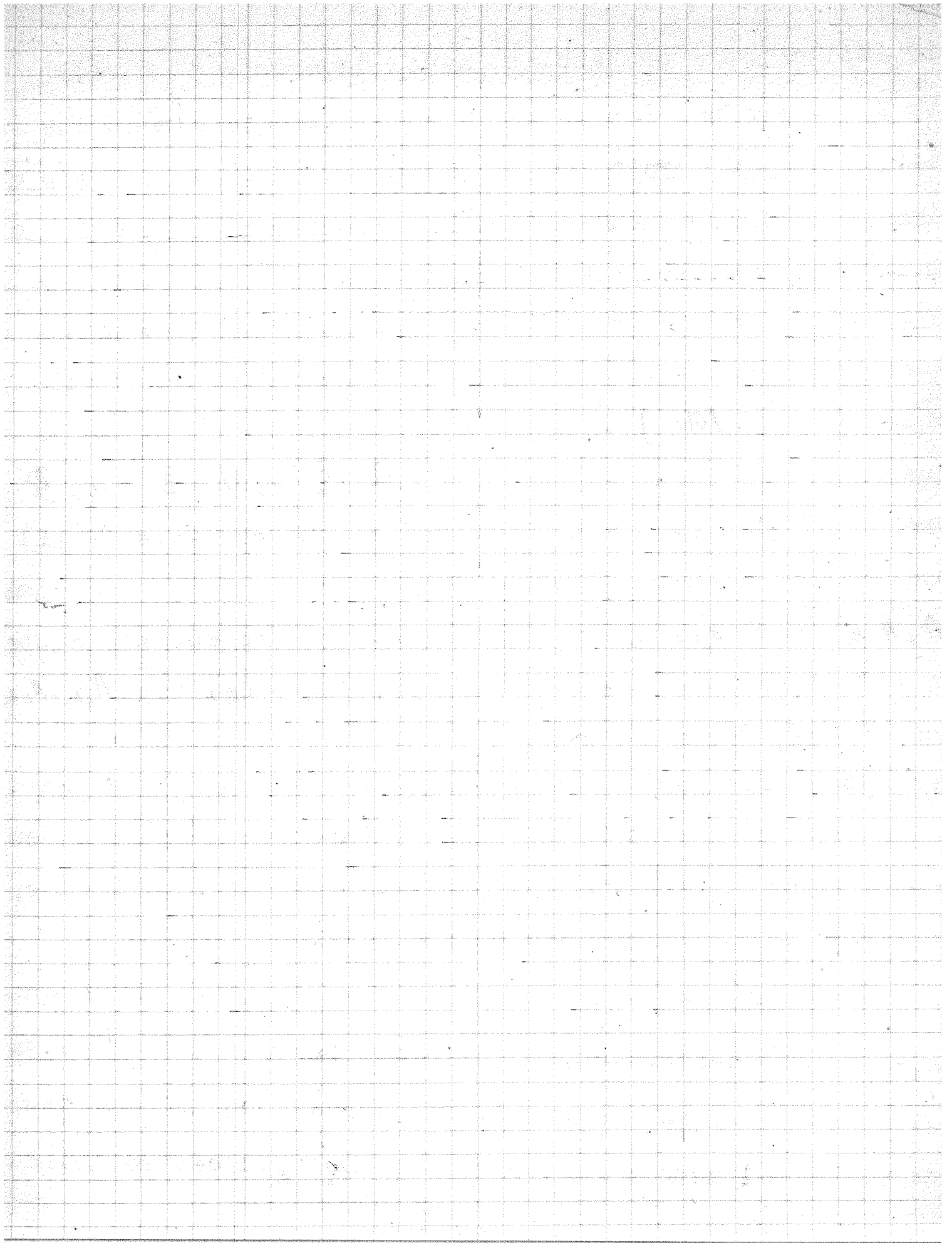


io implica, come ora abbiamo avuto occasione di dire, che in S_3 vi sia nel fascio una Q specializzata almeno due volte. Quindi nec e suff per la generabilità di un complesso quadratico con due fasci proiettivi di complessi lineari è che nella sua caratt. vi sia almeno un gruppo di almeno due interi. Invece, ogni complesso quadratico è generabile con

due reti reciproche di complessi lineari (nel senso già chiarito a p. 101) infatti secondo l e la cdz è che la sua equazione si possa scrivere $\Omega_1 \Phi_1 + \Omega_2 \Phi_2 + \Omega_3 \Phi_3 = 0$ in S_3 l'eq di una Q qualunque si può scrivere in tal modo. Basta prendere un piano della Q certo esistente come A_1, A_2, A_3 cioè $x_1 = x_2 = x_3 = 0$, e allora ogni termine dovendo contenere a fattore uno almeno fra x_1, x_2, x_3 , l'eq è del tipo $A_1 x_1 + A_2 x_2 + A_3 x_3 = 0$ con A_1, A_2, A_3 forme lineari.

es. Come caso particolare, quanto si disse per le caratt. contenenti un gruppo almeno di due interi (come p es il cono generato da due rette lineari, la generabilità con fasci proi di complessi lineari) vale per il complesso tetraedrale.

Studiando le figure semplici costituite da rette entro un complesso quadratico, non ci siamo fermati sui fasci. Ma qui in sostanza sappiamo già: ogni fascio non può che essere una parte del cono quadratico uscente dal suo centro. Quindi



da considerare i punti singolari; cosicchè si hanno effettivamente ∞^1 fasci di rette. Sulla superficie singolare molto a dire che è F^4 di Kummer, con 16 punti e piani doppi sui è esso particolare il tetraedroide a noi già noto.

Accenna piuttosto al concetto di complessi confocali. già detto che su una quadrica p.es M^4 si chiamano confocali le $\infty^1 Q^2$ segatevi dalle quadriche di una schiera e appartenga la stessa M. Per la attuale M nasce così il concetto di complessi quadratici omofocali. Essi hanno una notevole proprietà, e cioè di avere in comune la superficie singolare. Lo vediamo così.

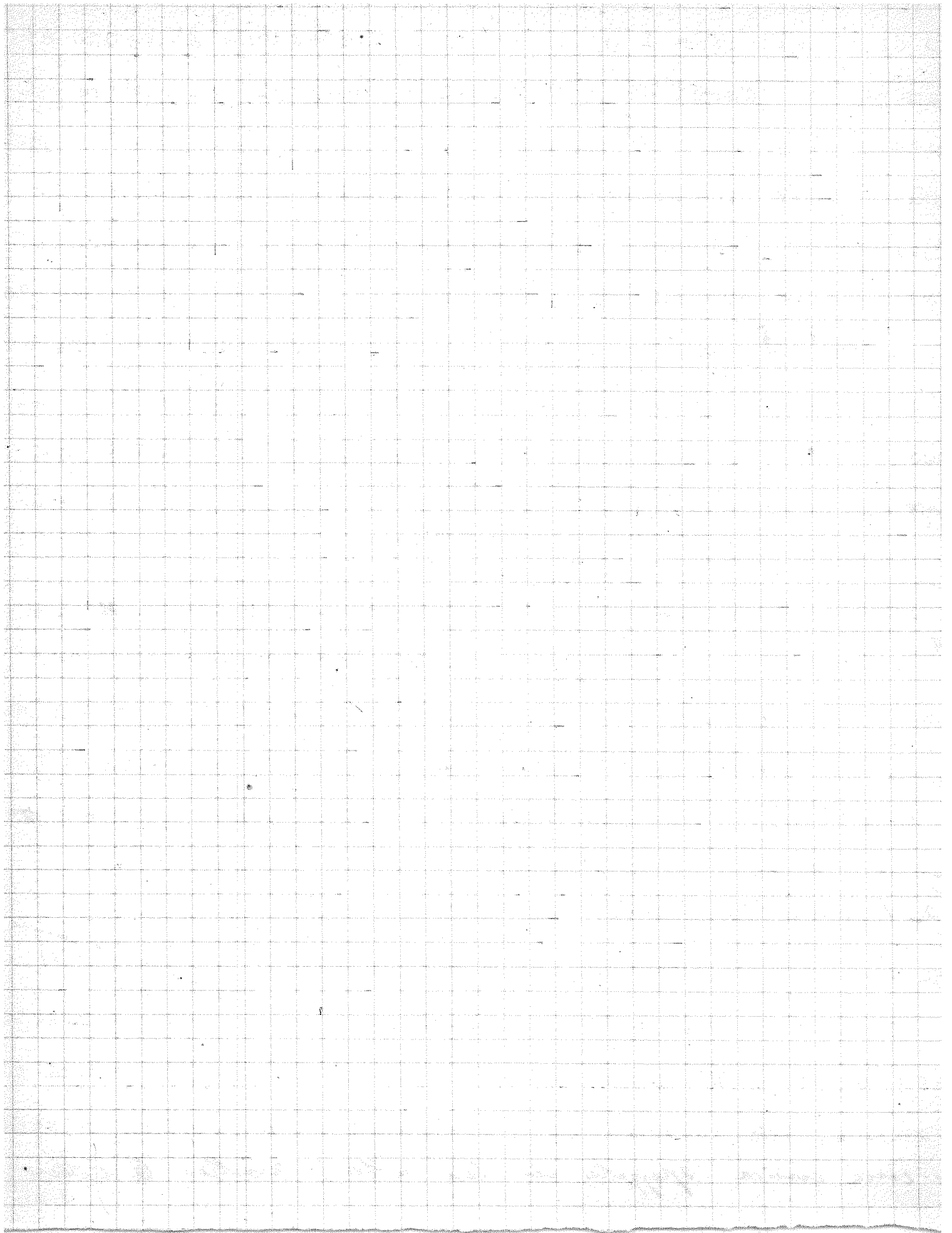
Anzitutto, le quadriche di un fascio segano p.es π in coniche di un fascio; ma se nel fascio vi è una Q contenente il piano, le altre lo segano in una stessa conica (suggerita, come è noto agli stud. ti del 4 o anno una p.tà molto generale). Invero per limitarci allo S_5 , se π è il piano π

$x_0 = \alpha_0 = \alpha_1 = \alpha_2 = \dots$ il fascio
 $x_0 A(x) + \alpha_1 B(x) + \alpha_2 C(x) + \dots + \mu \varphi(x_0, \dots, x_5) = 0$

sa appunto il piano in una stessa conica

(quella con la conica π non s'ha)

Pensiamo perciò a tre quadriche Q, Q' e M di un fascio. Se un piano π della M, la Q e la Q' lo segano in una stessa conica, cosicchè se Q è tangente a π (cioè lo sega in una conica spezzata in due rette) anche Q' è tangente a π .



te allo stesso π .

Traduco per dualità: ho intanto tre quadriche Q, Q', M di una schiera. Poi piano della M diventa ancor piano della M (perchè se un piano sta su M , cioè vi ha i suoi punti esso appartiene anche alla M come insieme di iperpiani, cioè ogni S_4 per esso è tangente alla M ; invero esso sega la M in una V_3^2 contenente il piano π e quindi certo specializzata, cioè con punto doppio, che non essendo tale per M , priva di punti doppi, sarà punto di contatto; e viceversa) Occorre anche tradurre per dualità la circostanza che un piano sia tangente a una Q , cioè passi per un suo punto x stando nel relativo S_4 tangente, e ciò evidentemente si traduce nelle stesse circostanze in ordine scambiato. Perciò posso ora dire "se tre quadriche Q, Q' e M appartengono a una schiera e se un piano π della M è tangente a Q lo è anche a Q' ". (naturalmente ora però le due tracce di Q e Q' sul piano π , pure essendo contemporaneamente degeneri, non sono coincidenti.)

Allora, fissare un complesso quadratico, vuol dire fissare la Q ; fissare un omofocale, vuol dire Q' e s . Quando lo cerco i punti angolari p. es. del primo devo far questo: Dire un punto P di S_3 (di rette) vuol dire un piano π di un

$$\beta_i = \frac{1}{b_i}$$

$$\sum a_i x_i = a$$

$$\sum b_i x_i = \text{che se} \sum \beta_i x_i = a$$

Risposta: $\sum c_i x_i = MP(m_i)$ e

ya mp $mp(m_i)$ anche

$$(1) \text{ a } \text{cost} \sum a_i \frac{x_i}{c_i} = 0$$

costo M sta sulla mp tocca q

$$mp \text{ a } \frac{a_i}{p_i} = \beta_i \cdot c_i = \frac{a_i}{B}$$

istema della M . Su esso "in generale" da \mathcal{F} , cioè la quad

Q sega una conica (ilche in S_3 vuol dire che per il pu

passano infinite rette del complesso, formanti un cono q

[in fascio] ico). Se P è singolare, il cono quadratico si spezza in due

sci e la conica in due rette. Quindi P è singolare per i

mplesso, se il piano π è tangente alla Q quadrica

E sapendo noi che π è contenute tangente alle due quadr

e Q e Q' segue che ogni punto singolare per il primo è

le anche per il secondo complesso quadratico.

Si può anche aggiungere questo. Partendo da due quadrich

considerando una volta il loro fascio e una volta la lor

hiera si trova che esse hanno la stessa caratteristica; l

oss non è evidente; Segre l'ha verificata in una breve Not

teor sulle relazioni tra una coppia di forme bilineari e

coppia delle loro forme reciproche Giorn di Batt. ni 1883".

rifless analitica di Segre Q conduce in sostanza

risultato che prese due quadriche non specializzate Q e Q'

può sempre trovare una reciprocità che muti ciascuna de

le luogo nell'altra involucro. Posso aggiungere che molti a

dopo ho avuta occasione di precisare il risultato facer

dere che quelle due quadriche qualunque non specializzate

possono sempre considerarse come polari una dell'altra in

una conveniente polarità (Ann di mat (3) XXX 1921) il che

si immedia quando quelle due quadriche sono l'una ric

all'altra in posizione generale, ma solo allora. Comunque

↳ a no unia rette di. ^u e compente
(1, m) pe i novi st. (pian. gen. ^u alla
cgr. h. spec.

ripresi i due complessi omofocali e s la schiera QQ' di
 ha la stessa caratt. del fascio QM e anche del fascio Q
 cosicchè questi due fasci hanno la stessa caratt.

Non entrerò ormai più in altri particolari; aggiungo
 solo che la teoria generale delle quadriche è applicata
 da Segre non solo ai complessi quadratici, ma anche alle
 congruenze quadratiche, aventi per immagini una super-
 ficie F^4 di S_3 sezione iperpiana della \mathcal{Q} ^(m = \mathcal{Q}, Q, M); sono dunque le
 sezioni di un complesso quadratico con uno lineare. La su-
 teoria equivale a quella di un fascio di quadriche dello
 S_4 ^(\mathcal{Q}). Una grza quadratica ~~ha ordine e classe~~ ha ordine e class
 (spiegare) entrambi eguali a due, come è chiaro dalla df.
 (in S_3 per ogni punto ho risp. piano e cono quadrico);
 e si trova viceversa (cit. n.º Enz 1191); cosicchè sono pro-
 prio le più semplici grze dopo quelle che hanno ordine
 uno (come la lineare, ma non è la sola, le altre si determ-
 nano senza difficoltà) sono almeno del caso più general
 formate dalle rette appoggiate a una retta r e a una
 C^m di cui quella è una $(m-1)$ secante; ci controlla subito
 l'ordine [~] uno e la classe m (fare; per $m=1$ si ha la \mathcal{Q} lita,
 e) le duali. Ho già detto che la teoria di una tale grz
 viene a equivalere a quella di un fascio di quadriche i

ude des différentes surfaces du quatrième ordre à con-
double ou cuspidale (générale ou décomposée) considérée
re des projections de l'intersection de deux variétés
dratiques de l'espace à quatre dimensions.

cosicchè Segre ha potuto applicarvi questa teoria per
 le curve, già studiate per es da Kummer, e svilupparvi nuovi
 punti di vista, e definire la caratt., sviluppare la corrispo-
 ndente classificazione. Così anche le congruenze omofocali e

Aggiungerò ancora molto rapidamente qualche parola su
 altri lavori all'incirca contemporanei di Segre che sono
 strettamente connessi con questa memoria. Ricordo anzitutto

una lunga mem. in Atti A XXIV, 1884 di oltre cento pagine e
 un titolo anche molto lungo, dove studia le superfici del
 spazio ordinario che nascono per proiezione di una Φ^4

S_4 base di un fascio di quadriche; esempio notevole di sp
 ecazione di considerazioni ipersp. allo spazio ordinario.

Seendo l'analogo tra S_3 e S_2 verrebbero le quartiche piani
 con due punti doppi; qui si ottengono le F^4 con conica dop

pia (per un punto P di S_4 escono raggi proiettivi che danno
 per tracce punti doppi della F^4 se sono corde della Φ

ora fissato uno S_3 per P , che sega Φ secondo una quartica
 di prima specie, di corde in esso ne ho due. Vuol dire che

per P passa un cono di corde, segnato in due generatrici da
 ogni S_3 per il vertice, cono quadratico proiettante, la cui tra

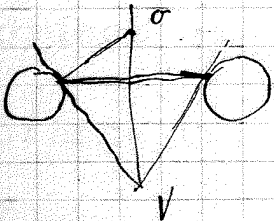
ce è su Σ è conica doppia. Non solo, ma come si trova
 tutte le F^4 con conica doppia si possono ottenere così; e

cosicchè il lavoro di Segre costituisce appunto uno studio

262

(permeabilità
slide) 4.

che appunto è come si vede subito
Tra esse si ha come un caso molto elementare il toro (inv
ppo di ∞ sfere tangenti ciascuna lungo un $\&\&$ cerchio mer
diano (sup. canale) oppure ^{100' 17. 1)} lungo un parallelo (pensare al
dono circoscrit. o lungo questo, e poi a una sfera - col cen
tro sull'asse che ammetta questo stesso cono circoscritt



generale di queste superficie, coi numerosi casi particolari a cui possono dar luogo. (sia per il degenerare della conica, o per il suo comportamento "cuspidale" invece che nodale, sia per l'eventuale presentarsi di ulteriori punti doppi fuoridella conica). Si tratta di una classe di superficie già assai estesa (dipendono da 21 costanti) fra le F^4 ; è già pes una teoria più generale per così dire che quella della F^3 generali. Fra tali F^4 rientrano poi come casi particolari le cicliidi (quando la conica doppia è a l'infinito). Fra queste poi ricordo, come particolarmente le cosiddette cicliidi di Dupin: una tale si ottiene prendo da tre sfere α, β, γ e prendendo le ∞' sfere tangenti a queste; esse inviluppano una sup. che è appunto la ciclide di Dupin (che appare dunque luogo degli ∞' cerchi caract. di quelle sfere). E anzi le ∞' sfere in questione sono tangenti non solo a quelle tre, ma a tutta una nuova serie ∞' a cui appartengono quelle tre, e anche questa nuova serie ∞' inviluppa nuovamente la ciclide. Si hanno due "schiere" di sfere inviluppanti; ~~ed anche~~ due sistemi ∞' di cerchi caratteristici che costituiscono le linee di curvatura (e effetto Dupin è arrivato a queste sup. cercando quelle a linee di curvatura circolari). Tornando alle F^4 generali a conica doppia

vediamo p. es. come dal pt. di vista di Seg. si giunge ad
una A. Kummer

il quale -essendo già allora abbastanza note le F^4 rigate -che erano state studiate da Chasles 1861 e classificate dallo stesso: la classificazione fu poi ripresa più tardi da ~~Cremona~~ Cayley e da Cremona -si era proposto lo studio delle F^4 luoghi di coniche e tra queste trovò appunto le attuali (cfr. in seguito). Altri tipi sono la superficie di Steiner che contiene addirittura ∞^2 coniche; la F^4 a retta doppia (ogni piano per questa...); vi sono pochi altri casi.

Il nuovo annullarsi dei λ^4 (*) ha det. λ^4 di 4° ordine a λ^4 linee in λ , sotto a_{44} due costanti λ^4 : quindi viene un λ^4 di 5° grado (che può avere rami multipli)

no già state studiate direttamente in S^3 a partire da
mer, sulla loro eq.ne $\varphi^2 - 4x_4^2 = 0$.

e.... e dove è evidente la conica doppia. Portano il nome
coni di Kummer i coniche si ottengono così. Scritta l'

la sup. per λ arbitraria

$$(\varphi + 2\lambda x_4^2)^2 - 4(\varphi + \lambda\varphi + \lambda^2 x_4^2)x_4^2 = 0$$

che ogni una delle ∞^1 quadriche $(\varphi + \lambda\varphi + \lambda^2 x_4^2)x_4^2 = 0$ la fra
lungo linea conica 2 volte: è la linea conica $\varphi + \lambda\varphi + \lambda^2 x_4^2 = 0$
in C^4 : ho ∞^1 di queste e tutte lungo C^4 .

particolari si hanno 5 volte (in genere) 5 valori di λ per
modo di questi λ è un cono: cioè 5 cono c.s.: la ogni quadrica
incide di uno di essi $\varphi + 2\lambda x_4^2 = 0$ in 2 pt che non è solo
un cono di due volte) conosciuti a F^4 : Suma bitangente,
hanno ∞^1 di questi 5 cono a generare bitangente sono i cono di
Kummer. Un tale cono dà luogo a una ptà notevole anche

come inv. oppo. Se Invero da un pto M circoscrive cono a una

F^4 , le sue generatrici sono le tgti a F^4 per M e i suoi pia

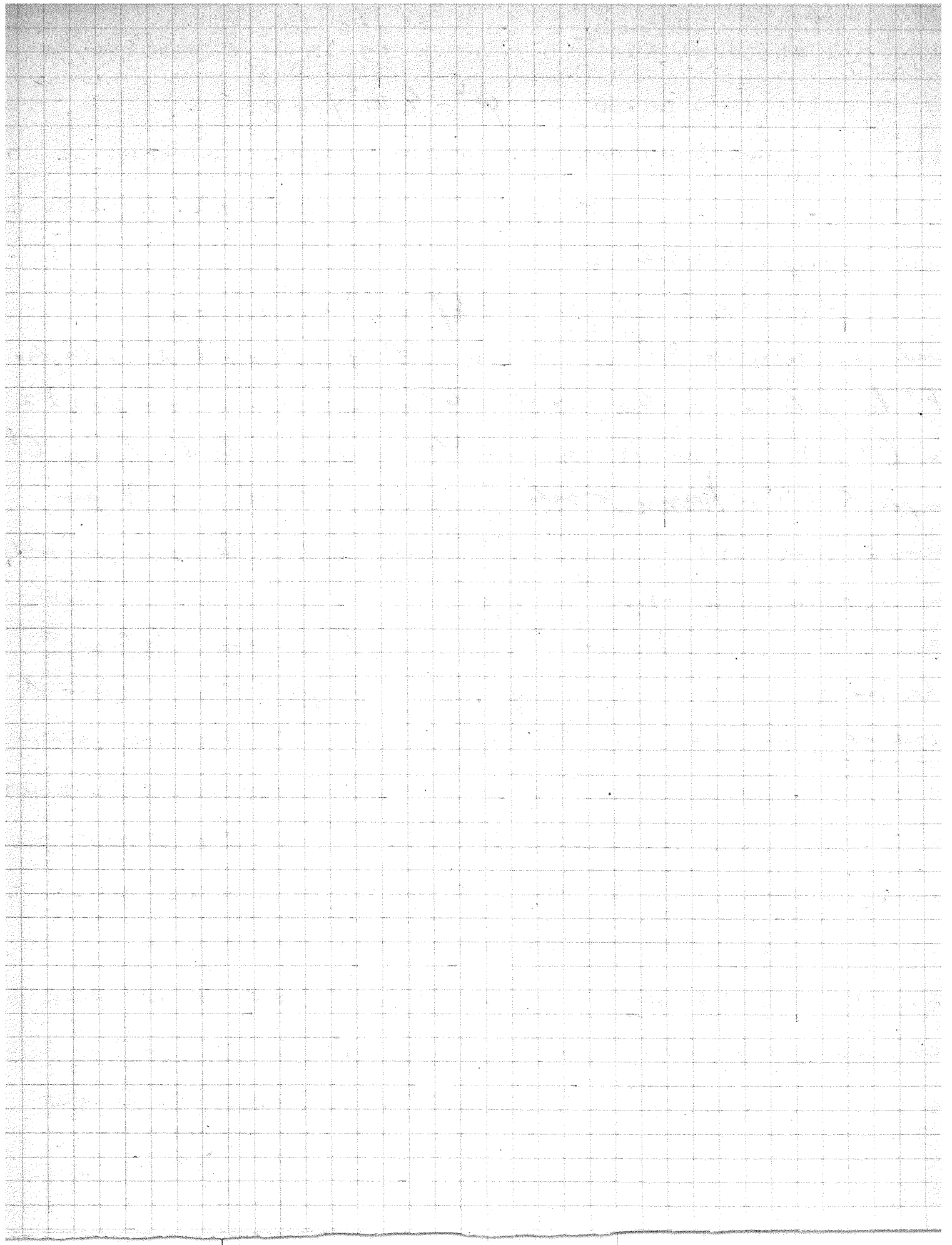
ni tgti sono i piani tgti a F^4 per M ; se t è una gen. ce t

te in A , il piano tgte al cono lungo essa è tgte a F^4 in

A . Applicando a un cono di Kummer, ogni sua gen. ce come t

conduce a due posizioni del punto A , cioè ogni piano tgte

a un cono di Kummer è bitangente alla F^4 . Quindi la sua



sezione con la F_4 presenta due punti doppi nei punti di contatto, oltre ai due punti doppi nei punti tangenti su esso della conica doppia; essa quindi si scinde in due coniche. Quindi ogni piano tangente a un cono di Kummer sega la F_4 a conica doppia secondo C_4 spezzata in due coniche. Vediamo ora come si giungesse a questi conici dal punto di vista di Serre. In S_4 , per la \mathcal{F}' , passano generatamente 5 conici (eventualmente coincidenti, ma supponiamo distinti). Sia α uno di essi di vertice V . Proiettando la \mathcal{F}' da P in F_4 di Σ_3 . Ogni punto V dà un punto v , il quale risulta appunto vertice di un cono di K . (non perché il cono di proietti in v ; ha ∞^2 rette !!) Il cono K ha due serie ∞^1 di piani (come proiezioni... esse un'altra di un quadrico ω di S_3 & c. α è uno di essi). α , lo S_3 $P \propto$ sega K in un piano dell'altra serie β (non è che la ptà che per Q di S_3 un piano per una generatrice α sega una generatrice dell'altro sistema β , applicata qui in proiezione dalla retta PV) quindi tale S_3 appare due volte come proiettante un piano di K , e dopo la proiezione su Σ avremo $\alpha' = \beta'$. Nasce così in Σ questo piano $\alpha' = \beta'$ passante per V' (lo S_3 proiettante passava per V), il quale sega F_4 in coppia di coniche: invero α sega \mathcal{F}' in una conica (quella ove è segato da una α qualunque del fascio di base \mathcal{F}') e così β , e queste coniche si proiettano in due coniche $\alpha' = \beta'$. Di questi piani α'

Prendo il corso come in p. 265: α' dando ogni cur. 4 pt. Doppie, e 2.7. pt. (cur. 2 pt. non delle curve doppie). Quindi il corso è circa tutto, ogni doppiamente da Valle F⁴, e la un'gr. α' in F^4 .

Notiamo anche che per detto corso di Kummer, le 2 C² dei suoi piani ∞^1 sono ∞^1 distinte (quella p. α' dai piani α' e quella p. α' dai piani α')

~~... ..~~

Tied S
—————
—————

per V' , ne ho ∞' perchè ho ∞' S_3 proiettanti da P coppi
 i piani del cono K ; essi inviluppano dunque un cono. Ecco
 come nasce un cono i cui piani tgli segano la F_4 in coppie
 coniche; anzi gen.te 5 di tali cono. Che siano quadrici
 oltre anche or, ognuno di essi essendo traccia su Σ de
 ∞' di S_3 che dalla retta PV proiettano le generatrici
 della ω . ~~conico~~!

Una F_4 a conica doppia contiene gen.te 16 rette. Anche \rightarrow
~~oltantotto~~ fac.te dalle condid. ipersp.li, e precisamente
 fatto che già la Φ^4 contiene altrettante rette. ~~Se & avanzando~~
 siamo invero come int.ne di cono K di 1.a specie con Q ;
 si opportunamente i vertici della pir. posso supporre le

o eq.ni $x_1, x_2 - x_3, x_0 = 0$ $\varphi(x_0, x_1, x_2) = 0$. Se r è retta della Φ^4
 sta su un piano per V che segherà dunque Q cioè Φ^4 in

coppia di rette. Basta dunque cercare questo; un piano ge
 ore di K - di uno o altro sistema - sega Q in una conica: qu
 volte questa si spezza in una coppia di rette? Sia esso
 sistema) il piano $x_0 = \lambda x_1, x_2 = \lambda x_3$. Esso ~~Q~~ sega ~~Q~~ la conica ~~Q~~ di cu
 ottengono le equazioni aggregando a queste la $\varphi = 0$ cioè

$\varphi(x_0, x_1, x_2, \lambda x_1, \lambda x_2) = 0$. Quest'ultima è in realtà l'eq. di una Quadri
 sega
 la conica φ su il piano considerato, la quale quadrica (
 eq.ne entrano solo x_0, x_1, x_2) ha uno S_1 doppio, cioè si ott

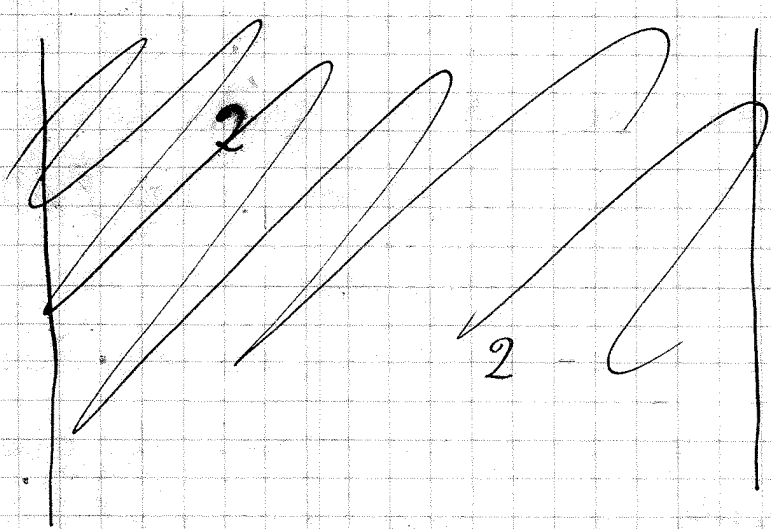
170

$\hookrightarrow h \varphi = \sum a_{ik} x_i x_k$

$$a_{00} x_0^2 + a_{11} x_1^2 + a_{22} x_2^2 + a_{33} x_3^2 + a_{44} x_4^2 + 2a_{01} x_0 x_1 + 2a_{02} x_0 x_2 + 2a_{03} x_0 x_3 + 2a_{04} x_0 x_4 + 2a_{12} x_1 x_2 + 2a_{13} x_1 x_3 + 2a_{14} x_1 x_4 + 2a_{23} x_2 x_3 + 2a_{24} x_2 x_4 + 2a_{34} x_3 x_4 = 0$$

Leque coeficiente de grau 0, 1, ou 2 em λ e aqui

valor de λ que



0	1	1
1	2	2
1	2	2

proiettando da questa la conica γ , oppure p es la tra-
 cir dello stesso cono sul piano $A_0A_1A_2$. Quella conica γ
 è riducibile con questa, cioè quando si annulla il discr-
 minante di $\varphi(x_0, x_1, x_2, \lambda)$ (come forma ternaria). Annullando
 lo ho un'equazione di 4° grado in λ ; quindi vi sono
 4 piani generatori di K, in ogni sistema per cui si ha
 lo spezzamento, cioè in tutto 16 rette sulla Φ .

~~La F non contiene altre rette e non può essere~~
~~La F non contiene altre rette e non può essere~~

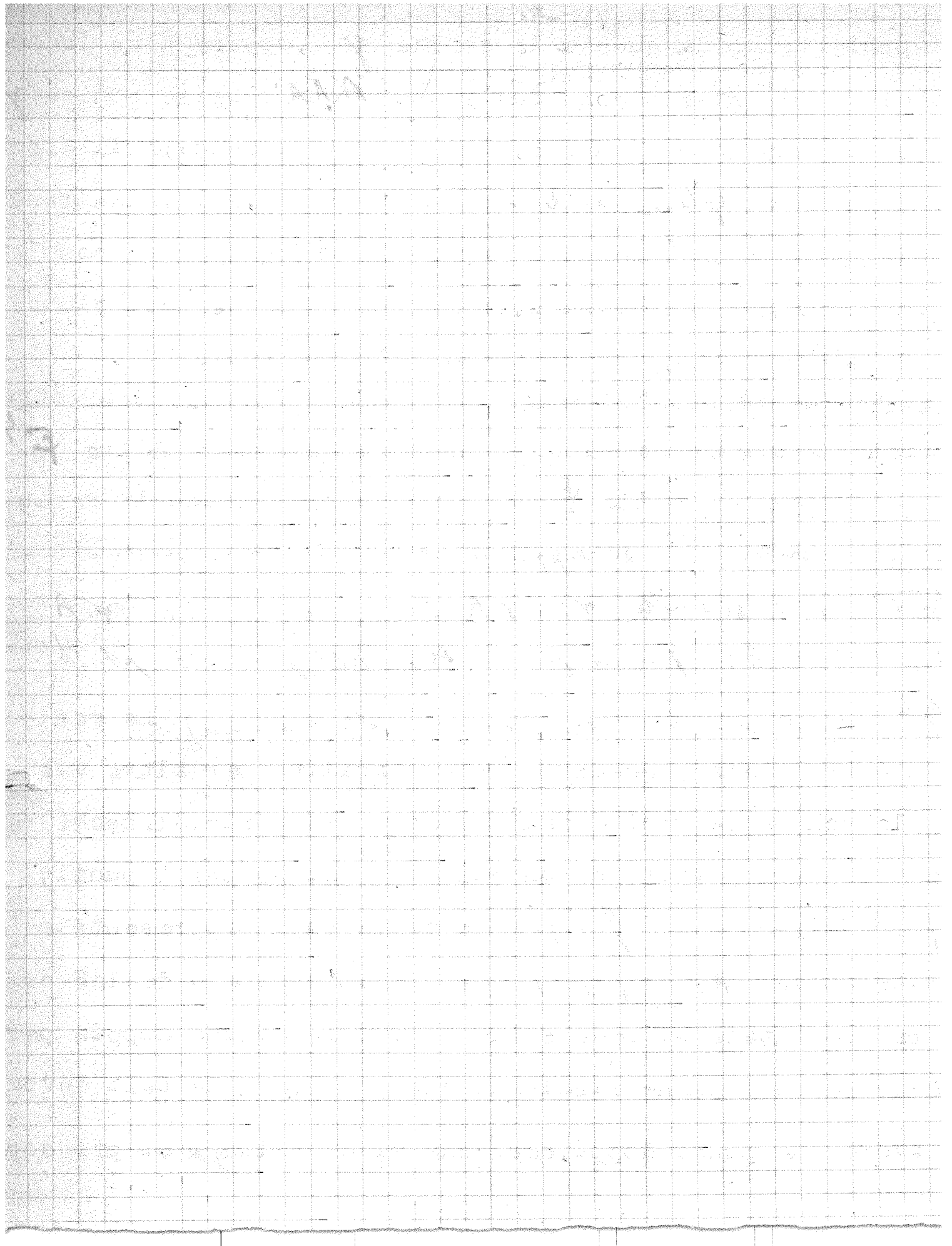
La considerazione della F^4
 come proiezione della Φ^4 ne mostra anche subito la razio-
 nalità: invero Φ^4 si rappresenta pt per pt. su un piano, un
 solo pt. da tre rette r : $r \cap A$ di A' su S , e $r \cap A'$
 e un pt A (piano per r e A solo più un pt. A).

F^4 , quindi due \mathcal{C} in una retta (le ciascuna). La razio-
 nalità era stata precedentemente stabilita per altra via

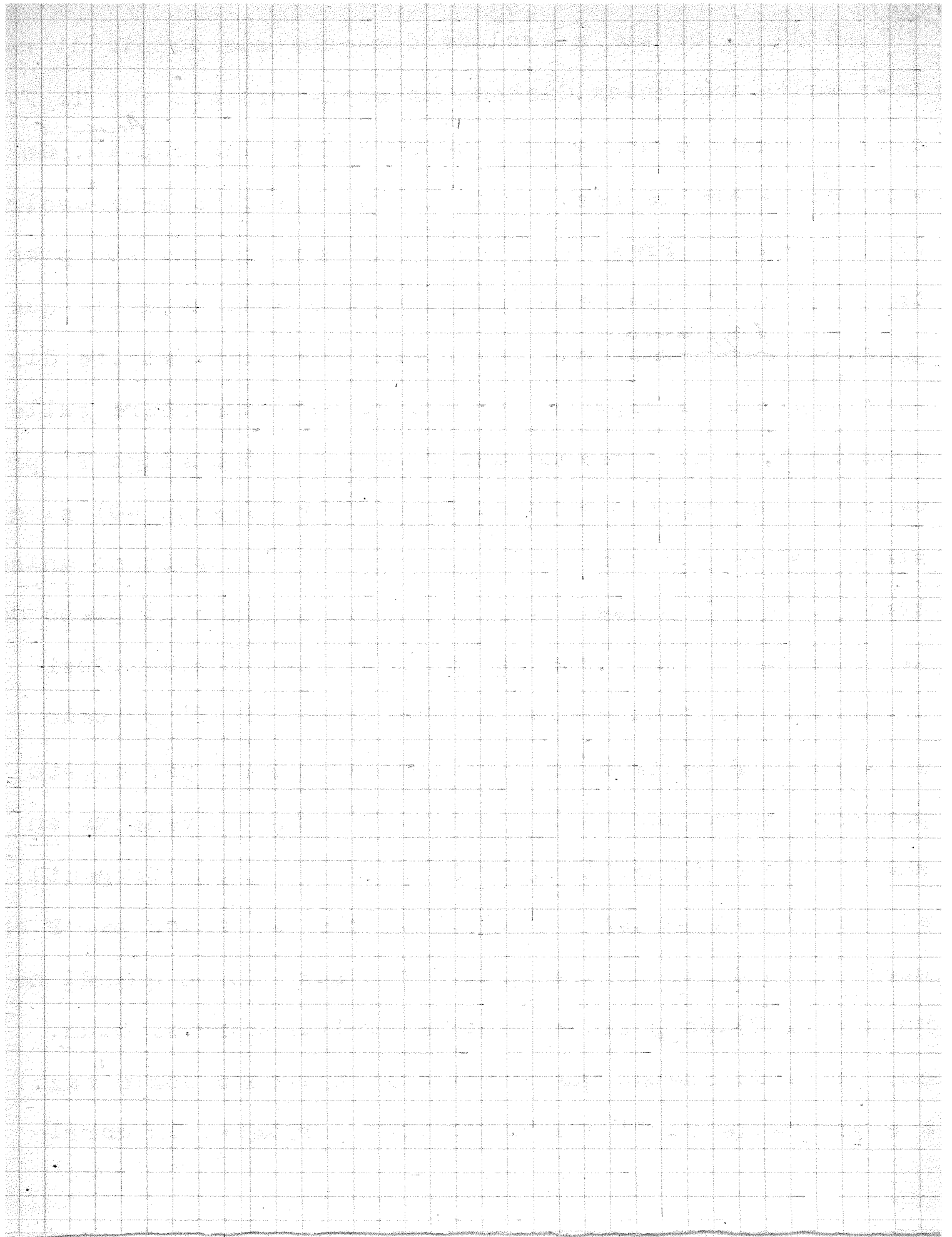
Clebsch senza uscire dallo spazio ordinario. Clebsch (Cre
 t. 69) era partito da un sistema \mathcal{C}^3 di \mathcal{C}^3 per 5 punti,

$(1, 2, 2)$ e dalla sup. rappresentata
 r. te dalle $\mathcal{C}_i = f_i(2)$ ($i=1, \dots, 4$). L'ordine 4 della F co-

rappresentata si vede sulle img. E la conica doppia per
 è le sezioni piane risultano con $p=1$, e come tali devo
 avere due punti doppi, cosicchè vi è un luogo di pt. dop



pi) che è di 2. ordine e-escludendosi che sia coppia di re-
 te-risulta una conica. Clebsch ha anche provato che la F^4
 così ottenuta è una qualunque F^4 con conica doppia. ^{Accanto} Un
 modo ^{per} ~~di~~ vedere la raz. tà della F^4 consid.ta senza uscir
 da S^3 è questo. Preso un cono di Kummer, in ogni suo pian
 tangente la F^4 sega come sappiamo due coniche, delle qua
~~possiamo aggiungere~~ ^{sappiamo} che descrivono due sist. alg.te dis-
 tinti (p 268; si capisce che ciò si può constatare sulle
 equazioni, in S^3); presone uno T , e poi unò analogo T' pr-
 veniente da un altro cono di Kummer (p es Jessop 40) si è
 stata che le coniche di T e quelle di T' risultano unis-
 canti (il che è plausibile, la seconda segnando il piano d-
 la prima in 2 punti, che staranno uno per conica). Così
 in definitiva ogni conica di T e ognuna di T' portano
 a un punto P della F^4 , e viceversa in quanto per questo
 passano una conica di T e una di T' (come si vede; ma an-
 che questo è plausibile; per P passano 2 piani tangenti
 al cono di Kummer, ed è plausibile che la conica per P ci
 nasce in uno sia di T e nell'altro sia di S ; quindi ne
 ho una di T). Ma p es le coniche di T (in corr.za biun.
 coi piani di un cono quadrico) costituiscono una ∞^1 raz.
 e così quelle di T' ; chiamando u, v parametri in corri



spondenza biun. alg con $T T'$ risulterà perciò nec. te

P funzione razionale di u, V (Oss. Il fatto che una classe di F_4 sia raz. ha importanza, in quanto, a differenza dell' F_3 , una F_4 generale non lo è.)

279

La genesi iperspaziale della F_4 conduce anche facilmente a trovare delle ~~inversioni~~ rispetto a ciascuna delle

quali essa è inversa di sè stessa. Si chiama inversione rispetto a una quadrica H p es in S_3 la corrispondenza in cui fissato oltre ad H un punto O si fanno corrispondere

P e P' allineati su O e e a rispetto alle inters. della loro retta con H : se H è sfera e O il suo centro, ci si riduce evd. te alla ordinaria inversione. Ora, tratto la F_4

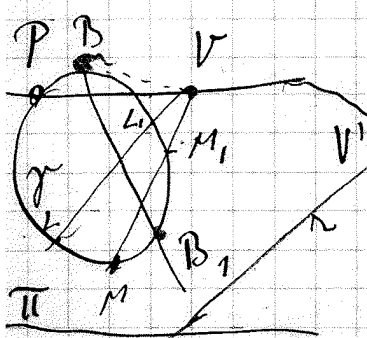
come proiezione di Φ^4 , eseguita come prima da P . Sia V un cono del fascio in S_4 ; sappiamo che esso ha uno stesso

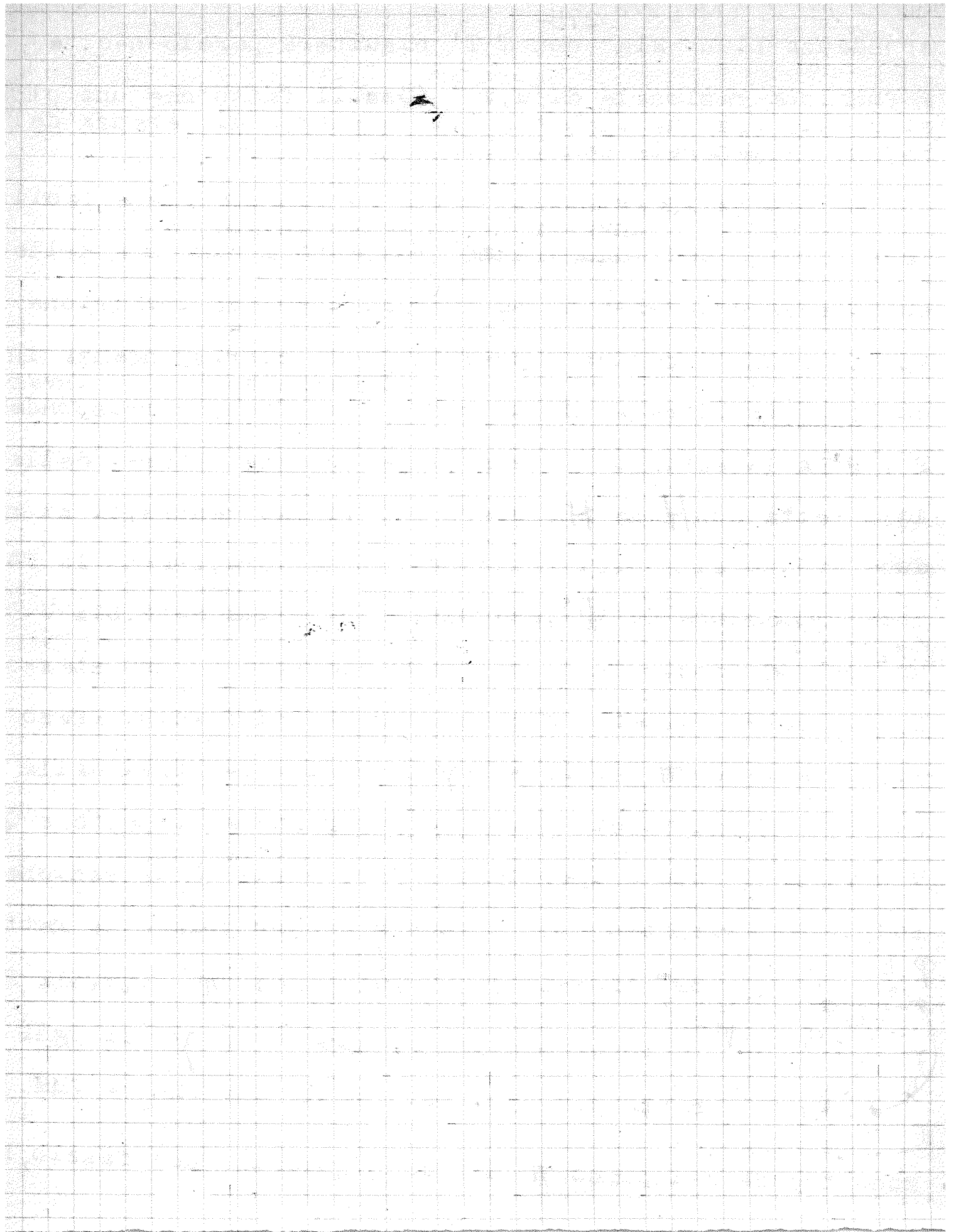
S_3 polare v_3 rispetto alle quadriche del fascio. Preso un piano generico π per PV , sia γ la conica segata dalla quadrica Q del fascio passante per P . Anche rispetto a Q

V e v_3 sono polo e iperpiano polare cosicchè in sezione sul piano π rispetto alla conica γ ha per polare la retta BB_1 traccia di v_3 sul piano π . Quindi B_1

è retta coniugata, rispetto a γ di ogni retta per V , p. es. delle due VLL_1 e VMM_1

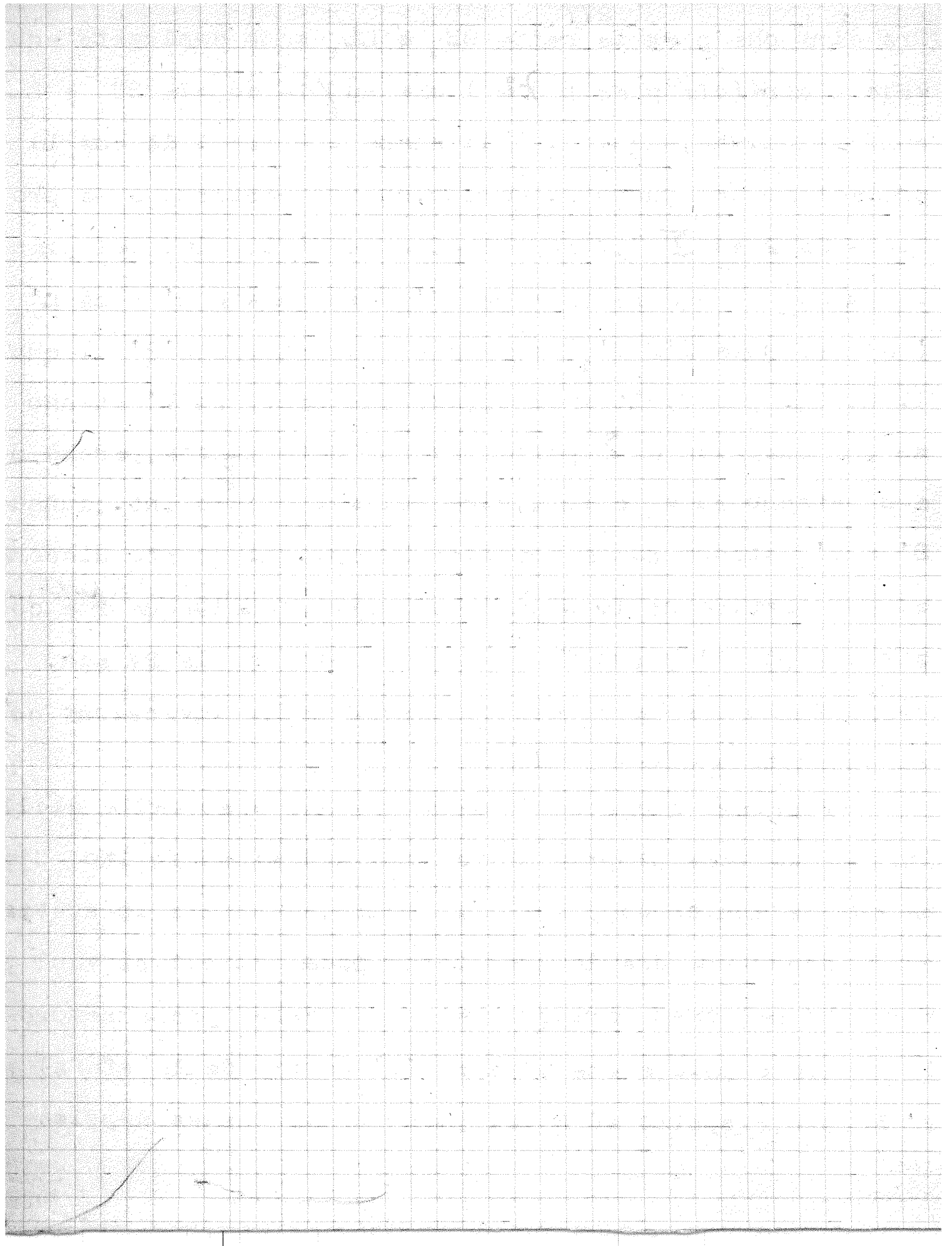
sono tracce sul piano π del cono quadrico del fascio, K



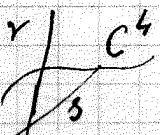


Ora dire che p es le rette BB_1 e LL_1 sono coniugate equi-
vale a dire (cfr p es p } 2) che su γ le coppie BB_1 e LL_1
sono armoniche, e quindi tali anche i 4 raggi $\&\&$ che li
proiettano dal punto P . Perciò, quando passiamo alla pro-
iezione da P su Σ , V si proietta in V' i punti del piano
in punti di una retta r per V' , e su questa L' e $\&\& L'_1$
(e così pure M' e M'_1) sono e a rispetto a $B'B'_1$. I qua-
li ultimi punti, oltre ad essere allineati su V' stanno
su una quadrica di Σ perfettamente determinata, perchè B
e B_1 stanno su v_3 e su Q , cioè sulla V_2^2 ^{loro int.}; dunque
 B' e B'_1 stanno sulla quadrica H proi. di questa. Siccome
si può partire nello S_3 Σ da una retta qualunque r e co-
struire poi il piano Π che la proietta dalla PV ecc.
concludiamo che la F_4 è autoinversa nella inversione co-
si ottenuta (quadrica H , centro V')

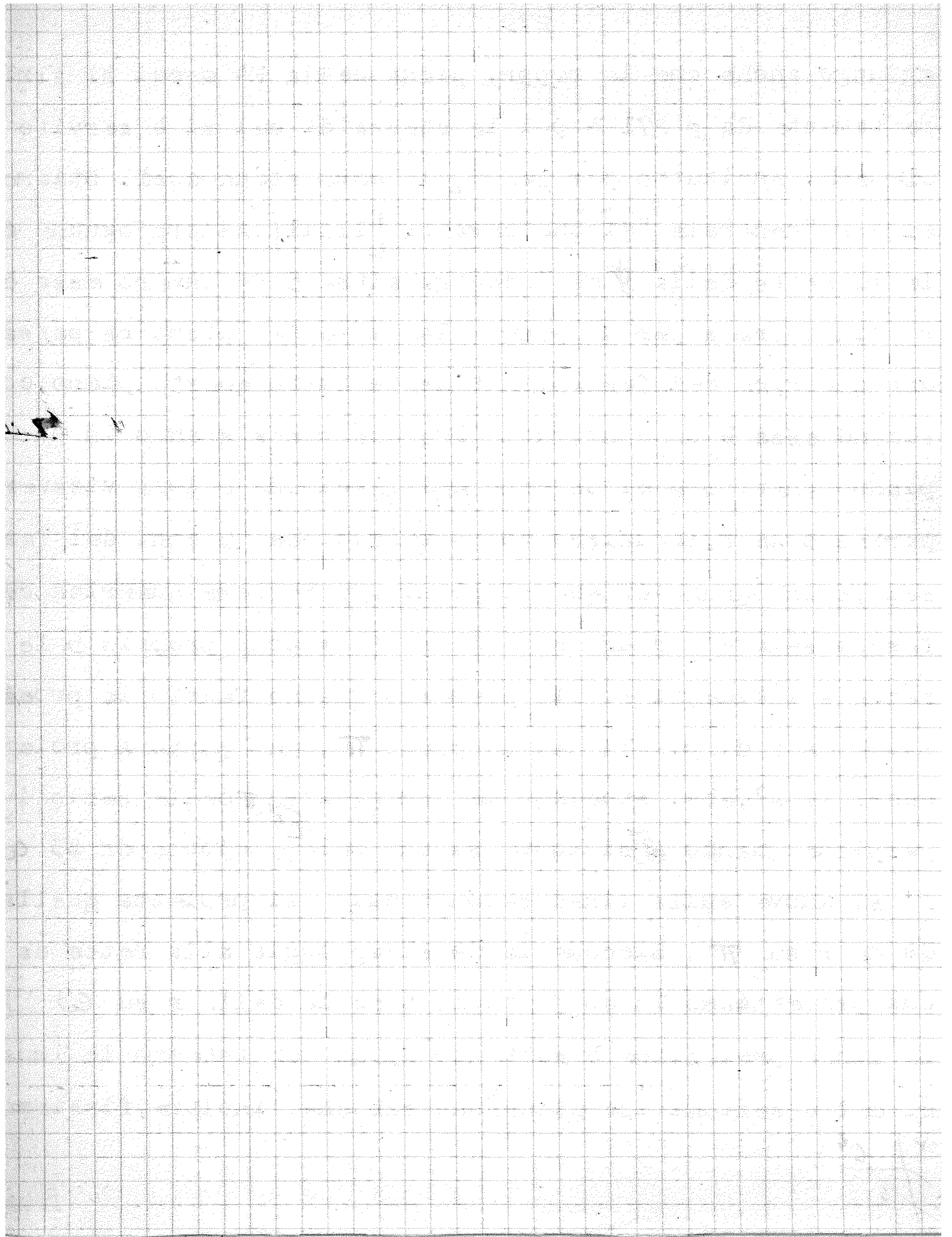
Possiamo anche aggiungere che nel caso delle cicli-
tratta di vere proprie inversioni nel senso solito. Sic-
come qui la conica doppia è l'assokuto, si tratta in sostes-
za di accertare che la quadrica H ~~passa~~ (di cui si vuol p-
vare che nel caso particolare è una sfera) passa sempre
la conica doppia, e che inoltre (V' centro della sfera)
 V' è polo, rispetto ad H del piano della conica doppia.



giungo anche che la rappr. piana della F_4 a cui si arri-
 rettamente da p 271 è poi la stessa di cui si è servito
 Clebsch. Anzitutto per la \mathcal{F}_2 le cose stanno così. Stiamo
 al caso "generale" di una caratt. $[11111]$. Allora ognuna d
 le 16 rette della \mathcal{F} ne incontra altre 5. Se invero essa è
 r e incontra s per un punto ulteriore del piano rs passa
 una quadrica del fascio, contenente tutto questo piano, co-
 sicchè essa è un cono; vuol dire che r e s stanno in un
 piano generatore di un cono del fascio. Ma allora viceversa
 partendo da r , la unisco coi 5 vertici dei 5 coni del fa-
 scio, e in ognuno di questi piani un'ulteriore quadrica del
 fascio sega con r una seconda retta s . Sono proprio 5 le
 rette s incidenti r . Ciò premesso quando faccio la proe-
 zione da r di p. 271 su un piano π , ogni punto A proiet-
 ndosi in A' , ecc. studiamo le immagini su π delle sezioni
 iperpiane. Quando A si muove su una tale C^4 prodotta da S_3 C
 A' si muove sulla linea secondo cui C^4 si proietta quella
 C^4 da r su π . Siccome la C^4 si appoggia alla retta da
 cui proiettiamo in un punto (la traccia della r su C)
 la linea proiezione è soltanto C^3 . Quindi intanto le imma-
 ni delle sezioni iperpiane sono cubiche. Inoltre, fissiamo



Segue 281



a nostra attenzione su una delle 5 rette s incidenti r
e incidenti anche la C_4 , per la stessa ragione vista per
) . Qualunque sia $\&\& \mathcal{S}$, il punto sC^4 dà sempre luogo a uno
tesso piano proiettante rs , e quindi a uno stesso punto p
ezione $\&\& A'$. Quindi le cubiche del piano π immagini dell
ezioni iperpiane hanno in comune 5 punti. In definitiva la
 \mathcal{P}^4 si rappresenta in modo che le sue ∞^4 sezioni iperpla
e hanno per immagini le ∞^4 cubiche del piano π per 5

unti fissi. Ora in generale, quando \mathcal{F} ha una superfici
azionale,

in un qualunque iperspazio S_r) rappresentata su un piano

π in modo che alle sue ∞^r sezioni iperpiane corrispon
ono curve di un sistema lineare $\infty^r \Omega$, se di essa si fa un
olezione p es da un punto P su uno S_{r-1} ottenendosi

na sup. F di questo spazio, ovviamente razionale, questa

er il tramite della \mathcal{F} risulta rappresentata sul piano

π , in modo che alle sue sezioni iperpiane corrispondono

e curve di un sistema lineare $\infty^{r-1} \Omega'$ (contenuto in \mathcal{F}).

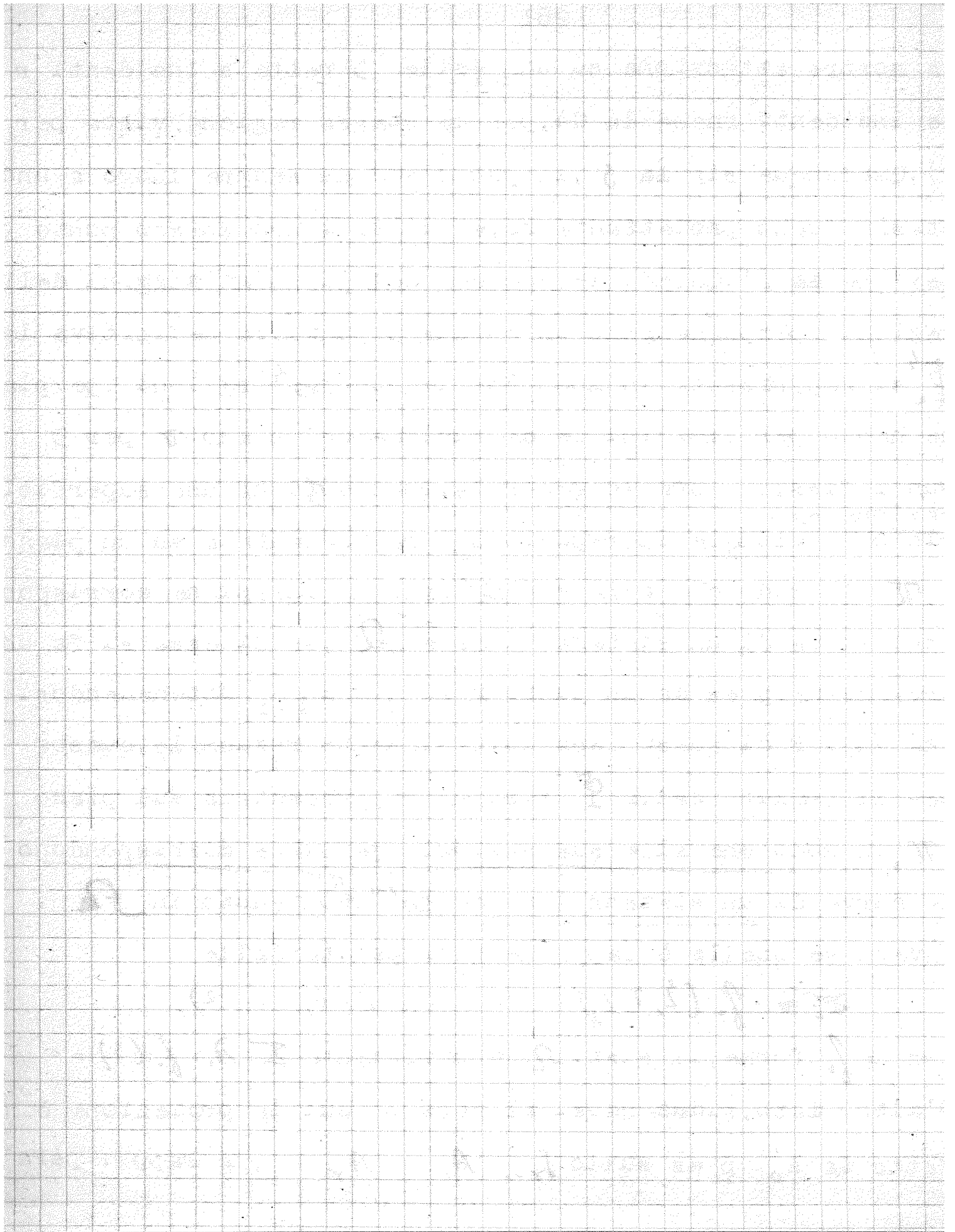
nvero se quella è rappresentata parte dalle

$$\lambda_i f_i(x, y, z) \quad (i = 0, \dots, r-1)$$

on le f_i forme, il sist. Ω è ovviamente $\sum \lambda_i f_i(x) = 0$.

l'altro lato, ridacendosi al caso in cui la proiezione è

atta da A_0 p es sullo $S_{r-1} A_1 \dots A_r$, la rappr. para

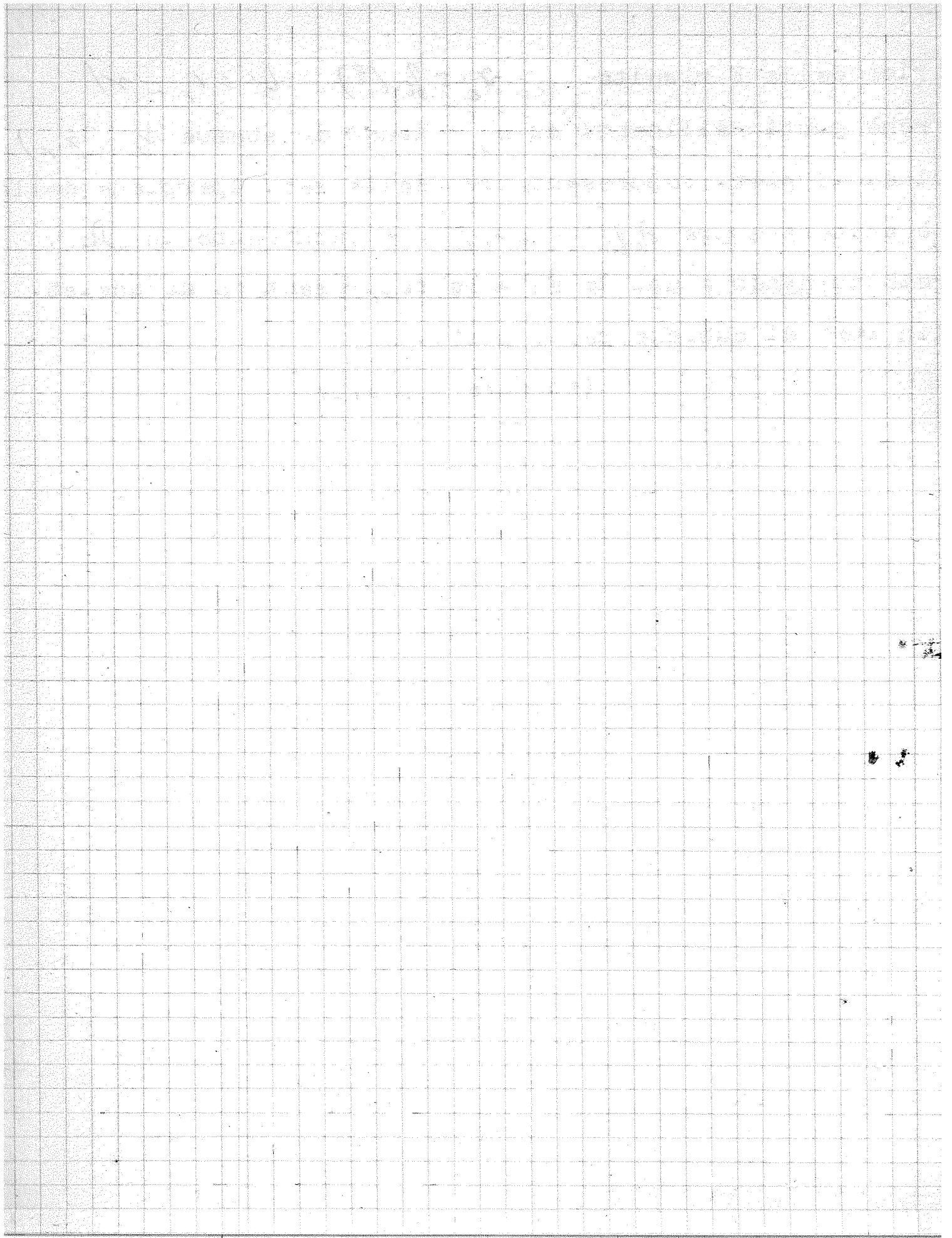


Segue p. 275

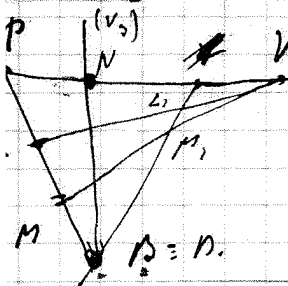
283

trica della F risulta $x_i = f_i(x)$ ($i = 1, \dots, r$)
 perchè punti allineati su A_0 hanno le stesse x_1, \dots, x_r
 quindi il sist. rappresentativo delle sez. iperpiane della
 è ante a sopra $\lambda_1 f_1 - \dots - \lambda_r f_r = 0$, contenuto in \mathcal{A} .
 cioè tornando a noi la F4 sarà rappresentata da un sist.
 lin ∞^3 di cubiche per 5 punti.

(tornare a p 275)



Per la prima cosa, siccome i punti della conica di
 la della F_4 provengono dalle corde della \mathcal{F} passanti dal
 centro di proiezione P , pensiamo di particularizzare il
 piano π ora trattato, facendolo passare per una tale corda
 siccome questo piano tagliava la \mathcal{F} nei 4 punti LL_1M_1
 due di questi devono ~~essere~~ essere allineati su P . ~~Ma~~
~~La retta che li contiene~~
 deve avere comuni con γ tali due punti e inoltre P ,
 avrà dunque una componente di γ . I due punti fra i 4
 non possono essere LL_1 (allineati su V , non su γ) nè MM_1
 piano p es L, M . Disegno dunque le rette PV, PLM , la retta
 L_1 residua di γ e su questa L_1 allineato ecc
 M_1 . La retta BB_1 di prima, polare di V rispetto
 a una coppia di rette passa per il punto co
 mune a queste due ($B \equiv B_1$) Prima la quadrica G (che dava po
 la proiezione la H) era il luogo dei punti B, B_1 . Ora quando
 si proietta, B dà però contemporaneamente un punto B' della
 quadrica H , e anche un punto della conica doppia (traccia
 della corda LM di \mathcal{F} per P). Così la prima cosa è verificata.
 Quanto alla seconda, basta verificare che ogni punto
 della conica doppia è coniugato, rispetto a H , di V' (per
 i quali saranno allora anche tutti gli altri punti del



$$r(r-p) \left[r^2 p^2 - p^2 p^2 + (q-p) \right] -$$

$$q(q-p) \left[r^2 p^2 - p^2 p^2 + (r-p) \right] = 0$$

$$p^2 q (q-p) p + p^2 r (r-p) p$$

$$+ [r^2 q - p q r - q r^2 + p q r] p^2$$

$$+ (r-p)(q-p)(r-p - q r + p q) = 0$$

$$p q (q-p) p - p r (r-p) p + q r (r-p) p$$

$$= (r-p)(q-p)(r-p) = 0$$

$$p(p) = p q^2 - p q + p r^2 + p r + q r^2 - q r$$

$$- r (q r - p r - r + p q) = p (r - p) + r (q - p)$$

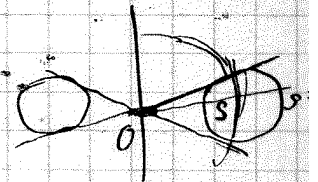
$$p q (q-p) \left[p \dots + 1 \right]$$

$$- p r (r-p) \left[p \dots + 1 \right]$$

$$+ q r (r-p) \left[p \dots + 1 \right] = 0$$

~~$$p q (q-p) - p r (r-p) + q r (r-p)$$~~

piano di questa. Basta perciò provare che rispetto alla quadrica G sono coniugati B e non importa quale punto della retta PV . Siccome G è la sezione dell'ip.no v_3 con la ~~retta~~ ^(differenza per P) ~~retta~~ mi assicuro che rispetto ad essa sono coniugati per es. B e N (v. fig.) traccia di v_3 sulla PV . Ora essi lo sono rispetto alla sezione ~~plane~~ ^{rettilinea} Π . Q (perchè qui B la polare indeterminata) e quindi rispetto alla Q , e quindi provandosi già entrambi in v_3 , rispetto ^{traccia} alla ~~traccia~~ Q ~~traccia~~ su questo v_3 che è appunto la G . Come esempio di queste inversioni ordinarie in cui una ciclide è invariante cito per es per il caso del toro l'inversione rispetto a una sfera concentrica, con raggio $\sqrt{os \cdot os'}$ (v. figura). Qui ogni punto è mutato addirittura in un punto dello stesso meridiano. Si vede anche bene sull'esempio che il vertice di inversione è uno dei punti V' , cioè vertice di un cono di Kummer, perchè in ogni piano meridiano esso è vertice di un cono di bitangenti, e cioè è vertice di un cono di bitangenti.



La Mem. di Segre ha sviluppato a fondo un'idea che si era presentata nello stesso tempo a Veronese il quale gli ha dedicato da parte sua una breve nota. Essa ha avuto una notevole importanza soprattutto per far vedere come u

$$\frac{x^p - 1}{p} = \frac{x^q - 1}{q} \quad x = \rho \cos \theta$$

$$\left\{ \begin{aligned} q[\rho^p \cos p\theta - 1] &= p[\rho^q \cos q\theta - 1] \\ q \rho^p \cos p\theta &= p \rho^q \cos q\theta \end{aligned} \right.$$

$$\left\{ \begin{aligned} p \rho^q \cos q\theta &= q \rho^p \cos p\theta + p - q \\ p \rho^q \sin q\theta &= q \rho^p \sin p\theta \end{aligned} \right.$$

$$p^2 \rho^{2q} = q^2 \rho^{2p} + 2(p-q)q \rho^p \cos p\theta + (p-q)^2$$

$$p^2 \rho^{2q} - q^2 \rho^{2p} - 2q(p-q) \rho^p \cos p\theta - (p-q)^2 = 0$$

$$\frac{\sin p\theta}{p} = \frac{\rho^{q-p} \sin q\theta}{q} = \rho \frac{\sin q\theta}{q}$$

$$q^2 \rho^{2q} - p^2 \rho^{2p} + (q-p)^2 = \cos p\theta$$

$$2q(q-p) \rho^p$$

$$\frac{\sin p\theta}{p} = \frac{q^2 \rho^{2q} - p^2 \rho^{2p} + (q-p)^2}{2q(q-p) \rho^p}$$

lmente si possono applicare metodi iperspaziali allo spazio ordinario. Per dare un'idea della complessità della classificazione fatta da Segre, dirò che contiene 70 specie!

Continuando a passare rapidamente in rassegna i lavori importanti di Segre connessi con quelli già esaminati, ricordare ^{un} suo lavoro sulla classificazione delle omografie fra spazi sovrapposti. Già nello spazio ordinario sono possibili molti casi diversi per quanto riguarda la configurazione degli elementi uniti (pensare non solo alle omografie ali, omologie ecc. ma anche all'eventualità di punti uniti che si siano venuti a sovrapporre ~~.....~~ nel caso di punti uniti in n° finito, dove i 4 punti uniti nel caso generale possono variamente coincidere fra loro anche nel caso di infiniti punti uniti, dove p es nell'omografia assi le possono gli ulteriori ^(due in generale) punti uniti venire a coincidere fra loro, o con punti della retta unita, e così via (il caso dell'omologia che può diventare speciale ecc.) Si vede come questi casi si moltiplichino col crescere della dimensione dello spazio ambiente. La questione delle class. delle omografie tra spazi sovrapposti è stata affrontata da Segre nel "Sulla teoria e sulla classificazione delle omografie in uno spazio lineare ad un numero qualsiasi di dimensioni" negli Annali Mat. 1883-84. Si capisce in che senso la ricerca risulta materialmente connessa con quella sui fasci di quadriche. Se l'omografia è $pX'_i = a_{i0} x_0 + a_{i1} x_1 + \dots + a_{ir} x_r$ ($i=0, \dots, r$)

pt. e sp p n resp l S e S

$$\begin{array}{l}
 \perp \\
 \text{Eq.}
 \end{array}
 \left| \begin{array}{cc}
 a_{00} - p & a_{01} \\
 a_{10} & a_{11} - p
 \end{array} \right. = 0$$

Si può appross. che il fascio è individuato dalle 2 forme scritte che annullate, hanno il duplice significato geometrico interpretando in S_1 le z come coordinate di pt. e le y come coordinate di iper piano.

$$1) \sum a_{ij} y_i z_j = 0 \quad \text{cioè} \quad \sum_i y_i \cdot \sum_j a_{ij} z_j = 0$$

equivalente a $\sum_i y_i z'_i = 0$ cioè il pt z' è nell'ip. y . cioè è l'eq. - se passa per un pt. del 1° spazio e un ip. no del 2° che ne contiene il corrispondente (4).

del'immagine retta per bilineari, analogo alla più volte S_1 delle rette rette per bilineari

$$2) \sum y_i z'_i = 0 \quad \text{è la condizione di appartenenza}$$

ricerca dei punti uniti conduce in modo notissimo all'equazione scritta contro. Ora il primo membro NON è (per l'asimmetria) il discriminante di una forma quadratica, bensì di una forma bilineare. Si arriva alla stessa equazione in studiando il fascio di forme bilineari

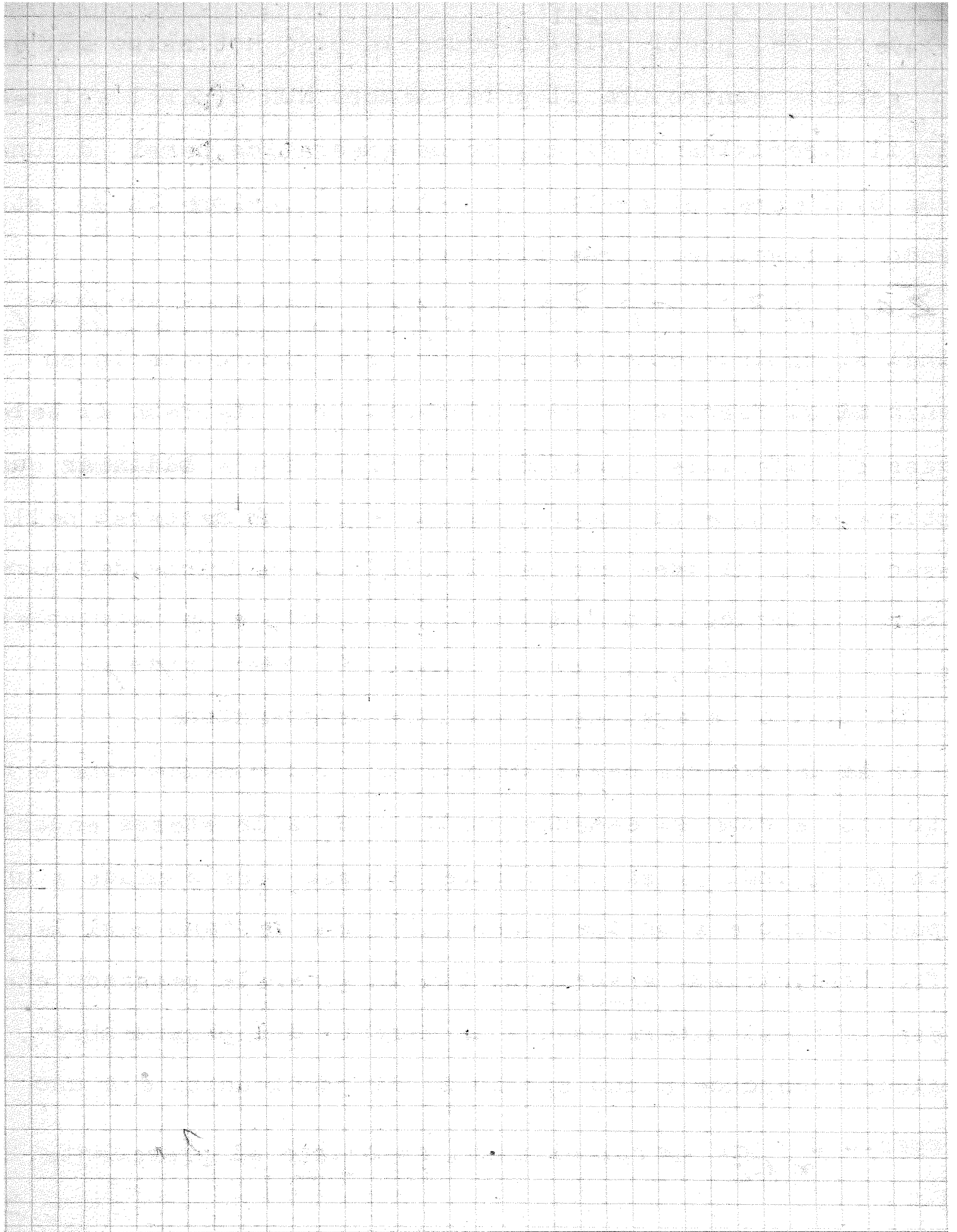
$$\sum a_{ij} y_i z_j - \rho \sum y_i z_i$$

*e più precisamente, nel fascio
a $\rho = 0$ il discriminante nullo.*

Quindi si capisce come la questione sia ricondotta in sostanza ai fasci di forme bilineari. Ora il teorema di Weierstrass si riferisce non solo ai fasci di forme ~~quadratiche~~ quadratiche, ma anche bilineari. Quindi Segre può mettersi nello stesso ordine di idee che per i fasci di quadriche, definire la caratteristica di un'omografia, interpretare geometricamente la caratteristica, ecc. *con sviluppi da non copiare.*

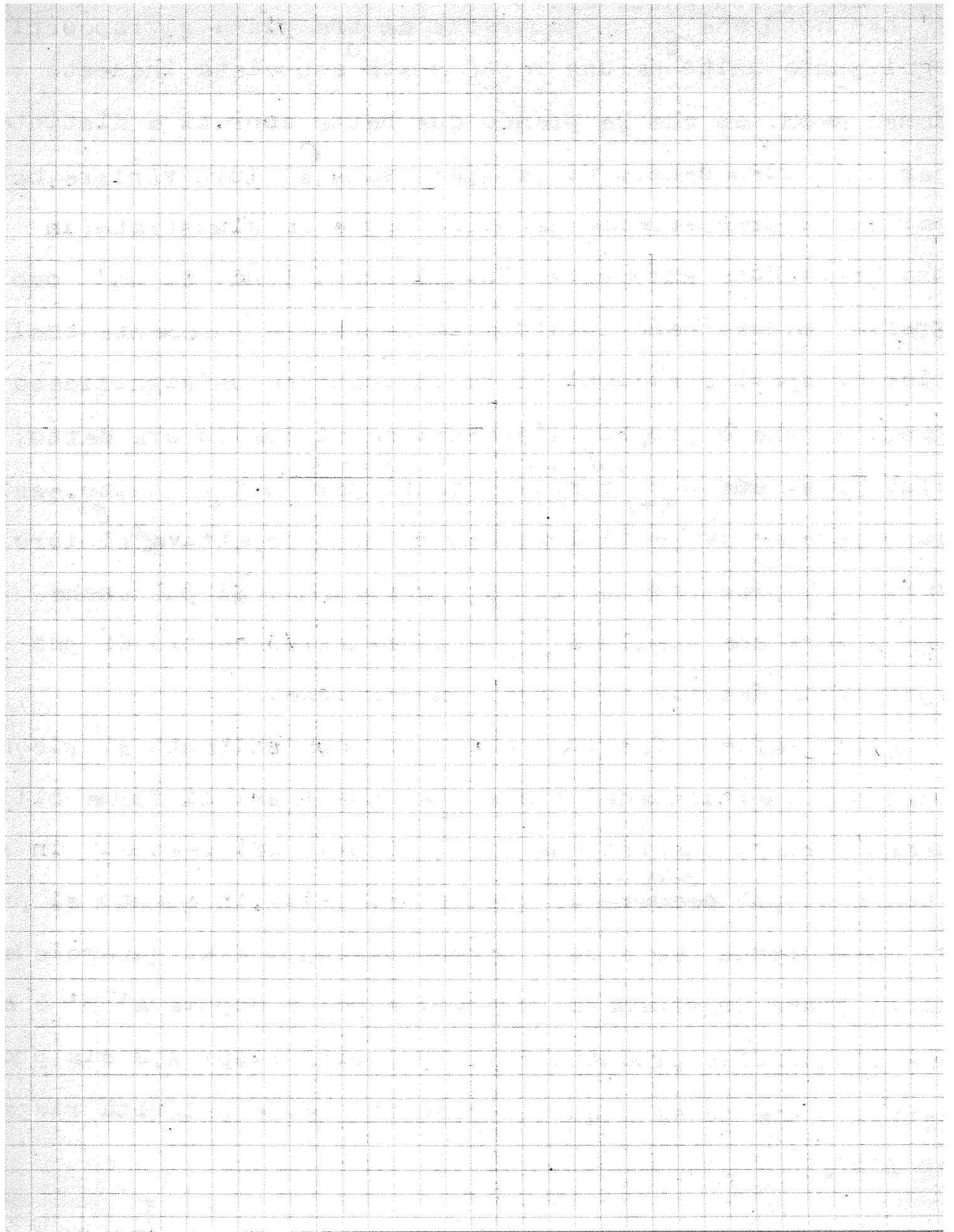
Mi limito a aggiungere qualche osservazione

1) ~~la~~ la ricerca degli iperpiani uniti conduce come è noto in S_n e come si estende subito a S_r alla stessa equazione in ρ . Quindi presa una radice di essa, essa conduce a un punto unito e a un iperpiano unito che restano così legati fra loro, diciamo associati. Più in generale pensando che essa abbassi ulteriormente la caratter. del primo membro, diciamo conduce a uno spazio S_1 di punti uniti e a uno spazio S_{r-1} di iperpiani uniti associato al precedente.



È ben noto che in un'omografia \mathcal{C} tra piani sovrapposti ogni punto unito ha una retta unita u associata in questo senso geom. ed che se prendo due rette corr. ti e distinte per U , il loro centro di prospettività C , al loro variare, ha per luogo precisamente la u . Ora Segre ha dimostrato (in una breve Nota successiva "Sugli spazi fond. di un' omografia" *Lincei Rend* 1886) che la relazione puramente analitica di spazi associati sopra indicata ha un significato geom. ed che è proprio l'estensione di quello ora detto; cioè presi due S_{z+1} e S_{z+1} corrispondenti per lo S_z unito, essi sono prospettivi, e il loro centro di prospettività C al loro variare C è precisamente lo S_{z+1} associato. Si può anche aggiungere che quello S_{z+1} e il relativo centro di prospettività C descrivono forme omografiche.

2) Omografie e fasci di quadriche non soltanto si ricorrono a questionianalitiche analoghe (fasci di forme bilineari o risp. quadratiche); ma la teoria dei secondi in sostanza si può ~~dedurre~~ ^{ricomporre} da quella dei primi, in quanto si prova questo: condizione e suff. perchè unacoppia di quadriche A, B si possa trasformare omograf. te nella coppia A', B' è che l'omografia prodotto delle polarità risp. A, B sia prospettivamente id. ca a quella prodotto delle polarità risp. A', B' .



3) Pochi anni dopo Predella e poi molto più recentemente
 Segre e Chisini (Teoria geom. delle eq. algebriche II) ha
 dato della stessa questione una trattazione diretta, geom.
 cui non occorre più il teorema di Weierstrass (cioè in
 sostanza questo viene dimostrato geometricamente) &

Menziono anche in questa occasione le "Ricerche sull'
 omografie e sulle correlazioni in generale e particolarment
 quelle dello spazio ordinario considerate nella geometria
 della retta" Torino Acc Mem 1885. Qui si studiano anzitutto

le omografie di uno spazio in sè che mutano una quadrica
 in sè. Nel piano le coniche sono ∞^5 , ognuna è mutata in
 da ∞^3 omografie; in tutto si hanno così ∞^8 omografie

tanti coniche in sè. Siccome le omografie del piano sono
 punto ∞^4 , si sarebbe tentati di concludere che ogni omografia

del piano muta qualche conica in sè. Eppure già una
 omografia elementare porta alla conclusione opposta. Preso p.

l'omografia con tre punti uniti distinti $x_i = k_i \cdot x_i$ $i = 1, 2, 3$
 provo a costruire una conica mutata in sè

$$a_{11} x_1^2 + \dots + 2a_{12} x_1 x_2 = 0$$

hanno le condizioni che tutte le coniche coincida con le

$$k_1^2 a_{11} k_1^2 x_1^2 + \dots + 2a_{12} k_1 k_2 x_1 x_2 = 0$$

onde il rapporto per i termini a coefficiente non nullo dovrebbe
 essere uguale) $k_1^2 = k_2^2 = k_3^2 = k_1 k_2 = k_1 k_3 = k_2 k_3$ da cui $k_1 = k_2 = k_3$

e l'ossatura di un con. univ. si spaz. con:
 da un'omografia che manda in ∞ una C^u data m. t. a
 ∞ . Effetto di qui p. 4. u. $K_1 = k_1 k_2$, resta l'imp
 m. t. in ∞ . Ognuno di questi C^u con q_{11} e q_{22} , ad un'

→ molte per le radici ± 1 bisogna ancora
da si presentano ~~se~~ diversi elementi d
grado dispari (1)

→ Si badi che qui si parla di trasf. in ∞
 la form. e con la guida una u con un'omografie
 trasf. in ∞ una Δ si presento alternari i coeff.

alle trasf. lin. per un'azione in modo che qui
 le form. a 1° grado si invertono

(1) P. es. l'omografia $x' = x + a$ traslazione dove ogni pt.

le per trasf. in una retta non costante in ∞ con C^u in ∞
 unita (r. A e in A', A' da m. t. dopo retta...): oppure $p_{x'} = x$
 $p_{y'} = y$

di $\Delta(p) = \begin{vmatrix} 1-p & a \\ 1-p & 1-p \end{vmatrix} = 0$ con $p=1$ radice tripla. Ma qui (ost. la guida
 per $(p-1)^3$ non per $p=1$, i det. di ∞ non $(p-1)^3$, $p=1$ e d'1° la guida

si dire che qualche a_{ij} sarà nulla; ma comunque, essendovene
la irriducibilità due almeno non nulle, ne segue almeno
relazione fra le k (p es se son non nulle ^(a rde) a_{11} e a_{22} viene

$k_1 k_2$) e cioè se le k sono arbitrarie la quadrica
esiste. Cioè premesso, si capisce che in S_r le Δ omogra
suscettibili di ritoccare una quadrica in sé devono presen
re qualche particolarità. Essa è precisata in un teorema

Frobenius, che Segre ha largamente applicato. Le condizioni
per l'atip - in n° di una forma quadratica
queste: le radici dell'eq $\Delta(p)$ di $p - 2g$ devono essere
a due reciproche, eccetto quelle eventuali che siano eg
li a ± 1 , e che inoltre le prime a due a due reciproche
siano a divisori elementari di egual grado. completato p. 196

P es nel caso dianzi considerato della conica

$\Delta(p) = p^2 + 2a_1 p + a_2 = 0$ le radici dell'eq $\Delta(p)$ sono due ^{con} α_1, α_2
~~che appaiono~~ $(\alpha_1 \alpha_2 = \frac{a_2}{a_1})$

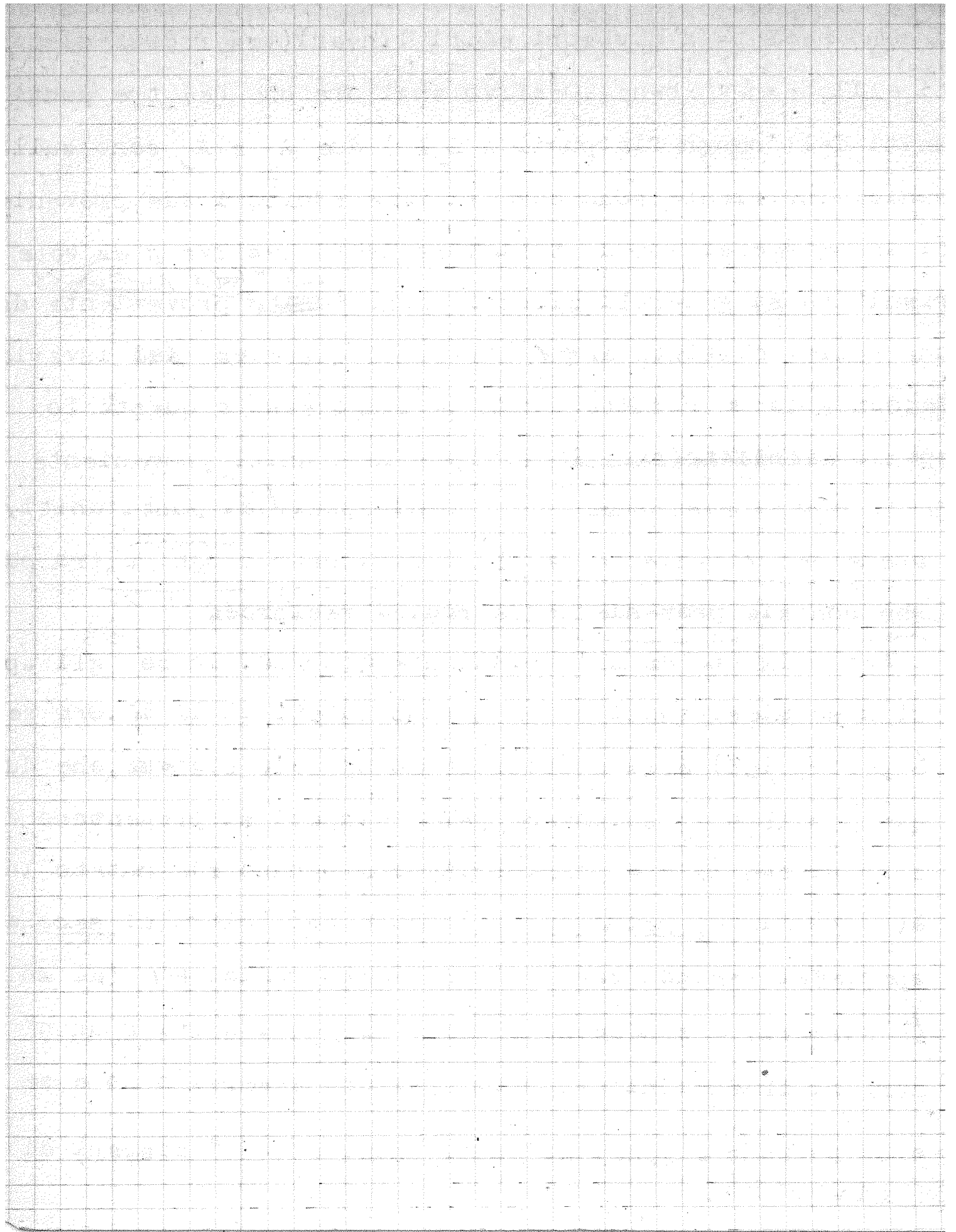
$$\begin{vmatrix} \frac{1}{k_1} - p & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{k_2} - p & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{k_3} - p \end{vmatrix} = 0 \quad \text{con radici } \frac{1}{k_1}, \frac{1}{k_2}, \frac{1}{k_3}$$

distinti (dpr. p 286) due con $k_1^2 = 1$ e $k_2 k_3 = 1$
con due le 3 radici (due supposto distinte) con $= \pm 1$
le due due reciproche (dpr. p 286). E in con.

L for A, well' example

due sono necessariamente divisori el.ri lineari (tre radici distinte e il teorema bene). Osservo anzi ora che dei tre punti uniti dell'omografia (punti A_1, A_2, A_3) due A_2 e A_3 sono sulla conica invariante; sono come si vede subito i due provenienti dalle radici non unitarie. Ora Segre osserva per es come risultato si generalizzi: ogni spazio ^{funzione} ~~unitario~~ ^(di punti uniti) proveniente da una radice distinta da ± 1 sta sulla quadrica ~~invariante~~ invariante; non solo ma risulta tangente lungo esso a questa lo spazio ~~di iperpiani uniti~~ di iperpiani uniti proveniente dalla radice reciproca. Ogni spazio ^{funzione} (di punti uniti) anche se proveniente da ± 1 è coniugato a ogni altro punto che non sia proveniente da radice reciproca.

Naturalmente da un'omografia mutante Q (irrid. in sè) gli spazi massimamente esistenti sulla Q sono mutati in id id. Ora se r è pari (p 153) essi costituiscono un solo sistema, che dunque è mutato in sè. Invece per r dispari si presentano due sistemi, con le due possibilità che ognuno sia mutato in sè (omografia di prima specie) oppure nell'altro (di seconda specie). Nel secondo caso vi sono certe radici ± 1 (di molteplicità dispari) e conducono a spazi di punti uniti a un n° pari di dimensioni; nel primo possono esservi o no e se sono portano a spazi di punti uniti a un n° dispari di dimensioni.



per chiarire queste gen.tà con un esempio, per $r > 3$ conside

a) l'omologia armonica mutante Q in sè che ha per centro punto P e per piano il suo polare π . Rette corr. ti essenz. incidenti (su π) l'omografia è di seconda specie. Effettivamente essa ha come spazi fond. P (dim. zero) e π (dim. due) dunque con dim. pari, e inoltre provenienti certo da radici ± 1 , perchè non stanno su Q .

b) omografia biassiale armonica avente come unite due rette polari risp. Q (due loro pt qualunque sono coniugati e quindi la retta che li congiunge, cioè una retta qualunque appoggiata ad esse sega Q in coppia armonica risp ai punti di appoggio) cosicchè Q è mutata in sè) Qui rette corr. sono sghembe (se no per la loro int. due app. te....) quindi prima specie. Effettivamente ho due rette di punti uniti, provenienti da radici ± 1 perchè non stanno su Q , e di dimensione dispari.

Oltre al teor. di Frobenius ricordato la ricerca di Segre ha nat. te altri precedenti analitici, su cui non mi trattengo. Il problema di trasformare con sost. lineari una forma quadratica in sè aveva nat. te già fermato l'attenzione di molti. Basti ricordare il caso delle sostituzioni ortogonali cioè quelle che conducono a un det. te

ortogonale $\{a_{ij}\}$ con $a_{11}^2 + a_{12}^2 + \dots + a_{1r}^2 = 1$ etc.

$$a_{11}a_{21} + a_{12}a_{22} + \dots + a_{1r}a_{2r} = 0$$

(il det. di una mat. sim. è il prodotto delle sue radici proprie)

Prüfung in Mathematik
alle g.h.c.

30)

È un caso particolare dei casi mutabili: la forma quadratiche
 $\sum x_i^2$. Tra le eq. di rank $\sum x_i^2 = \sum x_i^2$ con
 $(g_{11} x_1^2 + \dots + g_{1r} x_r^2) + (g_{21} x_1^2 + \dots + g_{2r} x_r^2) + \dots = x_1^2 + x_2^2 + \dots$
 l'ultima è appunto quella citata.

Ho detto della prima parte della Mem. Nella seconda
 sviluppa questa idea: per $r=5$ la prima parte fa conoscere
 le omografie che mutano in sè la M_4^2 rappresentativa dello
 spazio rigato. ~~Ne segue che è possibile~~ Queste omografie
 S_5 in sè non sono in quanto operanti sulla M - che imma-
 ni di omografie oppure di reciprocità dello S_5 in sè. Pre-
 cissamente si tratta di omografie di S_5 , come si vede su-
 to, se l'omografia dello S_5 è di prima specie. Ne viene
 possibilità di una nuova classificazione delle omograf.
 di S_3 considerate come omografie dello S_5 di prima specie
 mutanti la M in sè (cfr. la seconda parte del titolo).

Le parti successive riguardano lo studio delle corre-
 zioni, e fra altre le omogr. o correlazioni che mutano
 in sè un complesso lineare (il che equivale poi a studiare,
 cosa qui già fatta) le omografie in sè di un V_3^2 di
 S_4 .

Dal nuovo punto di vista ogni omografia di S_3 viene
 ad acquistare una nuova esatt; una ne aveva già con 4 in-
 tieri (p. 291), la nuova nat. t. ne ha 6; questi 6 intieri,

(le genre non alter)

07 le genre non alter permet de réaliser l'un de

+ 1: non alter non alter.

==

Segre, per distinguere dalle precedenti caratteristiche li racchiude tra graffe, raccostrando fra loro quelli provenienti da radici reciproche, e sottolineando quelli provenienti da radici $\neq 1$. Così, il caso "generale" di una omografia && con 4 punti uniti vertici di un tetraedro ha $[1111]$ e poi $\{ \text{||} \text{||} \text{||} \}$ essendo unite le 6 rette spigoli del tetraedro e non altre, cosicchè in S_5 ho 6 punti uniti (vertici di una pir. fond., su \mathbb{Q}) e non altri $\textcircled{2}$

Mi fermo soltanto più su un risultato che si trova alla fine della Memoria, non per la sua importanza essendo esso assai particolare, ma perchè mi dà occasione di dire qualche parola su un genere di questioni che si presenta assai spesso in geometria. Il problema specifico a cui si riferisce l'oss. di Segre è quello dell'esistenza in una data omografia tra S_3 sovrapposti di due tetraedri corrispondenti, tali che ogni spigolo dell'uno tagli lo spigolo opposto ^{del} tetraedro corrispondente. Data che sia l'omografia si hanno in sostanza 12 incognite non omogenee (3 coord. te per ogni vertice) e sono da soddisfare 6 condizioni diciamo semplici, in quanto ognuna si traduce in un'equazione fra quelle incognite. Sarebbe dunque prevedibile che di tali coppie

306

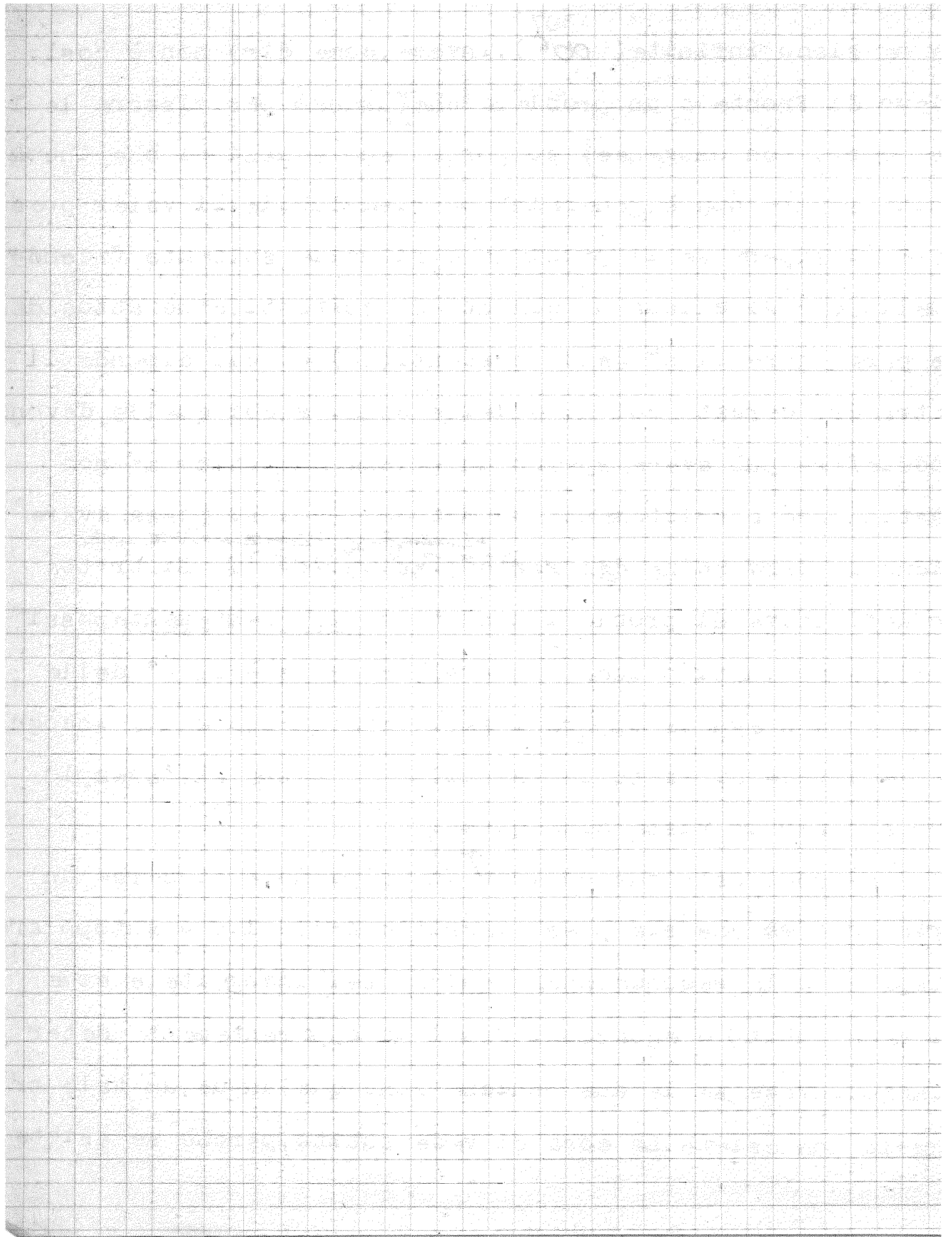
Lo 0 punto di vista è in un
particolare 0 punto di

di ogni altra condizione per
a soluzione di equazioni, le p
81, e ogni al ca.

Lo così in base al computer che costò

e ne siano infinite (∞^6). Invece, come dirò non è così.
 L'emo di fronte a un problema che (usando per fissare le i
 se coor. non omogenee) comporta meno equazioni che incognite
 eppure non è, generalmente risolvibile. Il voler presen-
 tare di sapere se il problema è solubile soltanto facendo
 quello che si chiama un compute di costanti, cioè attualmen-
 te paragonare il n° delle costanti (12) da cui dipende il
 tetraedro cercato col n. 6 delle cond. a cui quelle devono
 soddisfare può avere spesso un valore euristico ma non
 costituisce assolutamente un metodo in cui si possa avere
 fiducia. ~~Cfr. anche del Prof. G. B. P. 1905, dove si tratta~~
 di definitiva di problemi geometrici apparentemente possi-
bili (determinati o indeterminati, secondo che il n° delle
 equazioni è eguale oppure inferiore a quello delle incogni-
 te) e invece di fatto impossibili. Oltre all'esempio
 che abbiamo in vista cito questi:

a) sono date due coniche γ in un piano, e si cerca un
 triangolo Δ che sia p es iscritto nella l.a e autopolar
 rispetto alla seconda. Anche qui ho sei incognite, e come
 si vede subito 6 equazioni. Problema apparentemente deter-
 minato. Invece se le due coniche sono qualunque, un tale tri-
 angolo non esiste. La cosa si vede subito, perchè se esiste



nel triangolo, preso solo profondo, le coniche hanno le equaz

$$\gamma) 2a_{12} x_1 x_2 + 2a_{13} x_1 x_3 + 2a_{23} x_2 x_3 = 0 \quad b_{11} x_1^2 + b_{22} x_2^2 + b_{33} x_3^2 = 0$$

Se allora formo l'eq.ne $B(\rho)$ annullando il discriminante di una conica del loro fascio, viene

$$- \rho^3 B + \rho^2 C + \rho D + A = 0 \quad (1) \quad \begin{vmatrix} -\rho b_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & -\rho b_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & -\rho b_{33} \end{vmatrix}$$

Ne A e A sono i disc. delle due

$$D = -b_{11} \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{23} & 0 \end{vmatrix} \quad C = 0$$

essendo le tre radici ρ_1, ρ_2, ρ_3 di cui $\rho_1 + \rho_2 + \rho_3 = 0$. Ora, abbiamo visto che per fissare quadratica qui x_1, x_2 da i rapporti p le p sono simultaneamente simultanee delle 2 quadratiche (qui con due: x_1, x_2 fissate x_3 univ. = univ. p , e lo stesso con x_2, x_3 e x_1, x_3 per (2) eq. univ. per le p e inv. le risposte ai cambi sono di coordinate. Quando qualche sia il sist. di punti.

esiste qual triangolo due una soddisfa le eq. cioè $C = 0$ e $p \sum a_{ij} x_i x_j = 0 \quad \sum b_{ij} x_i x_j = 0$ da $\begin{vmatrix} a_{ij} & -\rho b_{ij} \end{vmatrix}$

$$\boxed{\sum a_{ij} b_{ij} = 0} \quad (3)$$

se cond. nec. e suff. per l'esistenza di quel triangolo. A questo la a, b in uno dei due valge (3) il triangolo esiste. Quando "in grande" contrastante alla esistenza NON c'è una soluzione. La (3), come potrebbe verificare si anche sufficiente: non più le b_{ij} ma il coefficiente di questo inv. risp. di le cond. di esistenza. le risp. di questo inv. risp. di le cond.

← Ami Solus Agensi

di mana baru sampai kemudian

$A_1 = A_2 = A_3$ in un pt δ^1

questa apolarità tra γ luogo e \checkmark inv. ppo la cond. nec. sufficiente per l'esistenza di un triangolo come quello considerato. La sufficienza si può controllare così. Valg
) - dunque in relazione a ogni sist. di riferimento: prend
 un triangolo fond $A_1 A_2 A_3$ coi primi due vertici su γ e aut
 polare rispetto a \checkmark (lo trovo certamente; per costruire
 un triangolo autop rispetto \checkmark posso partire da A_1 arbitra
 o e lo scelgo su γ , e prendere ancora arbitrariamente A_2
 perchè ad esso coniugato, e lo scelgo ~~in~~ in punto comune a
 e alla pol re di A_1 rispetto a \checkmark). ~~Per~~ Allora l'eq.
 \checkmark è e. s. mentre quella di γ è

$$a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + 2a_{23}x_2x_3 = 0$$

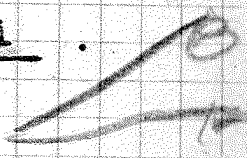
risolvendo che ha luogo la (3) scrivo $a_{11}A_{11} + \dots = 0$

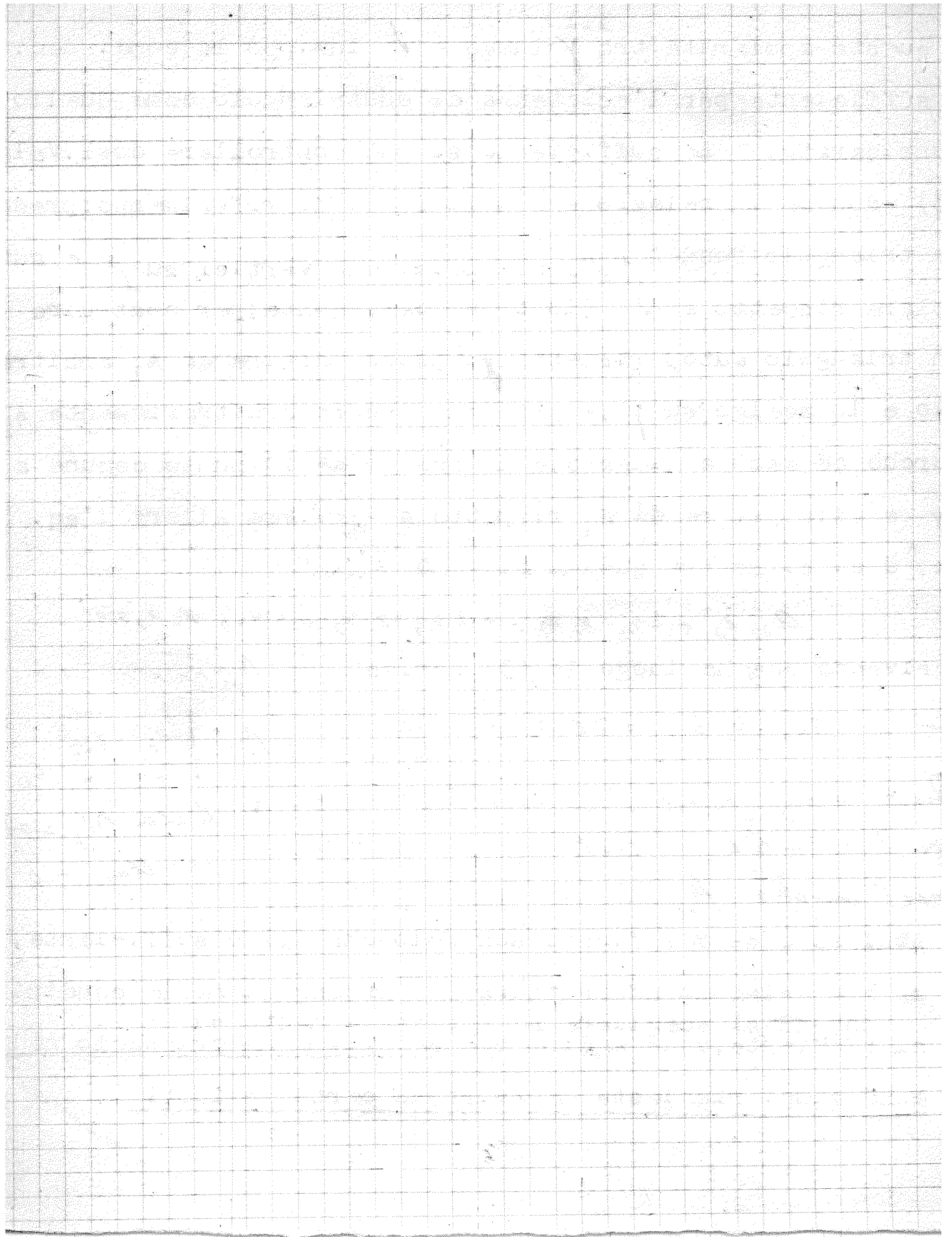
$$a_{11}b_{11}b_{22} + 2a_{12}b_{12}b_{22} = 0$$

$$\left(A_{ij} \right) \begin{vmatrix} b_{11} & 0 & 0 \\ 0 & b_{22} & 0 \\ 0 & 0 & b_{33} \end{vmatrix}$$

ma $b_{11}b_{22} = 0$ e $b_{12}b_{22} = 0$ e $b_{12}b_{33} = 0$ e $b_{22}b_{33} = 0$
 e $b_{11}b_{22} = 0$ e $b_{12}b_{22} = 0$ e $b_{12}b_{33} = 0$
 e $b_{22}b_{33} = 0$ e $b_{11}b_{33} = 0$ e $b_{12}b_{33} = 0$
 e anche A_{ij} sta su γ .
 la det $A_{ij} = 0$
 risultano = 0

Abbiamo così verificato non solo che (3) è sufficiente,
 ma che esistono addirittura ∞^1 triangoli nelle condizio
 potendosi scegliere A_1 arbitrariamente su
 ni richieste, vale a dire che se esiste un triangolo nelle
condizioni richieste ne esistono certo infiniti.





b) nella riduzione a forma canonica si è spesso portati a fare computi di costanti, che ^{può} condurre a risultati esatti o errati. Esempio il pentaedro di Sylvester della F^3 ; cioè possibilità di porre la sua eq.ne, se essa è generica sotto la forma

$$\pi_1^3 - \dots - \pi_5^2 = 0 \quad (1)$$

Qui le incognite sono 19 ($5 \cdot 4 - 1$) ^{coeff. di cui uno è preso $(m=1)$} e le eq.ni da soddisfare altrettante (scrivere che coeff. ti che risultano in (1) sono prop. a quelli dati a priori. ~~Secondo il risultato di Plücker~~

~~Secondo il risultato di Plücker~~ E il risultato di fatto resta poi confermato. Cosi cito il rag.to con cui Plücker nella Th. der alg Curven stabiliva che per C_3 piana i tre asintoti (tgti nei 3 P_∞ la segano ulter.te in tre punti allineati (è poi caso particolare di teor. bel noto, ma non importa). A tale scopo P. vuol dimostrare che l'eq. di C_3 generale si può scrivere sotto la forma

$$pqr + ks = 0 \quad (2)$$

con p, q, r, s lineari in x, y e k coeff. te. Quelle $p, ecc.$ possono supporre p e s col coeff. te di x unitario (dividere se no per fattori opportuni): quindi l'identificazione di (2) con eq. di C_3 generale comporta 9 eq in 9 incognite

Quindi se il computo delle costanti torna, è possibile la riduzione. Dopo di che $p=0$ sega C_3 in 1 punto proprio quindi è asintoto, ecc. e i tre punti sono tutti sulla J

Anche per n , fatto il risultato torna.

] a potenza n^e

Un esempio dovuto allo stesso Plücker in cui il computo non torna è questo. L'eq. in coord. te cart ort. $x^2 + y^2 = z^2$ dipende da 3 costanti (p es scelta dell'asse x e su questa dell'origine). Si può adottare quella come eq. canonica del cerchio? il computo delle cost. direbbe di sì (l'identificazione dell'eq di cerchio prefissato con quella con cui essa si trasforma con passaggio a altri assi per tre eq. ~~...~~ in quelle tre costanti) Invece evidente perchè ogni cerchio avrebbe raggio unitario.

Altri esempi di rid. ^{complessi di cost. nulli} ne a forma canonica. Per una forma

generale di grado n in r+1 variabili ci si può proporre il problema (gen. ne del pentaedro di Sylvester) se con sost

ln. ~~...~~ sulle variabili la si possa ridurre alla forma

di un certo n° diciamo ^{grado quanto è possibile} h+1 di forme lineari nelle stesse

variabili; cioè geom. te se l'eq. ne di una V_{r-1}^n generale di

si possa sempre ridurre alla forma $\pi_1^n + \pi_2^n + \dots + \pi_{h+1}^n = 0$

ove $\pi_i = 0$ sono iperpiani. Che risultato dà il computo delle

costanti? La (1) contiene ^{tutte i coeff. \neq zero} $(h+1)(r+1) - 1$ costanti; e le condiz.

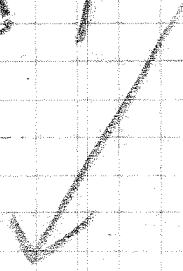
ai da soddisfare sono (p 313) tante come i termini nell'eq

generale - 1. Quindi il computo delle costanti dà, per la r

solubilità, per h il minimo valore tale che

$$(h+1)(r+1) - 1 \geq \binom{m+r}{r} - 1 \quad \text{cioè} \quad (2) \quad h+1 \geq \frac{1}{r+1} \binom{m+r}{r}$$

29/11



U Termini presenti, per il momento la parte del
summa di conto della cont. ogni C. con la sp.
 $\overline{U} \text{ e } \overline{U}^{-1} = 0$

Ora si pone la questione se effettivamente il risultato fornito dalla (2) è esatto. Non sempre. P.e.s. per le quartiche non lo è mai (per nessun valore di r). Esso darebbe

invero $h_{r+1} > \frac{1}{r+1} \binom{n+2}{2}$ cioè

$$r+1 > \frac{(r+2)(r+1)}{2(r+1)} \quad \text{cioè} \quad h_{r+1} > \frac{r+2}{2} \quad \text{Ora potremo}$$

ma scriver l'eq. $\Delta^2 - \tau \Delta_1 = 0$ il vero valore di h_{r+1} è

cioè $h = r$. il vero valore di h_{r+1} è $h_{r+1} = r+1$

ma detto (per $h_{r+1} = r$ (anziché $= r+1$)) sommato alle dis-

eguali: invece $2r > r+2$ sempre più per $r=2$ Altro caso

di eccezione; per le curve piane del 4° ordine avrei

$r+1 > \frac{1}{3} \frac{6 \cdot 5}{2}$ e quindi $h_{r+1} = 5$. Viceversa questo risultato

non è vero perché di fatto si trova che le quartiche

che $\Delta^2 - \tau \Delta_1 = 0$ costituiscono un tipo particolare, annulla-

dosi per esse un certo invariante, (quartiche di Clebsch)

Per le altre quartiche è invece $h_{r+1} = 6$. La risposta alla

questione posta non è semplice. Per le curve piane si;

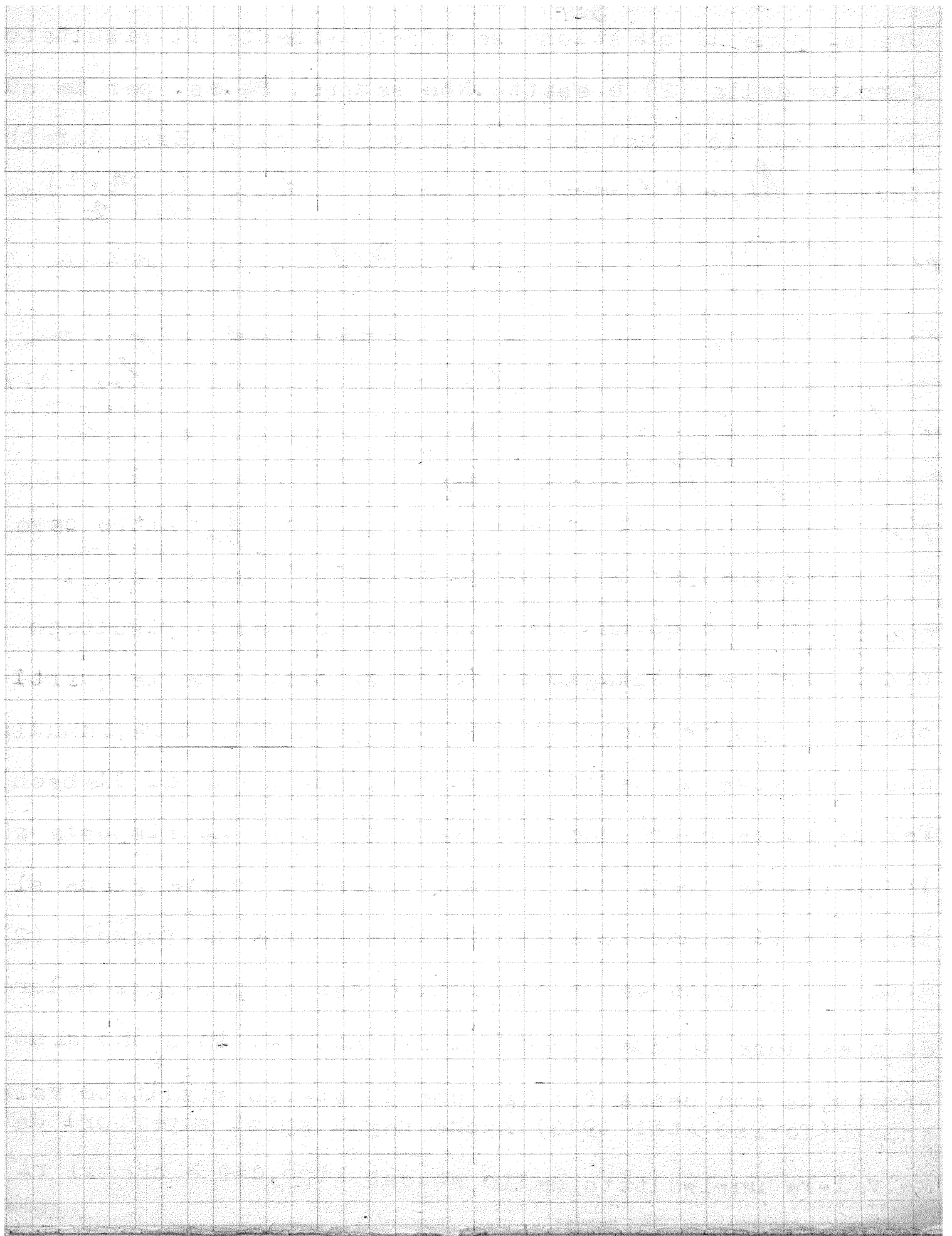
per esse si dimostra assai facilmente che la formola (2)

data dal computo delle costanti è esatta per ogni valore

di n escluse le due eccezioni ora notate. In S_3 ho dimo-

strato, ma non senza fatica, che lo stesso risultato vale ancora (Torino Atti 1916). Anche negli spazi superiori de-

ve valere un risultato dello stesso tipo, cioè che il ri-



ultato (9) è esatto salvo certi valori di n ; ma esso par
difficile da stabilire. Bisogna guardarsi da dimostrazioni
affrettate; ^{per} ~~es~~ manca di fondamento ~~una che ne è~~ ^{il risultato recente di}

~~una che ne è~~ Bronowski (Proc. Camb. phil Soc 1933). Già

~~una che ne è~~ $n = 5$ sono eccezionali i valori di $n = 2$ oppure 3 oppure
 4 . Ma ~~che~~ che questi siano i soli non è provato.

gli stessi problemi si pongono quando invece di una sola
forma se ne considerano due o più, ~~che~~ di ordine
 n , che si tratta di ridurre simultaneamente a potenze n^e
delle stesse forme lineari. Qui ho potuto raggiungere un
risultato completo solo nel piano ^{e per una coppia di forme} (Ann. di mat; 1915) di
mostrando che il risultato fornito dal compute delle co
stanti è sempre valido con la sola eccezione dei fasci
cubiche.

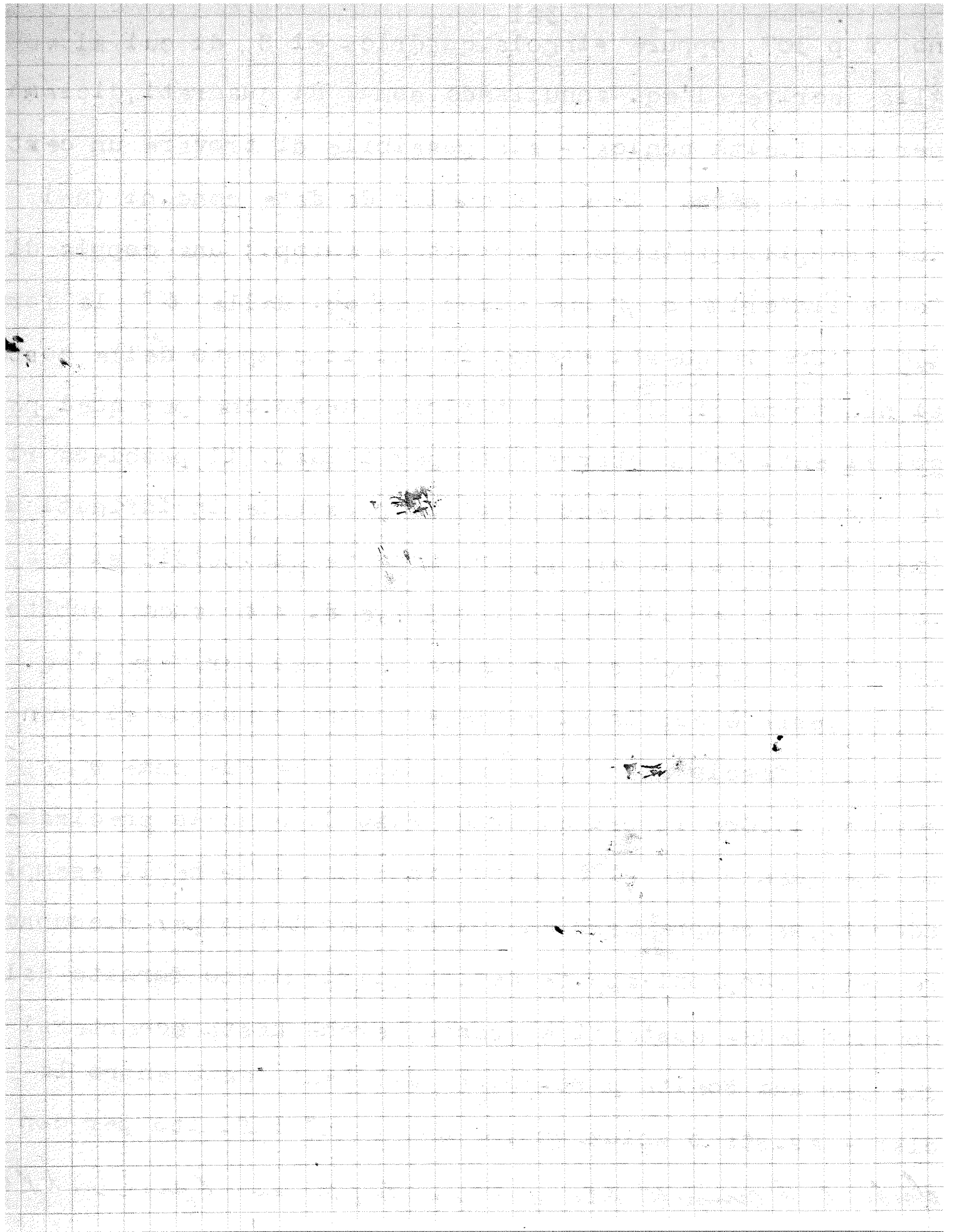
Ora un mezzo che spesso - ma non sempre - riesce utile
per sapere se il risultato fornito dal compute delle co
stanti è esatto è il cosiddetto criterio di Plucker - Clebsch

già adoperato da Plucker e formulato da Clebsch nella sua
biografia di Plucker stesso. Prima di enunciare lo osservo

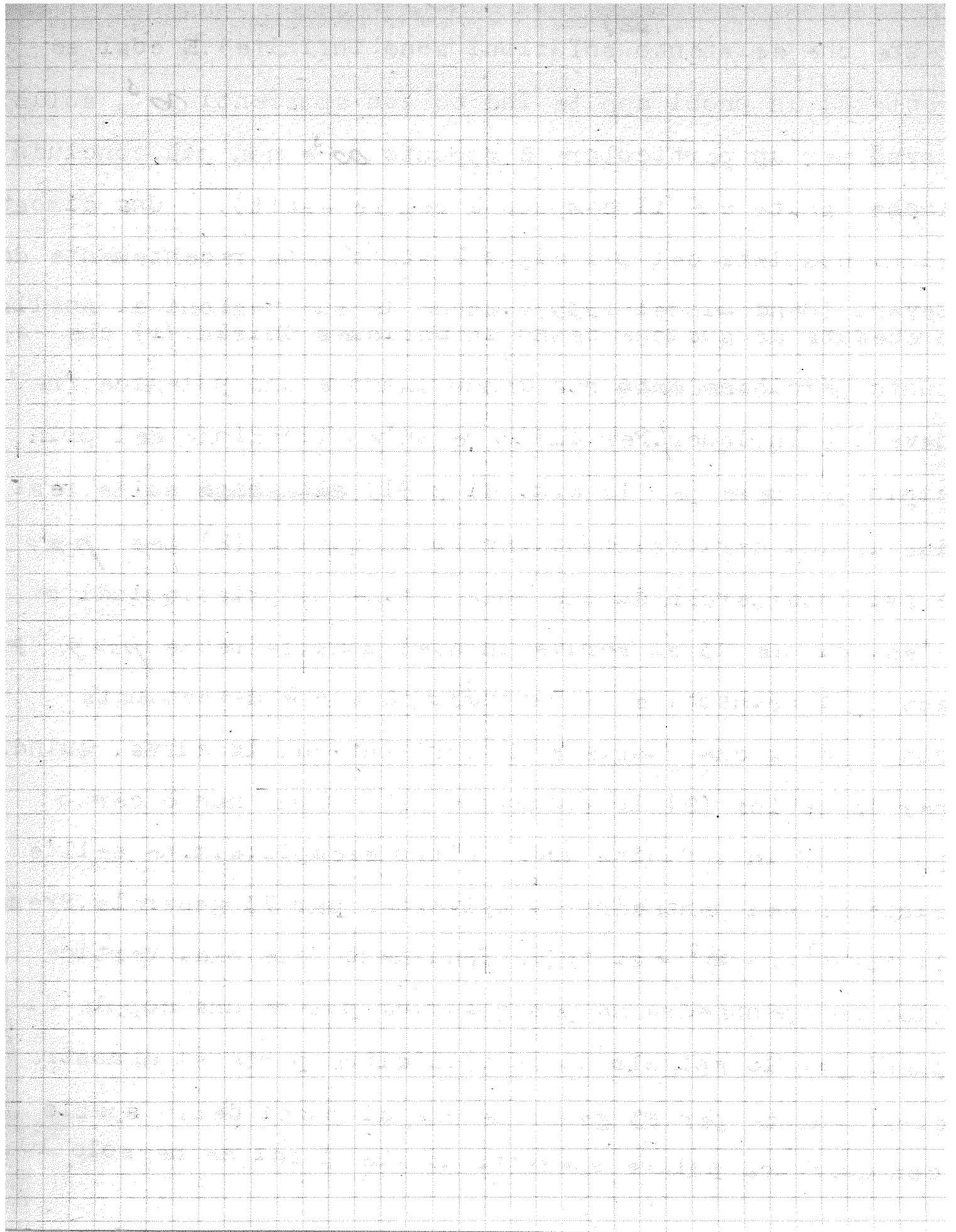
negli esempi addotti ^{e limitando mi per semplicità un po'.} ~~il~~ ^{dei} compute delle costanti in
~~che~~ ^{dei} ~~che~~ ^{di sapere} questo: si tratta
sempre ^{di sapere} se a partire da un dato ente geometrico variabile
entro una certa classe p es coppia di coniche di un piano

e precisamente. Consideriamo un problema in cui sia
dato un ente geom. E variabile in una classe C. Il
problema consista nel trovare un nuovo ente E' le
gato ad E da date condizioni. Il problema sia appa-
rentemente det.to nel senso delle pp. prec.ti, cioè
in base al computo delle costanti. Ebbene, se il co-
puto delle cost. conduce a un risultato errato, avv-
ene nec.te questo che per quei particolari E della
classe C per i quali il problema diventa possibile
lo diventa nec.te in ∞ modi. Se invece il proble-
ma apparentemente ind.to e app.to dare ∞^3 so-
luzioni, per i particolari E per cui le risoluz.
giate le tipo in ∞ $\text{di } S'$ risult. in 1^{a} 7, 8

no a p 307, oppure singola quadrica di S_r di cui si voglia scrivere l'eq. annullando somma di quadrati, diciamo per semplicità conica - sia possibile di trovare un certo nuovo ente ~~data~~ ^{F'} legato a quello da date cond. no (nei due esempi: il triangolo iscritto e autop.; una coppia di forme lineari π_1 & π_2 che diano all'eq. della C' la forma $\pi_1 + \pi_2 = 0$) Ora in questi esempi in cui il compute delle costanti non torna risulta a posteriori questo: che per quei particolari enti della classe data per i quali il problema risulta invece possibile esso risulta possibile in infiniti m (mentre il problema era apparentemente ind. to) Ciò si è appunto visto per il probl di p 307, e si vede anche subito per l'altro; perchè se per una C_2 posso scrivere l'eq. $\pi_1 + \pi_2 = 0$, essa è coppia di rette, e allora comunque si prendo nel loro fascio una coppia armonica alle due come $\pi_1 = 0, \pi_2 = 0$ sempre..... Ora il principio di P. & C. enuncia precisamente che quanto ora si è detto vale non solo negli esempi addotti, ma sempre. Esso dà quindi un criterio per riconoscere se (in un probl. app. te det. to) il risultato fornito dal compute delle costanti è esatto, perchè basta accertarsi che per una scelta particolare dell'ente dato entro la classe esistano soluzioni, ma non in n° infinito per concludere che il compute delle cost. è esatto (o no il principio P. & C.)



rebbe che esistono soluzioni sono infinite). E così se
 tratta di un probl. app. te. ind. to. con apparenti ∞^j soluz.
 nov. per un particolare E appunto ∞^j e non più, concludo
~~che~~ an. te. che il computo è sempre esatto. Una dimost
 zione completa del principio è stata data recentemente da
 Severi (Rend. Lincei 1933, v. anche le sue lezioni di Analisi
 preceduta da qualche cenno in Enriques Chisini (1) che al
 punto per ciò ~~sta~~ sta dando luogo a una polemica fra
 Severi e Enriques. Per indicare un'applicazione del prin
 cipio, va bene per la dim. di p. 313 ~~sulle~~ sulle resi
 due int. ni degli asintoti. Invero in quella (2) per $p=2$
 è asintoto (perchè dà una sola int. ne propria): quindi se
 l'eq. di una C_3 si scrive in quel modo, le rette $p=0, 9, 0, 9$
 sono gli asintoti, e la retta $p=0, 9, 0, 9$ è anche determinata
 come quella che contiene le loro int. con la curva. Quindi
 per la cubica (2) la riduzione alla forma non è certo
 possibile in infiniti modi. Altro esempio: dim. ne dell'e
 sistenza del pentaedro di Sylvester per F_3 generale. Pres
 la F_3 $\pi^3 - \pi^2$ si trova facilmente che ogni vertice
 (10) del pentaedro ha per quadrica polare una coppia di
 piani (per lo spigolo opposto). D'altra parte si dimostra
 direttamente per F_3 generale che di punti dello spazio
 con quadrica polare spezzata in due piani ce ne sono solo 10



Quindi se l'eq. di una F_3 si può mettere sotto la forma
 pitta, NON è vero che ciò avvenga in infiniti modi. Quindi
 il computo delle cost. torna; cioè ogni F_3 gen. raka ha eq. ne
 quella forma. Questo principio come si disse torna
 esso utile, ma non dà sempre un modo per risolvere comple-
 mente la questione, non essendo sempre agevole di dimostrar
 l'esistenza di una soluzione non implica quella di infi-
 te soluzioni. Così per le forme canoniche di p 315 *sf. 5*

Per chiudere questa digressione e tornare al problema par-
 icolare che è stato il nostro punto di partenza (p 305) Se
 in loc cit e in un'altro lavoro contemporaneo (Sur les
variants simultanés de deux formes quadratiques, Lettre à
 Rossnes, M A XVII, 1884) ha osservato qualche risultato un
 più generale da cui discende questo. Quel problema, che
 apparentemente ∞^6 soluzioni, è di fatto gen. te impossibi-
 cond. necessaria e suff. perchè in una omogr. vi siano

z. ni è che (sviluppando ^{quadr. in S_r} $\Delta(p) = 0$ $\text{Evasi} \mid \dots - p \dots - 1: 0 \dots$
 $A + p J_1 + \dots + p^{r-1} J_2 + p^r J_1 + (-1)^{r-1} p^{r-1} \dots$
 ove ogni coeff. ~~è una funz. delle radici,~~ è una funz. delle radici,
 anzi omogenea e come tale invariante a meno di un fa-
 re per le trsf. ni delle coord.: le eq. che si ~~da~~ ottengono
 annullando i coeff. sono perciò invarianti) risulti $J_2 = 0$.

che esse e le curve M'_0 . . . M'_r dan luogo
alla seguente p. te.:

Anzi, si trova qualche cosa di più; e cioè che $J_2 = 0$ è cond. nec e suff. perchè esista una sestupla di cpl lin C_1, \dots, C_6 i quali siano dall'omografia trasformati in C'_1, \dots, C'_6 in modo che p es $C'_1 C'_2, \dots, C'_6$ stiano in un sist. lin soltanto ∞^6 , e così via. Si osservi come domandare ciò sia almeno che domandare la condizione relativa al tetraedro che pure rientra come caso particolare in questa (prendend

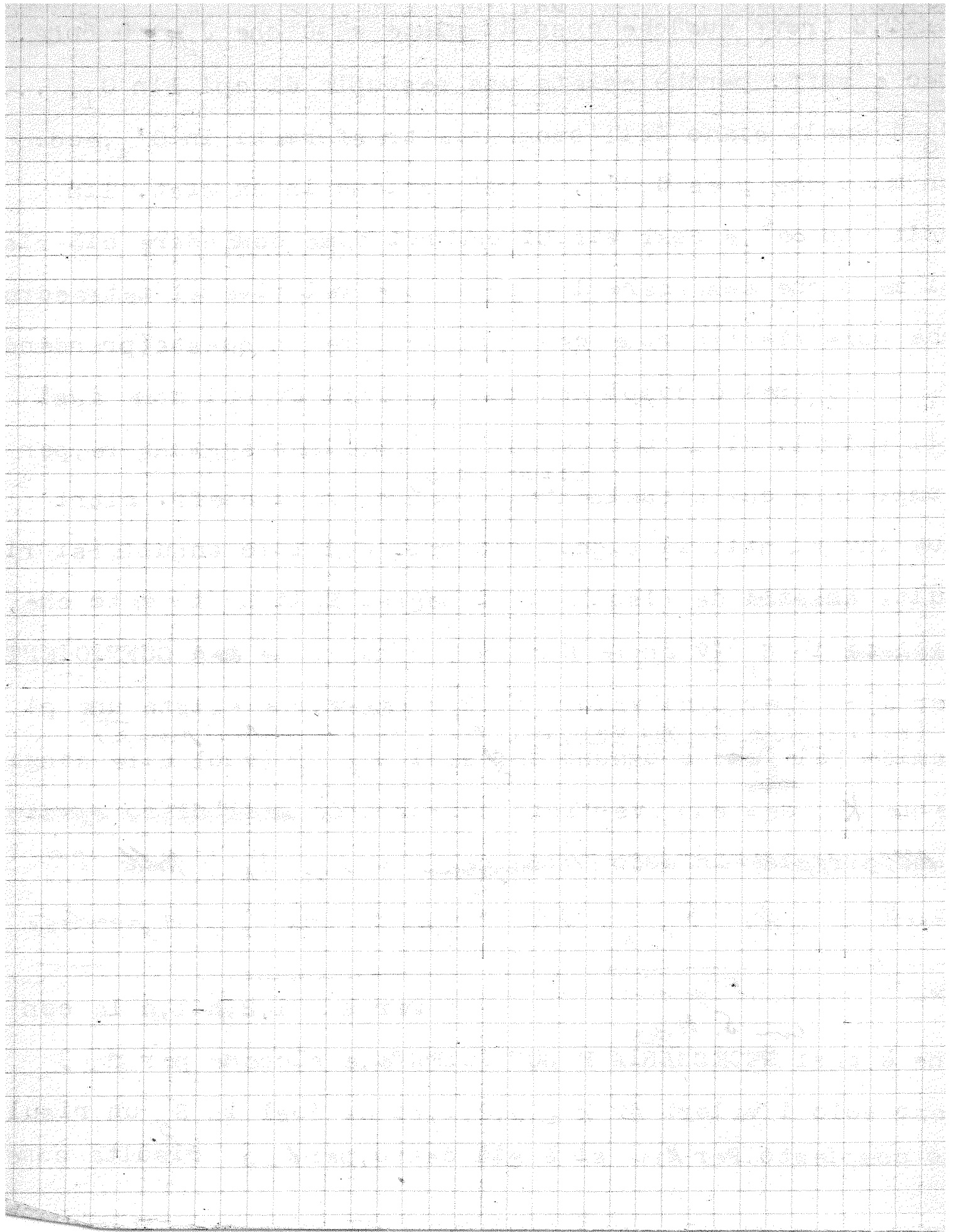
C_1, \dots, C_6 nei 6 complessi lin speciali aventi come assi gli spigoli di un tetraedro) Possiamo aggiungere, per completare che attualmente ^(cioè in S_3) si hanno tra i coeff. altri due invarianti. Il significato geom del loro annullarsi risulta ~~da~~ da risultati di Segre. Egli ha trovato che,

~~in S_r~~ in S_r (v anche Enz 841) condizione ~~è~~ SUFFICIENTE

per $J_k = 0$ (per ogni valore di k) è ~~che~~ che esista una pi amide (si k intende di $r+1$ vertici M_1, \dots, M_{r+1}) delle 1^a pianti (vuol dire congluente k dei suo vertici) che a ognuno degli suoi S_{k-1} (vuol dire congluente k dei suo vertici) corrisponda ~~un~~ un spazio

~~un~~ un spazio anche S_{k-1} delle 2^a pianti adeguati alle S_{r-k} delle 1^a pianti alle S_{k-1} si partisce

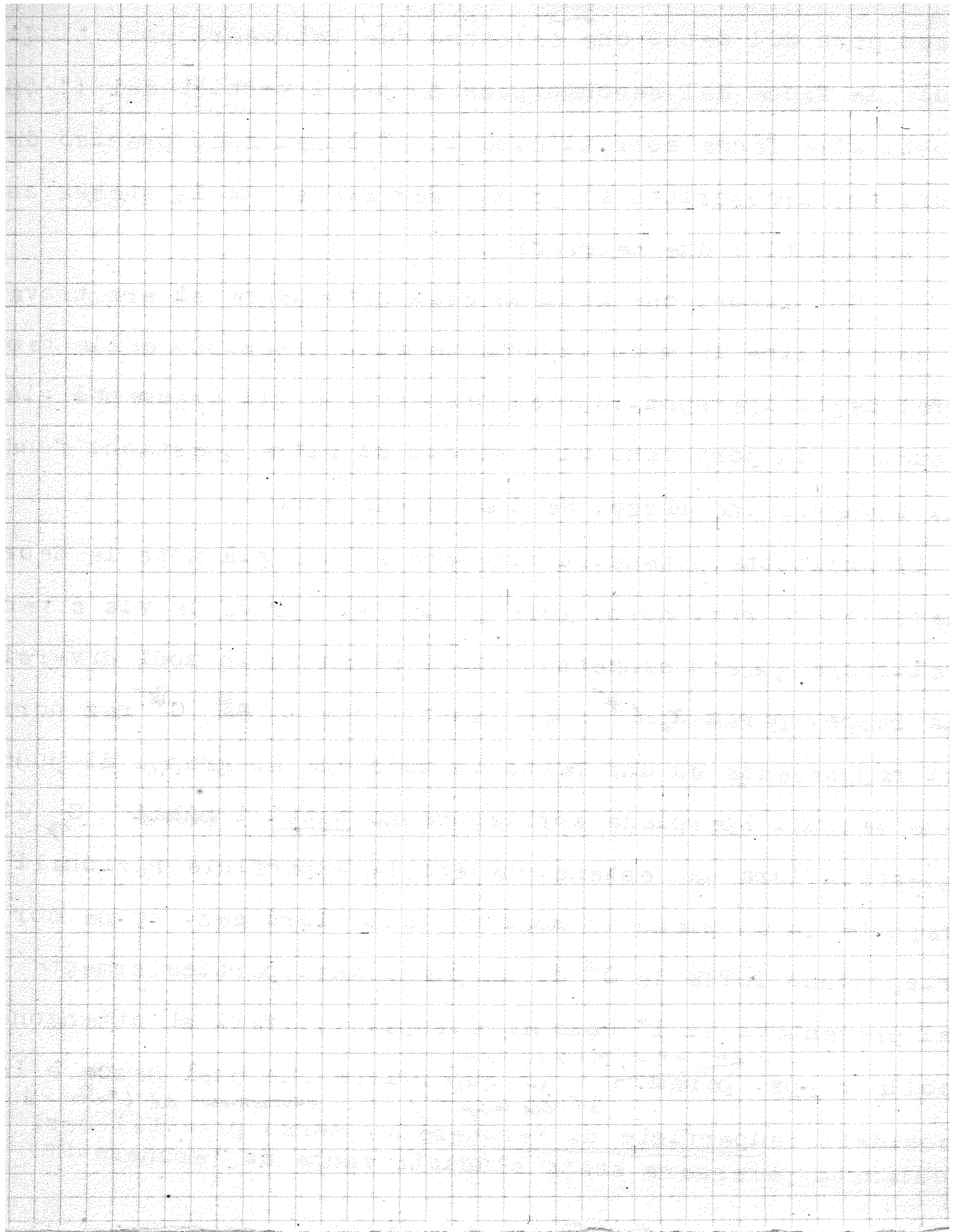
con S_{k-1} Per $k = 1, 2, r-1, r$ la con ne è anzi NECESSARIA E SUFFICIENTE; e siccome per $r \leq 3$ non solo i valori di $k = 3, 2, 1$, si ha così in S_3 un risul to completo. Per k, r si è già detto, per $k = 3$ risulta come



esso part dal detto che esistono due tetraedri corr.ti di cui le facce del secondo passano per i vertici del 1° oposti alle facce corr.ti (cioè il 2° è, nel modo preciso descritto, circoscritto al primo). Per $K=1$ si ha la stessa cosa scambiati i due tetraedri.

Coi lavori che abbiamo esaminate Segre sù era trovato contribuire in modo importante alla creazione della geometria degli iperspazi. Contemporaneamente gli argomenti già studiati lo portavano allo studio di altre questioni fondamentali in questo indirizzo. Ne indico qualcuna.

1) Anzitutto, potendosi ritenere allora già nota la teoria delle curve raz. norm. (cfr p 205) si apriva la via a generalizzare questo concetto. Ciò è avvenuto in modi diversi. La rappr. param. $x_0 = t^2, \dots, x_r = t^r$ mostra che le C^r raz. norm. si rappresenta su una retta in modo che ai gruppi di punti sulle sezioni iperpiane corrispondono tutti i punti C^r di questa. Allora una estensione era; le superficie razionali rappresentate su un piano in modo che alle loro sez. ip. ne corrispondono TUTTE le C^r di un piano. Anzi, particolarmente si presentava il 1° caso $n=2$; sup. Tali si ottengono colla rappr. param. $(u^2, uv, v^2, u, v, 1)$ (proiettiva) La superficie che così nasce è la cosiddetta superficie di Veronese (v. corso prec.te) così chiamata per essere stata studiata anche da Veronese. Ma *avanzata al 4° ordine*



Segre ha ~~sviluppato~~ sviluppato la teor. della sup di veronese da un punto di vista indep. e personale (Considerazioni intorno alla geom delle coniche di un piano e alla sua ppres.ne sulla Geometria dei complessi lineari di rett Torino Atti 1885) rappresentando le coniche di un piano anzi le coniche inv. poe nei punti di S_5 a traverso la loro equazione. Allora le ∞^2 coniche immagini di un punto doppio danno luogo a una sup. che risulta appunto quella di Veronese, mentre le ∞^4 spezzate indue punti gen. te distinti danno luogo a una V_4^3 dello S_5 contenente doppiamente quella sup. Non entro in particolari già evolti nel corso precedente. Aggiungo piuttosto (cfr. la seconda parte del titolo) che Segre fa vedere la poca opportunità di riacostare lo studio della ∞^5 delle coniche di un piano alla ∞^5 dei complessi lineari di S_5 , come viene spontaneo di fare attraverso la loro interpret. nei punti di S_5 (e come aveva fatto Aschieri); perchè per ritornare poi dalle proprietà ottenute in S_5 a proprietà aventi interesse per le due teorie ha una parte importante risp. nei due casi la varietà di S_5 immagine delle coniche degeneri (cioè la M_4^3 con sup. F^4 di Veronese detta ora detto) e risp. la M_4^2 immagine delle rette. Quindi intervengono nei due casi figure dello S_5 nettamente distinte.

332

- \circ ad un n arriva ~~per~~ cost precisando questa idea: se n è
 $\in F^{r-1}$ con uno S_{r-1} generico ho C^{r-1} direttore; non si fa
 con lo S_{r-1} già per una direzione resta C^{r-1} direttore; ~~per~~
 te. Quindi prendere più generici che si può in modo da
 essere pari almeno in S_{r-1} le cui cost in r direzione sono
 rese il cost tanto più piccolo quanto maggiore è il n° di grado

non se ne ha il tipo solo
 come per le C , tutte r va

Le μ cost S cost UNA
 $C \mu = \infty$ solo per r cost
 $C \mu \text{max} = \frac{r-1}{r}$ (cost Q cost S)

Per ogni valore μ si hanno cost tutte cost cost
 cost cost

2) Un'altra estensione è questa. Quelle curve sono normali (nel senso che...) e tutte le altre curve raz. si possono ottenere come loro proiezioni (~~...~~ già ~~...~~ Segre ha studiat ante in un iperspazio qualunque le rigate razionali normali (Sulle rigate raz. in un spazio lineare qualunque, Torino Atti 1885), delle quali ~~già Veronese~~, normali (cioè....., e anche qui tutte le al...), F^n già Veronese aveva dimostrato che hanno come spazio di immersione uno S_{n+1} . Sempre per le normali, Segre ha cercato una classificazione fondata sulla considerazione delle linee direttrici d'ordine minimo. In S_3 si hanno ovviamente i casi della quadrica irriducibile (per una schiera RETTE direttrici) e del cono. E entro ogni categoria le sup. sono tutte equivalenti. (classificazione) Ora in S_r avviene questo (Segre): se le dir. di C^μ minime sono C^μ , è sempre $\mu \leq \frac{r-1}{2}$. Tutti i valori di μ che soddisfanno a questa limitazione sono effettivamente possibili perchè congiungendo punti omologhi di una C^μ e di una $C^{r-1-\mu}$ normali e gen.te disposte si ottiene precisamente una F^{r-1} del tipo indicato. Della quale Segre ricava anche le equazioni sotto la forma

$$\left\| \begin{array}{cccc} x_0 & x_1 & \dots & x_{\mu-1} & x_{\mu+1} & \dots & x_{r-1} \\ x_1 & x_2 & \dots & x_\mu & x_{\mu+2} & \dots & x_r \end{array} \right\| = 0 \quad (1)$$

Per A_1 la linea fund. si trova tendendo verso $u_1 = m u_2$
 Allora nelle eq. par. i 2^o membri. Alle 1^a linea contigua a
 dove $u_2^{r-\mu}$ e nelle 2^a $u_2^{r-\mu-1}$: dividendo per quest, al limite
 $x_0 = 0 \dots x_{\mu-1} = 0$ e $x_{\mu} = 1$ \dots $x_{r-1} = 1$: m : m^2 \dots $m^{r-\mu}$
 par. di una linea, con u .

Per A_1 , nel caso $u_2 = m u_3$, nel caso non ecced. al termine minimo
 u_3 è quello di x_r , quindi μ corrisponde al pt. $(0 \dots 1)$ ma (v. sotto)
 linee rapp. sono tg. in A_1 e allora non necessariamente una linea fund.
 Str. p. 59-61 il caso prec.: nel caso ecced. sono minimi x_{μ} e x_r e
 $\mu = r - \mu - 1$ $x_{\mu} = x_r = \frac{1}{m}$ Veri vert.

Il min è $\mu = r - \mu - 1$ cioè escluso $2\mu = r - 1$
 cioè escluso $\mu = \frac{r-1}{2}$ (r dispari e μ max)

~~Ma allora ottengo qui~~
 ~~$(r-\mu)^2 - (r-\mu-1)^2 - 1 = -1 + 2(r-\mu) - 1$~~
 ~~$= -2 + 2 \frac{r-1}{2} = r-1$~~ il va bene

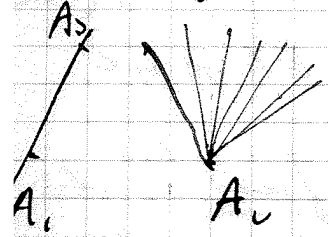
Ma escluso il particolare (di grande dis. me) il rag. è
 tutto se ben anche in questo caso.

in cui leppa nelle (1) come le rapp. piane delle F^{r-1} per
 $= 1$ e per cui $x_i = u$ leppa delle prime colonne
 $x_0 = 1, x_1 = u; x_2 = u^2, x_3 = u^3, \dots, x_p = u^p$

per $\begin{vmatrix} x_0 & x_{p+1} \\ x_1 & x_{p+2} \end{vmatrix} = 0$ da cui si vede che x_{p+1} è p.d. x_{p+2}
 e quindi prende ad arbitrio $x_{p+1} = v$ e allora compilate
 $x_{p+1} = v, x_{p+2} = uv; x_{p+3} = u^2v, \dots, x_r = u^{r-p-1}v$

Si hanno con le eq. per cui che trattano le eq. a delle
 $r-1$ righe di ogni specie. Nelle rapp. piane alle
 2. equazioni corrispondono (il quale max è il max. p.
 e $(r-p-1) = r-p$: un po' le disuguaglianze $2p \leq r-1$)
 il 1° n° è minore del 2°) alle C^{r-p} che $(u = \frac{u_1}{u_2}, v = \frac{u_1}{u_3})$
 danno in A_1 un pt. ~~...~~ con A_1^{r-2p}

La superficie (che in $u^{r-p-1}v$ per C^{r-p}) in A_2 un pt.
 $A^{(r-p-1)}$ (ordine -1) ognuno di questi è fond
 in $u_1 = u_2 = 0$ o $u_1 = u_3 = 0$ (tutte le x_i si annullano)



At pt. le rette per A_1 hanno una sola
 int. con le C^{r-p} (p.m. d. A_1): quindi
 non le orig. delle generatrici [le rette

per A_1 sono tang. a C^{r-p} lungo d'ordine $(r-p-2)$
 Per confermare l'ordine $^{r-1}$ delle F dalla rapp. piane costruiamo
 curve che per A_1 le curve $r-1$ passano tutte con la stessa

Del resto c.p. 226 si è detto che una C^{r-p-1} non
si applica con A_1 e con A_2 e con C^{r-p} .

In tutti gli altri casi la dir.^{ca} C^r C^r
risultante rappresenta del punto P
[con curve bas. d'ordine $r-2p-2 -$
 $(r-2p-2) = p$].

In quest'ultimo caso la dir.^{ca} d'ordine
minimo $C^r = C^{\frac{r-1}{2}}$ sono dette delle ∞^1 rette

per A_2 (ogni $C^{\frac{r+1}{2}}$ con $\frac{r+1}{2} - 1 = \frac{r-1}{2}$ pt.)

Veramente se una curva contiene la $A_2 A_1$ (che
non usa la quale C in pt. variabili), al punto
della quale compare il pt. A_1 $\frac{r+1}{2}$ pt. che, quod, da
l'ipotesi che C sia di grado r (e di ordine r) (si deduce
dal fatto che i pt. del piano in cui le dir. uscenti da un
certo punto P ogni genere, in un piano, passano per P , e
un piano con r curve, di ordine $\frac{r-1}{2}$ (perché le dir. del piano
uscite da A_1 con r pt. di C e che ho $\frac{r-1}{2}$ in ogni ogni
ipotesi - cioè in ogni ipotesi)

ste (il cono max $u_1^{r-p-1} u_2$ 3) $u_2 = 0$
 normale; ma $u_2 = 0$ segue (v. es. parrini) $u_3 = 0$ cioè A_1
 $r-p-p = r-2p$ volte cioè q alla C^{r-p} hanno tutte
 A_1 con A_1, A_1 ~~costante~~ ^{invarianti} d'ordine $(r-2p)$ punti in A_1
 quindi per base) e allora le int. ~ per A_1, A_1 sono
 $(r-p) - (r-p-1) - (r-2p) = 2(r-p) - 1 - r + 2p$
 $= r-1$.

Ma segue ha tenuto alla rapp. in piano anche
 ordine (due curve cong.) minime: con escluso
 per $\mu = \frac{r-1}{2}$ una in cui le cong. su C^{r-p}
 p^{r-p-2} e $r-2p-2$ $\leq k$ fine μ ivi e sul caso

~~con P $\mu = \frac{r-1}{2}$ (rapp. minima) in~~
 risultato con un sistema d'assi più basso. Anche per
 dipon $\mu = \frac{r-1}{2}$ quelle rapp. (d'assi $r-p = \frac{r+1}{2}$
 $A_1^{\frac{r-1}{2}}$ e A_1 super) risulta già minima.

Esempi/Prescindendo da $r=3$ ed esclusi sempre i coni
 si ha per $r=4$ soltanto $(\mu \leq \frac{r-1}{2}) \mu^1$; quindi una F3 raz norm
 al S_4 ha sempre una retta direttrice. Invece per $r=5$
 sono possibili F4 raz norm con retta direttrice, oppure
 con ∞^1 ~~rette~~ coniche direttrici. Le rapp. piane sono
^{invarianti} date per la F3 dal sist. ∞^1 di $C^{r-p-1}; C^\mu$ con P base
 p^{r-p-2} mentre (e $r-2-2=0$ $\leq k$ risult.)

→ avoir le ^{premier} ~~best~~ ^{the}
mutant ~~of~~ ^{with}

317 339 del riavvicinamento di proprietà
 A proposito ~~di alcune proprietà~~ concernenti enti diversi

to piuttosto il lavoro "Sulle geometrie dei complessi
 neari e delle sfere e sulle loro mutue analogie" Torino
 ti XIX 1884, fondato sulla seguente idea. E' ben noto, ed
 (Klein) ~~è~~ già così prima di Segre che vi è una stretta analogia tra
 proprietà proiettive del complesso lineare di rette e
 delle dello spazio (ordinario) invarianti per inversioni
 similitudini e ~~tra~~ ^{tra} geometria delle inversioni, chiamata spesso anche geom

conforme, inquanto per i teoremi di Liouville sono appunto
 (anche piani) ~~le~~ ^{le} in S_3 le trasformazioni conformi, a differenza di S_2). La sp
 si spiega bene ^{e rapidamente} introducendo in S_3 le coordinate penta-

feriche (Darboux) $\rho x_i = a_i(x^2 + y^2 + z^2) + b_i x + c_i y + d_i z + e_i$
 x y z cart. ort.) con $|a_i b_i c_i d_i e_i| \neq 0$. Ogni punto P(xyz)

conduce così a $\alpha_1, \dots, \alpha_5$ e viceversa purchè sia soddisfa
 a un'eq. di condizione che si ottiene eliminando le 4 $\alpha_2, \alpha_3, \alpha_4, \alpha_5$

tra le 5 eq. prec. ti. Essa si trova facilmente risolvendo
 le prec. ti rispetto x y z e poi sostituendo nel valore

che si trova per $x^2 + y^2 + z^2$ ~~il risultato~~ e risulta
 quadratica nelle α_i . P.es. supponiamo (come si può sempre

operare con una trasf. nelin. om sulle α_i) ^{qui e poi} che sia

$$x^2 + y^2 + z^2 = \rho x_1 = x \quad \rho x_2 = y \quad \rho x_3 = z \quad \rho x_4 = 1$$

$$x = \frac{\alpha_1}{\alpha_4} \quad y = \frac{\alpha_2}{\alpha_4} \quad z = \frac{\alpha_3}{\alpha_4} \quad \text{e poi} \quad \frac{\alpha_1}{\alpha_4} = \frac{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 + \alpha_3^2}{\alpha_4^2}$$

$$\boxed{-\alpha_1 \alpha_2 + \alpha_1^2 + \alpha_2^2 + \alpha_3^2 = 0}$$

La geom conforme di S_3 si chiama spesso anche geometria delle sfere, appunto in quanto le sue prop. tà sono quel inv. ti per le trsfni puntuali che mutano sfere in sfere

Potremmo anche dire che in essa sostanzialmente si pres dello spazio E_4 come elemento generatore la sfera (per noi iperpiano dello S_4 , v. sopra) $\sum c_i x_i = 0$ e, se la sfera ha raggio nullo, ciò significa

$$\frac{c_5}{c_1} = \frac{b_5^2 + c_5^2 + d_5^2}{4c_1} = 0 \quad \text{cioè} \quad (+) \quad 4c_1 c_5 - (b_5^2 + c_5^2 + d_5^2) = 0$$

l'iperpiano diventa tangente alla W e il suo punto di $[\frac{b_5}{2c_1}, -\frac{c_5}{2c_1}, -\frac{d_5}{2c_1}]$ del centro $[\frac{b_5}{2c_1}, \frac{c_5}{2c_1}, \frac{d_5}{2c_1}]$ tatto è appunto l'immagine della sfera di raggio nullo

secondo la prendente r pp. ne. Questa geom. delle sfere si indica spesso con "inferiore" per distinguerla da un M "altra superiore" che qui non entra in gioco

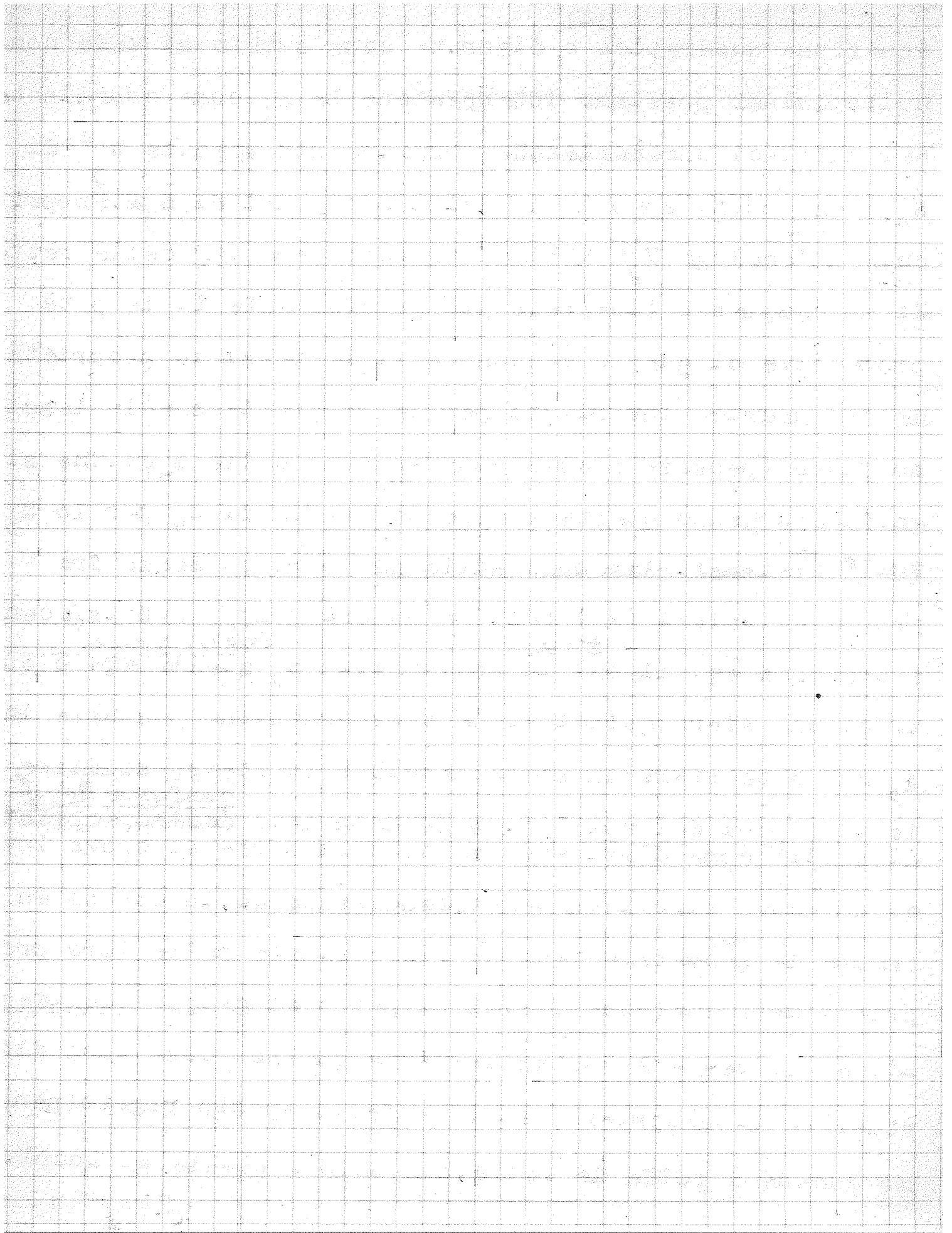
~~Il che ha eq. involup per~~

Il che ha eq. involup per $4z_1 z_5 - (z_5^2 + \dots) = 0$
 per S_3 esse in y $y_1 x_1 + y_2 x_2 + y_3 x_3 + y_4 x_4 - 2 \sum y_i x_i = 0$
 cioè $y_1 = z_5, y_2 = z_1, y_3 = -\frac{z_5}{c}$ etc. e dell' eq. lav
 rime appaie palle]

II. [ma S_3 in t_5 \bar{v}

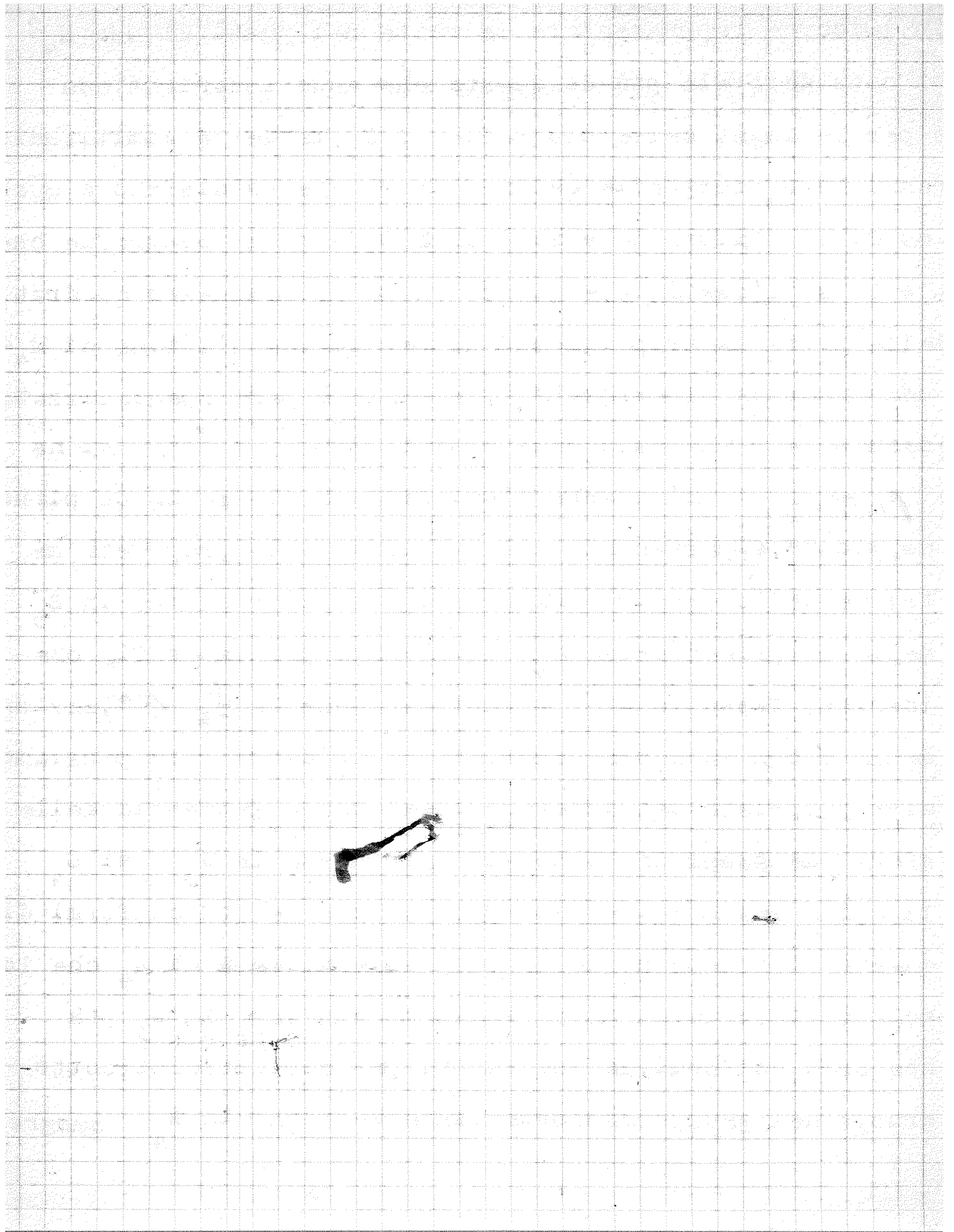
norma d'quante precede $x_1 + \frac{1}{4c_1} (b_5^2 + c_5^2 + d_5^2) M_{54} - 2 \left(-\frac{b_5}{2c_1} \right)$
 cioè $a x_1 + b x_2 + c x_3 + d x_4 + \frac{b_5^2 + c_5^2 + d_5^2}{4c_1} x_5 = 0$ Ma il coeff. di x_5 vale app
 in base d. (+)

equazione quadratica a disc. te come subito si vede non
 nullo; Quindi possiamo interpretare le x_1 come coordinate
 dei punti di una ~~quadrica~~ quadrica non spec. te W^2 di
 S_4 , i cui punti sono le immagini dei punti di S_3 . Proprio
 come un'analoga V_3^2 abbiamo trovato come img delle rette
 di un complesso lineare. E più precisamente là le p. tà
 proiettive di questo vengono a riflettersi in proprietà
 della quadrica invarianti per le omografie che la lascia-
 no fissa (pensare a essa come sezione della M_4^2). Che si-
 gnificato hanno queste stesse omografie di S_4 per lo S_3
 Vuol dire ~~una~~ corrispondenza fra
 gruppi di valori (x_i) tali da putare gruppi soddisfacen-
 ti a una data eq. li. om. in analoghi. In S_3 quella eq. è qu-
 la di una sfera; quindi viene trasformazione puntuale in
 S_3 che muta sfera in sfera. Perciò è lo stesso studiare
 la geom. proi. del cpl. lin. o la geometria ~~di~~ conforme ~~di~~ S_3 .
 Ciò come dissi era ben noto. In Segre si trova inv-
 ce un nuovo riavvicinamento ~~di~~ S_3 , in quanto en-
 trambe le geometrie vengono riavvicinate nelle loro pro-
 prietà metriche (cioè inv. ti rispetto al gruppo euclideo).
 L'idea di Segre è sostanzialmente questa. Cosa vuol dir
 studiare le proprietà metriche dello spazio rigato (pensa-
 mo dunque a TUTTE le rette, non solo a quelle di un cpl.



in.) Occorre rappresentare le rette nei punti di una M_4^2 e considerare le ptà di questa che sono invarianti non solo per le ingn. delle omografie di S_3 , ma delle similitudini che si hanno in S_5 omografie della M in sè che soddisfanno a qualche cond. in più. Ora le sim. di S_3 sono le omografie che si hanno in sè l'assoluto, e quindi anche il complesso quadratico delle rette isotrope. Questo ha per ing. l'int. di M_4^2 una quadrica ulteriore N_4^2 , la quale è però specializzata passando le rette di S_3 come cong. ti $\begin{bmatrix} x & y & z & w \\ p & q & r & s \end{bmatrix}$ l'equazione si ha $p_{14} + p_{24} + p_{34} = 0$. E' questa l'eq. della N : essa ha un piano doppio $p_{14} = p_{24} = p_{34} = 0$ appartenente alla M_4^2 . Quindi le proprietà metriche dello spazio ordinario si traducono in S_5 nelle proprietà della M_4^2 invarianti per omografie che lasciano fissa la M_4^2 e inoltre anche la $\mathcal{F}_3^2 = MN$, sezione della M con la N ora descritta. D'altro lato pensiamo alle proprietà metriche (euclidee) nella geometria delle sfere. Sappiamo già come nasce la W_3^1 di S_4 immagine dei punti dello spazio, e che le ptà conformi di questo si traducono nelle omografie di S_4 che lasciano fissa la W . Ma se vogliamo studiare in S_3 ptà non solo conformi, ma invarianti per similitudini (sottogruppo nel gruppo conforme), interverranno in S_4 omografie

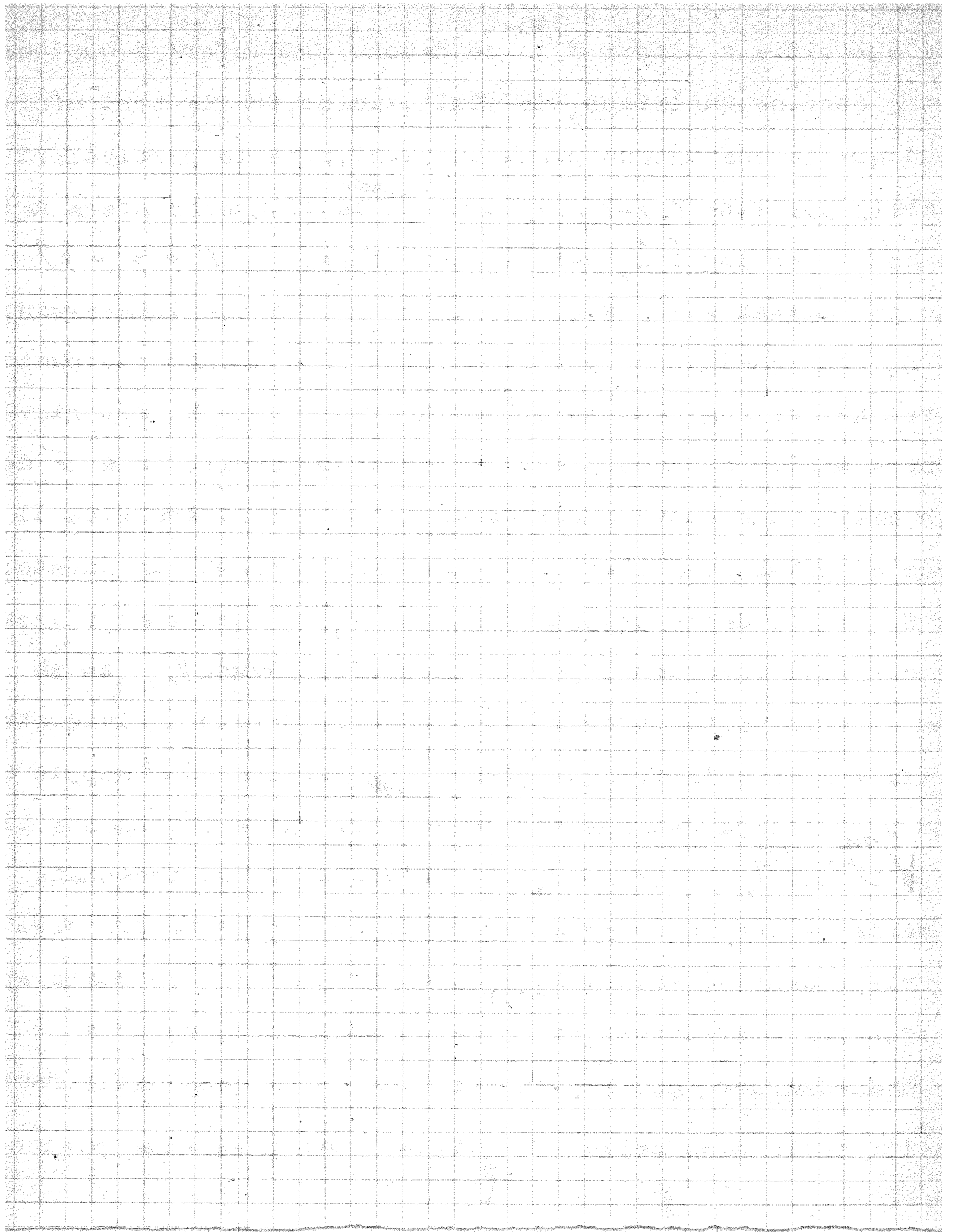
Segue



e che oltre a mutare W in sè devono soddisfare a qualche
 tra cond. ne. Quale? In S_3 le similitudini, fra le trnò cform
 no quelle che mutano piani in piani, cioè le particolari
 ere (p 339 fine) $C_2 z + C_2 y + C_2 z + C_2 \dots$ in $id. id.$ Queste sfere nel
 hanno per imgni S_3 per il punto fisso $(1 \ 0 \ 0 \ 0)$
 te sta ~~sp. &&&&~~ sulla W . Quindi le omografie che interessano
 S_4 sono quelle che mutano in sè la W e questo suo punto
 sso K o se vogliamo lo S_3 σ ivi tangente alla W . Per riavv
 nare meglio al caso prec. te possiamo pensare a σ de
 o come a una nuova quadrica dello S_4 ; e allora sia σ il
 so di prima come l'attuale rientrano entrambi in questo:
 S_r studio delle proprietà di una V_{r-1} non specializza
 che sono invarianti per le omografie della V_{r-1} in sè
 e ulteriormente trasformano in sè il fascio individuata
 alla V e da un'altra quadrica N_{r-1} avente come doppio
 o S_m (risp. dei due casi $m=r, m=0$) il quale è tangente al
 V in uno \int_{r-m-1} (risp. \int_2, \int_0). L'analogia qui accennata
~~è~~ (e che ha luogo nelle cond. qui trattate fra casi
 corrispondenti a valori diversi di r ; $r=4, r=0$) è stata ap
 rofondita e sfruttata da Segre in modo da condurlo a un
~~no di dedurre~~ dalle p.tà metriche della geom della retta
 della della geom delle sfere. Egli trova p es come p.nk co

Segre

Segre



rispondenti queste ~~due~~ ~~rette~~. Il prodotto della dist. di una retta qualsunque dall'asse di un complesso lineare per la tgte dell'angolo che la retta polare fa con questo è costante e eguale al parametro del complesso (ben noto nel caso particolare di una retta DEL complesso lin.); e il prodotto delle dist. dal centro di punti inversi rispetto a una sfera è ~~costante~~ costante ed eguale al quadrato del raggio. Oppure: la p.tà che presi due punti inversi rispetto a una sfera, il rapporto delle distanze di un punto variabile su questa da quei due è costante (è poi nel piano la notissima p.tà del luogo di un punto le cui distanze da due punti fissi danno rapporto costante) diventa: presa due rette polari in un complesso lin. una retta variabile nel complesso dà con quelle due momenti in rapporto costante.

V. a. p. 333

Con 1° caso partec. le element. e un ab. F^3 rispetto S_3
 S_3 (un anit) due saranno seg. rapp. e de rist. $l_{in} \in \infty^0$
 (una completa) di C^2 per un punto avere la C^2 di ordine
 n e d ordine n verrebbe
 a contenere generatrice
 Si vede bene qui che il caso $\mu = 1$ è caso limite di quello per due.
 con il caso grande. E qui per ogni valore di r il caso grande è quello di μ maggiore. e
 altre risultando
 casi limite

Per il caso più elementare e ben noto
 p. n. per F^3 di rispetto a S_3 l'esistenza di una
 retta dir. c . Altrimenti segue per quella di una
 retta ulteriore direttiva, curva doppia provviene una
 da una retta alle F^3 spettanti l'anti da un piano
 perpendicolare (per P , punto qualche di S_3) contenuto
di S_3

~~Per una curva passante per un punto di F^3 uscire da P
 con un caso partec. per P) (perché per P passano
 curve di F^3 di cui una in ogni S_3 per P (le C^2 ha
 un N. di doppio punto) secondo contenuto un caso di 1°
ordine, piano) (diciamo un piano rispetto F^3 o
 curva perpendicolare doppiamente da P cioè curva af.)~~

D. p. 337

invece per $r = 5$ ho risp. ($\mu = 1$) le $\infty^5 C_3$ con p^2 fisso e una tgte fissa (sono appunto 4 cond.), oppure $(\mu = 2)$ le $\infty^7 C_3$ con A_1 doppio e A_2 semplice.

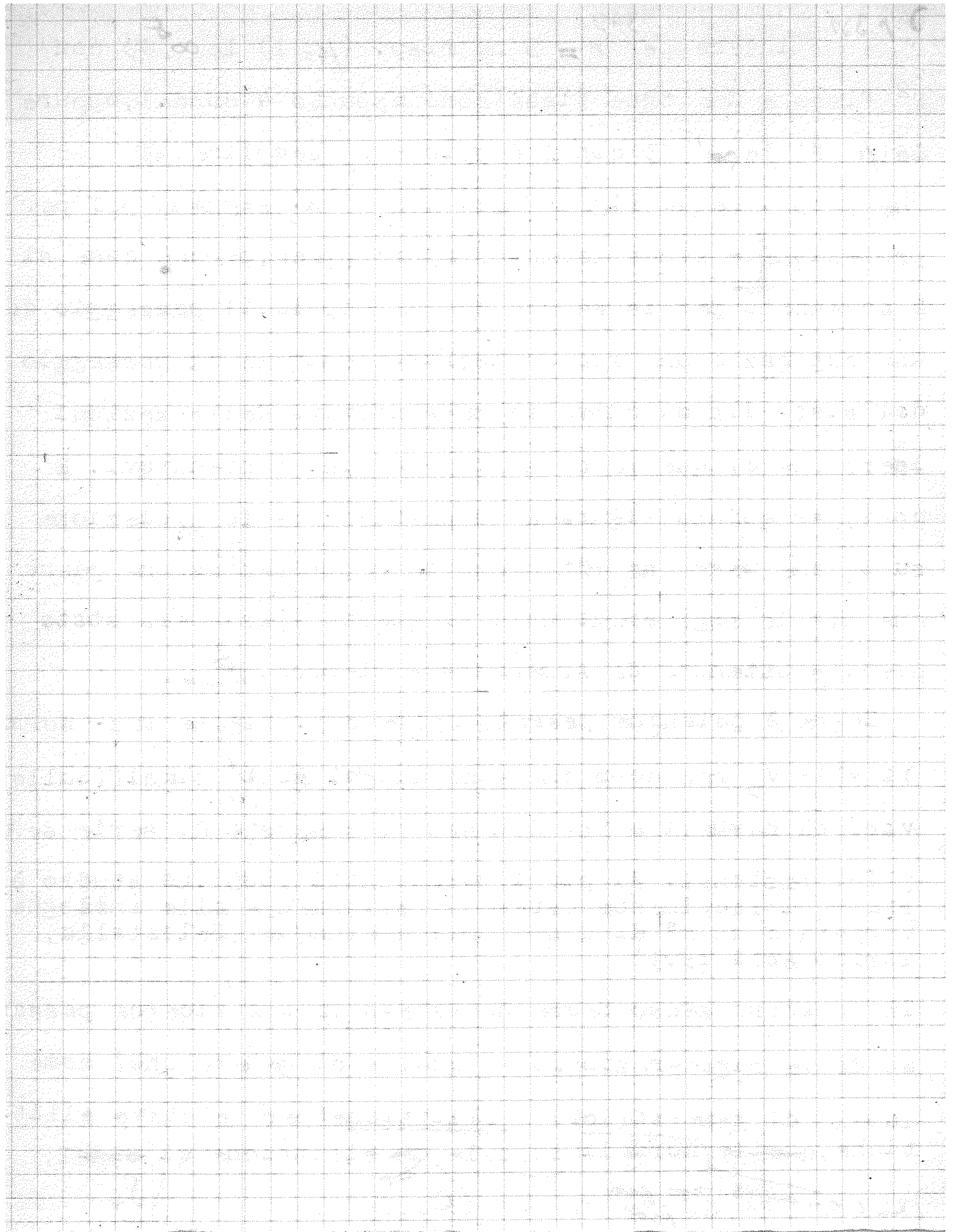
Le propr. delle rigate raz. non norm. seguono poi per proiezione; e anche la loro rappr. piana, perchè come si è accennato per le F_4 con conica doppia, il passaggio da una sup raz a una sua proiezione equivale al passaggio dal sist. lin di curve rappresentativo delle sezioni iperpiane di quella a un sistema lin. contenutovi. E' così, per quanto riguarda in particolare la proiezione su S_3 che Segre ha ritrovato la rappresentazione piana che per le rigate razionali di questo spazio era stata prec.te ottenuta da Armentante e Clebsch.

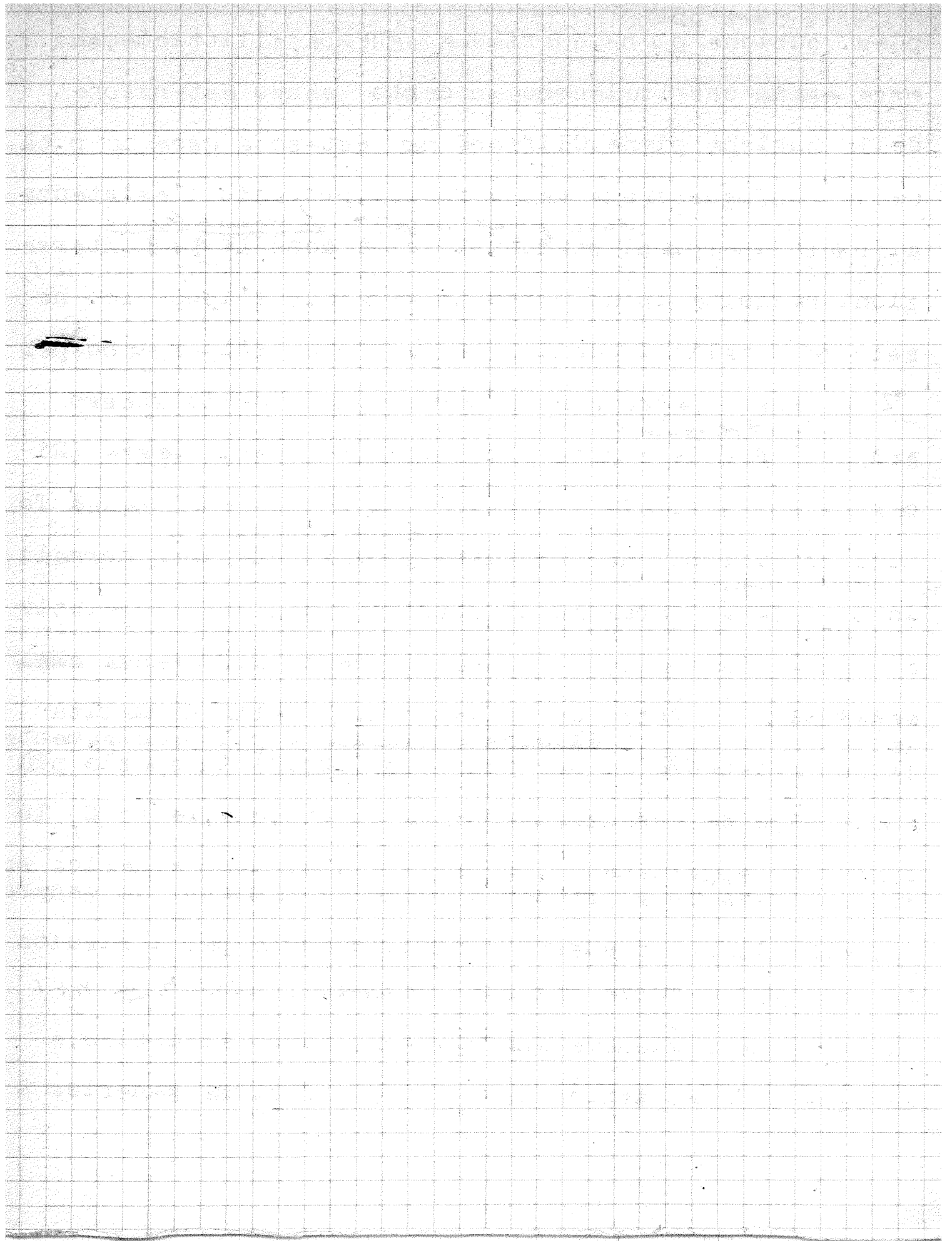
Segre è poi anche passato dalle sup. rigate raz. normali alle V_3 raz norm che sono luoghi di ∞^1 piani (Sulle varietà normali a tre dimensioni composte di serie semplici razionali di piani Torino Atti 1885). Lo studio è stato così facilmente esteso ulteriormente alle analoghe varietà a un n° di dimensioni qualunque (Bellatalla, Torino Atti 1901)

In un altro senso Segre ha esteso la sua ricerca passando dalle rigate razionali a quelle di genere uno (come luoghi di generatrici) o ellittiche (per le curve ellittiche, quelle normali sono le ~~C~~ ellittiche di ~~S=1~~);

... non prov...

(C) S_r





C^n evid. te ellittica di S_{r-1} , cosicchè (p. p. c.) $r-1 \leq n-1$ ~~cu~~ $r \leq n$

Invece sopra si è enunciato $r \leq n-1$, e la cosa si spiega così, che se ho una rigata F_n di S_n , proiettandola successivamente da suoi punti, trovo in S_3 una F^3 . Ma se questa è rigata ellittica, tale deve essere anche questa, il

che esige trattarsi di un cono cubico (unica F^3 non razionale). E allora ~~Ma~~ anche la F oggettiva è un cono: verificabile solo p es per

$n=4$ (dal quale si passa poi ante a $n=r$ ecc.). Si avrà in S_4 una rigata che da ogni suo punto P si proietta in S_3 secondo cono: dimostro che essa è cono dimostrando che

le sue gen. ci sono a due a due incidenti (dove, notoriamente come in S_3 segue che stanno in piano, qui escludo passano per punto). Se non è così, per P passano sempre una retta app. ta a S_1 S_2 arbitrarie (il raggio proiettante V

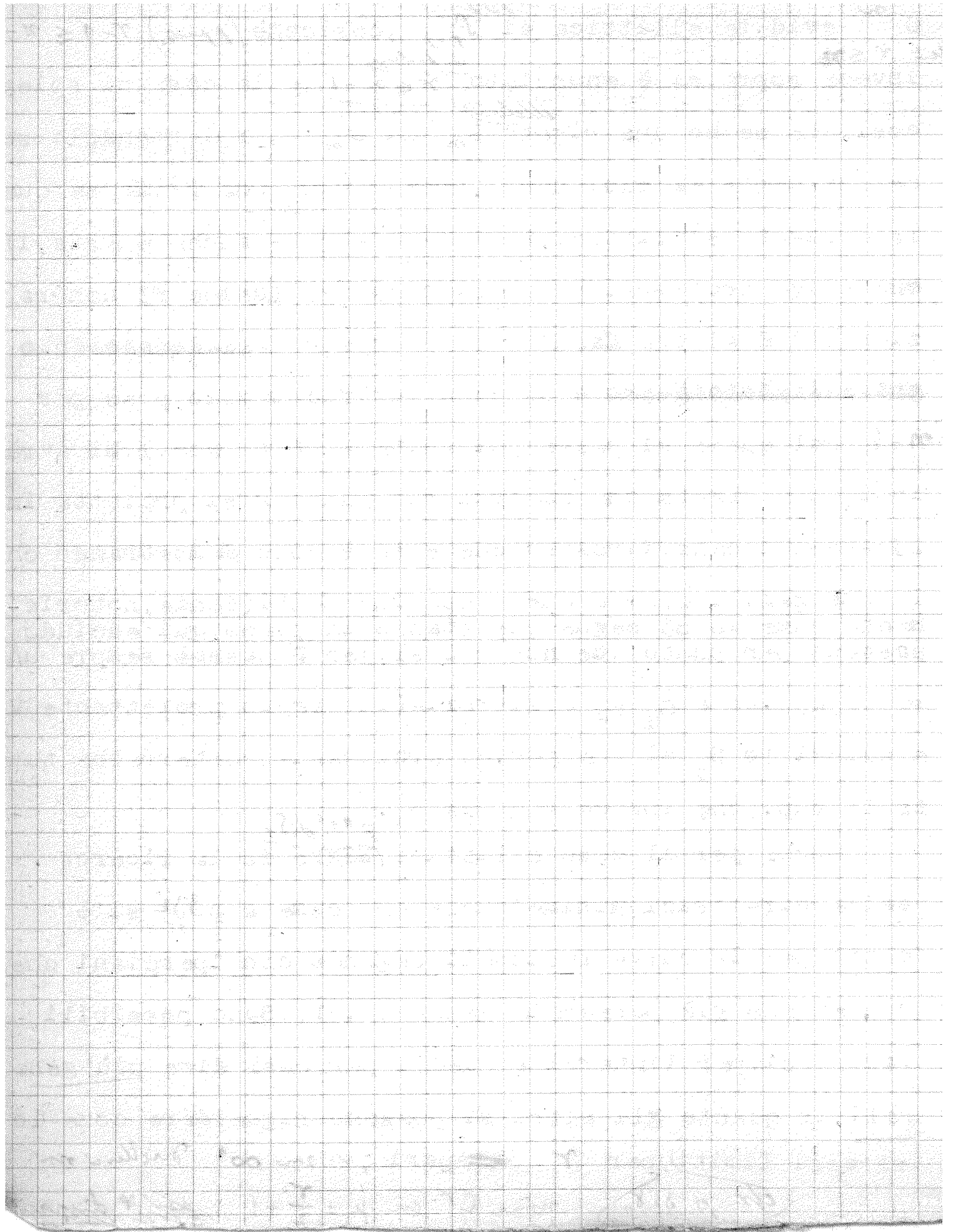
e quindi lo S_3 di due gen. ci arbitrarie conterrebbe tutta la sup., che invece sta in S_4 .

Anche per il caso ellittico F^{r+1} di S_r Segre fa la ricerca

delle direttrici minime (anche qui come a p 3) si è detto per le curve razionali segnando con iperpiani che contengano già parecchie generatrici). Sono possibili

vari casi: per limitarci a quelli per così dire più generali, in quanto gli altri si possono riguardare come loro casi limiti, per r ~~dis~~ pari, r $\rightarrow \infty$

(cfr. p. 358)



~~due~~ C^r di cui 2 per ogni pt. generico della F . Per
 dispari due C^r minime, con $\mu = \frac{r+1}{2}$. (r
 est. e S_3 e per F^4 ellittica di cui due dr. minime C^2
 in più ogni di quelle C^2 non ~~potrebbe~~ p.d. ~~potrebbe~~
~~essere~~ ~~risultata~~ un caso p.d. una ogni è una volta
 più (con C^2) e per la $F^{4/2}$.

Questi studi sono poi stati quasi subito continuati da
 Segre estendendoli alle rigate di genere superiore all'uni-
~~versale~~. In questo modo Segre è venuto a passare dalle
 sue prime ricerche di carattere essenzialmente proiettivo
 ad un nuovo campo di ricerche, dove - pure non abbandonandosi
 completamente il punto di vista proiettivo, ~~prende~~ prendono
 sempre più prevalente ~~le~~ le trasformazioni bira-
 zionali e le proprietà invarianti rispetto a queste. Al mo-
 mento non vogliamo occuparci di questo indirizzo.

~~Dirò~~ Dirò invece di alcuni altri lavori di S. che
 costituiscono un'altra continuazione dei suoi primissimi
 lavori. Dopo avere approfondito lo studio delle quadriche in
 uno S_r , era naturale che Segre portasse la sua attenzione
 sulle ~~ipersuperficie~~ ipersuperficie che le seguono immedia-
 tamente vale a dire sulle ~~ipersuperficie~~ V^3 di S_4 . Ad esse sono di-
 cti essenzialmente i due lavori "Sulle varietà cubiche

Il se V_3^0 prende sist. parzial. aa^{\sim} ^{celle che} per ogni pt.
ne pariamo m. se S_0 ne ha risp. 2 m, 3 m

Lo anche e pt. con
 V_3^0 e alla 1^a c'è proba
di P. continuo. C^h: ogni m
M.Q. e bit che PQ è bit
equival. alla dV_3^0

nello spazio a quattro dimensioni e su certi sistemi di rette e certe superficie dello spazio ordinario Torino 1887, Sulla varietà cubica con dieci punti doppi dello spazio a quattro dimensioni Torino Atti 1887 Collegata con questa è poi anche la Nota "Alcune considerazioni elementari sull'incidenza di rette e piani nello spazio a quattro dimensioni," *Rev. Polym.* 1888, II. *La prima parte è stata incominciata dalla prima. Pensando alle V_3^3 di S_4 Segre*

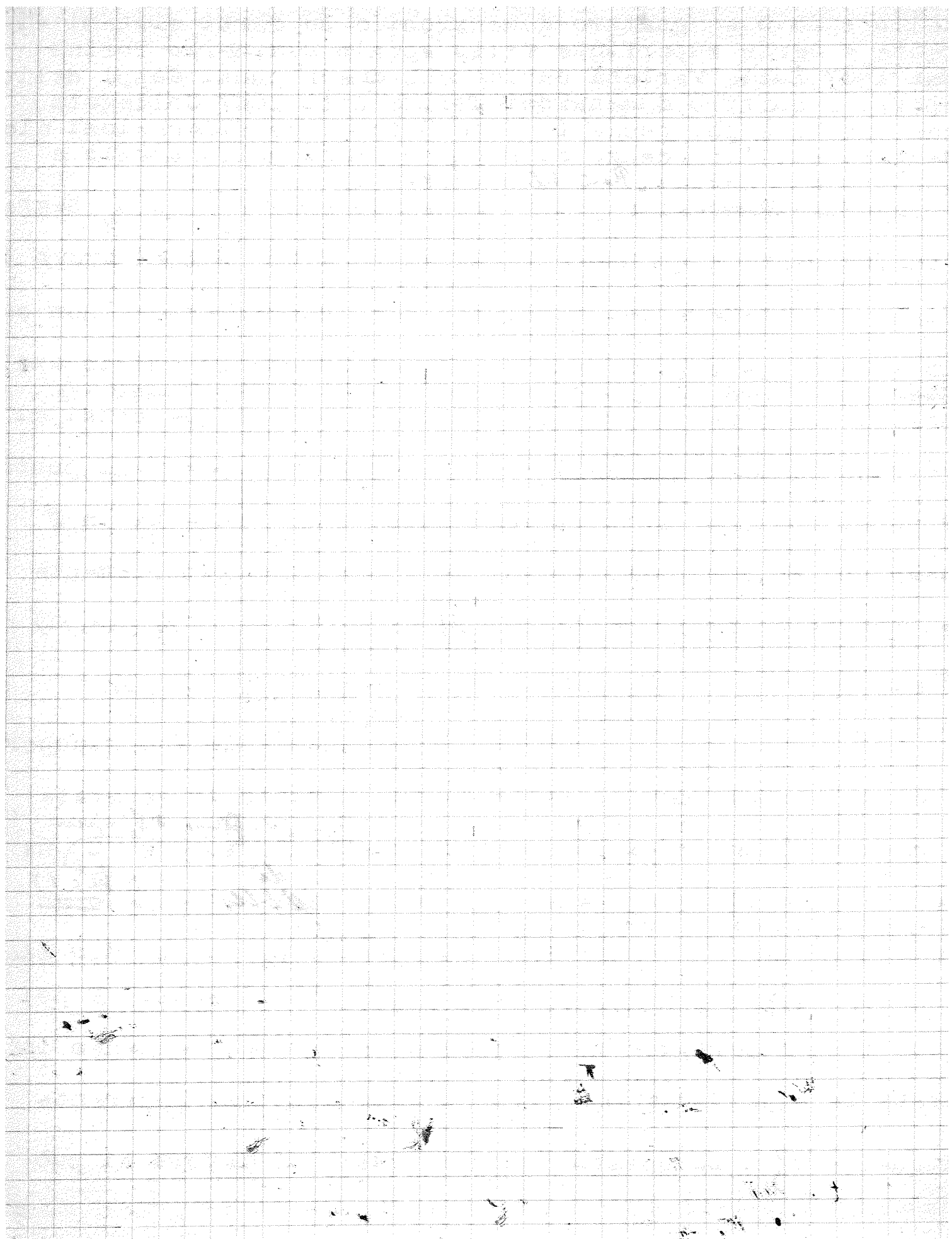
analogamente a quanto abbiamo visto altre volte - aveva l'intento di ottenere dei risultati che interessassero non solo lo spazio ipersup., ma anche indirettamente lo spazio ordinario. Ciò come indica il titolo avviene in due sensi diversi.

1. Legat come vedremo la loro
 Anzitutto quelle V_3^3 sono rigate (che per ogni punto P passi qualche retta si vede così: lo S_3 tangente in P regge una F^3 , con punto doppio in P , e allora notoriamente su questa si hanno rette per P $\{ X_0 \varphi_1(x_1, x_2, x_3) + \varphi_3(x_1, x_2, x_3) = 0 \}$

2. con $\varphi_1 = 0 \varphi_2 = 0$ convertito in A_2 di sezioni in 6 rette
che o coincide delle F^3 uscenti da P] Quindi la V è ricoperta

da un sistema ∞^2 di rette di cui diciamo in generale *da un pt. P resp. V_3^3 o P resp. V_3^3 o P* passano 6 per ogni suo punto: proiettando su una S_2 *di resp. V_3^3 o P* sono così delle congruenze di rette *di ordine, 2 o 18* (nel cui studio *è più di 2 e resp. 0 , o anche* ~~si~~ *è minore, se la congruenza si spezza*), ~~si~~ *nel* cui studio ~~si~~ *trova*

trova così applicazione ai risultati ottenuti. E poi anche alle superficie dello spazio ordinario, prendendo in questo le superficie che nascono come contorno apparente di quelle V_3^3 . Da questo punto di vista, il lavoro si può



considerare come una continuazione del metodo di Geiser
 r le C⁴ piane come contorni apparenti di F³. Le cose stanno
 così; in S_r presa V_{r-1}³ e punto $\mathcal{O} \equiv A_0$, circoscriviamo il con
 t. dalla V e poi seghiamo con ip. no p es con $\alpha_0 = 0$. Nasce co
 su questo una V_{r-2}^n . L'ordineⁿ di questa dipende dall'asse

se F sopra o fuori della V_{r-1}^3 . Se è fuori, l'eq. di que
 sarà $\alpha_0^3 + \varphi_1 \alpha_0^2 + \varphi_2 \alpha_0 + \varphi_3 = 0$. Si può fare in modo
 che $\varphi_1 = 0$, avendo per eq. $\alpha_0 = 0$ quello posto di \mathcal{O} : un
 i $6\alpha_0 + 4\varphi_1 = 0$ e se con un cono con $\alpha_0 = 0$ sarà $\varphi_1(\alpha_0, \alpha_1)$
 che ha $\alpha_0^3 + \varphi_2 \alpha_0 + \varphi_3 = 0$. Volendo evadere per \mathcal{O} una

te PQ inscriviamo sopra $\alpha_j \alpha_k = i, j, k$ tali da la pte, come
 in α_0 altri radici doppie. Discr. le nello caso

$$27\varphi_3^2 + 4\varphi_2^3 = 0 \quad (*)$$

menta: la id. per ogni Q di S_r che congrua a \mathcal{O} dà una 4ta
 e l'eq. di una circonferenza di P₁, e una della sua
 ipi con $\alpha_0 = 0$, cioè del contorno apparente. Altrimenti n
 Le invece \mathcal{O} (singolarità) sulla V_{r-1}^3 , le n eq. de

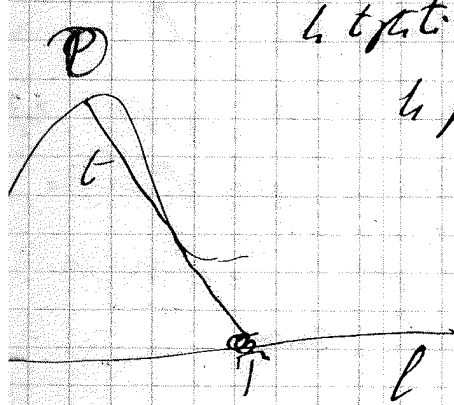
$\alpha_0^2 + \varphi_2 \alpha_0 + \varphi_3 = 0$. Il contorno app^{te} è [coll
 tenso rispettivamente $\varphi_2^2 - \varphi_1 \varphi_3 = 0$.] Oms. allora

r=4. Nel 1° caso (r=3) n collega con la F³

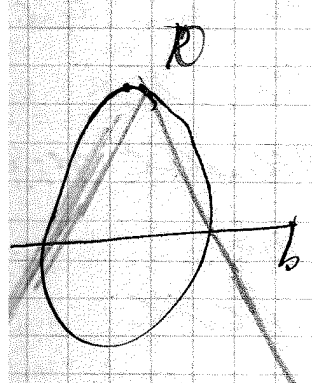
S₃ e le C⁴ piane, considerando una di queste come
 t. app. di F³ da un suo punto. È quello che assom
 allo Geiser: il metodo ha importanza pratica

Tra le tracce del piano tipo π

In un ~~proiettore~~ scelto da P di F^3 , prendo piano ~~per~~,
che ~~contiene~~ per P : una C^3 per P , da cui posso estrarre
le t^3 che ho tracciate piano π ovvero punto o
le $pt.$ allineati alle C^3 , nella retta l
tracce π . Quando scelgo il piano
 π nel piano proiettore tra due lit.



le C^3 acquistano due pt. doppi, e quindi
le C^3 risultano in 2 coppie: la
retta l ha 2 int. con C^3 e con
altre due curve è una lit.



quartica piana generale si può ottenere così. Basta provare che la sua eq. ne si può scrivere sotto la forma (1) ra ciò si vede osservando che $\gamma_{1,2}$ è bitangente e

1) prendendo $\gamma_{1,2}$ in bitangente della C4. Allora l'eq. ne di questa raccogliendo a fattore dove si può sarà $x, \gamma_{1,2}(x, x_2) + \mathcal{L}^3$, dove \mathcal{L} deve essere quadrato perfetto. Abbiamo dunque la forma voluta

2) oppure possiamo cercare di scrivere l'eq. di C4 generale sotto la forma $pqr + \gamma^2$ ancora più particolare della (1). E vi si riesce perchè questa dipende da 14 (2.4 + 5 + ^{una} cost. che ingloba in γ) E il compute dei costanti dà risultato esatto perchè (per principio di Plücker Clebsch p. 117) qui per una quartica che abbia già quell'equazione le rette $p=0, q=0$ sono già bitangenti (da scegliersi in un n° finito di modi fra le 28) e $\gamma=0$ è una conica ben individuata da queste, dovendo contenere i loro otto punti di contatto. Naturalmente la seconda dim. ne prova di più perchè prova per le quartiche piane generali l'esistenza di quaterne di bitangenti con gli otto punti di contatto su una conica ~~quaterne~~ ^(non tutte le quaterne).

Geiser ha appunto studiato così le C4. Una bitangente è come già detto la $\gamma_{1,2}$; le altre 27 risultano le proiezioni da P delle 27 rette. Così legame tra la cor

In generale, in luogo di due F^2 con
piano G^2 luogo C^2 si possono F^2 con piano

« tangente doppio, sappiamo già da la scelta della
misura: due si pt. doppio (per dopo ∞) G^2 di G^2
genera: G^2 G^2 alla G^2 .

figurazione di quelle e di queste.

Invece nel caso

studiato da Segre, non si ottiene più in S_3 una F_4 qualunque

solo una classe di queste, del resto assai vasta. Infatti

in S_3 , per la (1) il piano $\varphi_1=0$ sega ^{in F_1} una conica contata due volte

e; vi è dunque un piano tangente lungo conica (come caso

particolare potrebbe trattarsi addirittura di F_4 a conica

doppia). Viceversa ogni F_4 con piano tgte lungo conica (i

particolare a conica doppia) può ottenersi come contorno

apparente della V_3^3 : basta ripetere il ragionamento fatto

sotto 1). Le F_4 a conica doppia trovano così un secondo

regime - oltre a quello già noto - con figure iperspaziali.

Ciò se il centro di proiezione sta sulla V_3^3 . Se no, la (1)

mostra che la V_{r-2}^0 di S_{r-1} contorno apparente ha come doppi

anti $\varphi_3=0, \varphi_2=0$, ha cioè una certa V_{r-3}^0 di punti doppi. Se si

parte da F_3 si ha dunque una C_6 piana con 6 pt. doppi, situat

i su una conica (sono punti $\delta \varphi_1=0$), e anzi cuspidi (le tg

n uno di essi coincidono con quelle di $\varphi_3^2=0$, e quindi viene

contata contata due volte). Così passando da V_3^3 a F_6 , si ha

una sup. con sestica doppia (int.ne della quadrica $\varphi_2=0$

con la cubica); in ogni punto della linea doppia i piani

tangenti coincidono (ciò avvenendo per $\varphi_3^2=0$): è cioè linea dopp

cuspidale. Ho dunque una F_6 con sestica (nel senso precisat

cuspidale E Segre verifica inoltre che viceversa ogni ta

] soltanto due come \tilde{L}_i Ni era una bit. \tilde{L}_i ($\tilde{L}_i \neq 0$)
non provenienti da rette di F^3 , anzi generano un
sistema id. d. e precisamente ogni retta del piano
 $\varphi_1 = 0$ è bitzeta avendo 2 coppie di vert. in F^3
coincidenti (nulla vert. con le curve di contatto) ;
quale ∞^2 bitzeta non provengono per più da rette
di V_3 (e le lasciamo a parte parlando di bitzeta)

F_0 si può ottenere come contorno apparente. Risulta così in ogni caso ben delimitata la classe delle superficie di S_3 che vengono studiate.

Anche qui, per la stessa ragione esposta a p. 3 le rette della V_3^3 , si proiettano in bitangenti della superficie apparente (di 4° o 5° ordine), e viceversa: cosicché la figura formata dalle bitangenti delle F_4 o risp. F_0 è quella che costituisce la proiezione delle rette della V_3^3 . Si tratta di una congruenza ~~non algebrica~~ esp

(e V_0 che ∞ rette)

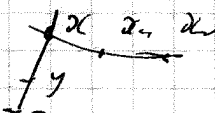
Ricordo che per una congruenza anche non algebrica su ogni retta V_1 sono due fuochi, cioè punti che descrivono superficie toccata dalla retta stessa (salvo casi di degenerazione che indico), cosicché nascono due sup. focali, alle quali le rette della congruenza si mantengono tngenti, e la congruenza viene a apparire come totalità ∞ delle rette che toccano quelle due sup. focali. Invero essa è descritta dalla retta yz con $y = y(u) z = z(u)$ cerco un punto $\alpha = y + \lambda z$ che sia fuoco imponendo $\alpha = \frac{1}{2} y + \lambda z, y_u + \lambda_u z + \lambda z_u, y_v + \lambda_v z + \lambda z_v,$

1, 2 complanari due si riduce a $|y, z, y_u + \lambda z_u, y_v + \lambda z_v| = 0$ eq. in λ di 2° grado in λ due radici λ_1, λ_2 e radici λ_1, λ_2 radici. Dove però si ha osservazione (prescindendo qui dalla ventrale curvatura dei raggi su ogni raggio - sulla quale non mi arresto) che può avvenire un fatto sempre d'incanto con

266 -

1 reppid' come stipe cogr.²²

che avviene "in generale" tutto va bene. Ma può avvenire
 esso descriva una linea (se x, x_u, x_v cioè i 3 primi ()
 sono legati

tearmente, && e allora  lo sono eff. te i 5 (1)

quindi può darsi che una sup. focale sia sostituita da
 una linea focale (incontrata senza nec. tà di contatto) dalle

te della congruenza. E così per entrambe. È ' ciò che
 viene p es per congruenza lineare, o anche per le congru

ze del 1° ordine elencate a p 259 dove appunto si avevano

due focali. (Ho detto generale perchè per quella speciale

è nel caso di ~~due~~ una sola linea focale, cioè fuochi
 incidenti, che abbiamo lasciati a parte. E così nel caso
 più elementare di una stella.) Tornando al caso gene

di sup. focali, &&&& le due sup. focali possono benissimo

essere falde di una stessa sup. algebrica, cioè può darsi c

si tratti della congruenza delle bitangenti a una sup. al
 due leggi i c. app. V^2 e le p. c. n. p. di cui si è parlato (p. 257) come falde
 orica. È appunto il caso sopra considerato. È così che

leggiamo p es le seguenti p. tà: per una F_4 con piano tgl

ngo una conica la congruenza delle bitangenti ha ordine

, classe ^{gen E} 27. Per la F_5 con sestica (c s) cuspidale tale con

gruenza ha risp. ordine e classe ^{gen E} 18, 27. Nei due casi le 12

sp. 18 rette uscenti da un punto generico si ripartiscono

due o risp. tre sestuple appartenenti a coniche quadrici

i ordini sono già spiegati a p. 357; la classe (nei due ca

muscle: position interosseus dans 21 - Per

Le rep^{er} au septième et huitième

de p 254

1) dipende da questo: Cercare in S_3 quante rette in piano
 , equivale a cercare sulla V_3^3 quante rette in S_3 ^{nella S_3} ~~per~~

.Ma queste sono rette di F_3 generale, cioè appunto 27: $x = \dots$
 F_3 ^{si sup. $\varphi = 0$ come p. 2. η (per punti la V_3^3 oltre linea doppia) il V_3^3 di cui}
 Ma piuttosto che sulle V_3^3 generali, Segre si è fermato

a vari casi particolari, legati all'ipotesi di punti dop

presentati dalla varietà. Tra queste si può fare anche

entrare la prima ipotesi ^{studiata} ~~scelta~~ da Segre, che cioè si trat

di una V_3^3 contenente un piano, in quanto la sua esisten

aplica quella di punti doppi (gen. te 4) esistenti in quest

il che ci dice anche che V_3^3 generale non possiede piani

invero viè il piano $x_1 = x_2 = 0$, l'equazione si scrive

$\varphi(x_1, x_2) + \psi(x_1, x_2) = 0$ cosicchè i punti del piano $x_1 = x_2 = 0$

ve anche $\varphi = \psi = 0$ sono appunto doppi. Questo caso partico

si capisce che doveva prendere particolare rilievo per

e in quanto egli ha osservato che una tale V_3^3 di S_4 è

proiezione della Φ_4^4 di S_5 base di un fascio di quadriche

tto ad un punto della stessa Φ (e viceversa). Invero s

S_5 prendo due quadriche passanti per A_0 , con le equazi

$x_0 \varphi(x_1, x_2) + \psi(x_1, x_2) = 0$ ^{$x_0 m + \varphi = 0$ la $\varphi - m\psi = 0$} è in S_5 una ~~quadrica~~ ^{quadrica} per la Φ

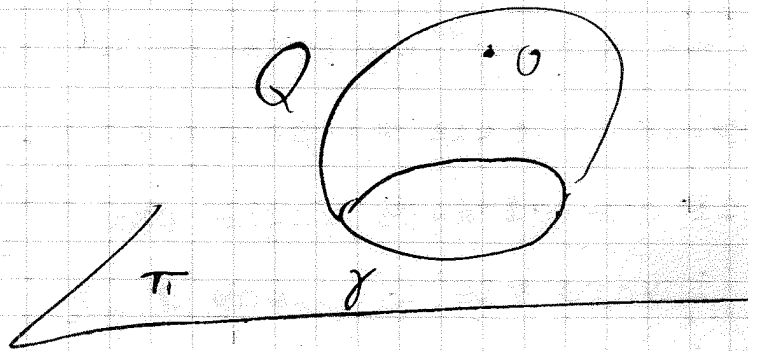
anzi cono con vertice in A_0 , e quindi quella stessa

l'eq. della proj. di Φ da A_0 sullo S_4 , $x_0 = 0$ & E' un'eq

ne la (1), e ne risulta sulla sup. proiezione il piano

$m = 0$, E viceversa. Quindi lo studio delle V_3^3 con piano in

370



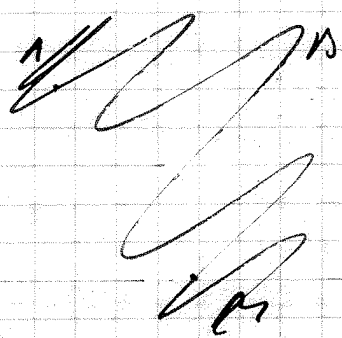
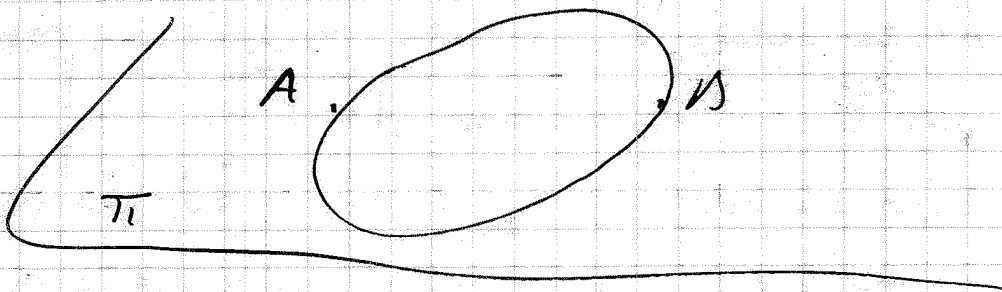
In questo caso la sup. F^4 contorno apparente da O di V_3^3 viene a acquistare, oltre al 1° (p362-3) un 2° piano tgte a doppio (lungo conica). Se invero π è il piano della ~~F^4~~ ^{V_3^3} , lo S_3 proiettante $O \pi$ sega V_3^3 ulteriormente in V_2^2 ,⁽²⁾ che ha a comune con π una conica γ : quindi quello S_3 dando una sezione con V_3^3 per cui i punti di γ sono doppi è tangente in ogni punto di γ : le rette che vanno da O ai punti di γ sono tangenti uscenti da O che conducono sul contorno apparente F^4 a una conica γ' (proi. della γ , nel piano π' proiezione di π). Nè π' ha altri punti a comune ~~col contorno~~^{con F^4} perché $O \pi'$ non si possono condurre da O (che sta sulla S_3) altre rette a toccare la sup. $F^4 = \pi + Q$. Così si particolarizza attualmente la F^4 ; e Segre trova anche facilmente che la congruenza delle sue bitangenti si scinde in due di ord e classe risp. 4 e 10; 8 e 16. Si osservi che mentre la somma degli ordini è come deve 12 quella delle classi soltanto 26 e non 27 come a p. 367: la ragione è che fra le rette della V_3^3 vi sono le ∞ del piano π , e che quindi il sistema ∞ delle rette loro proiezioni si staccano e ∞ del piano π' , delle quali effettivamente una sta poi in ogni piano arbitrario, completando così l'ordine della congruenza complessiva.

Segre si è poi soprattutto fermato sul caso

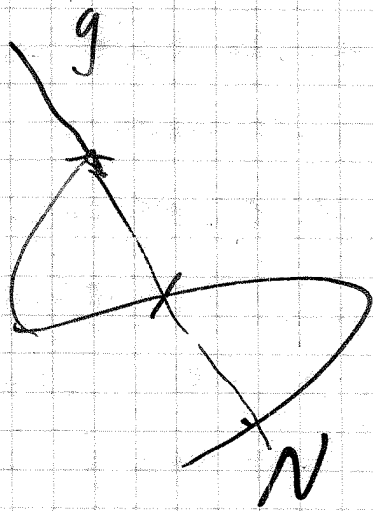
7) Lottu du nel risulgan a Urmen
du ja' avva condutts fari te
mullinli di gennapin pirittores

V_3^3 con un n° finito ³⁷³ di punti doppi, da 6 fino a 10.
 I limiti dipendono da questo. 10 è il massimo n° a priori
 possibile (in S4 classe $n = n(n-1)^3$, abbassata di 2 da ogni
 punto doppio. Ora 10 pt. doppi portano una classe ^{$3 \cdot 8 - 20 =$} 4, a priori
 incompatibile con l'ordine 3, mentre il danno classe 2,
 cioè quadrica. Cf. quando si disse sulla sup di Kummer. Nat.
 ciò non significa l'effettiva esistenza di V_3^3 con 10 pt.
 doppi, che seguirà poi). Quanto al caso minimo tra quelli
 studiati da Segre, trova la sua ragione in questo, che sono
 appunto le V_3^3 con 0 punti doppi (almeno) quelle che si possono
 generare con tre reti proiettive di S_3 , Ora tale generazione
 proiettiva conduce a semplificazione di proprietà.
 Se V_3^3 così generata abbia tutti i punti doppi si vede
 derivando... e poi la sua equazione $\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = 0$
 con le A_{ij} four lineari. Per tale V_3^3 è certo doppio ogni
 punto nel quale, oltre a annullarsi il det. acquisti caratt.
 no (come ben noto). Ora per cercare in quanti punti ciò avviene:
 annullando la matrice $\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{vmatrix} = 0$ ho V_2^3 (per
 fare a tagliare con un iperpiano ~~per a_{33}~~ viene notoriamente
~~cubica sghemba, rappresentata da quelle eq. ni~~). Annullando
 l'altra matrice $\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = 0$ viene altra V_2^3 . I punti
 comuni annullando anche gli altri minori di 2° ordine, purché
 non se ne escludano alcuni. Così segue $\det A_{ij} = 0$ se nel p
 anche $A_{ij} = 0$

(anche $A_{ij} = 0$)



in questione non è $q_{11} = q_{12} = 0$, e così via. Quando per i pt. comuni a quelle F_3 bisogna escludere quelli dove $q_{11} = q_{12} = q_{13}$ che effettivamente stanno su quella V_3 e vi fanno una retta comune. Qui le due V_3 non hanno come un n° finito di L : hanno una retta e alcuni altri: quant? Qui c'è l'equivalente di quella retta? Cioè, la F_3 e la F'_3 in quanti punti segano fuori di quella retta? Osservo che entrambe le superficie F_3 rigate (p.es. $a_{11} = \lambda q_{11}, a_{12} = \lambda q_{12}$ etc) raz. (le gen. ci sono in r. coi valori di λ), e trattandosi di F_3 di S^4 normali retta comune è gen. ce p es della prima ($\lambda = 0$): quindi si tratta di vedere per due F_3 rig. raz. norm. con gen. ce comune quanti punti hanno ancora comuni. Considero F_3 come int. di V_3 e precis. te dei due coni quadrici α e β che la proiettano da due suoi pt. generici A e B. I quali però danno una conica complessiva del 4° ordine, e effett. te oltre a F_3 queste due coni si segano ancora in un piano: perchè per A, B passa una conica di F_3 (rapp. della F su un piano con la conica per la retta AB), proiettata da entrambi secondo il suo piano π , il quale fa dunque parte dei due coni. In definitiva per prendere le intersezioni di F e F' fuori di g , cioè pt. comuni a α e β fuori di π e F' fuori di g cioè pt. comuni a α e β fuori di π e g prendo intanto α con F' l'int. complessiva è C^0 di cui fa parte g : prescindendo retta C^5 . Si tratta ancora



Le imponiamo al det^{te} di avere una certa curvatura

Qual è il grado del sistema di equazioni algebriche che con-
 sideriamo e scrivere? Si considera come il risultato $\cos^2 \theta$ per es.
 applicaz.^e nella geometria per θ dove le a_{ij} erano lunghi su
 (le cost^{te})

Ma incomplete. allora qual grado minimo di cui n° delle soluzioni
 dato a quale incomplete (Dati univ^o 6). Sembr^{te}, l'idea era:

cercare i punti comuni a C^5 e a β , ma fuori di $\sqrt{\pi} g$, co-
chè, per poi scartarli, ci conviene sapere quanti sono i
comuni a C^5 da un lato e poi a g, π (pt questi ~~sta~~

certo su β). Per avere i pt. $C^5 g$, guardo la rapp. ne
di F (l'int. complete F^a)
na, dove F (segata da quadrica, spiegare) si deve rappre-

tare con C^4 avente in π pt. doppio, e perciò la C^5 in C^3
nte M semplice: essa sega ancora g in due punti. Quindi i
 $C^5 g$ sono due. I pt. $C^5 \pi$ sono i pt. $(\alpha F) \pi$ e quindi β

sono $\alpha) F \pi$ che sono tre. Me d. αF bisogna prendere solo C^5
e la parte di g : cioè dati 3 curve $g \pi$ (il
c'è: g incontra π sono $g \pi$ e spiega l'altro il
modo di una curva div. di F : ch. rapp. piane) i restanti

in π $10 - 2 - 2 = 6$. È questo il
cercato.

Il fatto fatto per arrivare a questo risultato
per quanto elementare è un pò penoso. Calcoli di qu-
to g per si possono oggi evitare ricorrendo a una formol-
che più tardi lo stesso Segre ha detto da risultati

di Schubert (Gli ordini delle varietà che annullano i det.
di diversi gradi estratti da una data matrice, Lineari
1900). Consideriamo gli elti di un det. di ordine r
(quantità determinate) come coord in uno spazio

$[d] = [(r+1)^r - 1] = [r + r]$. Qui $|a_{ij}|$

l'eq. d. una V_{d-1} di ordine $(r+1)$. Ma se
pura nulli tutti i det. d'ordine $r+2-h$
ora $h=1$, non possono che qualora una varietà d grado

Spiegare come si applica (mentando le arg. lineari) al problema precedente

Si ha un sistema di equazioni per i generi. E' un caso che det. Δ si annulla mettendoli in $r+1$ orizz.

e $s+1$ verticali (anche con $s \neq r$) con un certo rango diciamo $q+1$, si rapp. Δ viene in $[rs+rs]$, da dove $rs+rs - (r-q)(s-q)$ e Δ ordine Δ posto $p-q =$ (alla h o l e non si puo)

$$(r+s-2q)_h (r+s-q)_h \dots (r+s-q)_h$$

$$(h)_h (h+1)_h \dots (s)_h$$

(che include

la prec. Δ . E' questo il grado del sistema considerato (e un primo)

es. $r=4 \quad s=3 \quad q=1 \quad h=s-q=2 \quad \Delta$ v. p. $3+9$

$$\begin{matrix} B_{24} \\ \hline 1, 2, 3, \\ \hline 1 \end{matrix}$$

massima ordine? La dimensione n ha facilmente
 $d = r + 2r - h$ (non occorre annullare tutti gli
 D_i , ma solo alcuni, seppure per l'annull^{to} degli altri: ciò
 vale). Più difficile è il calcolo dell'ordine del risultato.

$$N = \frac{(2h)_h (2h+1)_h \dots (r+h)_h}{(h)_h (h+1)_h \dots (r)_h}$$

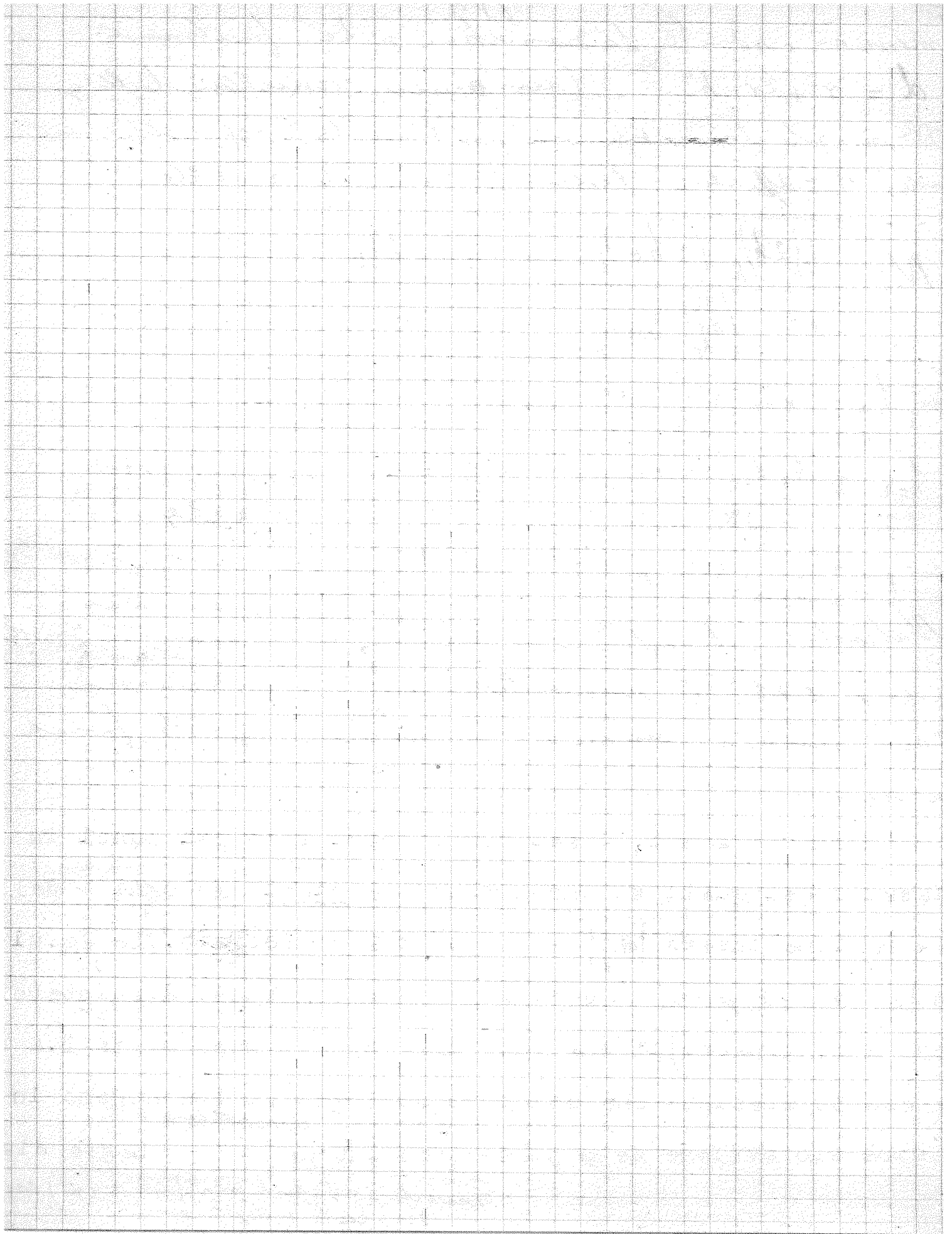
es. $h=1$ vale $\frac{2 \cdot 3 \dots (r+1)}{1 \cdot 2 \dots r} = r+1$ (c.s.) ovvio.

$h=2$ $N = \frac{4 \cdot 5 \dots (r+2)}{(2)_2 \dots r_2} = \frac{(r+1)_2 (r+2)_2}{2 \cdot 3} = \frac{\gamma(\gamma+1)^2(\gamma+2)}{2 \cdot 3}$

cui per $r=2$ (c.s. p. 275) $N = \frac{2 \cdot 3^2 \cdot 4}{12} = 6$ (c.s.)

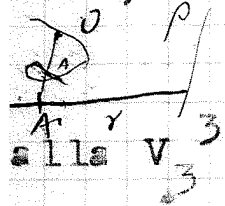
Naturalmente il risultato cambia n (le a_{ij} non sono in) e
 in μ il det.^{to} è simmetrico (sempre dimensionale
 ovviamente) e anche ordine diverso. N. la forma
 in Segre l.c.

Tornando a noi, i sei punti doppi sono poi punti in
 ciascuno dei quali si incontrano tre piani omologhi dell
 e reti. Se invece $|a_{ij}|$ è nullo in P con caratt. 1 le eq. ni
 $\lambda \mu \nu a_{i1} \lambda + a_{i2} \mu + a_{i3} \nu = 0$ ecc. hanno due soluzioni distinte (e
 loro cob. lineari) il che vuol dire che vi sono nella l.a r
 due S^3 distinti che coi loro omologhi si incontrano in
 (e viceversa) ~~non~~ in
 , cioè ciò avviene del piano loro int.ne. — Segre dim
 (ovvero nel caso di un n. finito di essi) con



ora anche che, viceversa ogni V_3^3 con 6 punti doppi indip.
 l può generare così.

Vediamo che cosa avviene attualmente dei contorni appa-
 renti e delle loro bitangenti. In generale, se la V_3^3 ha
 un punto doppio A, il contorno app.te da O ha nella proie-
 zione A' anche un punto doppio. Bisogna provare che, in proie-
 zione una retta r per A' ha (nel caso p es di F4 a cui mi è limito
 due int. ni raccolte in A' (cioè solo più due fuori). Proiet-
 tando, si tratta di vedere che nel piano ρ , Or' passante



per A, delle 4 tgti alla cubica ivi segat.
 alla V_3^3 condotte da O due cadono nella retta OA; ed è
 effettivamente così. Quindi la F4 ha attualmente 6 pt

doppi. Inoltre il fatto che vi è un piano tgte lungo C2,
 cioè l'eq. $\varphi_1 \varphi_2 - \varphi_3^2 = 0$ di p 359 mostra l'esistenza (sempre)

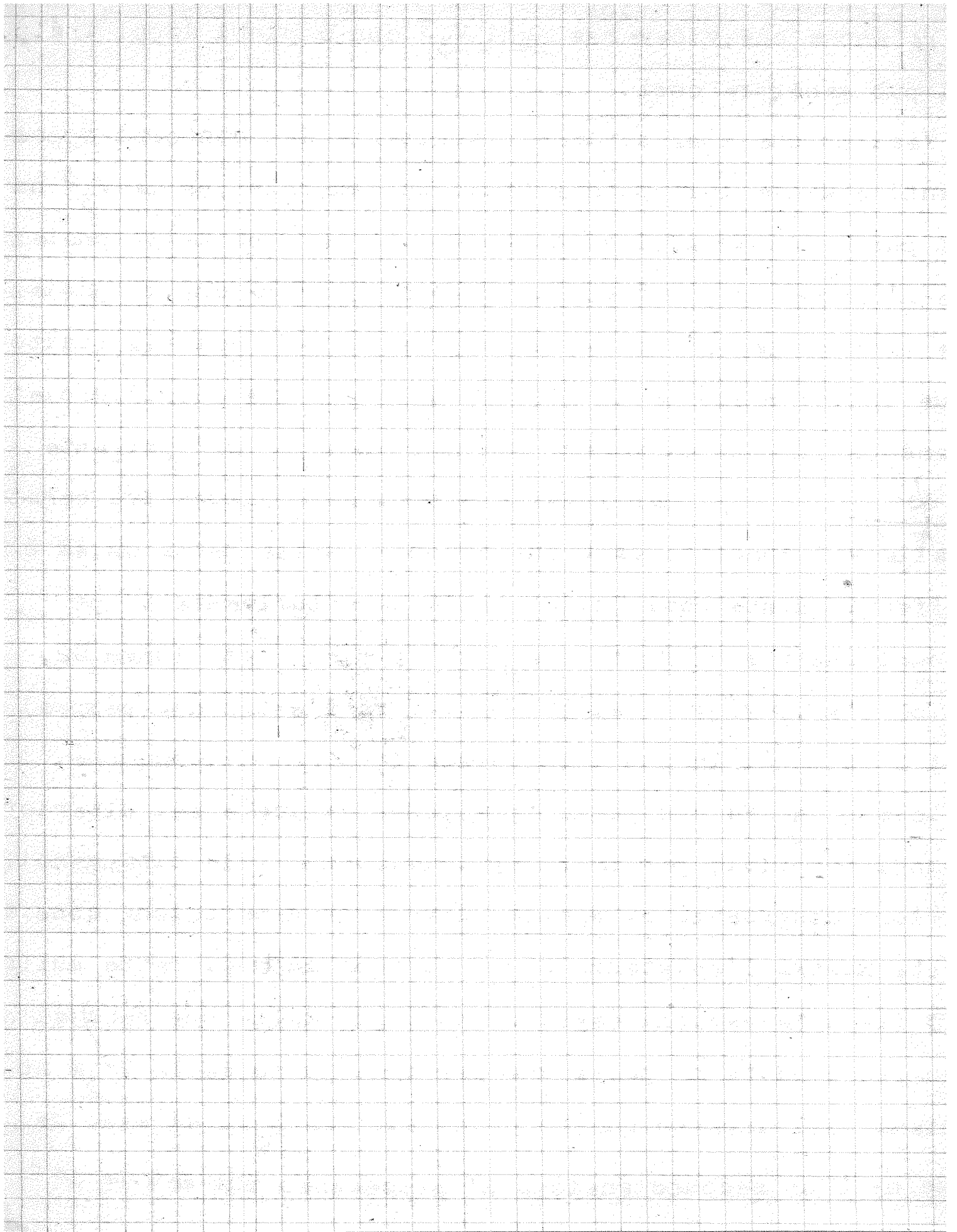
di 6 pt doppi in punti di questa ($\varphi_1 = \varphi_2 = \varphi_3 = 0$). Comunque,
 facciamo una F4 con piano tgte lungo conica e sei ulterior

menti doppi. Ciò per la superficie. Quanto alle bitangenti,
 la loro congruenza si spezza. Invero la generazione consid

erata mostra l'esistenza di un sistema ∞^1 di rette sulla
 V_3^3 (le intersezioni degli S3 omologhi delle tre reti); di c

queste evid. te ne passa una per ogni punto della V_3^3 & Ab-
 biamo così intanto questo primo sistema S su di essa. Ma

ve ne è un secondo analogo S' procedendo sul det. te per



colonne invece che per linee. Vuol dire che le rette ultime
 ciori formeranno un sistema T , di cui passano ~~due~~⁴ rette per
 ogni punto della V_3 . Perciò, in proiezione la curva delle
 bitangenti, si spezza in tre di ordini rispettivi 2, 2 e
 3. E le classi? L'ultima verrà per differenza da 27. Quanto
 es alla prima, si tratta di sapere quante rette del siste
 ma S sono contenute in uno S_3 generico. In esso le tre
 di S_3 segano tre reti proiettive di piani. Abbiamo così
 queste in S_3 : tre piani omologhi vi si segano gen. te in un
 punto, ma potranno eccezionalmente segarsi in una retta e
 si tratta appunto di sapere se e quante volte ciò avviene
 e $\Delta_{9,11} = 0$. $\Delta_{9,11}$ sono le tre reti due due ci- avremo vent
 ne due i ha $\Delta_{p,v}$ tdi due la matrice dei coeff. delle x, y, z
 x, y, z (quante sono, attenzione!) ha coeff. Q è un $\begin{vmatrix} \dots \\ \dots \\ \dots \end{vmatrix}$ a
 coeff. binari in $\Delta_{p,v}$. $\Delta_{9,11}$ sono p. $\Delta_{9,11}$ più ($r=9, s=0$
 $g=1, h=2$) ha grado $\frac{3 \cdot 4}{2 \cdot 3} = 6$
~~più elevare~~ dà 0. Ciò avviene dunque sei volte. Del resto
 per chi conosce la teoria delle F_3 , quando si genera una F_3
 (generale)
 con tre reti proiettive di piani, è noto il risultato ora
 detto, e è anche noto che si intendono così le sei rette
 di una sestupla (spiegare: anzi quando si procede come ora
 detto per S e S' , si vedrebbe che si hanno le rette di un

In generale per una congruenza algebrica di un certo ordine k per P generico passano k rette. Ma si presentano però dei punti eccezionali, detti singolari, per ciascuno dei quali passano non un n° finito, ma infinite rette, e quali ricopriranno un cono algebrico di ordine h , il p
 allora
 singolare si dice di grado h . (Enz Z 1174); nat.te per
 so, diciamo per un P_h possono ancora passare rette isolat
 ra per le crze di secondo ordine ^(2, m) senza linee focali, si
 ssono presentare (solo) ^(S. 1188) le seguenti due possibilità. Detta

- la classe
- 1) vi sono pti P_h con $h > 2$ ^{con 2 N. diversi per h} di ~~due tipi~~ e cioè un P_{h-1} poi $\binom{m-1}{v} P_3$. La congruenza si dice allora di 1.a specie
 - 2) vi sono pti con $h > 2$ di un solo tipo e cioè con $h = \frac{m}{2} + 1$

(crze di 2.a specie). La seconda evid.te ~~per~~ dovendo $\frac{m}{2}$ risultare intero si può presentare solo per m pari, o è eguale a SEI, e va bene, o a Quattro, ma allora come è chiaro la distinzione cade ^{per $m=4$ le distinz. con $h=2$} dopo un annullante di P_h con $h > 2$ ^{(con $h=2$ (p. par.) sono doppie)}

Invece quelle h rette \bar{n} vi reggono i focoli \bar{n} (o il principio è $\alpha_0 = \alpha_1 = 0$ o $\alpha_0 = \alpha_1 = 0$ e $\alpha_{11} \neq 0$ con $\alpha_{11} = \alpha_{21}$. Sono per $\alpha_0 = \alpha_1 = 0$ e $\alpha_{11} \neq 0$ per $\alpha_{11} + \alpha_{21} = 0$ (che vuol dire \bar{n} vi). ~~Altri casi~~ Del ABC i centri: (che vuol dire non all.) AB BC CA BC CA AB . E le h int. \bar{n} pnti N B che ~~non sono alle non sono~~ ^{sono congruenti alle 3 rette con due rti 90° man. omologhe}

isestupla. Comunque, si hanno per le bitangenti della at

F4 tre cgrze coiccaratteri (2,6) (2,6) (8,15)

Per capire il grad di generalità delle cgrze di second' dine

e così si ottengono, avverte che è un tipo assai generale

erchè ~~è~~ già Kummer ha provato che una tale senza lin

ocali ha classe variabile fra 2 e 7. Sono così possibili

cgrze scriviamo così (2,2) (2,3) (2,4) (2,5) (2,6)

(2,7) e basta: delle quali le (2,6) si dividono - in base

critério ~~di~~ ^{spunto} ~~di~~ ^[Ziviller Em. 1188] ~~di~~ in due specie; di 1.

2.a specie (talvolta si scambiano tra loro le due den.n

bbene le cgrze che si presentavano sono le più generali

2,6) di 1.a specie. Ecco come così il proced.to di Segre

più maneggevoli e comincia a portarlo verso enti geometrici noti, che così p

ono essers studiati per nuova via.

Senza stare a fermarci sui vari casi successivi stu
salvo sul

lari da Segre, ~~è~~ caso massimo di V_3^3 o

0 pt doppi, dico poche parole del concetto direttivo. Se

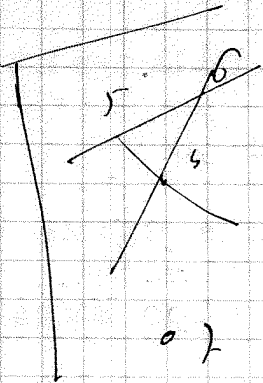
er le tre reti proiettive avviene una volta che tre S_3 c

ispondenti si incontrino in un piano Π , anzichè in una
(non confonderci con (p. 119))

a, questo piano st ovviamente sulla V^2 e Segre osserva
enuncio) ¹¹⁹

he esso contiene tre dei pt doppi della V_3^3 ³ ~~che~~ il pia

ai tre rimanenti certo esistenti 456 sta certo esso pure



alle V_3^3 avendovi in comune le tre rette 45 46 56 e il pt
 e esso ha a comune con 123 che risulta fuori di tali ret
zi, questo punto comune è ~~è p. 224~~, chiamiamolo 7, è perciò do
 o per la V_3^3 uscendone due piani (e quindi due fasci di r
 e tangenti) che risultano non in uno stesso S. Perciò l'es
 senza di un piano π come il supposto porta l'esistenza d
 i settimo punto doppio 7. E come Segre dimostra viceversa.

Il sistema S di p 381 (rette comuni a tre S_3 omologhi)
 tiene in particolare le ∞^3 rette del piano π comune pe
 tiero a tre piani omologhi. Quindi quando si proietta in S
 S dà luogo a una congruenza (2,5): la classe è soltanto p
 5 perchè dalla cgrza proiezione si staccano le rette del
 piano proiezione, di cui appunto ne sta una in ogni piano
 generico. Ecco dunque che questa volta si hanno cgrze (2,5)
 fra quelle di p prece.te.

Se la particolarità ora detta avviene una seconda vo
 cioè vi è una seconda terna di S_3 omologhi che si segano
 in piano, nasce analog.te un nuovo pt. doppio. Le cose ora
 tre

Così continuando, Segre arriva a supporre che ciò avve
 ga quattro volte, e arriva così in modo preciso a quatt
 nuovi punti doppi oltre ai 6, cioè a 10 in tutto. Osserv
 mo, prima di esporre qualche altro particolare
 a) che il contono apparente F_4 ha attualmente 16 p
 ti doppi (10 più 6 sulla conica di contatto del piano t,

♩ i re' premittibile è 10 pt. doppi; 6 mille
mentre int. è 4, come per un...

Opus primo (p. 369)

doppio p^{381}) cosicchè è una superficie di Kummer

b) che la componente della cgrza delle bitangenti di questa proveniente per proiezione dal sistema S è a desso una (2,2) perchè rimanendo inalterato l'ordine di prima, vi è un abbassamento di classe di 4 unità per il distacco dei quattro piani rigati ecc.

(12, 27)

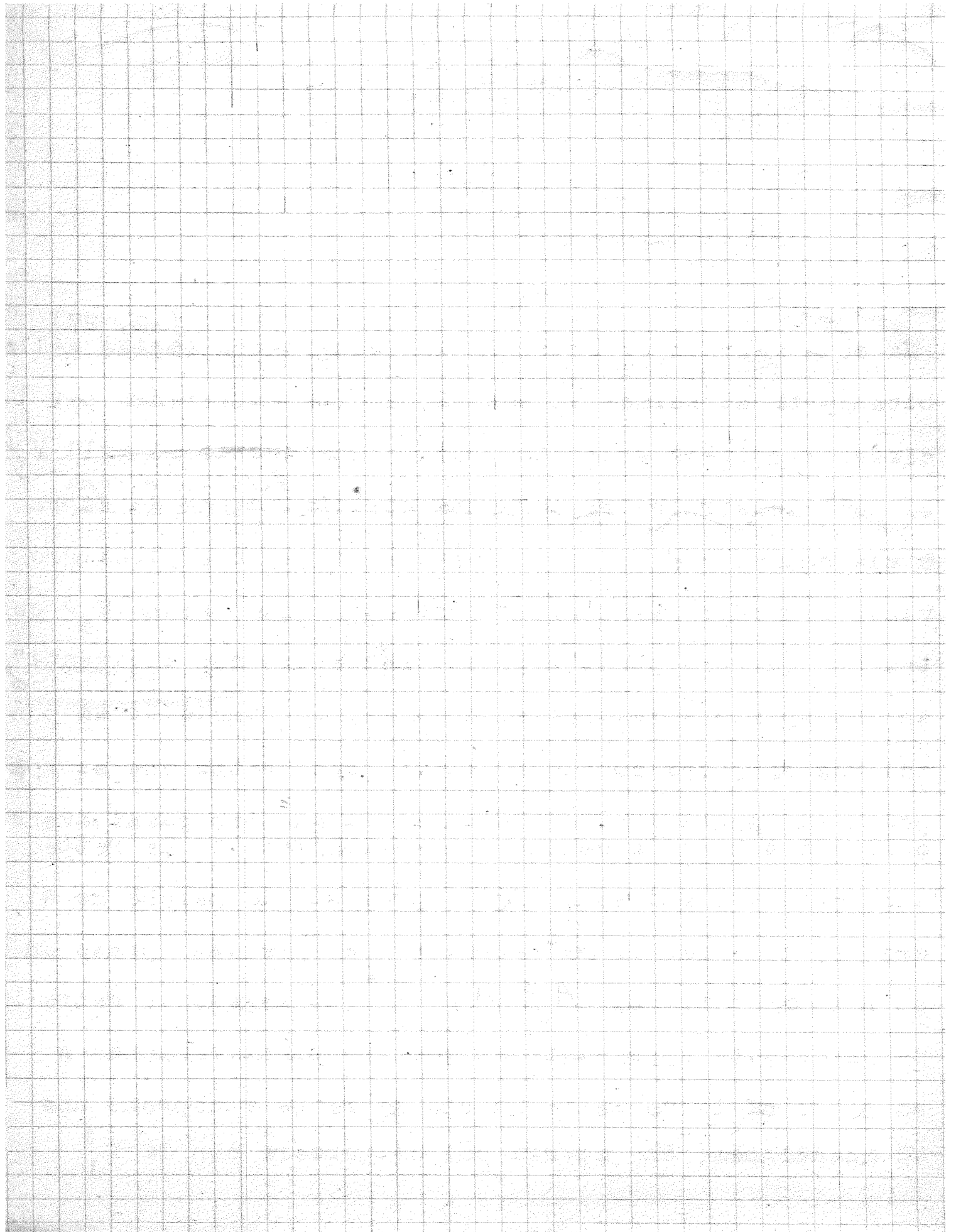
Ma, come vedremo, addirittura la congruenza ~~(2,2)~~ delle bitangenti si scinde in sei (2, 2) (La differenza per le classi risulterà spiegata poi). La teoria di tali V_3

si può ricostruire rapidamente così. Dal cenno di sopra ^{del cenno di sopra}

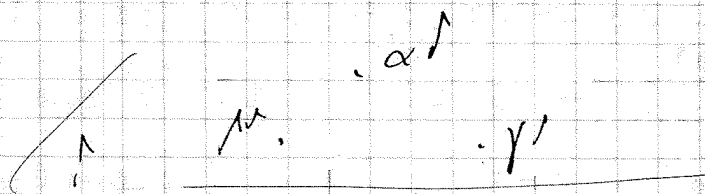
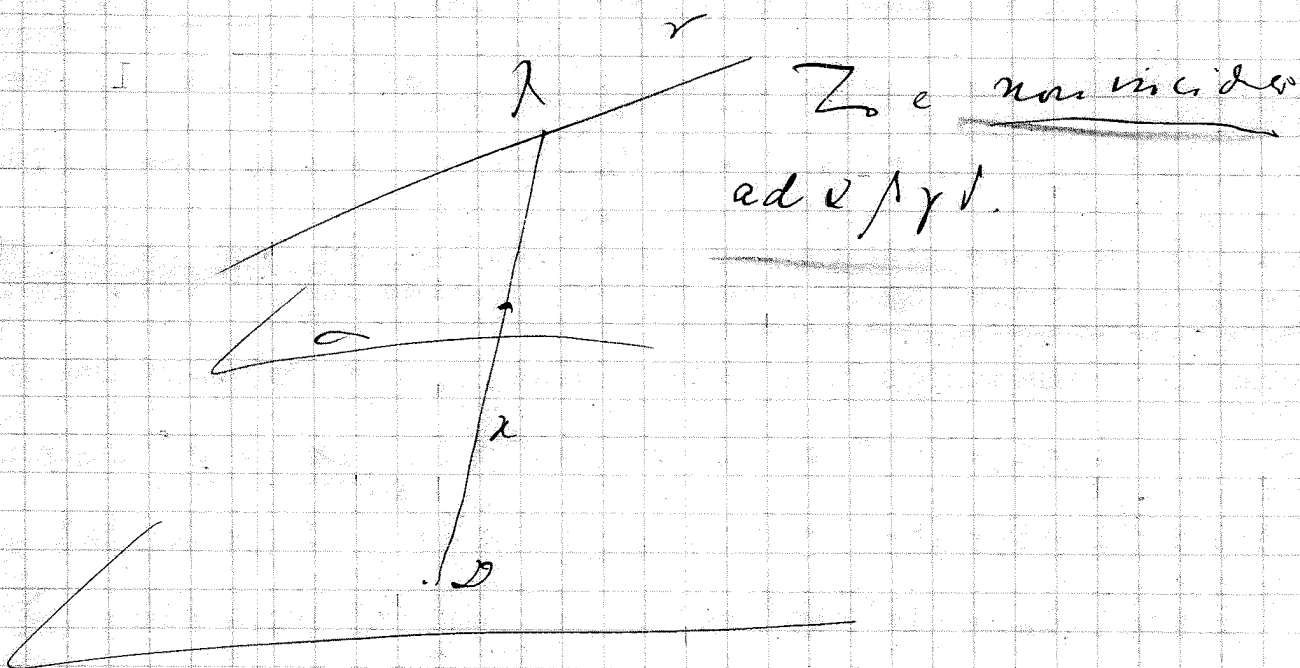
è già chiaro che su una tale V_3 vi sono quattro piani. Proviamo a partire senz'altra ipotesi da questa: una V_3 contenente quattro piani (supposti senz'altro "non incidenti" in uno spazio maggiore del normale, cioè incidenti in un punto)

Una tale V_3 contiene evidentemente ogni retta che si appoggi (in punti generate distinti) ai quattro piani, avendo così già 4 punti a comune con essa. Evidentemente le rette

incidenti 4 piani sono ∞^6 (presumibile perchè ho 4 condizioni sp. per le ∞^6 rette: in modo preciso preso un pt A su α i tre S_3 $A\beta, A\gamma, A\delta$ si segano in retta per A evidentemente appoggiata ai quattro piani: variando A su α ho ~~le~~ le ∞^6 rette. Queste ∞^6 rette ricoprono una V_3 ~~che dovrà poi coincidere con la V_3~~



In ogni modo si può ricostruire la teoria da questo punto di partenza, e pensare direttamente alla V_3 ricoperta dall' ∞^2 rette app. te ai quattro piani $\alpha \beta \gamma \delta$. Ora con consid. di geom. proi. Segre (nella Nota di Palermo cit. 357) ha dimostrato che in S^4 le ∞^2 rette in questione si appoggiano nec. te a un quinto piano (facendo la restrizione che dei sei punti $\alpha \beta \gamma \delta \epsilon \zeta$ mai ve ne siano tre allineati). La dim. ne è essenzialmente questa: in S^4 tre rette sghembe a due a due ammettono UNA retta incidente (l' int. del tre in S^3 che le congiungono a due a due, spiccare). Dualmente tre piani "non incidenti" a due a due per es. $\alpha \beta \gamma$ ammettono un piano "incidente" tutti tre: sia δ . Ebbene, dal punto δ proiettiamo le ∞^2 rette su uno S^3 generico Σ . In proiezione viene una congruenza C che Segre dimostra essere una congruenza lineare ~~reale e immaginaria~~ (in base a questa idea. Le ∞^3 rette appoggiate ad $\alpha \beta \gamma \delta$ (con un loro punto) da punto generico si proiettano in complesso tetraedrale se invece P sta su δ (con attualmente) viene un complesso lineare. Di più, le ∞^2 rette oggettive incidendo δ , e proiettandosi ora da un pt di δ , le rette proiezioni incidono la retta $\delta \Sigma$. Quindi vengono ∞^2 rette di un complesso lin. e di un altro speciale, ecc.) Ora C avrà un'altra direttrice: come questa è incontrata da tutte le rette di C , parte delle proi. ^{che risulta distinta da quella nelle ipotesi fatte} alla figura esposta,



abbiamo che le ∞' rette oggettive daranno incidenti al piano proiettante π , cioè al piano $\pi \cdot m$. π e π

A ogni quaterna di piani $\alpha, \beta, \gamma, \delta$, diciamo generici, in S^4 viene (unico come S conferma con qualche oss.na) così associarsi un quinto piano ε colla ptà vista, dand

luogo a una quintupla di piani associati. Notiamo

anche ε che come il quinto piano ε contiene il punto

α , così esso contiene anche i punti $\alpha, \beta, \gamma, \delta$, cosicchè ε esso può definirsi come il piano dei quattro punti (dun

nec.te complanari $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ e α . *La relazione tra i 5 piani*

sulle simmetrie: 4 di cui determinano il 5°.

Dimostriamo anche direttamente che quelle ∞' rette r

prono una V_3^3 ; determinarne l'ordine vuol dire qui n° di

le rette appoggiate ad α, β, γ e a retta generica

ulteriore r . Chiamando D il pto d'appoggio a α di una

retta cercata x , app.ta a r in R , D sta su ciascuno dei tre

S_3 α, β, γ cioè $\alpha \wedge \beta \wedge \gamma$. Viceversa se tro

vo un pto R di r tale che i tre S_3 $\alpha \wedge \beta \wedge \gamma$ abbi

no comune un pto D su α , la retta $x = DR$ risolve il pro

blema perchè risulta evid.te app.ta anche a β, γ . Quindi, quante volte avviene che un punto R di r dia lu

ho alla p.tà richiesta? ~~Vanta~~ Per ogni R p es α lo

S_3 $\alpha \wedge \beta$ ha comuni con α gli ∞' punti di una retta (dove α

andrà cercato D) e ~~al~~ al variare di R questa retta var

in un fascio, perchè passa sempre per α . Così unse

operazione (per) \log che
di continue \log x y
 $\log x$ (sulle int. di x)
3 rette no min. \log

~~Non cancellare
vabbene~~

esse sege inv. no una
vite \log x y \log
 \log x y \log

di cui β, γ

ondo e un terzo fascio, ottenuto proiettando la r come pt
aggiata sempre su β una volta da β una volta da γ . ~~...~~

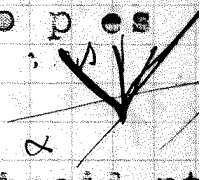
i tre fasci sono proiett. a due a due, provenendo per pr
in β e γ da un certo punto ρ comune a β e γ .
e β e γ dalle r . I primi due fasci ~~...~~ generano
una conica per due punti β, γ e il punto ρ e una conica

per β, γ, ρ . E i punti comuni alle due coniche, fuori di β, γ
e ρ sono tre. ~~...~~ ho tre posizioni di D . La V è effett. te un
3

3.

Inoltre essa possiede proprio 10 punti doppi, perchè
si 5 piani si segano a due a due (solo, eff. te) in un punto
ognuno di questi 5₂ 10 punti d'int. (non risultandovi S_2
e) è doppio.

La V ₃ contiene già i 5 piani associati $\alpha, \beta, \gamma, \delta, \epsilon$
contiene ancora altri piani: p. es. il già considerato piano
 α' (il piano incidente α, β, γ ~~...~~ passa
sta anche sulla ipersup. Invero,
il punto ρ è il punto ρ di α e β e γ tanto p. es.
quanto β passa per il punto ρ (perchè le sue
rette int. ni con α e β come rette complanari sono incidenti
l'incidenza non può che aver luogo in $\alpha\beta$) che è doppio
esso passa dunque per i 3 punti doppi α, β, γ e poi ancora
il punto ρ (doppio esso pure e che non risulta allineato



nessuna coppia dei prec. ti. Allora se avesse luogo un'in
piano con l'ipersup. sarebbe un triangolo di vertici
 α, β, γ

Per ogni pt. doppio passano 6 piani (per

$$\frac{15 \cdot 4}{10} = 6)$$

Se si incontrano in una retta quante contiene
 anche due dei 10 pt. doppi i quali si dicono
 cui corrispondono sul simbolo corrispondente. (che contiene

2 pt. doppi se cui si ha i piani - in \mathbb{P}^3 $x_0 = 0$ sono

$$x_1 = 0 \text{ e } x_2 = 0 \text{ la eq. di } V_0^3 \text{ è } x_1 x_2 x_3 + x_0 x_1 x_2 = 0$$

i pt. $x_1 = x_2 = x_3 = 0$ delle rette $x_0 = 0$ in $\mathbb{P}^3 = 0$

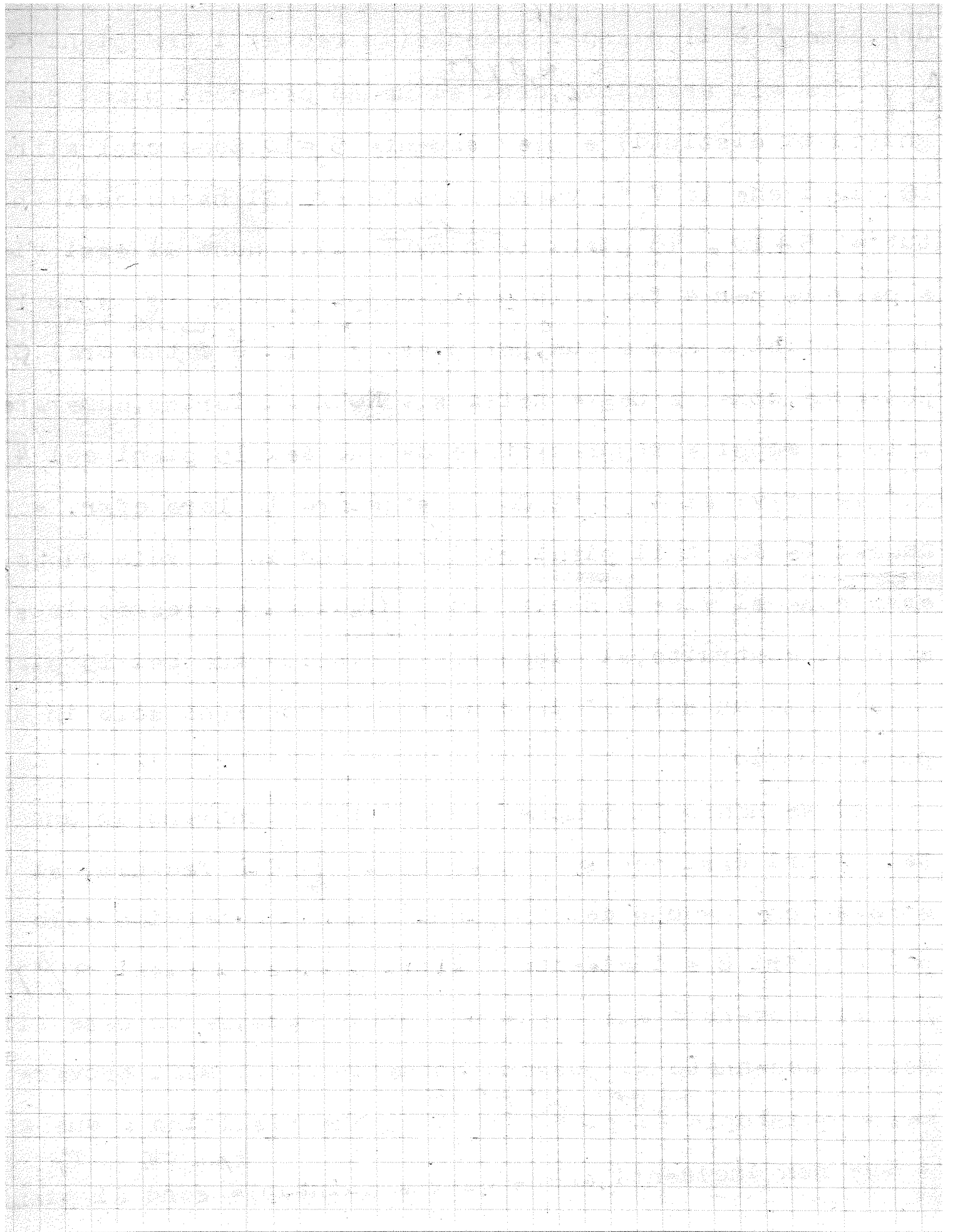
2 doppi, cui 2 dei 10)

Cui n i pt. doppi sono 01...9 tra i pia

(o tra) visano p. ex 0123 0789 due vicine pt

mentre 0126 e 0159 vicine

Ora, come ρ^1 è il piano incidente (in rette) i tre piani α
 β, γ fra gli associati, ^{α, β, γ} così si hanno parecchi piani ana-
 ghi (tutti distinti) e precisamente $5_3 = 10$. Sono così altri
 10 piani che la V^3 viene a contenere. Si hanno così in
 tutto $5 + 10 = 15$ ^{risultano} piani (e non altri). Ognuno di essi vie-
 ne a passare per 4 fra i 10 punti doppi (per α, β, γ sono 10
 loro int. hi a due a due, per p. es. ρ^1 ^{c.s.} si è detto ora). ρ^1
 potrebbe, come fa Segre nella sua NOTA di Torino, numerare
 i 10 pt doppi, e rappresentare ognuno dei 15 piani coi 4
 n.ⁱ relativi ai 4 punti doppi, studiare la loro efgr. ecc.
~~ecc.~~ Se due tali piani si incontrano in un solo punto
 esso come si vide è nec. te doppio. Quindi guardando lo s-
 ma così costruito, si riconosce subito: se due dei 15 piani
 a) hanno un solo n.^o in comune, si incontrano solo in un
 punto doppio
 b) se hanno in comune due n.ⁱ si incontrano in una
 retta. Altri casi non sono possibili. \checkmark Ciò facendo, si
 conosce che ognuno dei 15 piani è non inc. te (cioè solo
 pt) a altri 8 e incidente a altri 6. P. es. i piani α, β, γ
 ρ^1 si trovano a due a due nel primo caso; ma in base all'
 schema accennato si possono anche in altri modi trovare
 delle quintuple ^(ma non sestuple etc.) di piani fra i 15 che risultino a due a
 due non incidenti; anche queste quintuple sono di piani



fra loro associati, perchè il piano associato a 4 fra π_1, \dots, π_4 si viene a stare sulla V^3 e a essere non inerte con π_1 , cosicchè coincide con π_5 . Facendo in modo completo senza si vede che di queste quintuple in tutte ve ne sono 6. Vi SONO DUNQUE SEI MODI DI RACCOGLIERE 5 FRA I 15 PIANI IN PIANI ASSOCIATI.

Per ogni quintupla si ha un sistema ∞^1 di rette incidenti (quelle che incontrano 4...), e in corrispondenza delle 6 quintuple, 6 sistemi ∞^1 . Questi vengono così a dare TUTTE le 6 rette della V^3 uscenti da un suo punto generico. Si hanno così questi sei sistemi $S_1 \dots S_6$.

Veniamo ora alla F_4 contorne apparente, che ha ora $6 + 10 = 16$ punti doppi, è cioè una sup di Kummer; la congruenza delle sue bitangenti si spezza, come preannunciato a p 389 in 6 congruenze di ordine 2, le quali sono anche di classe due. Invero ora, per S_1 in uno S_3 generico (proiettante, per quanto qui ci interessa) stanno tutte le rette quante in tale S_3 si appoggiano alle 4 rette π_i ivi sono tracce dei piani $(\pi_i) \alpha \beta \gamma \delta$, cioè 2. La somma delle classi dà così 12 anzichè 27, la differenza di 15 è dovuta ai 15 piani rigati proiezioni dei 15 piani della V^3 . Vediamo, senza particolari, il modo di dedurne qualche

① *Modello alla teta*

↳ e ciò deve avvenire per ragioni Andox
a quelle usate e per tempo per ogni
altra per un 4^{to} doppo. usate da i 4^{to}
lungo carica.

proprietà della sup. di Kummer. Già si disse dei 16 punti
 doppi. Ora essa ha anche 16 piani doppi. Tale sup.
 essere la traccia sullo S_3 dello S_3 tangente alla V_3^3 in O.
 tale è anche la proj. di ognuno dei quindici piani, p. es.
 la proj. α' di α : invero, ogni retta di α essendo bitange.
 (e proj. di una retta dell'ip. cie) vuol dire che la
 sua sezione di α' con la F_4 è ~~una~~ una C_4 incontrata
 due coppie di punti coincidenti da ogni retta del suo pi.
 è una conica contata due volte. Il piano ω_2' ~~appare~~
 una genesi diversa dagli altri 15, ma in realtà tutti si
 comportano nello stesso modo. Così, ω' contiene come sappiamo
 3) 6 punti doppi della F_4 ; α solo 4 fra i 10 della V_3^3
 sicchè α' conterrà ~~4~~ 4 loro proiezioni. Però
 che α' ne contiene in tutto 6 perchè ne contiene ancora
 i 6 esistenti su F_4 . Invero ripresa l'eq. della V_3^3 di p.
 $59 \quad \varphi_1 x_0^2 + \varphi_2 x_0 + \varphi_0 = 0$ e quella del cono circoscritto
 $O = A_0 \quad \varphi_1 \varphi_0 - \varphi_2^2 = 0$ i punti comuni al piano ω e alle (ω_2)
 avendo come punti di π stare sulla V_3^3 cioè soddisfarne
 eq. ne danno anche $\varphi_0 = 0$, e allora quei punti (due), in pro-
 jezione rendono nulli di 2° ordine i termini dell'eq. di F_4
 cioè sempre i 6 pt. doppi. a p. 281
 quindi la sup. di Kummer ha 16 pt doppi e 16 piani doppi,
 ognuno dei quali contiene 6 punti doppi. E inoltre per ogni
 punto doppio passano 6 piani doppi, come in S_4 ci è già not-
 o per i 6 pt doppi e i ~~15~~ 15 piani, e come si potrebbe

✓ 0 radici di quella, anzi, è
giungla di rette associate.

$$\downarrow \frac{(r+1)r-2}{2} \dots$$

completare per i 6 di ω' . Insomma, la sup. di Kummer si potrebbe effettivamente studiare col metodo indicato.

Aggiungo in via di digressione quale è la sostanziale origine della nozione di piani associati che sta a base del

teoria delle V^3 esaminate. In S_4 possiamo definire come

$$S_3 \text{ delle coordinate di rette } xy \quad p_{ik} \dots \begin{pmatrix} x_0 & \dots & x_4 \\ y_0 & \dots & y_4 \end{pmatrix}$$

5-10 coordinate omogenee sostanzialmente distinte

stesso si potrebbe fare per le rette di un qualunque S_r anche più in generale per gli S_k di uno S_r definendo le

coordinate di S_k così; prendere $k+1$ punti lineari. indep.

formare poi tutti i det. ti di ordine k , estratti dalla matrice

$$\begin{pmatrix} x'_0 & \dots & x'_r \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x'^{k+1}_0 & \dots & x'^{k+1}_r \end{pmatrix}$$

due lci unita le colonne algebr

lora si può anche estendere la rappresentazione delle rette di S_3 nei punti della M^4 di S_5 . Bisognerà considerare

lo spazio dove si adottino per coordinate di punto le coord. S_k ; esso ~~per Kummer~~ ^{ha ordine} avrà dimensione $\binom{r+1}{k+1} - 1$; per $k=1$ $\binom{r+1}{2} - 1$

punti di questo spazio rappresentativi di rette dello S_r non sono però tutti, in quanto per le coord. delle ret

(e più in generale degli S_k) vi sono come in S_3 delle equazioni di condizione, la cui necessità appare facilmente, p.

• Si $\begin{pmatrix} x_0 & \dots & x_5 \\ y_0 & \dots & y_5 \\ z_0 & \dots & z_5 \end{pmatrix} = 0 \quad \begin{matrix} p_{12} p_{24} + p_{13} p_{34} + p_{14} p_{23} = \\ p_{15} p_{25} + p_{13} p_{35} + p_{14} p_{34} = \end{matrix}$

per i grandi per gli \int_k è come

$$M^r \quad \text{con}$$

$$V = \frac{1! \cdot 2! \cdot \dots \cdot k! \cdot [(k+1)(r-k)]!}{k! \cdot (r-1)! \cdot \dots \cdot (r-k)!}$$

(per $k=1$ di

$$\frac{(2r-2)!}{r! (r-1)!} = \frac{1}{r-1} \binom{2r-2}{r} \text{ con}$$

contro

$$V = \frac{\cancel{2!} \cdot 6!}{4! \cdot 3! \cdot \cancel{2!}} = \frac{6 \cdot 5}{6} = 5.$$

quindi i pt. immagini di rette sono quelli della varietà
 comune a tutte queste ipersup. Tale varietà è una $M_{\frac{1}{r-1} \binom{2r-2}{2}}$
 di dimensione risultando ovviamente già dalla dim. della t
 tà delle rette di uno S_r ; l'ordine non è di calcolo
 facile. Per $r=3$ si conferma ord. 2; per le rette dello S_4 si
 ha una M_6^5 di S_9 . In ogni caso la varietà così definita
 si chiama una varietà di Grassmann. *Vedere di sopra l'ordine 5 e iper
 le quali capite soltanto*
 La M_6^5 è incontrata in
 punti da ogni S_3 dello S_9 , che non la incontri in infiniti
 punti. Se prendo su di essa 4 punti generici A B C D essi
 determinano uno S_3 che la incontrerà ancora in un quinto
 punto ~~per~~ ben determinato E.

D'altro lato, ~~come~~ teniamo presente anche questo
 modo di considerare la M . Prendiamo ora in S_4 i piani,
 anziché le rette, con le loro coordinate (i minori di g_{ij})

$$\begin{pmatrix} x_1 & - & - & - & x_5 \\ y_1 & - & - & - & y_5 \\ z_1 & - & - & - & z_5 \end{pmatrix}$$

per il piano xyz). Ho $S_3 = 10$ coordinate (che prende *partici* come coord
 ate di punto in S_9 : i punti rappresentativi di piani cost
~~riscono~~ secondo quanto precede una grassmanniana *Ne anche* che ~~chiam~~
~~è~~ N_6^5 (v. contro per S_4 e ord. 6). *La*
 risultare *Sottinteso* equivalente alla M_6^5 a meno di una prop. tà)
~~condiz~~ ~~si~~ ~~potrebbe~~ ~~vedere~~ ~~di~~ ~~piani~~ ~~non~~ ~~Ma~~ ~~ci~~
 conviene ancora con 10 coord ~~e~~ ~~non~~ ~~di~~ ~~non~~ ~~con~~ ~~cond~~ ~~e~~ ~~non~~

si intende nella stessa S_g i cui pt. su
 la ~~retta~~ S_g più gr. interdetto. Ho es.

S_g
 retta più
 piano g
 complex lin. di piani
 special (retta)
 sist. lin. ∞ di pt. lin.

S_g
 pt. più alla M_6^5
 S_g gr. P_{45} e
 pt. (generico) di S_g
 pt. di S_g sulla M_6^5
 S_g

PERPIANO in S_9 rappresentando il piano q_{12} nell' S_8 rappresentato dall'eq. $q_{12} p_{15} + \dots = 0$ (indici complementari). Ho

così... v. contro. Si intende che anche qui non vengono TUTTI gli S_9 ma solo quelli le cui coordinate soddisfano alle equazioni di condizione relative alle q . Prendiamo ancora in

S_4 un "complesso lineare di piani" $a_{45} q_{12} + \dots = 0$ spiegare. Viene come immagine in S_9 un "PUNTO", quello rappresentato in coord. di peripiano dalla ~~centro delle relative stelle~~ i il punto d'coordinate $a_{45} = a_{45}$ da ~~due apput aperte e gruppi peripiano~~

ora vengono TUTTI i punti di S_4 . In particolare prendiamo un complesso lineare speciale, formato da tutte ~~le stelle~~

piani di S_4 che incontrano una retta fissa. Avuto riguardo alla d'ne delle p e delle q la condizione

di incidenza della retta $p = xy$ e del piano $q = zuv$
 $|xyzuv| = 0$ cioè $p_{12} q_{45} + \dots = 0$

quindi i piani inc. a retta fissa di S_4 costituiscono effettivamente un compl. lin., che diciamo speciale. Questo complesso lin. come ogni altro avrà per immagine un punto di S_8

e ora con qualche particolarità: ed effettivamente si tratta ora del pt di coord. p_{ik} , secondo quanto precede, che soddisfano le relative eq. di condizione, cioè ora il pt

immagine del complesso lin sta sulla grassmanniana. Si ritro

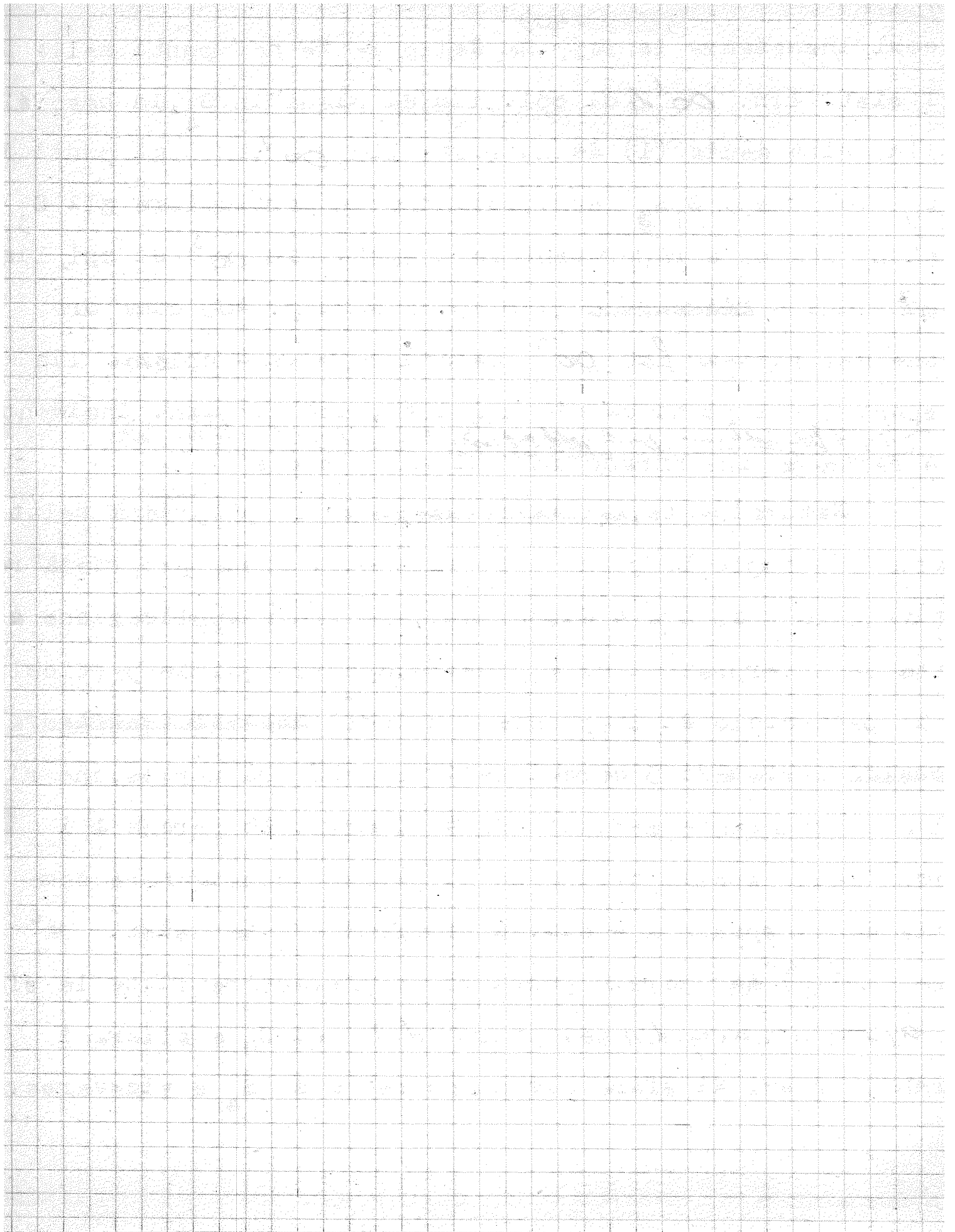
2. Note): nelle 2^a (1890 [n. 24]) ha qui del
 l'q. delle V_3 ^{ma le / un molla splr}
 $\alpha_1, \dots, \alpha_n = 0$ ^{glu}
 dove le α_i sono fun lineari colle cd. $\sum \alpha_i = 0$ ^{(V_i è un pe}
 "esatto" $\alpha_i = 0$ che ha lo stesso effetto di pentacetro d.
 affettere per la F^3 grande.

↳ Cito un tentativo recente di estensione delle
 gruppi di perie spaccati in N. Sepe (due gruppi
 di S_4 associati a S_4 . A. Acc. di Napoli 1904)

↳ Aggiungo che ^{Torricelli} ~~problemi~~ degli argomenti studiati da Sepe nella
 V_3 lo sono stati anche contemporaneamente e indip. ^{te} da
 Castelnuovo (~~pubblicazioni~~ del 5^o anno in Mem. Inst. Ven. 1881
^{ha in modo lo stesso}
 e che anno dopo per Castelnuovo ~~studando~~ le geom. della rotta
 di S_4 in un'altra Nota ann. all' Ist. Ven. 1891 (Ricerche di geometria
 della rotta nella spazio a 4 dim.) soprattutto col proposito di veder
 in la parte della spazio influenzata potendo per la divisione da un S_3
 capire come ciò deve avvenire perché un cpl. tra $\sum a_{ik} p_{ik} = 0$ con
 $a_{ik} (x_i y_k - x_k y_i) \dots$ determina una potenza nulla: ma allora il
 l. e delle rotte. fra le cord. di pot. e potenze, essendo enisipri. dispari è
 alla. e la potenza degenerate, cioè tutte p_i ^{potenze} di pot. ^{grausci}
 non pe un pt. presso A centro del cplisso. Per P. g. ^{esce} la rotta
 P. Π_3 , per A ^{in un opri} rotta ^{capitolo} d' eplero ^{di} 41
 T. da un ha S_3 ^{con} la determinat.

così in sostanza la rapp. delle rette nei punti della
 1 sist. lin. ∞^4 di epl. lin di piani in S_4 , in base alla
 linearità della (1) danno sist. lin ∞^4 di punti in
 S_9 cioè risp. $S_1 S_2$ ecc., cosicchè in particolare gli S_3
 di S_9 stanno a rappresentare i sist. lin ∞^3 di epl. lin
 di piani, e ~~la prop.~~ la prop. e metà p. 405 dice ora
 che nel sistema $\text{lin } \infty^3$ determinato da 4 epl. lin
 speciali di piani ce n'è unquinto, cioè i piani incidenti
(i quali p. d. costruzione appaiono ~~eff. p. p. p. p. p.~~), la base di qual rete lin. ∞^3)
 4 rette ne incontrano una quinta e d d

Naturalmente, ~~la~~ la proprietà relati-
 alle quintuple di piani associati ecc. è una proprietà re-
 tiva allo spazio a 4 dimensioni, che trova applicazione &
 ttà le interpretazioni di questo. Ricordo qui in particolare
 il pentacielo di Stephanos (C R 1881) ~~la~~ ~~figura~~
~~insieme~~ insieme di 5 cerchi dello spazio ordinario, che ri-
 lta univocamente definito da 4 di essi. Ciò perchè & i
 rchi dello spazio ordinario si possono considerare come
 tte dello spazio a 4 dim. nà (formano eff. te sist. ∞^6
 ne quelle) ^{1 p. p. p.} perchè possiamo rappresentare li. te le sf-
 $a(x^2 + y^2 + z^2 + w^2 + v^2 + u^2 = d)$ nei pt $(a b c d e)$ di S_4 e allora i
 rchi, o fasci di sfere diventano rette di S_4 e viceversa.

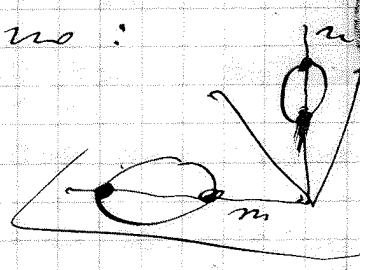
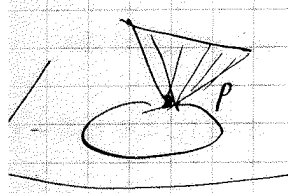


Tornando ancora un momento ora alla Memoria sulle V^3 ,
 di Torino Mem., dirò che essa tratta anche ~~di~~ di quelle
 con infiniti punti doppi, cioè con linea doppia o sup. do-
 pia. Per linea doppia, si hanno subito i casi possibili:
 priori per questa, pensando che questa ha ordine complessi-
 vo $n \leq 4$ perchè F_3 sua sez. iperpiana non può avere più di
 punti doppi. Quindi si tratta di mettere assieme alcune
~~di~~ linee con tale limitazione per l'ordine complessivi-
 scartando senz'altre i casi in cui lo spazio minimo di a-
 patenza della linea complessiva ~~è~~ o di alcune sue pa-
 K
 ha dim. 3 ed è riempito dalle corde di K, perchè allora
 tutto lo S_3 farebbe parte della V_3^3 e questa sarebbe rid-
 bile. Se poi K è piana, è di second'ordine, perchè se no su
~~generica~~
 F_3 sezione iperpiana si avrebbero più di 3 punti doppi i
~~scenderebbe~~
 linea retta, donde ~~facilmente~~ facilmente che tutti i punti di
 questa sarebbero doppi, e che la V_3^3 avrebbe piano doppio
 (segato dagli S_3 in rette doppie). Quindi, se le componenti
 della linea doppia sono tutte rette, posso avere

- 1) una retta doppia
- 2) due rette doppie, incidenti (se non avrei S_3 ... e s)
- 3) tre rette doppie a due a due incidenti e anzi per un punto
 (non potendo e s stare in un piano). Potremmo pensare
 che a 4 rette doppie, necess. te per un punto; ma allora questi
 sono indep. nella stella (trovandosi se no impossibilità
 per le F_3 sezioni iperpiane) e presele, per AOAL, AOA4
 venendo già doppi i vertici della piramide ho eq. ne

$(x_1, x_2, \dots, x_n, x_{n+1}, \dots) = 0$. Ma per un doppio p.es. la retta $x_2 = x_3 = x_4 = 0$

Nella C^2 e nella r : q è data una proiezione in S_0
 con C^2 : nella proiezione ogni piano dei raggi r con
 il p.p. C^2 avendo con r e p^2 sta nella V_0 che alla
 si ottiene proiettando il p.p. C^2 da r :
 cioè V_0^- . — In C^2 in S_0 no:



in S_0 è un incidente di piano ogni
 piano m in (p, q) contiene la p.p. d di
 ste in F^3 : la S_0 è p.p. di m e dell'alta curva
 ste in V_0^+ ste...

x_0, x_1, x_2, x_3, x_4 , cioè tutti i punti con x_0 , e altri un
no cubico, facendo due e parte i cui, il caso un punto
appartiene a punto F^3 con 4 p. doppi.

Se ~~tra~~ tra le linee doppie vi è una conica
si può avere

4) una conica doppia senz'altre. A questa si potrebbe
pensare di aggregare una retta o un'altra conica, ma si
facilmente che il primo caso non può avvenire e il seco-
do solo così

5) due coniche doppie incidenti in un punto e non ap-
partenenti a uno stesso S^3

Poi una C^5 non può esservi: piana no e sghemba nemmeno
pei motivi detti. E una C^4 per lo stesso motivo solo se
appartenente a S^4 ; quindi

6) una quartica doppia razionale normale

Questi casi risultano per tutti possibili, e sono studiati

da Segre. Qui osservo solo che il cono apparente da C

di V_3 ^{nel caso 3)} è F^4 che avrà come doppie le tre rette proiezioni

delle tre rette doppie, e che sulla sup. proiezione il pu-

to comune risulta di conseguenza triplo (se è A_0 e le re-

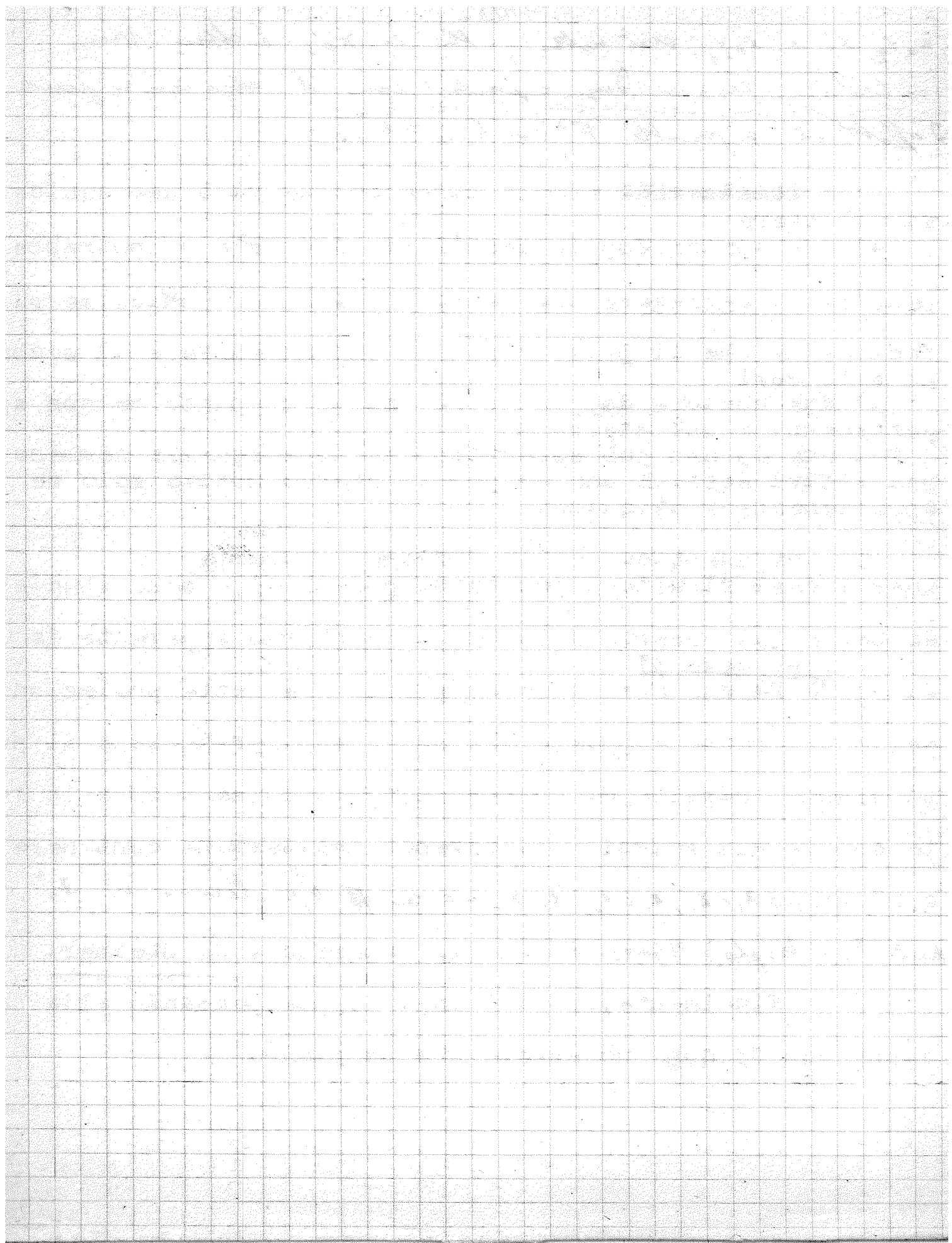
tte doppie gli spigoli... dovendo ognitermine contenere

a 2° grado x_1, x_2, x_3, x_4 , manca ~~per~~ ogni termine in x_0

per A_0 è triplo.) Viene dunque la superficie di Steiner.

Finalmente, se vi è sup. doppia, pensando alla se-
zione con S^3 non può essere che un piano.

$V < p$ 42



~~Il sistema di equazioni...~~ Cioè naturalmente per un epl. lin. generale, cioè se s_{ik} sono generiche; se queste invece sono tali da annullare più profondamente il Δt . $|s_{ik}|$, cioè da annullare tutti i suoi minori di 4° ordine, in conseguenza di questo fatto si annullano anche quelli del terzo (la caratt. Δ avendo sempre essere pari): allora gli iperpiani polari passano ^{non più per S_0 ma} subito per uno S_2 fisso, ^{TR} cosicché a ogni P corrisponde l'ip. no P_a , e le rette del eplesso, uscendo da P in tale S_3 incidono a un piano fisso. Le rette del complesso sono que tutte incidenti a un piano fisso. E Viceversa. Si ha cioè il duale del eplesso lin. spec. di piani di p. 402

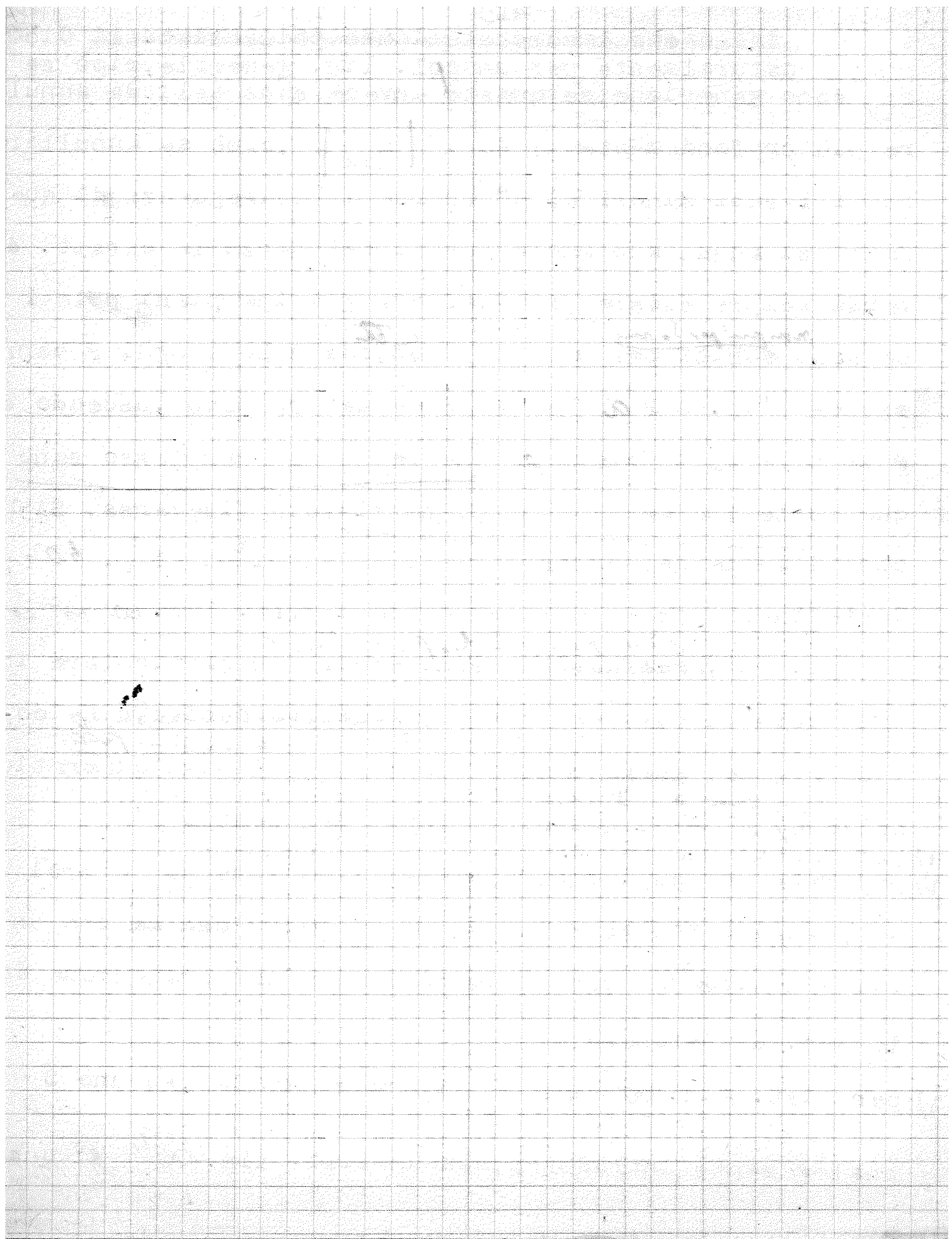
Castelnuovo passa poi a studiare i sist. lin. $\infty^1, \infty^2, \infty^3$ di epl. lin. ~~...~~ e così in particolare in

ogni caso il luogo del centro ~~...~~. Le coordinate del ~~...~~ centro risultano ^{a conti fatti} (polinomi quadratici) nelle λ, μ, ν ecc? Quindi il luogo del centro è:

- 1) per fascio una conica
- 2) per rete una sup. che (rappresentando ^{in λ, μ, ν} come coord. proj. in piano) è rappresentabile su un piano ~~...~~ con un sist. lin. ∞^4 di coniche: sarà dunque una proiezione della sup. di Veronese

3) per sist. lin. ∞^3 una V_3 rappresentabile ^{c.s.} su uno S_3 analogamente introdotto, con un sist. lin. ∞^4 di qua

Terme...



iche .D'altro lato, quel sist. lin. ∞^3 contiene 5 complessi speciali (è la p.tà già vista a p. 409)

le cui rette si appoggiano risp. a 5 piani

α_s . Quando si esprimono le coord. del centro in funzione delle λ_{μ} , in relazione a ognuno di questi complessi

per tali valori delle λ_{μ} i valori delle x non possono risul-
tare determinati, non avendosi come centro un punto deter-
minato su un piano; vuol dire che per tali particolari valori de-

gli λ_{μ} i polinomi P_i si annullano tutti. Ciò avviene 5 v-

Vi sono dunque nello S_3 rappresentativo 5 punti ^{per i quali} dove, an-
dososi tutti tali pol. i, passano tutte le quadriche del sis-

tema rappresentativo. In questo modo concludiamo che la
varietà luogo dei centri di un sist. lin ∞^3 di epl lin in

è una V_3 rappresentabile su uno S_3 mediante le quadriche

per 5 punti. Ma tale V_3 , possiamo aggiungere, è proprio la
varietà di Segre; è una V^3 perchè nello S_3 rappresentativo, cerca-

te l'ordine come n° di punti comuni a tre sezioni iperplie
si trova, per due, C_4 , per i 5 punti base che sega una terz-

edrica del sistema in 3 punti fuori della base. Inoltre
come tale V^3 contiene evid. te i 5 piani centri dei epl

spec. già chiamati α_s . essa avrà punti doppi, 10, nelle
intersez. mutue inters. ni. Così resta provato l'intervento della

[si capiva facilmente che per
piani i ma c'è a l'intersezione? (i)]

L'era esistente a prima
la rapp^{ta} ma non
questo

V^3 con 10 pt doppi nella teoria dei epl lin. e inoltre
 una semplice rappresentazione sullo S^3 mediante le quadre
 e 5 punti fissi. Sulla rappresentazione si vedrebbe che
 i 5 pt base hanno per corr. ti 5 fra i 15 $\frac{1}{2}$ piani, mentre gli
 altri 10 si rappresentano sui 10 piani che congiungono te
 ne di punti base. I 10 punti doppi della V si rappresentano
 sulle 10 rette che congiungono i 5 punti. Si tratta dunque
 sempre di el. ti fondamentali. La V^3_3 così ottenuta è pr
 la più generale, perchè tutte quelle con 10 pt doppi sono
 proiettivamente identiche (cioè non vi sono invarianti assoluti
 essendo una definita da 4 pian.
 e due a due non incidenti e come si vedrebbe tutte queste
 quaterne di piani sono pro. te equivalenti fra loro)

vedi il principio di p. 4/11

ⁱⁿ ^{in sostanza}
 Staudt (S. D. L. (n. 315)) ^{in limite & per 5 pt.} Deprive le pare "si" ed è doppio
 di un inv. verso "ing." dicendo che una equazione è
 affinata da un inv. e mette: e ^{prende poi} ~~concepisce~~ il problema
 di C^o per tre pt. e nota data inv. ell. in rotte con quelle
 di C^o per 5 pt. di real. e l'ing.: e con i probl. analoga
 con una trattazione più approfondita.

Lasciamo con questo l'esame dei lavori del primo ciclo nell'indirizzo puramente proiettivo.

Passiamo invece a un altro gruppo di lavori di caratura ben diversa, che riguardano gli elementi immaginari nella geometria. Mi ~~ricordo~~ ^{Comincio con} un cenno sul primo di questi che aveva uno scopo essenzialmente didattico. Staudt

nella sua trattazione puramente grafica della geometria proiettiva, si era lungamente preoccupato di introdurre

in questa gli elementi immaginari, accontentandosi in un primo tempo (Geom der Lage) di introdurli ~~e coppie~~ ^{(1847 in un broscio per galle da cui indipendentemente} ~~ing. co~~

conjugate come gli elementi uniti di un'inv. ellittica, così come comparivano già di resto in opere precedenti Staudt. ^{e pure appropriati}

Nei Beiträge zur Geom der Lage (Staudt è poi riuscito a ~~svolgere~~ ^{1856, st. 60}

svolgere una teoria conseguente degli el. ti ing per via puramente grafica, scindendo la coppia nei suoi elementi ^{dato un'inv. geom. ca reale di duplo pt. inv.}


secondo ~~questo~~ ^{un'idea che - conoscendo già gli ^{immagini} ia.} dal punto di vista analitico - possiamo ~~ricostruire~~ ^{ricostruire} così.

Se nello spazio ho due punti reali a e b, e p il punto $a + ib$, questo è un punto della loro retta, luogo del pt

$a + tb$. Dovrei dare a t il valore t tale che $t^2 = -1$, non essendo ciò possibile nel campo reale, pensiamo invece all'

equazione $tt' = -1$, in base alla quale nascono le infinite

A A A, A,

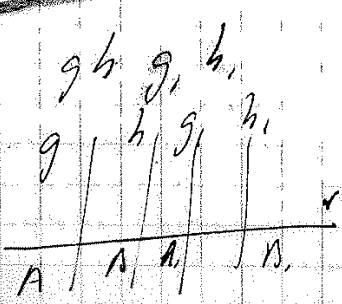


In generale restano i più detti simplici e il
vno. 2 pt. mag. e c. A B, A, B.

coppie di un'inv. ellittica. Dare questa involuzione equi-
 vale a dare la coppia dei suoi pt uniti, ing.: quindi quest
 si può definire (la coppia) come un'involuzione ellittica
 Così il concetto della coppia rientra in un concetto geom
 Come separare i due punti? Ante ciò avviene in base al
 segno con cui si assume i . Ora finchè si danno a t valori
 reali, se questi sono positivi, tra 0 e $+\infty$, il punto $a + t b$
 partendo da a va a b muovendosi in certo verso proietti-
 vo (cioè riempie UN segmento ab) se negativi da 0 a $-\infty$
 il punto si muove nel verso opposto, cioè riempie l'altro s
 segmento ab . Nel campo reale la distinzione del segno si
 può ^{lunga} collegare con quella fra i due versi proiettivi di
 movimento sulla retta reale; così si spiega che Staudt
 abbia definito ~~il~~ il punto ing. come un'inv. ellittica
 su una retta, accoppiata con un verso ~~particolar~~ proiett. di mov-
 vimento su questa. Nasce così un ente complessivo geom
 trico, che Staudt definisce come punto ing. e per il qua
 le sviluppa la geom. proiettiva. E così fa (dualmente)
 per il piano ing. (inv. in fascio, ecc&.) E lo fa anche per
 il fascio di rette definendo così quello che chiama non
 retta ing. ~~ris~~ senz'altro, ma retta ing. di 1.ª specie.
 Invero, dal punto di vista anco, una retta ing., messa in
 relazione con la sua coniugata può esserle ~~sghe~~ aba op

È da tener presente che mentre nei
 casi precedenti le linee fond. ^{te} due ore
 dipinte l'1^a mig. ora unire, per noi,
 pudrò ~~per~~ per l'atte mig. con ^{te} le
 capi ~~te~~ ^{te} possono unire, una imprinte
 solvere, sgrano blu, qual. più ~~unite~~ per
 dipingere quella rete mig. ^{te} di 2^a specie.

come si ha quando in una rapp. delle rette (V. sopra)



le rette $r: AA, B,$ si dividono opposte, e le r_1
 $AA, BB,$ si sulle r_2 ^{te} $g_1, h_1,$ avendo
 il più convergenze del verso per ragione.

pure incontrarla. Nell'ultimo caso essa possiede un pt
 e un piano reali; nel primo no (perchè il pt starebbe an
 che sulla con.ta). Si distinguono così le due specie di
 rette ing. *(la 1^a specie detta totalmente inv.)*
 E la def. data conducendo a retta ed un fascio
 reale, dà evidenza alla retta di 1.a specie. Per quelle di 2.a
 specie, Staudt le definisce ^{g. 19. 4} entro una schiera reale,
 dove sia data un'inv. ellittica come insieme di questa
 involuzione e di un verso proi. nella schiera. Per
 questi el. ti ing. Staudt costruisce poi la geom. ~~app~~
 proiett. definendo la relazione di appartenenza, e poi
 facendo vedere che valgono le Pp. fond.: p/es. due punti
 individuano una retta a cui appartengono? ecc. ecc. Vien
 ne una teoria logicamente completa, ma assai complicata.

Accenniamo

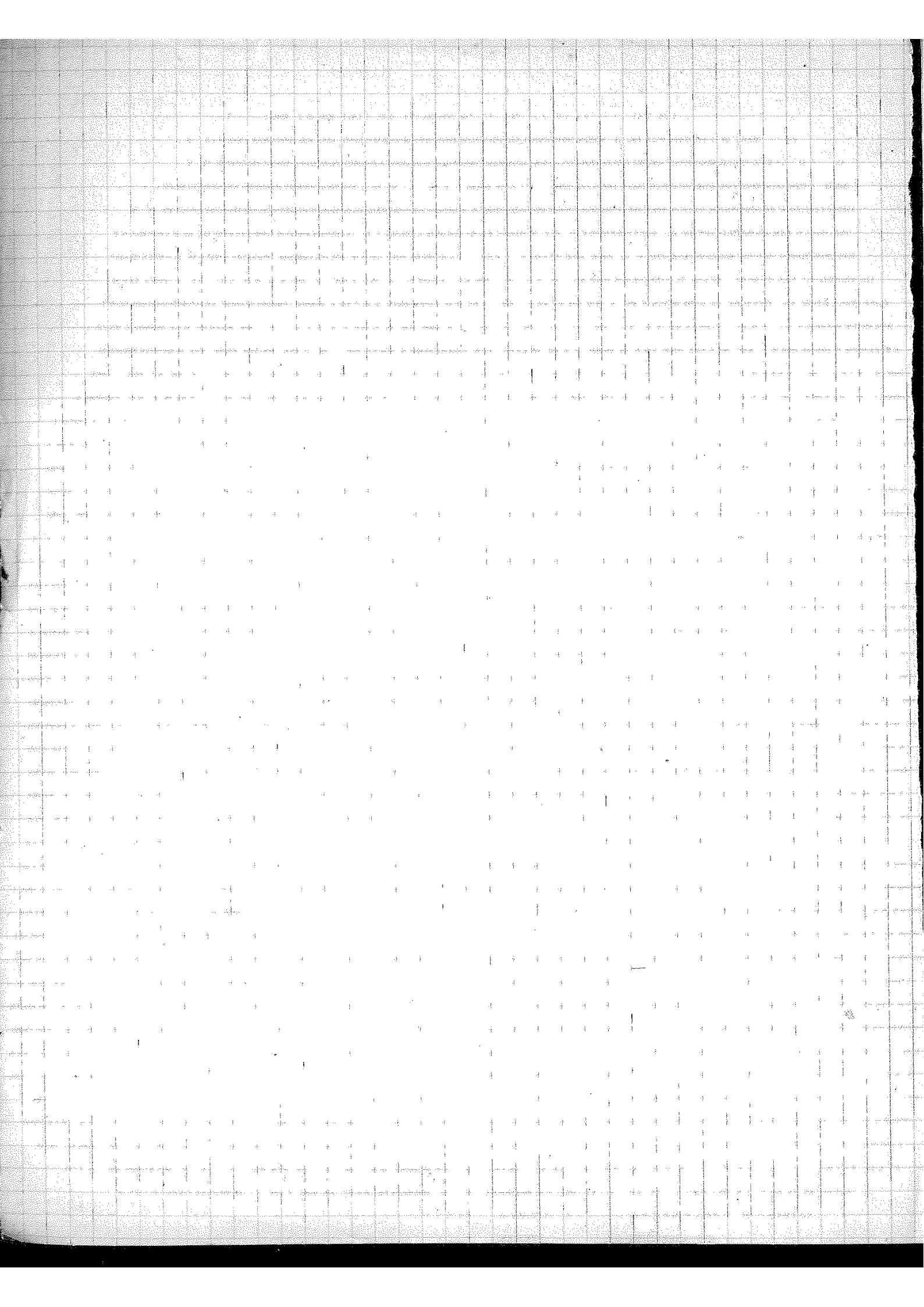
~~adesso~~ p.es. a quella prima Pp fond. Naturalmente essa
 presuppone una def. di appartenenza fra punti e rette

Per pt. ing. e retta reale r , questa gli appartiene se
 è la retta sost. dell'inv. (e al punto ~~partengono~~
 i piani reali che passano per r). ^{ovv^o nel caso} Se la retta è ing.

di prima specie si ha appartenenza quando la ptggiata

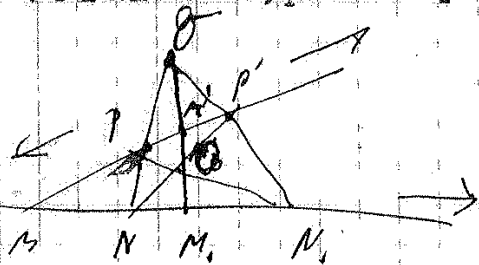
~~è~~ l'involuzione AA, BB , è prospettiva all'inv.

cc, dd e sono pure prospettivi i versi che contri
 buiscono a costituire il punto ^{ovv^o per pt. e piano ing.} e la retta. Per l'apparte
 nenza fra punto e retta di seconda specie ~~altro po~~



Se le due inv. sono date su una stessa retta reale r , questa passa dunque per i due punti (e risulta poi la sola). se (reali)

sono date su due rette r e s , e se queste sono incidenti si riesce a congiungerli con una retta ing. di prima specie (e risulterebbe, in questo solo modo). Invero, detto M il pt. rs , e risp. M_1 M' i suoi corr. ti nelle involuzioni, posso poi p.es. determinare la prima con la



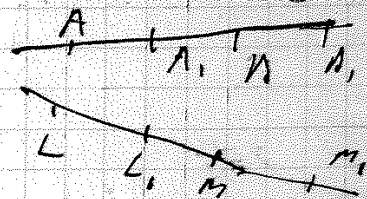
coppia (certo esistente) armonica a quella NN_1 , e ante la seconda con PP' . Allora le due quaterne MM NN PP' .

$MM'PP'$ sono proiettive e anzi prospettive, cosicchè... concorrono in O , e l'inv. mm , nn è prospettiva a entrambe le date. Resta la questione del verso. Ora, fissato il resto, si possono indifferentemente scambiare fra loro P e P' : si hanno così due posiz. per O , da ognuna delle quali il verso dato su r si proietta nei due versi opposti su s , cosicchè la scelta si può fare in modo da ottenere proprio il verso prefissato su s , e allora questi due versi dàn luogo nel fascio a uno stesso verso che completa la retta ing. congiungente. Resta da provare a con

giungere due pt quando r e s sono sghembe. Pensiamo alla questione duale, dove date due rette sghembe r e s per definire due punti p e p' , si tratta di arrivare

I come to, with reference to
to 3 points for the very
again complete

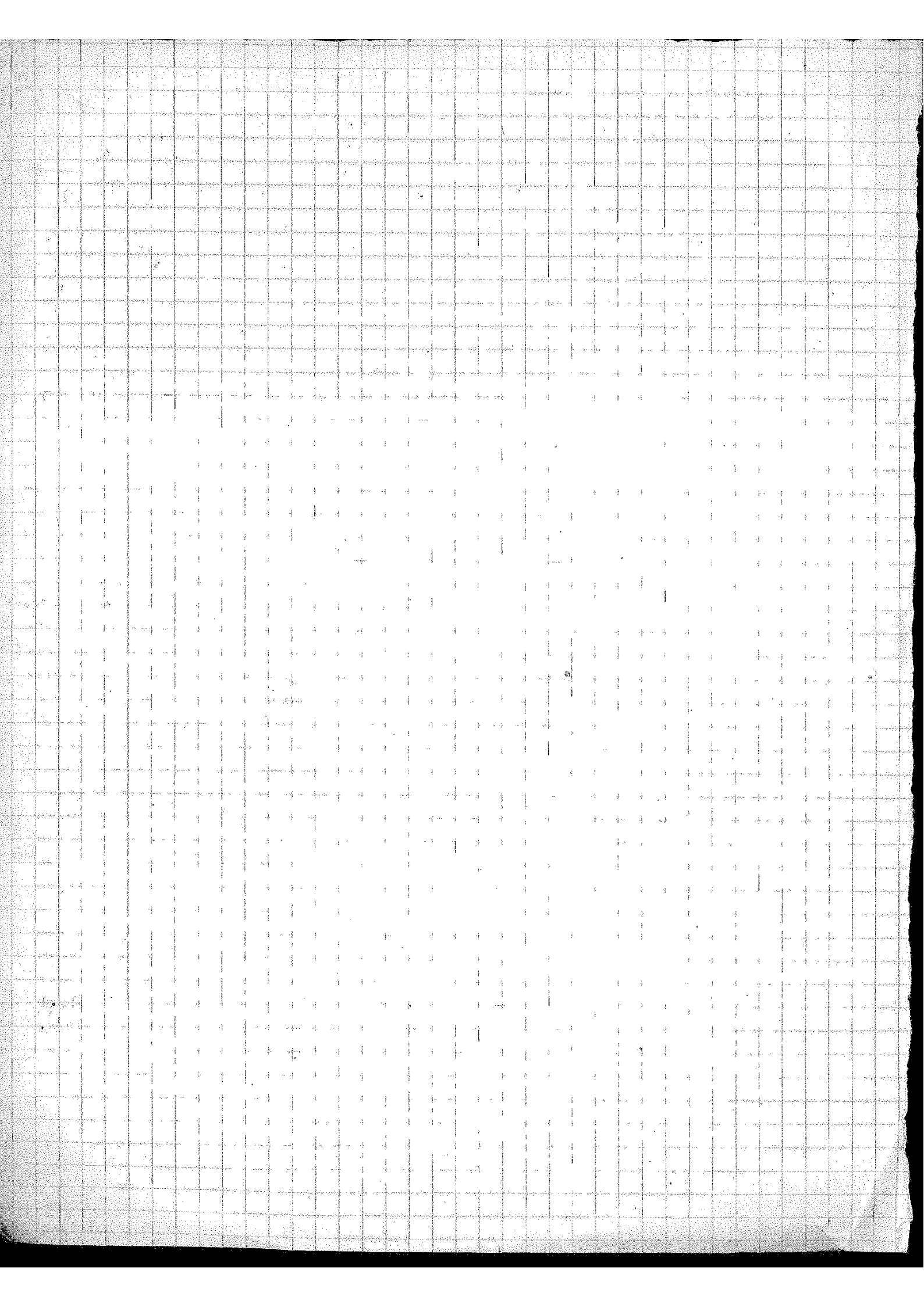
Allora si può anche qui prendere quaterna armonica AA_1, BB_1
 e poi LL_1, MM_1 ; allora si ha una proiettività fra le rette, congiun-
 gendo punti omologhi viene sempre una,



e si può anche qui mettere a posto i versi. Nat. te è cenno; resterebbe a veder bene in ogni caso l'unicità della soluzione. E così per le altre Pp fondamentali.

Cra Segre, svolgendo come incaricato nel 1885-86 il corso di proiettiva si è proposto di trattarvi gli elementi immaginari per quel tanto che era utile in un corso di quel genere, e cioè non facendo tutta una teoria, come Staudt, dello spazio di punti immaginari, ma soltanto introducendo, in modo completo e rigoroso le coppie di el. ti immaginari per quel tanto che interessano la geom. proiettiva reale, in modo da andare però assai al di là di quanto aveva fatto inizialmente Staudt nella G d. L. A. ciò Segre ha dedicato la Memoria "Le coppie di elementi immaginari nella geometria proiettiva sintetica" Torino Mem 1886. L'idea essenziale è questa.

Definita la coppia di el. ti imag (sottinteso coniugati) in una forma di 1.ª specie reale come un'involuzione ellittica si trattava anzitutto di definire la relazione di ~~conjugate~~ coppie coniugate, armoniche che come tutti sanno ~~è~~ nella trattazione di Staudt ha tanta importanza. Per due coppie reali AB, CD dire ciò equivale ~~come si ved~~ facilmente a dire che l'inv. ne iperbolica I di el. doppi AB e la J di el. ti doppi CD sono "permutabili", vale a dire $II' = I'I$.

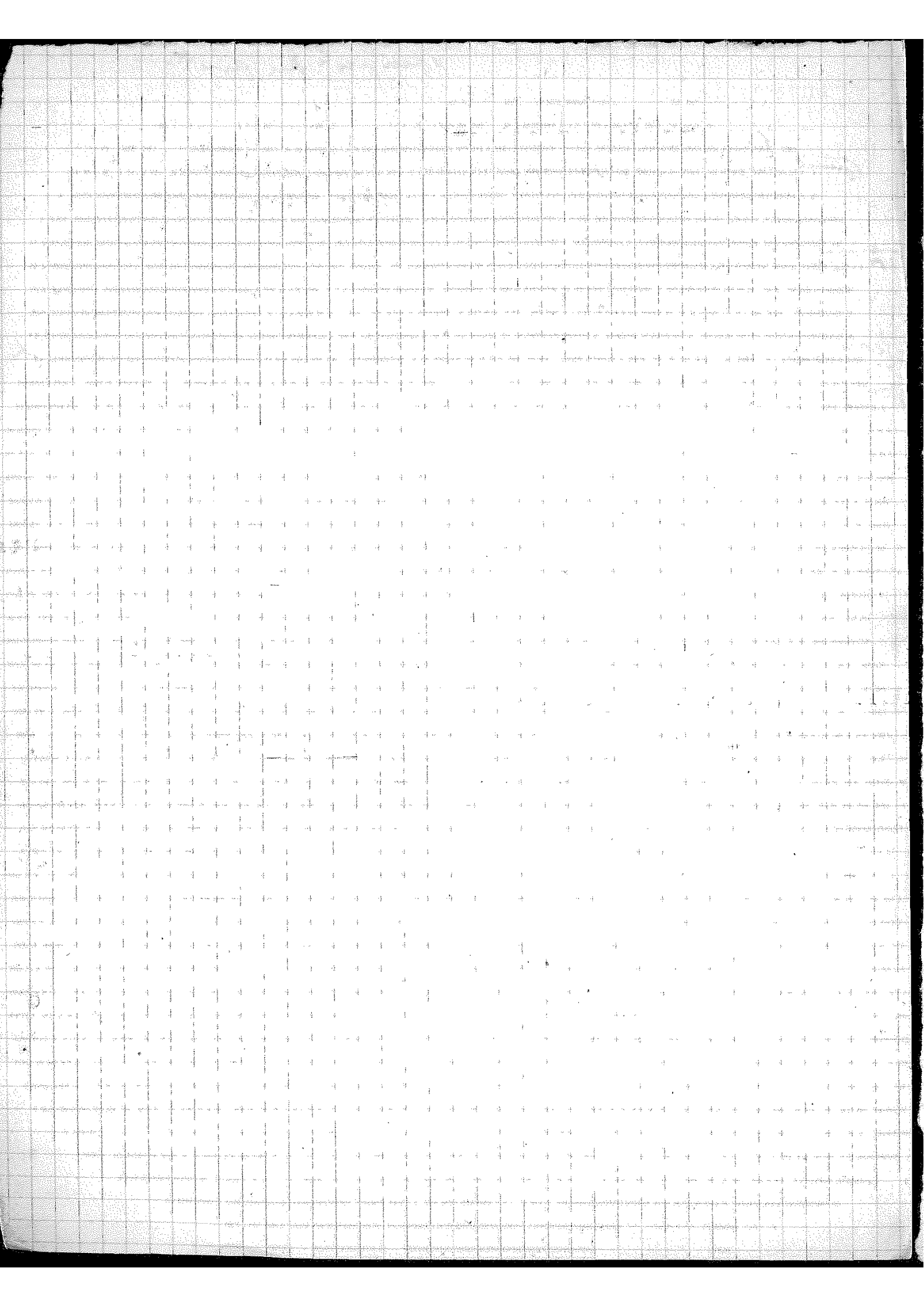


Invero se ho due inv. (sulla stessa retta) I e J lo posso "trasformare I mediante J", cioè prendere tutte le coppie di ~~I~~ e trasformarle mediante J in tante coppie, che apparterranno nat. te a una nuova ~~retta~~. Se ~~Z~~ è una coppia di I, sarà J(M) ~~una~~ una coppia della nuova. In essa il ~~corrispondente~~ di ogni punto, p. es. di J(M), è l'altro appartenente a essa la J⁻¹ di cui M, per I di cui Z(M) per J di cui J(I(M)) cioè J⁻¹ per I per J: quindi trasformo I mediante J nel mio applicazione (scrivendo il 1° fatto e l'unita)

$\begin{matrix} I(M) & J(M) & J(I(M)) \\ \text{corris.} & & \end{matrix}$ pia di I, sarà J(M) ~~una~~ una coppia della nuova. In essa il ~~corrispondente~~ di ogni punto, p. es. di J(M), è l'altro appartenente a essa la J⁻¹ di cui M, per I di cui Z(M) per J di cui J(I(M)) cioè J⁻¹ per I per J: quindi trasformo I mediante J nel mio applicazione (scrivendo il 1° fatto e l'unita)

$J^{-1} I J$: è questa la trasf. alla pari di I mediante J (e le di sign. dopo detto. In particolare può darsi che questa trasf. coincida con la proprietà I. Allora J⁻¹IJ = I, cioè moltiplicando a sinistra per J, $\frac{I J}{J I} = \frac{J I}{I J}$: la cond. necessaria e suff. perchè la proprietà J trasformi la I in sè è che esse siano PERMUTABILI. In particolare per due inv. ni iperb. la cond. della permutabilità è allora che la J trasformi la coppia unita di I in sè, perchè allora trasformerà la I in un'involuzione con gli stessi elementi uniti, cioè ancora in sè stessa. Ciò significa che C e D devono essere c.a. rispetto ad A e B come si era detto. Però si può assumere per def. di armonicità di due coppie, di cui una almeno lang. la permutabilità delle relative involuzioni, che servono a definirle.

Nota la nozione di coppie armoniche, si possono definire le coppie di punti immaginari che si corrispondono in una es.



ta involuzione, come coppie armoniche rispetto ai punti α e α' doppi, ecc. Il punto essenziale è poi stabilire l'esistenza di punti immaginari uniti per le proiettività ellittiche. *(non involuzione)* Siccome la coppia di punti uniti immag. di cui si tratta di provare l'esistenza in modo sintetico è definita come un'involuzione ellittica, tutto si riduce a provare l'esistenza di una involuzione ellittica unita, cioè di una involuzione ellittica mutata in sé (secondo p. prec.) dalla data proiettività ellittica. O anche, secondo p. prec. te è da mostrare per ogni data proiettività ellittica ³ l'esistenza *e l'unicità* di un'inv.ne ellittica con essa permutabile. I Ciò si vedrebbe facilmente per via metrica, riducendo opportunamente la proiettività in un fascio proprio a diventare un'egualianza diretta (rotazione di un certo angolo α); una ~~e~~ si vedrebbe la sola inv. permutabile è l'inv.ne circolare: è invero lo stesso ruotare di α e poi di 90° o viceversa. Ma Segre vuole una dim.ne grafica. E dà la seg.te

della P le p. unite
 Sia per un dato punto A , $A_1 = P(A)$, $A_{-1} = P^{-1}(A)$. Sia α al momento un altro punto qualunque della retta. Allora trasformando ~~ella~~

~~ella~~ con la proiettività la quaterna ~~no~~ $A \alpha A_{-1} \alpha_{-1}$ *ho*
 $A \alpha A_{-1} \alpha_{-1} \bar{\pi} A_1 \alpha A \alpha \bar{\pi} A \alpha A_1 \alpha_1$ *ricap (pensare a brigitte)*
 che vale ripetiamolo per A e α qualunque $A \alpha A_{-1} A_1 \bar{\pi} A \alpha \alpha_{-1} \alpha_1$
(1)

D'altra parte, *per provare completa l'unicità di I*, si vuole

I tratti con P (permutabile
a I) di una coppia di I
E con A, α , in senso
inverso)

esiste, supponiamo che in essa sia α il coniugato di A . Si ha allora in questa ipotesi che ~~esse~~ A, α sono pure con. I in I ~~esse~~ A, α (purché si consideri nell'inv. $P^{-1} I P$ che per ipotesi coincide con I) e con A_{-1} e α_{-1} (ottenuti dall'inv. A_{-1} mediante $P I P^{-1}$ che è anch'è I). Avremo così tre coppie di un'inv. scissa

$$(2) \quad A \alpha \alpha_{-1} \alpha_{-1} \bar{\alpha} \alpha A A_{-1} A_1$$

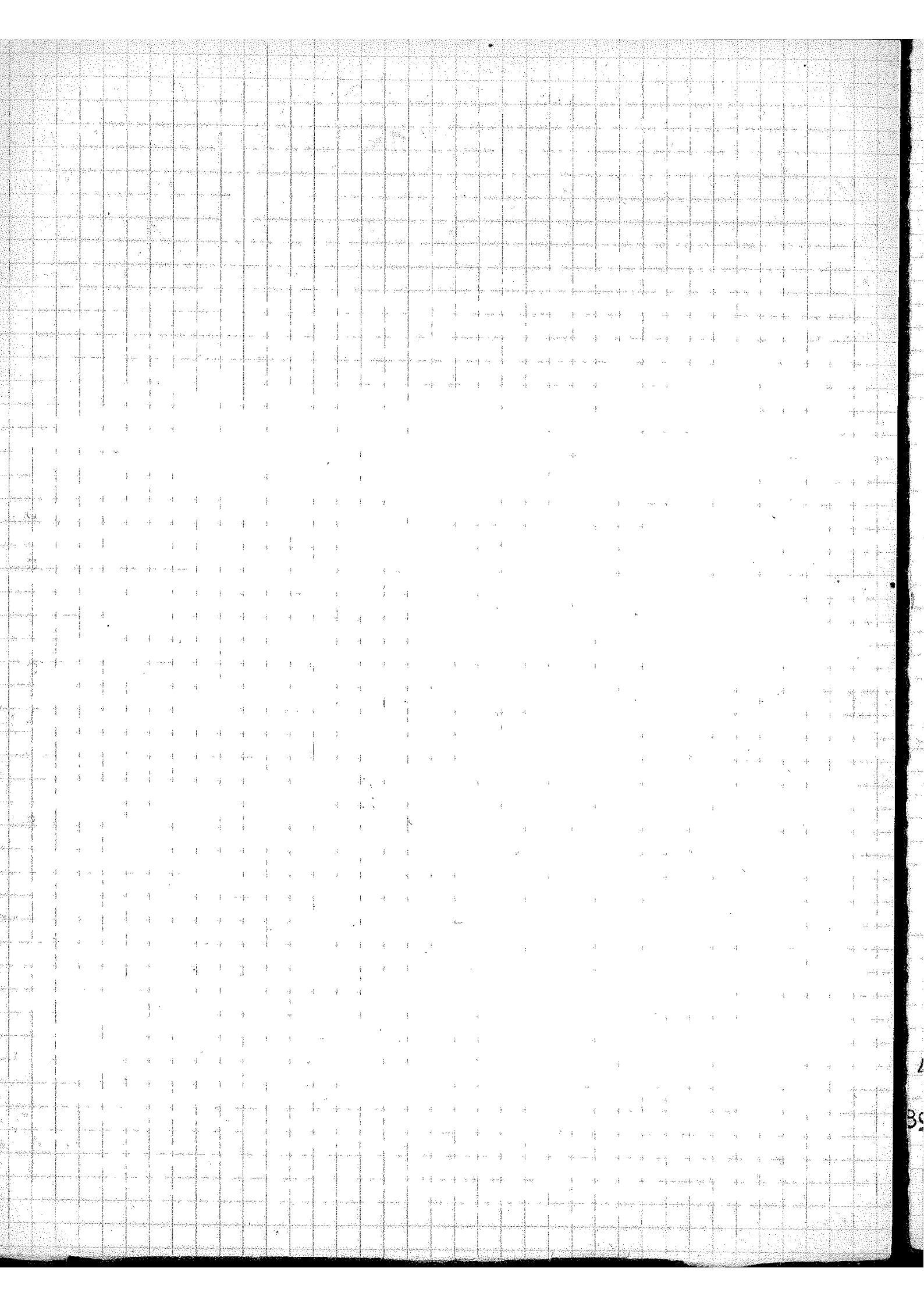
Allora (f. 1. 2) e' (el. ym.)

$$(3) \quad A \alpha A_{-1} A_1 \bar{\alpha} \alpha A A_{-1} A_1$$

Perciò, se esiste I , la (3) precisa la posizione del punto che in essa è coniugato di un qualunque A : invero la (3) dice che A e α sono e. a. m. rispetto a A_{-1} e A_1 (equivale proprio a ciò); e sicchè α non può essere che il c. s. di A rispetto a A_{-1} e A_1 . Quindi se I esiste, è unica.

Per l'esistenza, è da far vedere che accoppiando a ogni A l' α così ottenuto si ha proprio un'inv., permutabile a P . Ora preso tale α , sussiste la (1); che valeva per α qualunque: sussiste inoltre la (3) che traduce la posizione armonica assunta per α . Ma il confronto (1)-(3) dà (2) (el. ym. da $A \alpha A_{-1} A_1$)

Questa allora esprime che le tre coppie $A \alpha, A_1 \alpha_1, A_{-1} \alpha_{-1}$ appartengono a una certa involuzione; chiamandola K , ~~è~~ ~~questo~~ porta le coppie $(A_{-1} A \alpha_{-1} \alpha)$ della I nella $(\alpha_{-1} \alpha A_{-1} A)$ cioè la P inversa. Ora $K^{-1} P K = P$ che da $P \in K$ esprime ~~effettivamente~~ permutabilità c. d. d.



Segre può poi così svolgere la teoria delle proprietà ellittiche (p. es. individuare una conica con i "punti uniti" cioè l'involuzione unita e una coppia di el. corr.ti), ecc. E poi fare le applicazioni in modo rigoroso alla teoria delle coniche: p. es. ^{ricordo} un'osservazione che giustamente fa Segre. Se si sviluppa la teoria delle coniche secondo Steiner, cioè in base ai fasci proiettivi, e ci si accontenta di dire che una retta esterna alla conica sega la conica in due punti immaginari coniugati, adottando per Δf come tali i punti uniti della proprietà segata....., la trattazione non è sufficiente, perchè nulla prova a priori che la coppia degli el. uniti così definita sia sempre la stessa al variare dei centri. Dal punto di vista di Segre, si tratta di far vedere che tutte quelle proiettività hanno la stessa involuzione unita, e Segre dimostra precisamente questo. Anche i teoremi di Stura,

Desargues ecc. restano stabiliti per le coppie di el. ti imag. in modo rigoroso. Una semplificazione che si ha nella trattazione di Segre riguarda poi le rette imag. di seconda specie, che Segre tratta come (rette unite di) involuzione biassiale ellittica, avviando così all'inconveniente rilevato a p. 424). Staudt non poteva fare così, perchè gli sarebbe mancato il "senso" dell'involuzione.

Un carattere completamente diverso hanno invece le

Note "Un nuovo campo di ricerche geometriche" Torino Atti

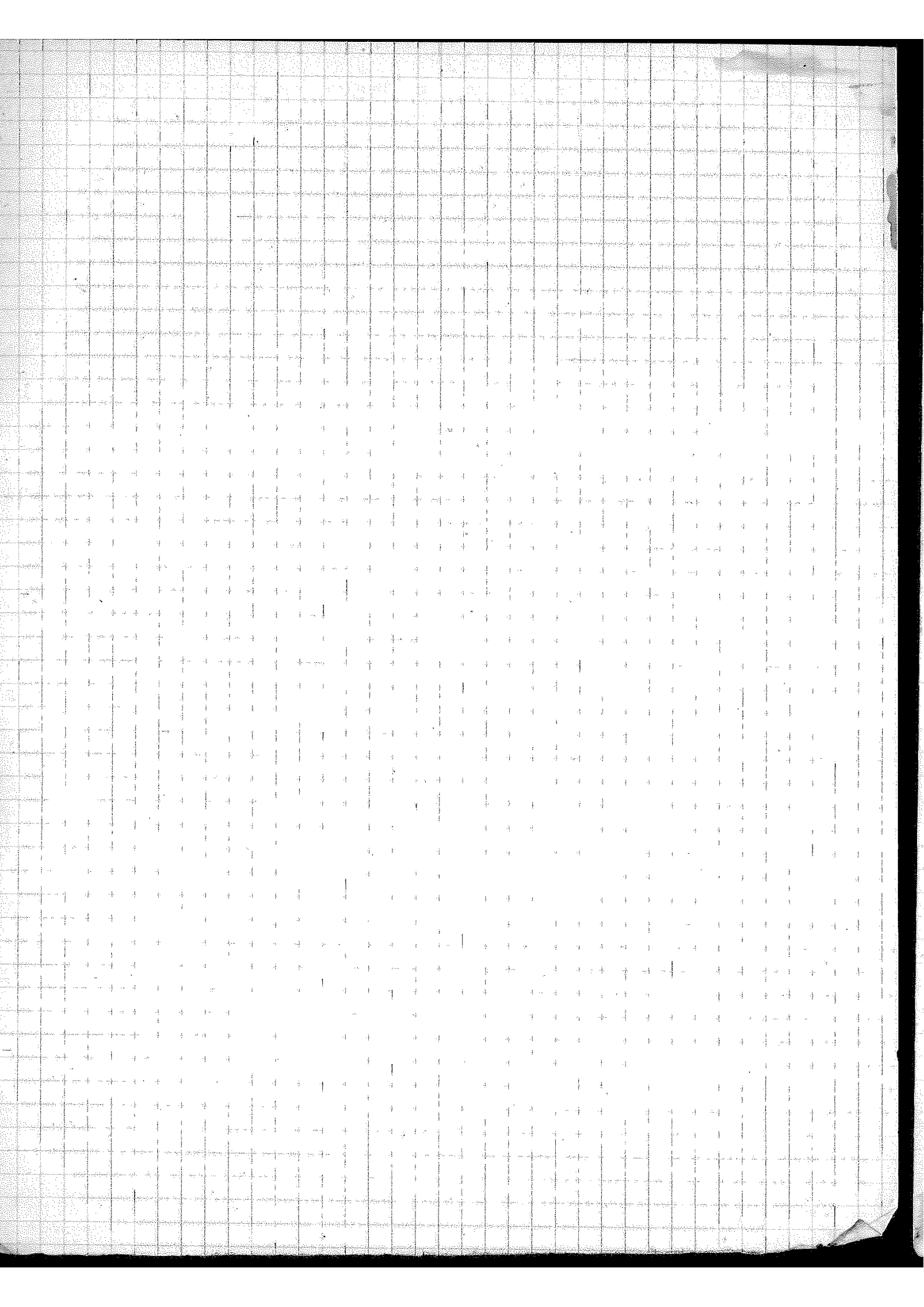
(esposto nella Introd. alla 1^a Nota)

Il punto di partenza di Segre è questo, che, introdotti nella geometria gli elementi immaginari il loro studio non era (e in parte si può dire non è) stato condotto avan

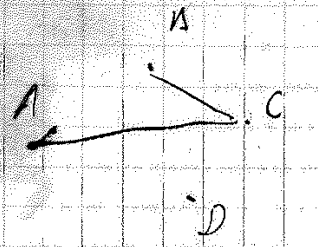
Le che sarà per sempre
tra quella

ti come meritava, sembrando a Segre un soggetto degno di essere studiato questo: lo spazio ordinario (p.es.), introdotto i punti complessi viene a avere non solo più ma punti (riferendo l'esponente di a parametri reali). Sono dunque da studiare secondo Segre le totalità di punti dello spazio. Una curva o una superficie con i loro punti complessi danno esempi di totalità di punti ma molto particolari; la totalità dei punti reali di una curva o sup. reale danno esempi di totalità, ma sempre particolari. Si tratta dunque di iniziare studi in tale indirizzo.

Cito subito, perchè ne prendiamo conoscenza, un esempio di tali enti, che compare in Staudt col nome di catena (Beitraege): è l'insieme degli el.ti di una forma di 1.a specie, diciamo punteggiata con tre el.ti fissi danno un birapporto reale (in Staudt in altro modo, evitando i birapporti); p.es. tale è l'insieme dei punti reali di una retta reale; ma più in generale tre punti qualunque di una retta definiscono una tale catena. È anche chiaro (coord. proj) che 4 pt. qualunque di catena danno birapporto reale. Sono esempi di enti. Queste catene assumono un aspetto particolarmente semplice quando si rappresentano i punti complessi nel piano di Gauss: se A B C D sono 4 punti della retta complessa, definiti dai 4 valori complessi dell'ascissa, o dai risp. pt. omologhi nel piano di Gauss



$(ANC) : ASD = \frac{\gamma - \alpha}{1 - \alpha \gamma} = \frac{a_1 + i a_2}{1 - i a_1 a_2}$



il birapporto è $(ABCD) = \frac{AC \cdot BD}{AD \cdot BC}$.
 Ora l'argomento di $\gamma - \alpha$ è l'angolo che l'asse reale fa con AC, etc.; l'argomento di

(ANC) risulta, per differenza, l'angolo

$\angle ACN - \angle ASD$. El'argomento del birapporto è $\angle ACN - \angle ASD$

(arg. è multiplo di π)

quindi dire che il birapporto è reale è come dire che i due angoli $\angle ACN, \angle ASD$ sono eguali, cioè i 4 punti

A, B, C, D su una circonferenza (o evnt. te su una retta). Il ragionamento è invertibile: quindi con la rappresentazione di Gauss le catene danno luogo a cerchi (e inchiuse le

rette) (e viceversa).

La rapp. ne dei pt complessi di una retta qui indicata ha carattere metrico, ma è facile darle aspetto proiettivo, il quale anzi conduce a considerare la rapp. ne di Gauss sotto nuova luce. Come forma di l.a specie coi suoi el. ti complessi prendiamo anzichè punteggiata un fascio in piano reale con centro O in arg . Allora ogni retta ^{generica} per O , p. es r ha uno e un solo punto reale, la sua int. ne con la coniugata ~~di~~ \bar{r} per \bar{O} , e conduce così a un punto reale

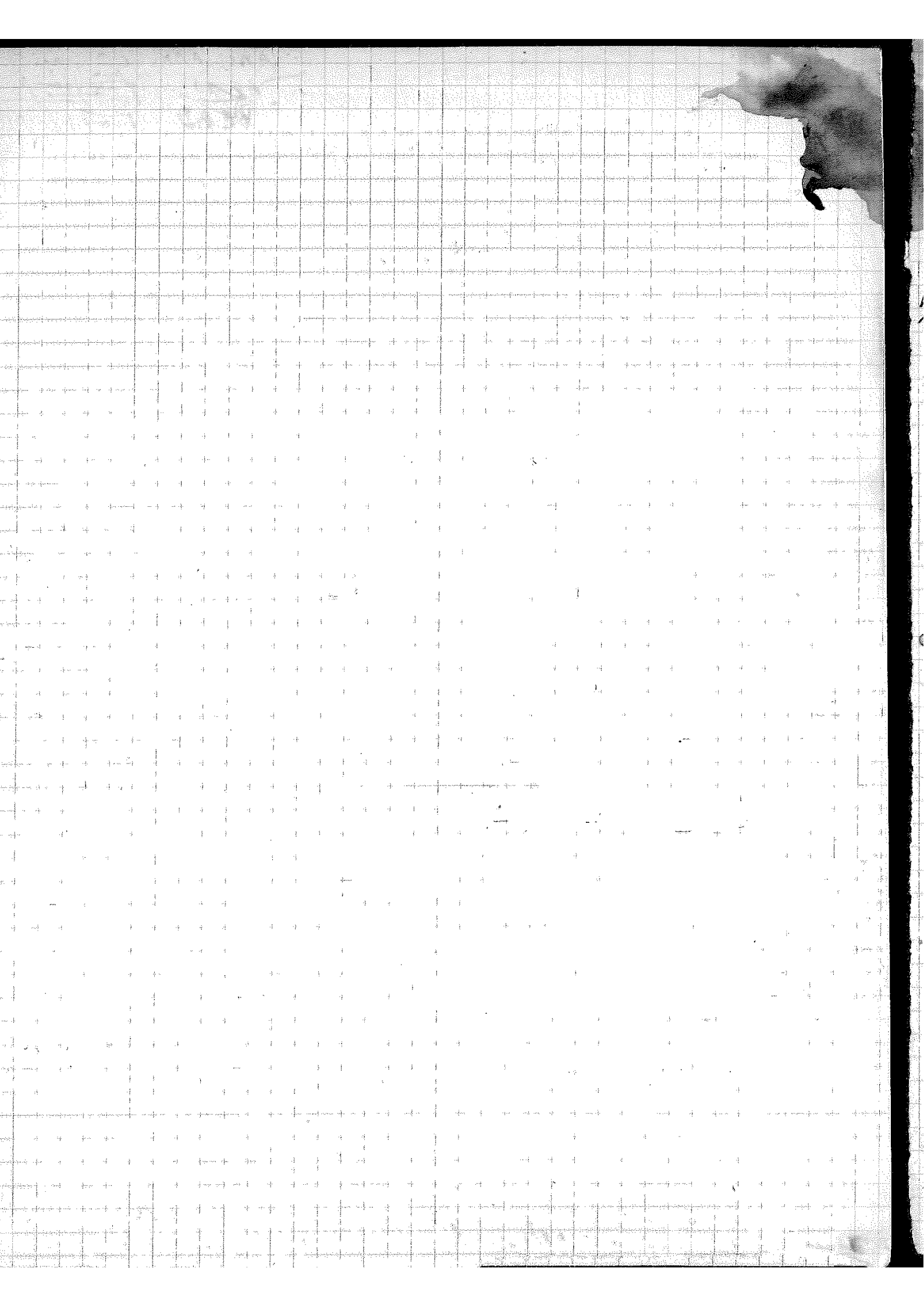
R , e viceversa ogni tale dà r per O . E' nuova rapp. ne degli complessi el. ti di una forma fond. di l.a specie in una totalità

reale. Si ha solo eccezione quando come retta per O anzichè r in arg . si prende l'unica reale, cioè OO , perchè allora R è ind. te sulla retta stessa. La rapp. ne include la precedente, prendendo come O , ecc. i pt ciclici. Se in O è

di arg x

$x_1 + ix_2 = 0$ $x_1 = 0$, il relativo fascio è $x + iy - (a+ib)x_3 = 0$

Altre di $A, R = \gamma \bar{r}$ e $\lambda = a$ $y = b$ (come



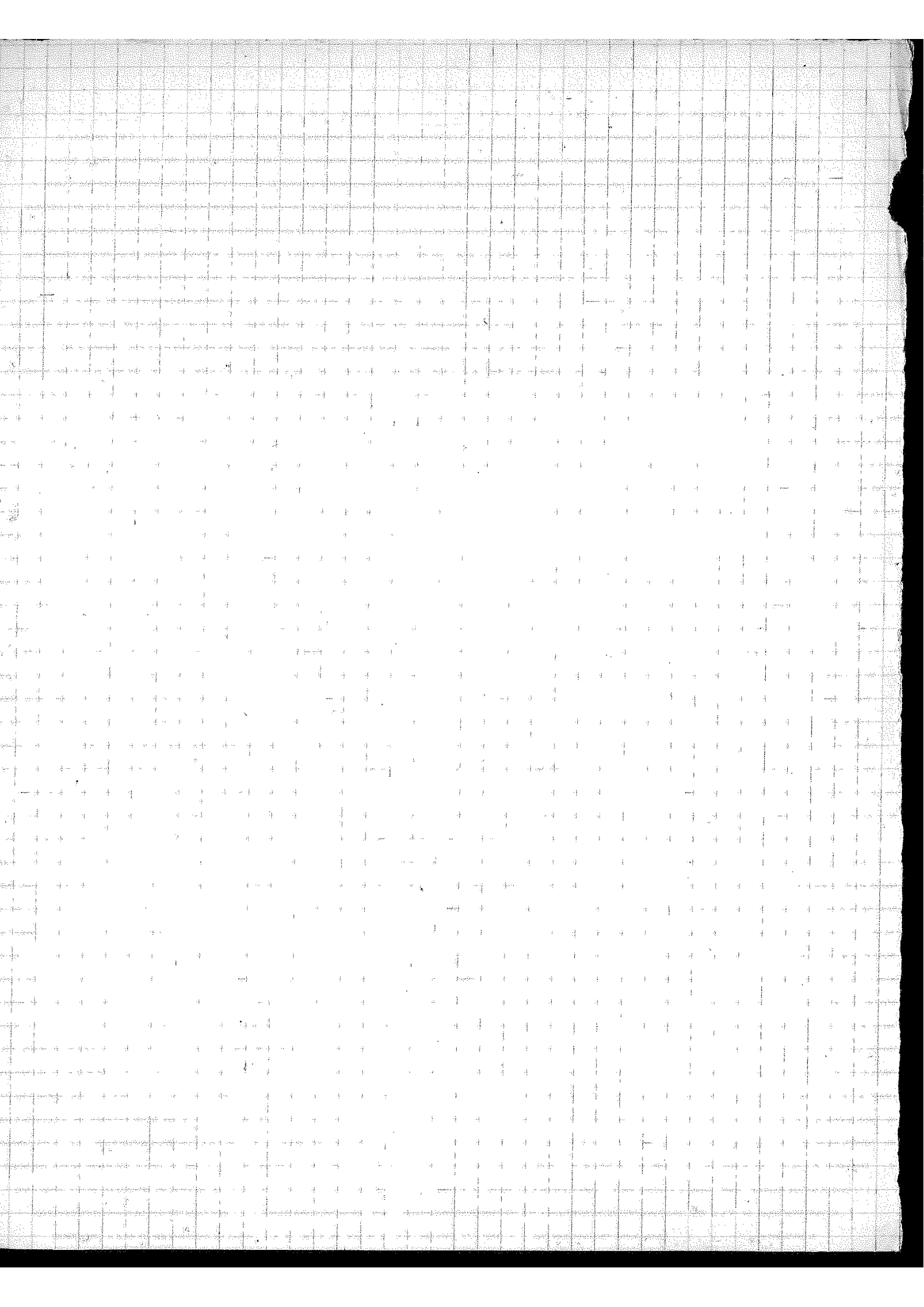
44b
 è detto: quindi la retta di coord. pro. va a $i b$ nel piano
 o vni ad un per un), nel piano d pt. d coord.
 a, b . È proprio la rapp. di Gauss (soltanto
 al piano, per similitudine). Qui si occupa della rete con
 proprie (00) cioè $a + i b = \infty$, cioè di rappresentar
 nel piano di Gauss, solo i vni finiti di $a + i b$: la
 (st. p. p. i)
 r_{∞} una la pt. con le determinate dire q e r_{∞} .
 e si vni istruamete sottraendo al piano la
 spre ottenuta per pers. stereografica, il che si
 produce un con $a + i b = \infty$.⁽¹⁾ Del resto, la rapp. ne
 del pt. complessi di una forma di prima specie sulla sfera
 così ottenuta si può anche avere direttamente, pensando una
 Q a punti ellittici (p es sfera) come insieme delle Q rette
 ing (di 1.ª specie) di una schiera; se si prende questa come
 ing di una forma di prima specie si ha per ogni suo ele
 mento, immaginario (e lo sono tutti) il punto intersezione
 colla retta coniugata (appartenente alla sfera opposta) &
 Viene così rapp. ne biun. ca senza eccezioni delle rette di
 una schiera, come forma elementare, nei punti reali di una
 Q a punti ellittici. Con pers. stereogr. r_{∞} (de pt. reali) &

⁽¹⁾ Paragonando il caso generale a quello particolare con le catene
 di vni su n catene [Cfr. N. 70 245] che è in generale
la catena di vni C^v per 05.

estendendo la rapp^{ta} di Gauss cioè per per
 $\alpha_i = a_i + i b_i$, etc. prendendo in S_{2h} le
cond^{te} non omogenee a, b, \dots . A quel
 S_{2h} si può (e conviene spesso) sostituirle (come
al piano di Gauss la iperf. si pt. d. un'oppulsa
 M_{2h} riposta algebraicamente a quella) nel caso di
Gauss e la pres.^{ta} stereografica.

ricadrebbe sulla rapp. ne generale piana che precede, e cioè
 ché (v. nota) attualmente le catene hanno per immagine le
sezioni piane della Q. All'ultima rapp. ne si giungereb-
 be ancora altrimenti, adottando con Staudt come F_1 una
 retta immagin. di seconda specie: allora ogni suo punto
 sta su una retta reale m , la quale si appoggia ad r e \bar{r}
 e viceversa ogni m ~~appartiene~~ reale app. ta a m dà pt
 di r . Si ha così rapp. ne dei punti complessi di r senza
 eccezione sulle rette della egrza lin. a direttrici imag-
 con. te r \bar{r} . Ma questa notoriamente equivale a una Q rea-
 le di S_3 e si ricade sulla rapp. ne precedente.

Tornando dopo questa digressione al lavoro di Segre
 nella introduzione egli osserva che il nuovo indirizzo
 si può sviluppare in due sensi diversi, creando cioè per
 i nuovi enti l'analogo della geometria differenziale
 oppure quello della geometria algebrica. Il lavoro di S
 è ~~in~~ essenzialmente in questo secondo indirizzo. La
 cosa va intesa così. Gli el. ti di una forma di specie h
^{complessi}
^{Niam nella piano spazio coord $G(2, 3)$}
 ($h = 1, 2, 3$) si possono rappresentare ~~in~~ ~~spazio~~
 nei punti reali di una S_{2h} ; come si disse ora per $i = 1$,
 e come si estenderà poi. Allora lo studio di una totalità
 ∞^i di ~~el. ti~~ ~~complessi~~ complessi della forma equivale allo studio
 di una varietà V_i contenuta nella M_{2h} . Segre chiama iper
algebra quella totalità di varieta che hanno in le V_i invarianti
algebra



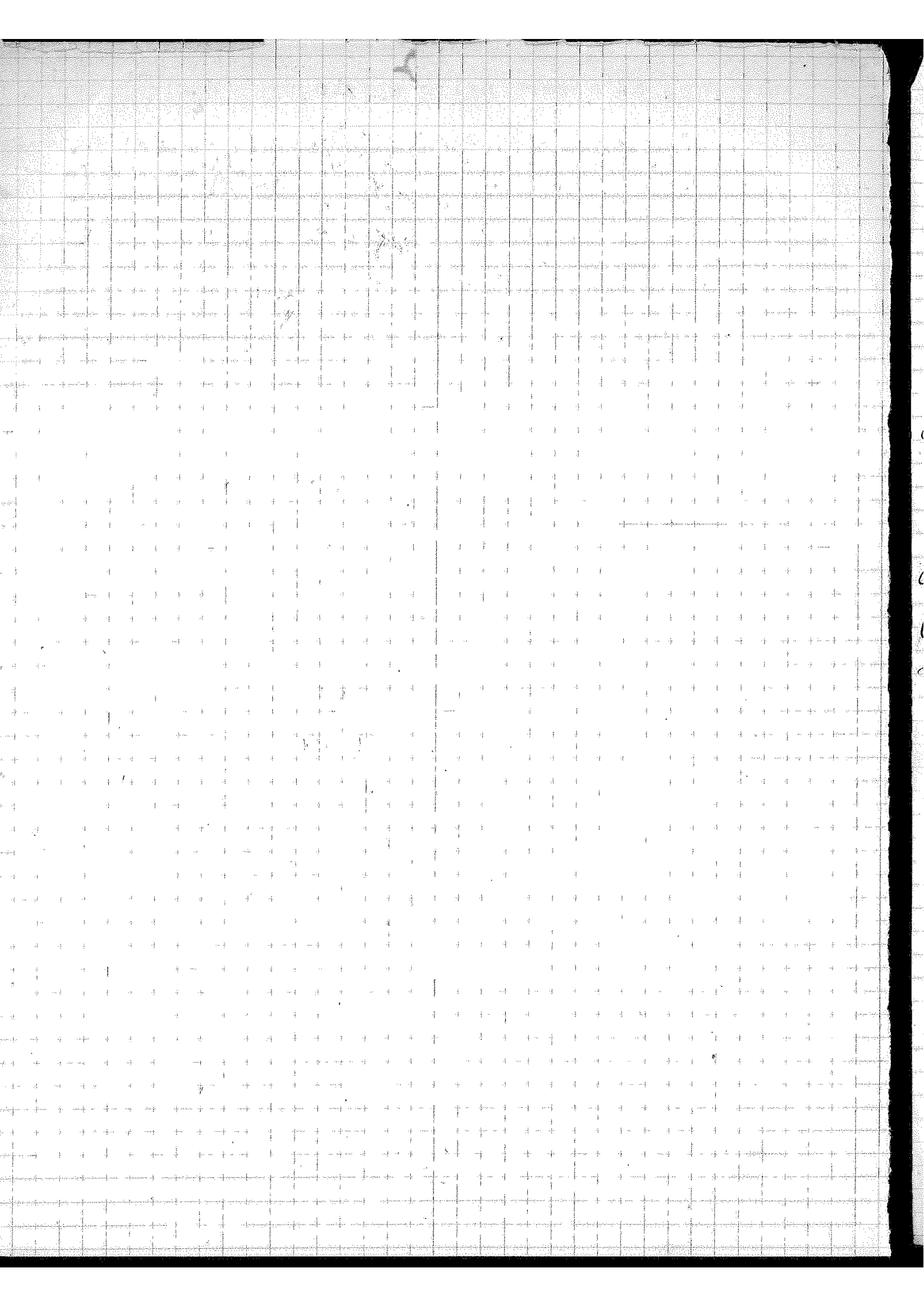
Supposto p es di essere nello spazio, ogni V_5 algebrica è sulla M_0 inters.ne di un certo n° di V_5 . Quindi ~~appartiene~~ una particolare importanza avranno le ω^5 iperalgebriche che possono come int.ni dare tutte le varietà iperalgebriche di minor dimensione come loro int.ni. Come si rappresentino queste ~~iperalgebriche~~ iperalgebriche? La V_5 immagine avrà

un'equazione algebrica $F(x_1, \dots, x_5) = 0$; posto $x = x_1 + ix_2$
 $\bar{x} = x_1 - ix_2$ viene un'equazione che lega le x e le

conjugate \bar{x} , $\Phi(x, \bar{x}) = 0$ con Φ polinomio.

Così dunque si può rappresentare ogni varietà iperalgebrica a 5 dimensioni reali. E viceversa? Se parte dalla (1), essa ~~si~~ scrivendo $P + iQ = 0$ dà DUE equazioni algebriche, generate $P=0$ $Q=0$ distinte nelle sei variabili reali. Quindi non si può dire che viceversa ogni (1) rappresenti una varietà ~~algebrica~~ iperalgebrica del tipo richiesto. Perché ciò avvenga dovrà esistere un fattore comune a P e a Q (p es addirittura le due ~~equazioni~~ equazioni $P=0$ $Q=0$ ~~coincideranno~~ $\Phi=0$, $\bar{\Phi}=0$ coincidere fra loro) come avviene quando nell'equazione $\Phi(x, \bar{x}) = 0$, sviluppata, insieme a ogni termin vi è quello complesso coniugato. E' però da osservare che la presenza di un fattore comune a P e a Q oppure addirittura il verificarsi di quest'ultimo caso rende possibile, ma non rende certa l'esistenza di una varietà iperalg. a 5 dimensioni, perché

occor re



ancora che l'equazione unica, diciamo $R=0$ cui si riduce
 no le $P=Q$, ~~è soddisfatta da~~ sia soddisfatta da ∞^5 va-
 lori reali (tali essendo $\alpha_1, \dots, \alpha_5$) il che può avvenire
 o non avvenire. Prendiamo p. es. per \mathcal{F} l'equazione

$$ax\bar{x} + by\bar{y} + cz\bar{z} + d = 0$$

con a, b, c, d costanti, cioè $a(x_1^2 + x_2^2) + \dots + d = 0$.

Se b, c sono n° complessi giurà $a = a_1 + i a_2$ etc. si hanno

$$a_1(x_1^2 + x_2^2) + \dots + d_1 = 0$$

$$a_2(x_1^2 + x_2^2) + \dots + d_2 = 0$$

per \mathcal{F} distinte tra loro. Per tutte portiamo alle a_1, \dots, d_1 prima

~~una~~ per ridurnla a una p. es. n a b, c, d sono reali
 (una delle b, c, d). Ma un i sotto b 1° sia m :

rispetto da ∞^5 valori p. es. n a b_1, c_1, d_1 sono > 0

non i a M allora \mathcal{F} non si risolve

Le quattro note di Segre studiano soltanto le prime varie-
 tà algebriche che si presentano; ma esse studiano anche
 le corrispondenze che si presentano come necessarie in que-
 sto studio e che sono in sostanza l'analogo delle corris-
 pondenze proiettive. Analogo in questo senso, che le dif-
 delle proiet. tra forme di varie specie come si danno nel
 la trattazione grafica di \mathcal{F} (per prima specie biun-
 conservazione dei gruppi armonici, per l'altre biun. e

in quella forma si vede
1 = x

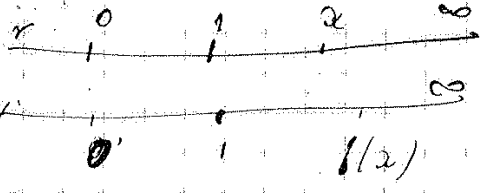
Potremmo sostituirlo nel caso di appartenenti più
generale formati da (1) e da

$$(2) \quad f(xy) = f(x) f(y)$$

per
momento

$$\begin{aligned} \int f(xy) \cdot \int \left(\frac{(x+y)^n - (x-y)^n}{4} \right) &= \frac{1}{4} \left\{ \int f(x+y)^n - \int f(x-y)^n \right\} \\ &= \frac{1}{4} \left\{ \int f(x+y)^n - \int f(x-y)^n \right\} = f(2y) f(y) \end{aligned}$$

conservazione degli allineamenti o della complanarità) quando si considerano le forme stesse come insiemi di elementi complessi non definiscono soltanto più le proprietà, ma anche delle nuove corrispondenze. Sono queste che vengono studiate a fondo. Cominciamo dalle forme di prima specie. Riprendiamo la ricerca delle corrispondenze biunivoche e conservanti i gruppi armonici, come si fa nella dim. del teor. di "staedt". Allora



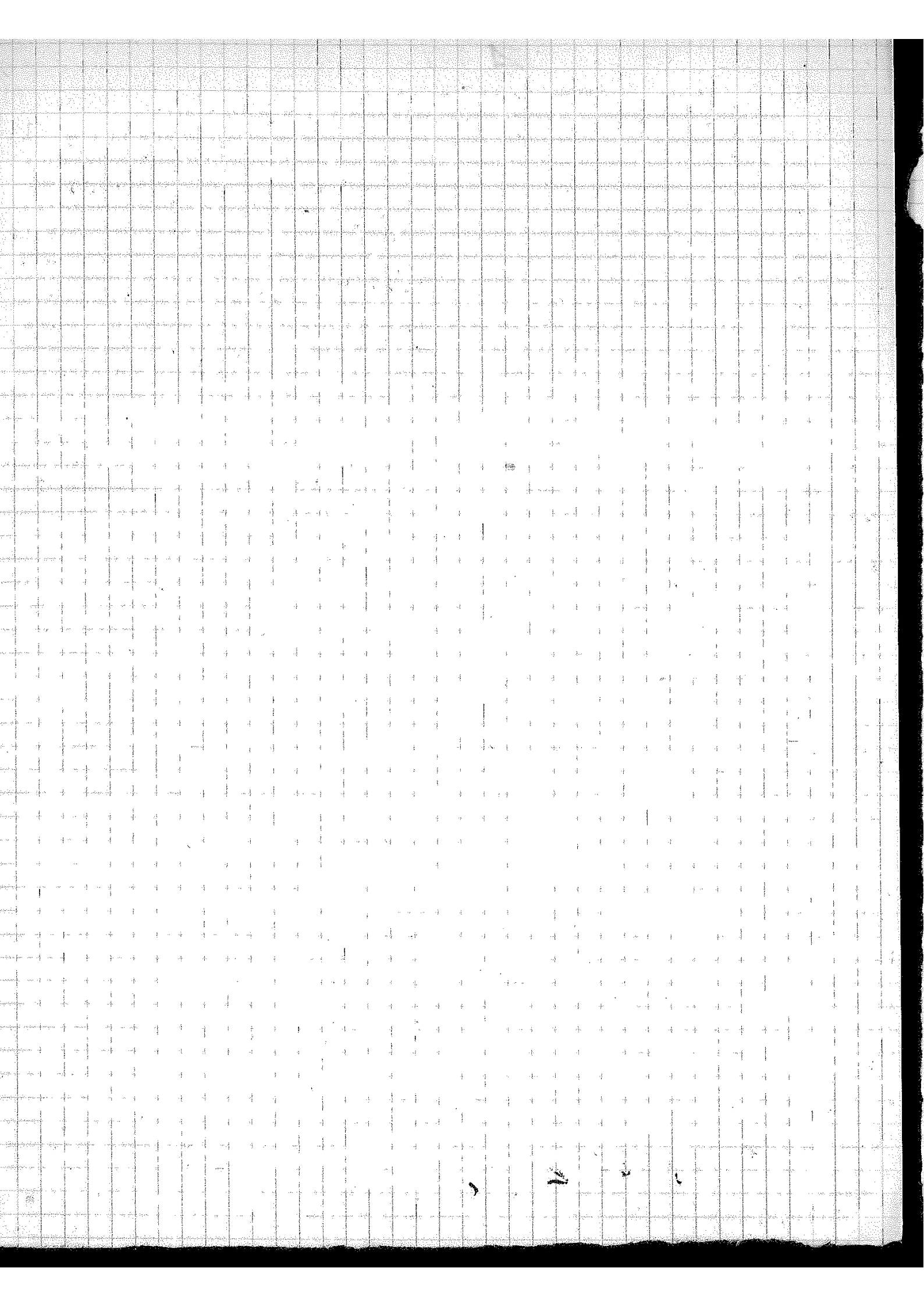
faccio corrispondere i punti 0 e 1 a ∞

Se al punto variabile x corrisponde $f(x)$

la armonicità dà per la f le due equazioni funzionali

$$(1) \quad f(x+y) = f(x) + f(y) \quad (2) \quad f(xy) = [f(x)]^y \quad \text{con } f(0) = 0, f(1) = 1$$

(che si ottengono trasformando un gruppo armonico formato da $x, y, \frac{x+y}{2}$ e ∞ ; e l'altra il c. a. del punto 1 rispetto a x e $-x$). Si tratta quindi, per precisare la natura della corrispondenza di risolvere il sistema di equazioni scritte. Se si studia la questione nel campo reale, (cioè per x reale e per f funzione reale) la questione si porta a termine rapidamente. Se si ha solo la prima equazione, essa anche nel campo reale dà luogo a difficoltà se non si fa nessuna ipotesi ~~ad~~ a priori sulla natura della funzione f . Una sua soluzione con le condizioni ai limiti poste è evidentemente $f(x) = x$, *e altre si hanno con le funzioni iperboliche* ma la difficoltà sta nel sapere se ve ne sono altre. Altre se ne sono costruite, ma facendo interve



ndre il principio di Zorn, e sono di natura estremamente lontana dalla continuità. Non pare facile risolvere la questione dell'esistenza o meno di soluzioni diverse da $f(x)$ senza ricorrere al principio di Zorn. La questione diventa invece molto semplice se si suppone la continuità, perchè allora trattando la (1) per i valori interi e poi razionali si ha facilmente $f(x) = x$, e per continuità ne segue $f(x) = x$.

~~... della prima equazione ...~~
~~... alla stessa risultato si arriva~~

anche in \mathbb{R} non si suppone f continua si suppone l'esistenza di un intervallo in cui f sia limitata. Invece se per un certo a non è $f(a) = a$, introduciamo la nuova funzione

$$g(x) = f(x) - x \quad \text{con cui } g(a) \neq 0.$$

È noto $g(x+y) = g(x) + g(y)$ con cui $n m c n d m$

rispondi $g(mx + ny) = g(mx) + g(ny) = (m \text{ e } n)$

$mg(x) + ng(y) = m g(x)$. In particolare

$$g(ma + n) = m g(a).$$

Ora preso un intervallo a piccolo si possono determinare punti in m rag. tale da $m g(a)$ sia grande e piccolo e per un m rag. tale da $m a c n$ che in I . punto se non è dappertutto $f = x$, la f è non limitata in ogni intervallo (in rag. e in inf. e)

L e p a n v l e b r o F. T e r e s a
C u r r e n t e

T r a s e g u e r a d e f = x

f = x

C r i t i c a n t e c o n t e n t e s

U n c e r t a i n t a d e s

ra quando si studia il sist. (1)-(2) la (2) serve a far
 edere che le soluzioni sono limitate (perchè f è positiva
 per le x positive; quindi ho l.l.m. inferiore) Allora si
 conclude che nel campo reale la sola soluzione del sistema
 con le date cond. è per $0 < x < 1$ è $f = x$. (Un altro modo
 di ragionare nello stesso campo è questo; da (2) concludere
 la crescenza della f perchè $f(x+h) = f(x) + f'(h) > f(x)$
 o esposto l'altro modo perchè esso prepara in certo senso
 il terreno a quanto avviene NEL campo complesso per il siste
 ma (1)-(2). Qui, anche ~~da~~ studiando già il sistema, non sembra
 che si riesca senza altre ipotesi a dimostrare o escludere
 l'esistenza di soluzioni ~~distinte da quella evidente~~. Quanto
 si può dire di certo è che se queste altre soluzioni vi sono
 sono di natura molto strana, così come era sopra per la sola
 (1), cioè sono estremamente discontinue. P.es. ho dimostrato
 che se si è un'altra soluzione, questa, comunque si prefissi
 un $n \in \mathbb{K}$, su ogni archetto piccolo a piacere di curva analiti
 ca del piano \mathbb{K} la f prende valori che sono vicini a piacere
 a \mathbb{K} . Quindi f è "molto discontinua", per \mathbb{K} arbitrario. Anche se
 invarianza di f (da cui si può osservare che f è continua e $f = x$) per
 invarianza di f da quale campo complesso una soluz. conti-
 nua nel sist. (1)-(2) si riduce a $f = x$, $f = 2$, $f = 1 + i$, $f = x$ per x
 reale razionale e al limite per f reale. Per cui
 per a reale $f(x) = a$.

456

Teorema. (per $z \in \mathbb{C}$) di r e di \bar{r} (o se r è
 reale) : ha almeno una p.p. comune a
 \bar{r} cui corrisponde un $z \in \mathbb{C}$ tale che $z = \bar{z}$ che è
 un z reale (vale a dire un $z \in \mathbb{R}$)

L'insieme di p.p. z e \bar{z}

$$A^c = \bar{A} \quad A = \overline{A^c}$$

Si può dimostrare analiticamente si ottiene facendo esplicito
 dalle p.p. (per) $z = \frac{ax+b}{cx+d}$ e $\bar{z} = \frac{a\bar{x}+b}{c\bar{x}+d}$ si ottiene
 $z = \bar{z}$ e poi le p.p. $x = f(z) = \frac{bz+ad}{az-cx}$ e $\bar{x} = f(\bar{z})$. Cioè da
 cui si ottiene l'eq. alle p.p. z e \bar{z} anti-p.p.

$$y = \frac{ax+b}{cx+d} \quad ad-bc \neq 0 \quad \text{fare sempre etc.}$$

Per $f(i) = f(i^2) = f(-1) = -1$ cioè $f(i) = \pm i$

Per b reale (3) da $f(bi) = \pm bi$

da cui $\pm i$ lo stesso qualche ne b Funzione.

$$f(a+bi) = f(a) + f(bi) = \begin{cases} a + bi \\ a - bi \end{cases}$$

valendo sempre il tipo $+ = i$ tipo $-$

Il risultato (1)-(4) con $f(1) = 1$ ha le due soluzioni

$$f(x) = x \quad f(x) = \bar{x}. \text{ Vi sono due corrispondenze } \underline{\text{con}} \underline{\text{giunzioni}}$$

valori e conservanti i gruppi armonici che portano 3

st. det. in \mathbb{R}^3 e \mathbb{C}^3 . Esse si possono distinguere una

dall'altra in quanto la prima evidentemente conserva tutti i birapporti, e la seconda evid. te li muta nei complessi coniugati (e conserva perciò quelli reali) La prima è una proiezione, la seconda è chiamata da Segre un'antiproiezione.

Riassumendo se si studiano le corrispondenze tra F biunivoche e conservanti i gruppi armonici la trattazione nel campo reale e in quello complesso porta a queste conclusioni diverse: nel campo reale, senza nessuna ipotesi supplementare si hanno solo le proiezioni; nel campo complesso, con qualche ipotesi supplementare, per es. continuità si hanno DUE tipi di corrispondenze, cioè proiezione e antiproiezione.

Da quanto si è detto segue che un'antiproiezione si può individuare con tre coppie; che il prodotto di due antipr. è una proiezione; che un esempio di antipr. è il coniugio (non è altro che la proiezione ~~per la quale~~ ~~ogni punto~~ ~~si~~ ~~trasforma~~ ~~in~~ ~~il~~ ~~congiugato~~). Ogni antiproiezione si può ottenere come prodotto di una proiezione per un coniugio (nella trattazione di sopra l'antiproiezione ~~è~~ ~~il~~ ~~prodotto~~ ~~di~~ ~~una~~ ~~proiezione~~ ~~e~~ ~~del~~ ~~coniugio~~ ~~di~~ ~~un~~ ~~numero~~ ~~reale~~ ~~non~~ ~~zero~~).

$$f(x) = \bar{x} \text{ è il prodotto della } f(a) = x \text{ e del coniugio } x \text{ e } \bar{x}$$

↳ Se il punto della pp
prec. cioè ord. $(1)(0)$ ha
soluzione discreta f .

$$x' = f(x)$$

$$y' = f(y)$$

Domanda Soluz. att. e discont.
tra i due

$$ax + by + c = 0 \quad \text{Sip}$$

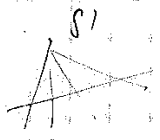
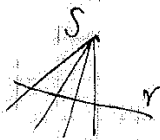
$$f(x) = 0 \quad \text{con}$$

$$f(a) f(x) + f(b) f(y) + f(c) = 0$$

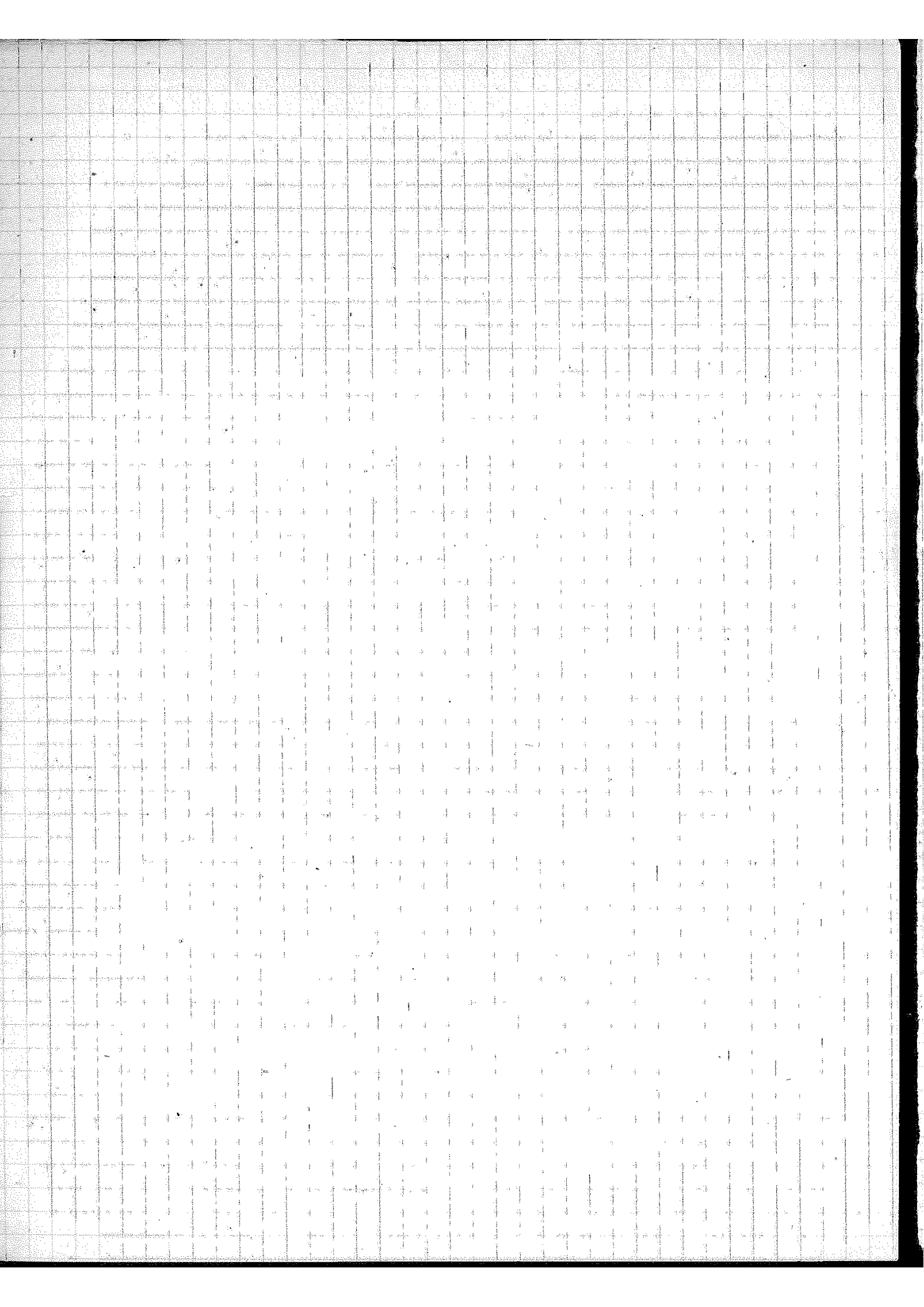
tra

$$f(a) x' + f(b) y' + f(c) = 0$$

Passiamo ora a p.es. piani punteggiati, studiando una corr. za biunivoca e conservante gli allineamenti. Riprendendo il solito rag.to di \sim tautt si vede che fra rette corr. ti r e r' è subordinata una corr. za biun. ca e conservante i gruppi armonici. Se supponiamo, come vogliamo la C continua anche quest'ultima è tale e quindi proiettiva oppure antiproli. va. Se è proiettiva anche per UNA coppia r, r' è sempre proiettiva, e allora C è un'omografia. Infatti se tra r e r' ho proli. tà, presi pt omologhi in C fuori di



r e r' , siano S e S' , tra questi fasci ho proli. tà o antiproli. tà, e proli. tà perché il primo fascio è proli. tà alla r e il secondo alla r' , che sono proli. tra loro. Quindi fasci omologhi (col centri fuori...) sono proiettivi; tagliandoli con rette omologhe s e s' anche queste sono proli. ve ecc. Allora C subordina fra due F_1 omologhe qualsunque una proli. tà. Possiamo chiamare C un'omografia, in quanto valgono eff. te per C le proprietà delle omografie quali si deducono nei corsi di proli. va dal fatto di subordinare proli. tà tra F_1 . Supponiamo invece che una volta fra r e r' è quindi sempre tra F_1 venga subordinata antiproli. tà. Si avrà allora tra i due piani una corr. za non omografica e pur conservante gli allineamenti; si chiama antiproli. tà (antionografia, anti



repr. tà, ecc. E così in S3)

Per individuare e costruire p es antiomogr? tra due piani π e π' serve il solito proe-to della geom proi opportunamente modificato. Si daranno p es. A, A', B, B' e antiproi. tà tra A, A', B, B' che facciano corrispondere ad A sempre A' . Quindi si individua antiproi. tà tra F_2 e risp; F_3 con $\overset{4}{2}$ e risp. $\overset{5}{3}$ coppie di el.ti corr.ti indipendenti ecc. Prodotto d'2 antipr è proi.; di anti e di proi è anti, ecc. Un esempio di antiproi. tà è il coniugio tra π e $\widetilde{\pi}$; che invero è biunivoco, conserva gli allineamenti (mutando la retta $ax+by+cz$ nella $\bar{a}x+\bar{b}y+\bar{c}z$ (comple. con v /te e non è proi., a perchè fra rette corr.ti 2 subordinate (a l'ass. e evnt. reali coincidenti) subordina il coniugio che è antipr. tra F_1).

Ogni antipr. si può ottenere come prodotto di proi. tà e di coniugio: invero la antiomogr.

$\begin{pmatrix} A & B & C & D \\ P & Q & R & S \end{pmatrix}$ si può ottenere ~~con il solito~~ ^{con il solito} della omogr $\begin{pmatrix} A & B & C & D \\ \bar{P} & \bar{Q} & \bar{R} & \bar{S} \end{pmatrix}$ ~~e poi le~~ ^{per il} ~~del coniugio~~ ^{del coniugio} $\begin{pmatrix} A & B & C & D \\ \bar{P} & \bar{Q} & \bar{R} & \bar{S} \end{pmatrix}$ $\hookrightarrow \pi$ e $\widetilde{\pi}'$; invero il prodotto così ottenuto è appunto una e quindi la antiomogr. $\begin{pmatrix} A & B & C & D \\ P & Q & R & S \end{pmatrix}$

Per ciò possiamo subito avere la rappresentazione analitica di una antiproi. tà \hookrightarrow ~~tra i piani~~ ^{tra i piani} π e $\widetilde{\pi}$ ~~antiomogr.~~ ^{antiomogr.}.
 piani (x') e (x) . Piani delle π due π e pri sott. \hookrightarrow $\bar{a}_1 x' + \bar{a}_2 y' + \bar{a}_3 z' = 0$ e $a_1 x + a_2 y + a_3 z = 0$.
 E con in ogni caso

~~Handwritten scribbles and text on graph paper, including the word "continue" written twice.~~

Come si comportano le antiproiettività in fatto di el. ti, p es punti uniti? Se A è antiproiettività tra forme sovrapposte (di 1.a specie, e se ^{anti} no omografia), A^2 è evid. te proiettività (omografia): se U è un punto unito di A , lo è anche di A^2 , ma non viceversa: se U è unito per A^2 , può non essere unito per A , bastando che da A sia mutato in U' che poi A riporti in U , quindi può anche darsi che U faccia parte di una coppia involutoria. Pensiamo anzitutto al caso in cui A NON è un'anti involuzione (spiegare), cioè A^2 non è un'identità: allora ~~se siamo su una punteggiata~~ 1) se siamo su una punteggiata, questa omografia non identica possiede due el. ti uniti, reali o immaginari gen. te distinti (diciamo general te proprio in questo senso). Ciò significa che su una punteggiata un'antiproiettività non involutoria in generale (vuol dire a quadrato non parabolico) o possiede una coppia involutoria, oppo e nessun punto unito, oppure possiede due punti uniti e nessuna coppia involutoria. Si osservi la differenza ~~perché~~ dalla proiettività non solo perchè ci può essere una coppia involutoria senza che lo siano tutte, ma anche perchè i punti uniti possono mancare, sia come reali sia come img. ri. Dal punto di vista analitico le cose vanno così. Se l'antiproiettività è (p. 452)

$$a\bar{x}x' + b\bar{x} + c\bar{x}' + d = 0 \quad (1)$$

con $a = a_1 + ia_2$ ecc., cerco i pt. uniti, ponendo $z = u + iv$

$$(a_1 + ia_2)(u^2 + v^2) + (b_1 + ib_2)(u - iv) + (c_1 + ic_2)(u + iv) + d_1 + id_2 = 0$$

Intanto possiamo limitarci a studiare il caso $\alpha = 1$,
 come è ovvio se $\alpha \neq 0$: ma anche per $\alpha = 0$ ci ridurremo
 a quel caso cambiando sist.^o di riferimento ($\alpha = 0$ non è
 univ.^o perché l'ipotesi che $\alpha \neq \infty$ corrisponde a $\alpha' = \infty$).

A priori si potrebbe anche pensare alla forma di perappio
 cindus nullo (spiegato -) : ma ciò non può avvenire
mai. Infatti allora ($\alpha = 1$) nella 1^o q. (*) il disc. Δ è

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & b_1 \\ 0 & 1 & b_2 \\ b_1 & b_2 & d_1 \end{vmatrix} = d_1 - b_2^2 - b_1^2$$

$$= ad - bc$$

$$\begin{cases} b_1 = \frac{b_1 c c_1}{c} \text{ per } b = 0 \\ b_2 = \frac{b_2 - c_2}{c} \end{cases}$$

• allora l'autoval. Δ degenererebbe.

$$\begin{cases} a_1(u^2+v^2) + b_1u + b_2v + c_1u - c_2v + d_1 = 0 \\ a_2(u^2+v^2) + b_2u - b_1v + c_2u + c_1v + d_2 = 0 \end{cases} (*)$$

eq. in 2. centri affatto generali (non particolari) da cui e caso e determiniamo poi b_1, b_2, c_1, c_2 (cui e b ed). Secondo che

eni hanno o no pt. comuni, si può dire pt. uniti per A. i due casi hanno per cui dire la stessa generalità - l'ipotesi

che una si tratti di un'antiv. gioca con: si ha antiv. in (1) ~~trattata~~ x e x' si corrispondono in doppio modo: ave

in ~~ve~~ (1) equivale a $a \bar{x}' x + b \bar{x}' + c x + d = 0$ (2)

cui punto alle cost. a (3) $a \bar{x} x' + b \bar{x}' + c \bar{x} + d = 0$.

Ciò porta certo a $a : b : c : d = \bar{a} : \bar{c} : \bar{b} : \bar{d}$, e solo allora (perché non allora le 2 eq. bilinear (1) e (2) per \bar{x} e x' coincidono) ~~Reso in (1)~~ $a = 1$ (non 0) ha allora $\begin{cases} b = \bar{c} \\ c = \bar{b} \\ d = \bar{d} \end{cases}$

cui di reale e b e c mag. coniugati, e nulla 2^a eq. (*)
 var $a_2 = 0, b_2 + c_2 = 0, b_1 = c_1, d_2 = 0$, emette una variabile.
 e si ha solo la 1^a, cioè tutto un cerchio (cioè una

Adunque si parte da un'antiv. le due eq. (*) si riducono a una. E rimane però (per $a = 1$) ciò avviene, le prop. a

per la 2^a eq. e la 1^a, avuto riguardo ad $a_1 = 1, a_2 = 0$ un

può dire l'ipotesi dell'annullarsi id. delle 2^e. E allora d' i

ret e $b_2, c_2 = 0, b_1 - c_1 = 0$ cioè $b = \bar{c}$. Cosa si può dire allora dei pt uniti dell'antiv.? Il cerchio considerato è sempre reale (ha eq. ne reale, cioè è con .to di sè stesso, nozione generale di ente reale): ma con la terminologia impropria in uso nella geom an. el. re può essere reale oppure immaginario (cioè avere infiniti pt. reali o nessuno). Corrite a ci vediamo (p. 441, dove i cerchi erano evid. "reali") che una

videmus quare A - xrupu non involutorie.
pui avere infirmiti puiti usati. Allue

antiinvol.ne in una forma di prima specie o non ha nessun
ELEMENTO unito, oppure ne ha infiniti formanti una catena.

2) Tornando al caso non involutorio, accenno alle antiomografie p es nel piano. Allora l'omografia A^2 non è identica: nel caso "generale" in cui essa ha tre punti uniti, l'antiomografia A avrà, secondo p 403 tre punti uniti e nessuna coppia involutoria, oppure un punto unito e una coppia involutoria. Ma sono possibili varie particolarità: p. es. ~~come~~ A^2 ~~essere~~ un'omologia; se q e q' sono l'asse e il centro, un punto generico P di q ha come corr.te in A un punto parimenti unito per A^2 (perchè se è distinto da P forma con esso coppia involutoria) e quindi, per la genericità di P , situato su q . Quindi q è unita, e per conseguenza q' è unito. Quanto ai punti di q , la A subordina su q un'antiproiettività, necess.te involutoria (ogni punto P e il suo corr.te si corrispondono in doppio modo), la quale attualmente si trova nel caso di avere tutta una catena di punti uniti (avendo per ipotesi infiniti punti uniti). Quindi se A ha infiniti punti uniti senza essere involutoria ha un punto e una catena rettilinea di punti uniti.

E le antiinvoluzioni piane? Convieni premettere il concetto di catena piana, o più gen.te di catena di S_r , generalizzando così le catene delle forme di prima specie (che p 438 erano tutte proiettive a quelle formate dai punti reali di una retta reale); si chiama catena di S_r la totalità

∞^r ottenibile dai pt reali di uno S_r reale mediante un'omografia (p. es. catena piana, catene sferiche etc.).

o una catena C per uno pare una retta etere della catena
 e comuni con C una catena reale
 (per Pring. una retta reale).

[cont. ϵ id. n e pt. individuati con catene da $n \leq r+1$].

Un' involuzione mutua con i ostes delle
of. catene in catene. Ma anche un' anti involuzione
gruppo : in fatto queste ϵ (p. 457) provola di un' inv.
gruppo (due mutua catene in esterni) per un congruo
 e puta muta le catene $\Sigma \lambda_i \bar{\lambda}_i$ nell' insieme
 $\Sigma \lambda_i \bar{\lambda}_i$ due i inv. che creano una catena (le di una
reale). - Le p. di due catene si hanno per facile de galle
di pt. reali : ovv nel piano una ce una retta e una catena
riana hanno a comuni un pt. reale o un ev. e una
catena reale (puta su una retta di pt. reali o un ev. e una
catena reale). Assai nel piano se P non apparten
o altre le rette si divano rette della catena

Per $r+2$ punti indip. di S_r passa UNA catena; una perchè posso riferire quello S_r a uno reale in omogr. in cui a quei punti ne corrispondano altrettanti reali, e allora

la catena di punti reali di cui fan parte questi ultimi è appunto una catena delle cond. richieste. È una sola: perchè

chè ridotti al caso di pt reali A_1, \dots, A_{r+2} ogni catena C per essi si deve ottenere dalla catena formata da S'_r reale; presivi comunque A'_1, \dots, A'_{r+2} ind. l'omografia definita

da A'_i ecc. (reale) porta pt. reali di S' in pt. reali di S_r , cioè si ottiene sempre nec. te la catena dei pt. reali

di S_r . Dal pt. di vista analitico segue evid. te che la catena definita in S_r dai punti x^1, \dots, x^{r+2} è quella del pt. $\lambda_1 x^1 + \dots + \lambda_{r+2} x^{r+2}$ con le λ_i reali

Ora, data una antlinvoluzione piana, sia r una sua retta non unita: il punto rr' ha per corr. te $r'r$ cioè è unito. Vi sono dunque infiniti punti uniti. An. te vi sono infinite rette unite (congiungendo P non unito con P'). Se m è retta unita, su essa è subordinata un'antlinvoluzione, il quale si trova attualmente nel caso di avere punti uniti (basta prendere p. es. il punto comune a m e a un'altra retta unita, certo esistente) e ha quindi (p. 467) una catena rettilinea di punti uniti. Pressa poi an. te n , mi

Ne signa facilmente de cre e il prouti
uniti (quasi trasponibile in un unopole
d. π reali)

piana in una catena reale, \mathbb{R} aris uno an
linea \mathbb{R} du \mathbb{R} $A \cap \mathbb{R}$ reali \mathbb{R} in

se: tale è già il coniugio su π ,

ma tale archiv. è univ. (p. 461), quindi

are è il coniugio, e allora ogni pt. reale

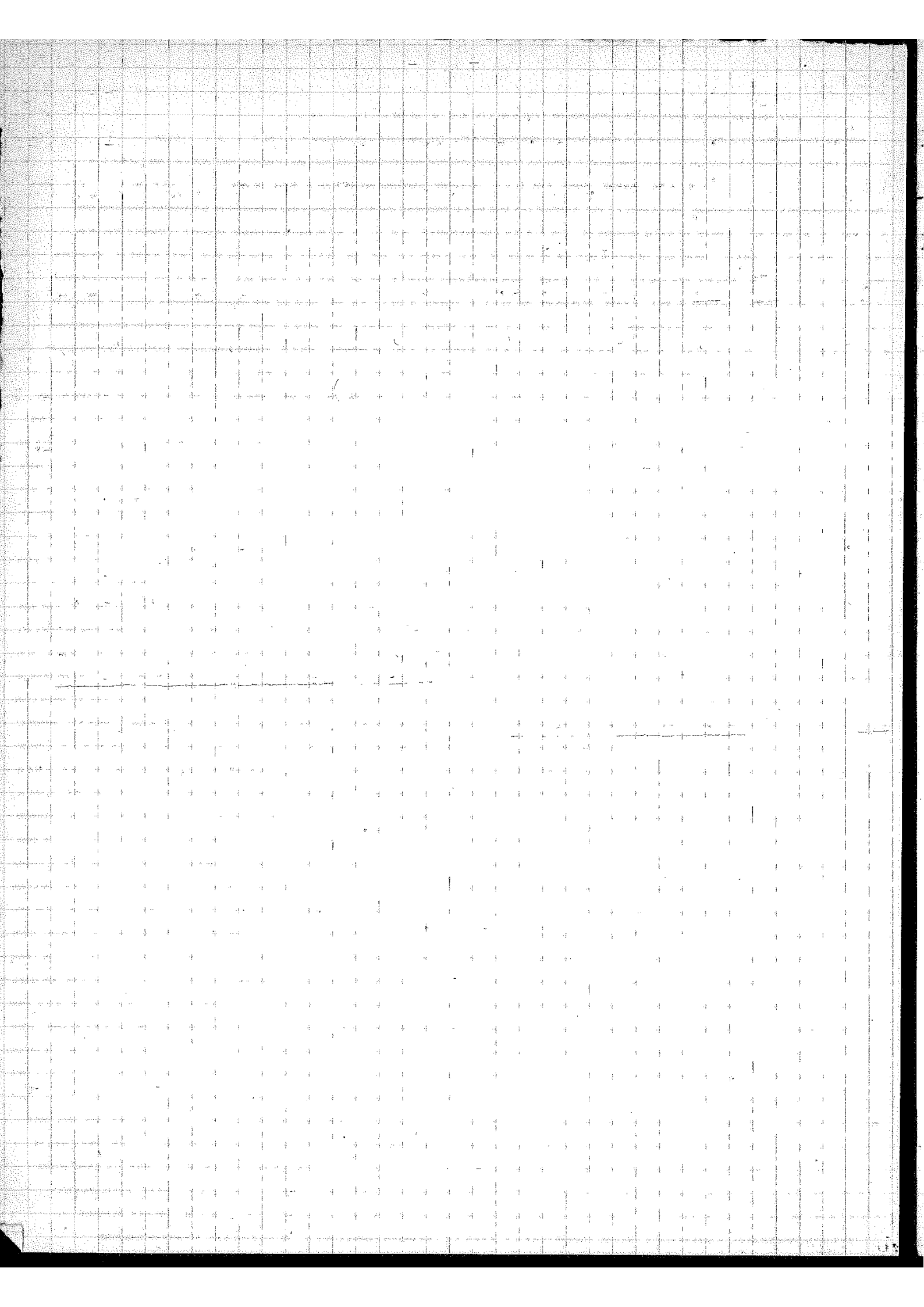
è unito \mathbb{R}

procuro così due pt. uniti su m e due su n (evitando il pt
mn): ho 4 pt. uniti indep. ti. ABCD. Alla catena da essi defini-
ta (p. 469) l'antiinv. fa corrispondere una catena (p. 468) che
dovendo contenere quei punti è ancora la stessa. Ho dunque
una catena ^{piana} ~~invariante~~ uniti. Né vi sono ulteriori pt. uniti; se
tale fosse U , fuori della catena C ora detta, per M generico
del piano passano due rette unite: 1) la UM su cui è unito
 U e poi il pt (uno almeno) che essa ha in comune con C ; 2) la
retta per M che ha in comune con C una catena rettilinea
(p. 468). Queste rette per M generico sono distinte perché
se coincidono, tale retta è retta per U tangente C in cate-
na, e ciò può avvenire solo per una retta per U (p. 468). Sa-
rebbero così uniti tutti i punti fuori di tale retta U e
al limite su tale retta: identità, assurdo trattandosi di
~~antiomogr.~~ antiomogr. ia. Quindi in ogni antiinvoluzione piana

ci sono infiniti punti uniti formanti una catena piana (e
basta)/notare la differenza con le F_1 dove la catena di pt
uniti poteva esserci o non esserci.

I risultati ottenuti si generalizzano facilmente a S_r
trovandosi che qui una antiinv. ne se r è pari ha una catena
di punti uniti; se r è dispari o non ha punti uniti oppure ne
ha una catena (No. 6 II n. 20). Non mi fermo a seguire Segre
nello studio approfondito che egli fa delle antiomografie
e delle catene. Aggiungo qui solo qualche cosa:

1) stiamo alle forme di prima specie. Troviamo qui p es



dim. dir. tte

473

in Segre le prop/nà A) Pressa una antiinv. su una punteg

ta comunque si prenda una catena C per i pt. ∞ M' di una

coppia, C è unita per l'antiinv. B) Due coppie qualunque di

pt. corr. nell'antiinv. stanno sempre su una catena (unita)

Ora, secondo un pt di vista che sarà poi sviluppato in un
successivo lavoro di B Le rappresentazioni reali delle for
ME complesse e gli anti iperalgebrici (Math. Ann 5 40 1891)

possiamo collegare questi teor. con altri noti sul 'ordina
ria inversione attraverso le seguenti idee, di ~~Badiano~~ ~~Badiano~~

portata generale. Una antiomografia ^A su r, s cui si sostitui
sce un piano rappresentativo di Gauss diventa una transf. ne

puntuale tra piani sovrapposti (per quanto riguarda i pt

propri; i pt. impropri vanno considerati come coincidenti,
ogni di pt improprio della r) T, la quale (mutando A ogni

catena in una catena, p. 468) muta cerchi in cerchi. T è dyn
(cioè mutante cerchi inc. ret..) ^{2π}

que una trsf. ne circolare del piano in sè. Badiamo che

anche se A fosse omografia, lo stesso rag. to darebbe per T

una trsf. ne circolare del piano in sè. Del resto ante si

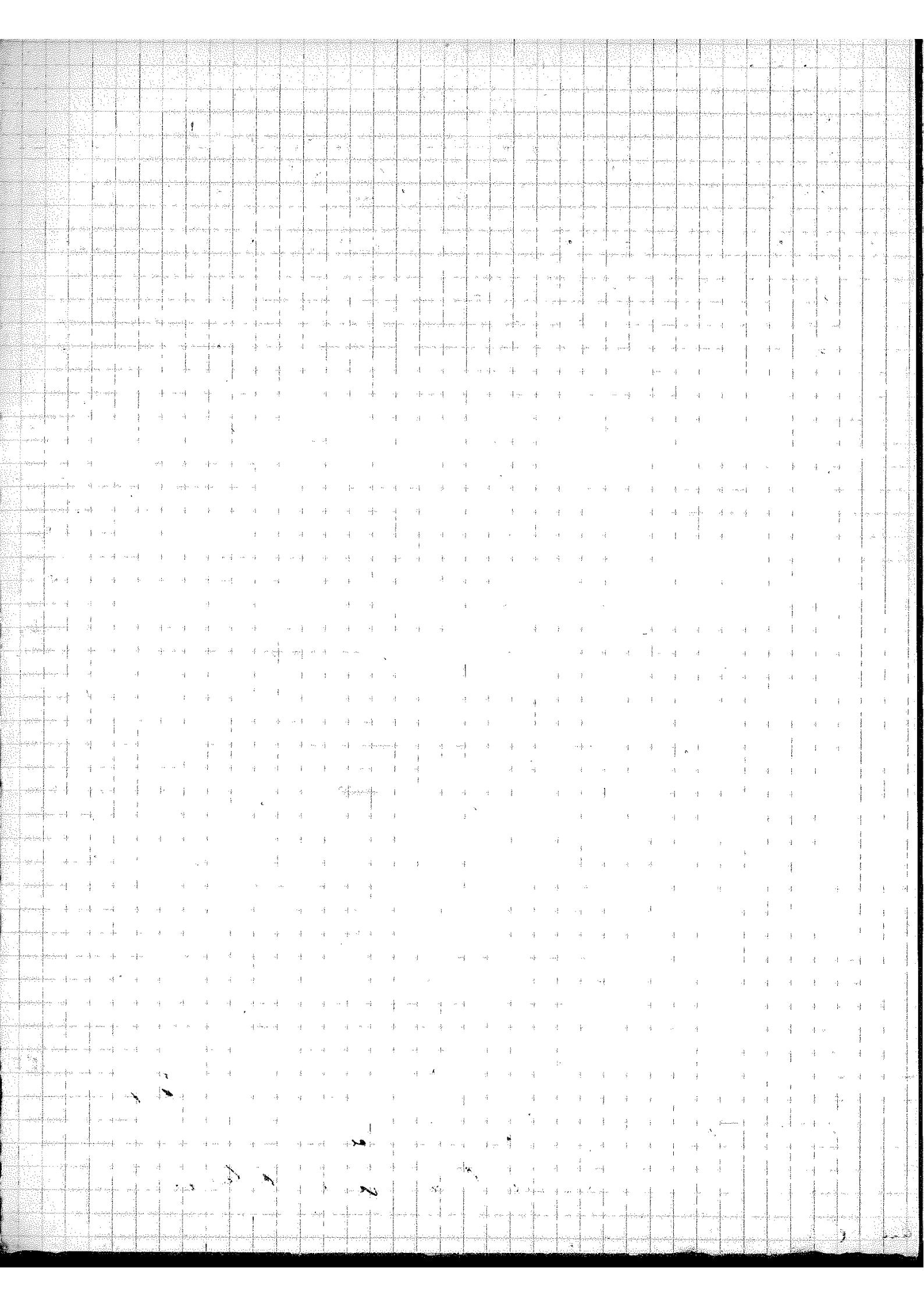
ha nei due casi $x' = \frac{ax + b}{cx + d}$ $x' = \frac{c\bar{x} + b}{c\bar{x} + d}$

(var. li. plesse) di cui si verifica facilmente la stessa

p/tà. Tra le trsf. ni circolari sono le sim. ni (piano pro

prio) e le inversioni; anzi si prova facilmente (p es F. Ter

433) che ogni tra circ. si ottiene già come prodotto di
una similitudine per un'inversione. Le (1) provano che la



T nel caso di un'antimografia è tranne conforme e di più diretta
cioè conserva il senso degli angoli, e nell'antiproiettività
è inversa. Sono dunque le trasformazioni circolari inverse le immagini
delle antimografie. Veniamo più in particolare alle antiinvoluzioni.
Allora si avrà nel piano una trasformazione circolare inversa

che avente essa pure carattere involutorio. L'equazione della
antiinvoluzione è ora (p. 468) $x'\bar{x} + b\bar{x} + \bar{b}x + d = 0$

Possiamo prendere le assi x e y sulla retta in modo che l'origine
sia il centro del punto all'infinito (se questo fosse
unito prenderei coord. proiettive e procederei analogamente). Allora

nella (2) a $x=0$ deve corrispondere $x'=0$ cioè $\bar{b} = \frac{-b\bar{x} - d}{\bar{x} + \bar{b}}$

Da cui $\bar{b} = 0$ e quindi $b = 0$ (reale con $d, k = -d$)

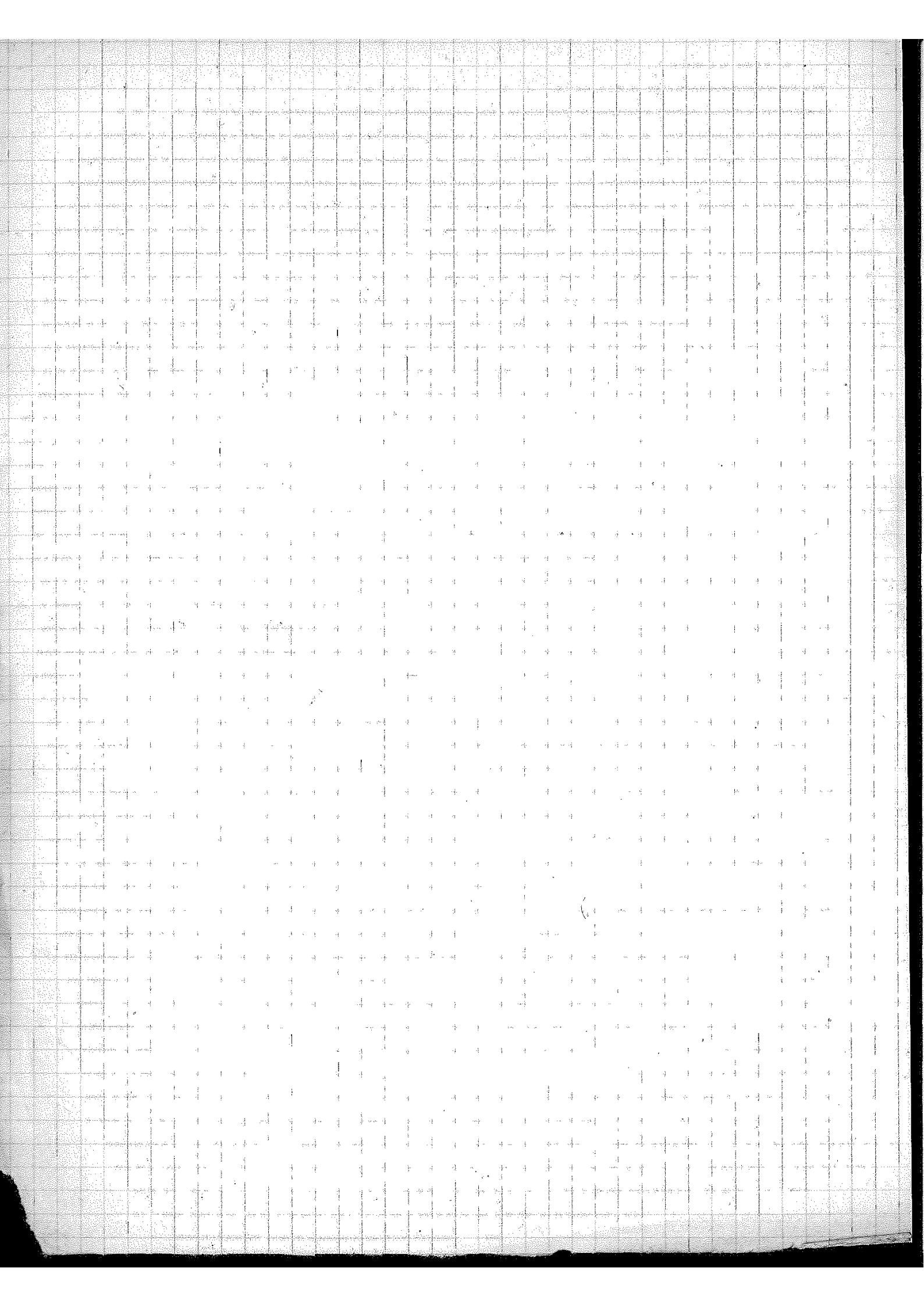
La corrispondenza è dunque $x'x = k$. Essa dunque, nel piano di Gauss

è $p'e^{\theta'} \cdot p'e^{-\theta} = k$ con $pp' = k$; $\theta' = \theta$: i inversi

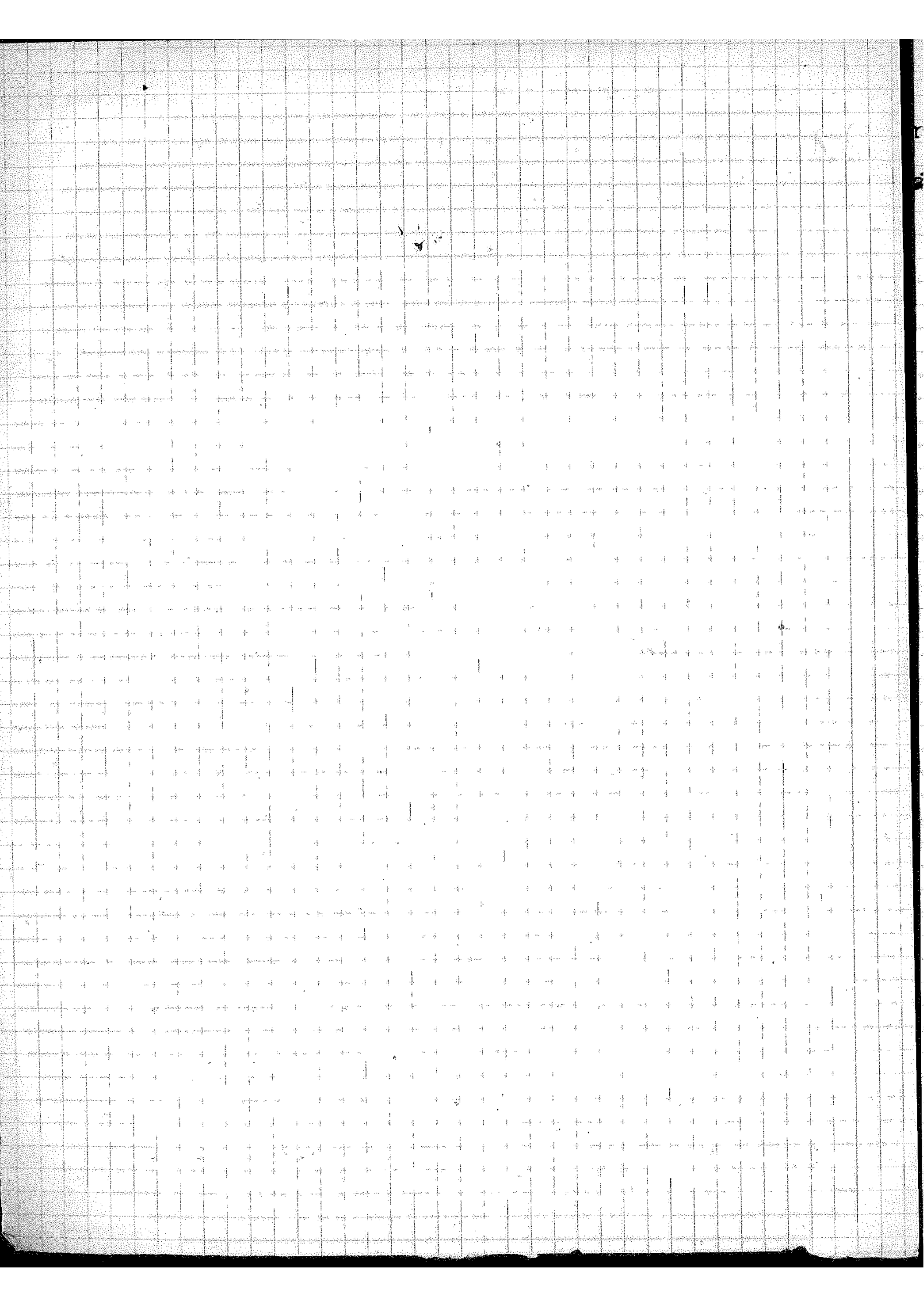
rispetto al cerchio di centro nell'origine e raggio \sqrt{k} . E venendo

ancora più in particolare ad A, B, A diventa il noto teorema che
qualsunque cerchio per due punti inversi è unito nell'involuzione, e B che due coppie di punti inversi sono sempre
concieliche (F T 430)

2) Si veda le rappresentazioni delle curve (p. 469). Stiamo p.
in un S_2 , considerando alcuni pt. (fissati) A_1, \dots, A_n in un
avanzo Σ di A_i con l_i reali. Segue studiare anche la pos-
sibilità due quei pt. non siano lin. ind., cioè siano legati lin-
nearmente. Ma occorre distinguere il caso in cui il legame
lineare è reale oppure no (cioè se nell' Σ p. $A_i = 0$ le p_i sono
a rappresent. real o no). Prendiamo p. es. $i=3$ ($i=2$, con i di cui un



interesse) Evidente se ho legame reale, posso esprimere
 $\lambda A_1, \dots, \lambda A_6$ sotto la forma $\lambda A_1, \dots, \lambda A_6$, e anziché catena piana
 ho catena rettilinea. Ma se ho legame lineare ma non rea-
 le, i tre pt A_1 sono nat.te allineati, e risulta che il
 pt. descrive tutta la loro retta (più precisamente risul-
 ta che ogni pt complesso si ottiene una volta, salvo un
 punto singolare della retta che si ottiene ∞' volte). La
 retta appare dunque come una catena ^{piana} degenera (e con un
 pt singolare nel senso chiarito). Per $i=5$, se vi è un
 legame reale, si ha evidente catena piana anziché spaziale;
 se invece il legame vi è ma non reale, allora i pt. A_i
 stanno evid.te in un piano, e vi costituiscono un sist.
 ∞^3 , di cui si precisa facilmente la natura così: ~~si~~ si
 ha in un fascio ^{di rette} una catena di queste, gli ∞' punti di
 queste ∞' rette formano il sist. considerato (che appare
 dunque come una catena spaziale degenera). Segre ha poi
 anche considerato i sist. di pt. $\sum \lambda A_i$ per $i=5,6$,
 (non si ha più il significato di catena); sono tra i più
 semplici enti iperalgebrici. Qui in ognuno dei due casi
 i 5 o risp te 6 pt A_i sono nec.te legati lin.te; cosicchè
 il loro studio si fa analog.te alle catene degeneri di
 cui ora si è d.tto. Ma per non ridursi a casi già tratta



ti
 si può supporre che il legame sia a coeff. ti non reali. E S.
 ova per 1-5 (supponendo, come nel caso generale, unico tale
) legame) che gli ∞^2 pt in questione sono i pt. delle ∞^2
 rette di una catena ^(doppia) stellare; e per 1-6 nel caso più age-
 nerale si hanno gli ∞^2 punti degli ∞^2 piani di una catena
 in un fascio di piani.

Nella III N^{ta} "Un nuovo campo" Segre passa poi a studiare
 le antipolarità, le quali, come le polarità conducono alle qua-
 driche, conducono in modo analogo alle iperquadriche e iperquadriche.
 Definite le antipolarità come antirec. tà a caratter-
 stismo p es nel piano;

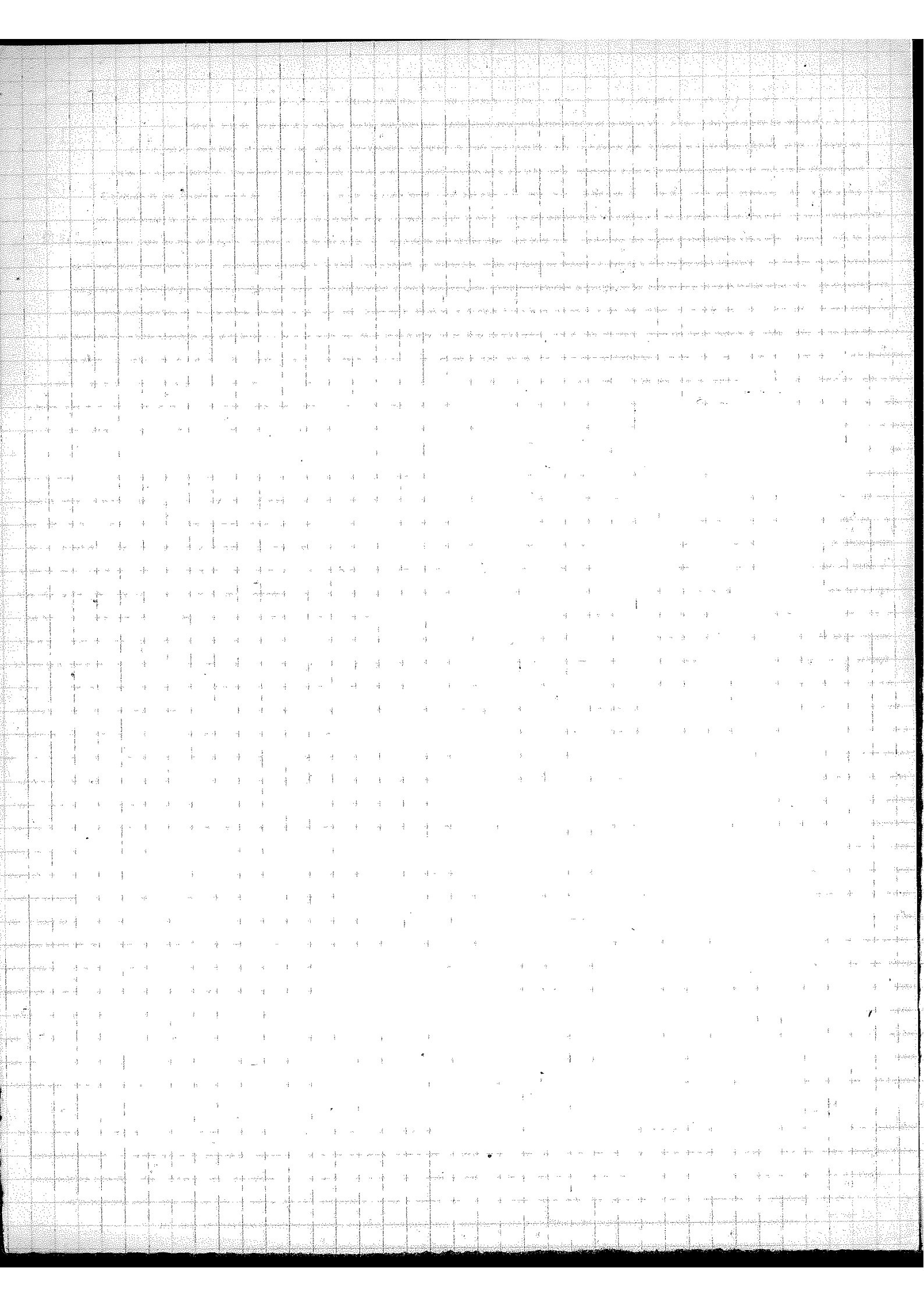
involutorio (polo e polare, punti ~~conjugati~~ ^{conjugati}, ecc.) si presen-
 ta l'eventualità che un punto sia autoconjugato ~~in~~ ⁱⁿ ~~un~~ ^{un} ~~me~~ ^{me} ~~na~~ ^{na}
 tre nelle polarità ~~esse~~ esistono sempre punti autocon. ti,
 qui ciò non è più vero. Attualmente, le rette del piano,
 relativamente all'esistenza su esse di punti autoconjugati

possono offrire tre possibilità 1) Se r è autocon. ta,
 contiene intanto R autocon. to e nessun altro pto autocon.
 (come nella polarità, se questo fosse S, su r, la sua polare
 passerebbe per R, e sarebbe RS) Allora ho su r UN pt autocon

2) Sia r non autocon. Allora segnando r col fascio delle
 polari dei suoi pt per R (antiproj.) nasce su R una antiin-
voluzione senza punti uniti e con una catena di tali. Quin-
 di su r avrò nessun pt autocon. to oppure una catena di tali

Supposto che vi sia un pt autocon. to P, ve ne sono ∞^2 :

infatti se conduce per P una retta a (sono ∞^2) \neq p, e
 quindi non autocon. ta, essa non può che offrire l'ultimo
 cas: Logorind. ∞^2 catene rettilinee



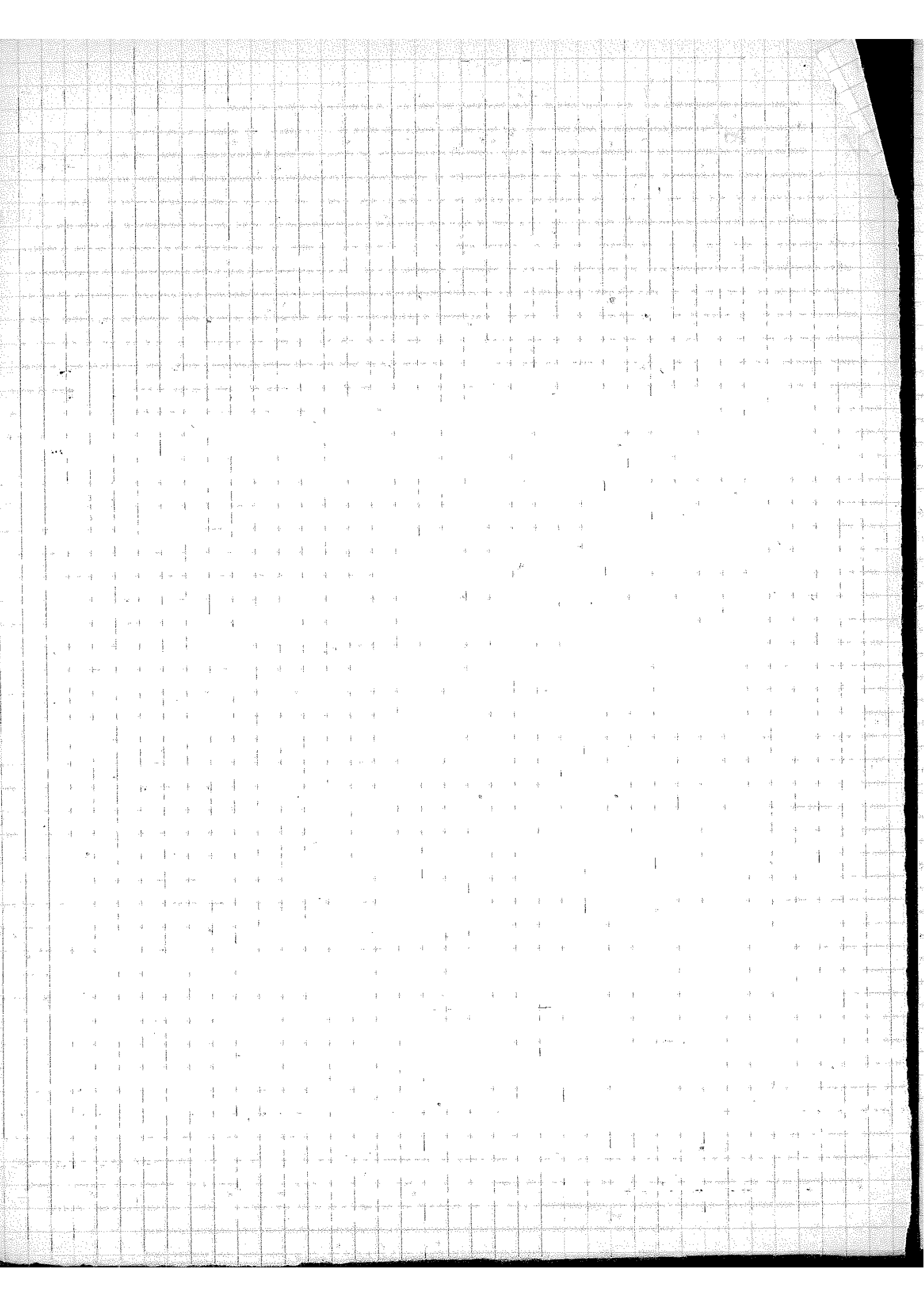
Segre chiama iperconica il luogo in quanto esistente di questi ∞^1 punti autocen. In ogni suo pt sia ha una retta tangente (la sua polare) che incontra l'ipere. solo ivi : ogni altra retta o non sega l'iperconica o la sega in una catena.

Analog. ^{nello spazio (e se esistono)} ~~te~~ per le iperquadriche, qui si possono studiare ~~le catene~~, in quanto vi siano pt autocen. ti, quelli esistenti su retta r o in un piano π . Per r se è incidente ma distinta della polare r' , si ha UN punto, rr' ; se coincidente con r' , OGNI suo pt è autocen; ^{autoc.} ~~To~~; se è sghemba con r' col rag. ~~to~~ di prima risulta su r NESSUN punto ~~autoc.~~, e

UNA CATENA di tali. Tali sono dunque (quattro) le possibilità, ove esista la iperquad. fond., per i pt comuni a essa e a r . ^{NON} Per un piano π ~~passante~~ che ~~passa~~ passi per il suo polo P , risulta come in geom. proli. subordinata su esso un'antipolarità; quindi, secondo p. prece. te e esso ^{conica.} non contiene pt. autocen. e ne contiene un'iperconica.

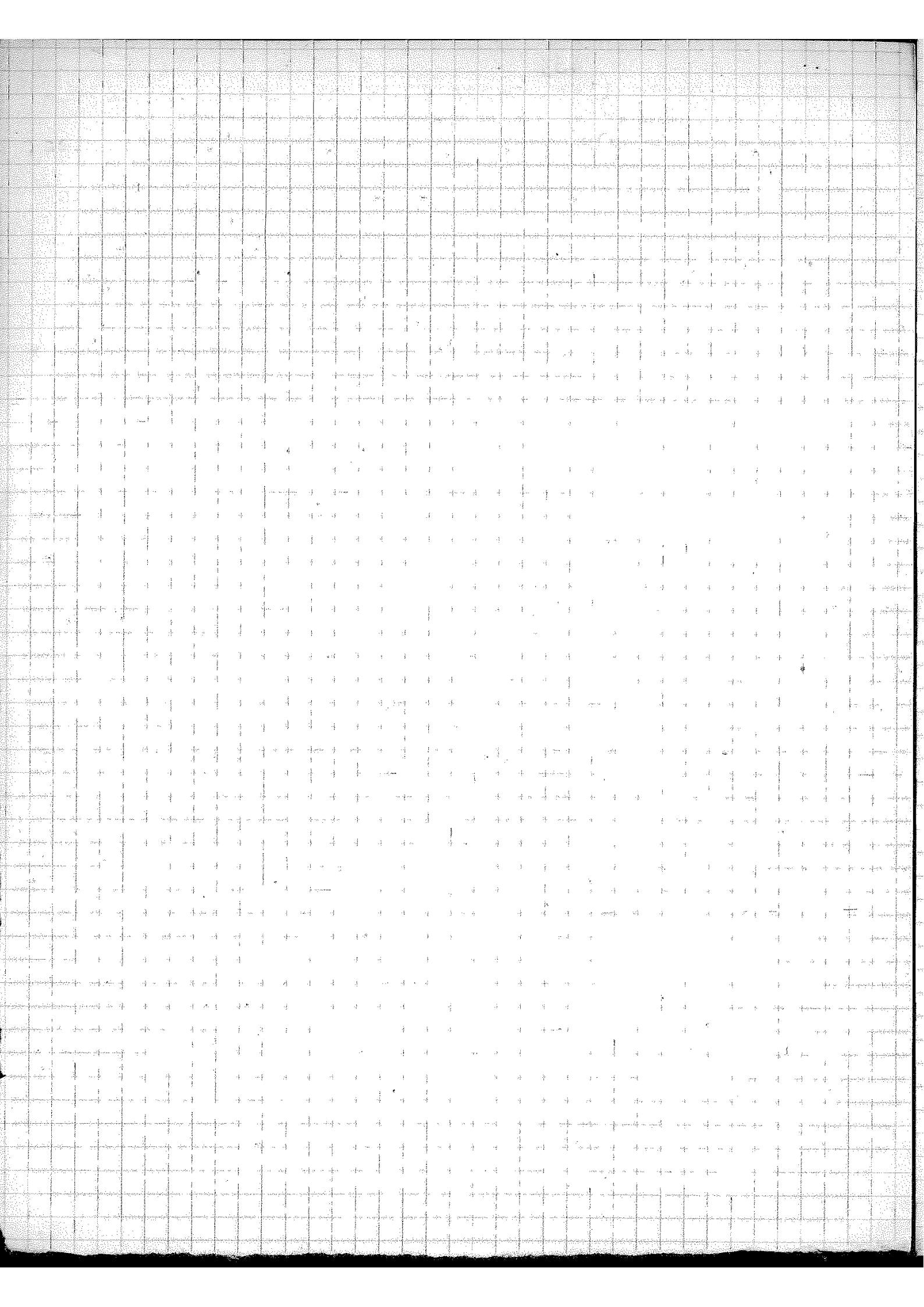
Quindi, se esiste l'iperquad. un piano non autocen. o non la sega oppure la sega in un'iperconica (tener sempre presente che il non segare vuol dire non segare affatto, nè in pt reali nè in img). Se invece il piano è autocen. (e allora si chiama tangente in P) , nel fascio P/π è subordinata un'antinv., cosicchè avremo ivi NESSUNA eppure

UNA CATENA di rette ~~autocentrate~~ polari di sè stesse (le quali stanno sulla iperquad.), cosicchè si avrà sole quel pt di inters. ne oppure infinite rette (una catena nel fascio P/π).



Anche qui basta l'esistenza di UN pt autocon.to, per de-
 terminare quella di ∞^5 pt autocon. formanti l'iperquadrica;
 perchè condotta r per P fuori di π (cosicchè r' è in
 non per P e quindi s'ghemba con r) siamo in uno dei due
 ultimi e anzi nell'ultimo caso di pag. prece.te, cosicchè
 ho su r una catena di pt autocon.ti; e avendo ∞^4 rette
 r..... Anche le iperquad. si distinguono in RIGATE e
 NON RIGATE ~~che si trovano facilmente che~~. Basta l'esistenza di
 una retta ^r (seconda event.tà di p.pree.te) per concludere
 che essa ne contiene ∞^4 ; e per ogni pt. P della iperq. ne
 escono ∞^1 costituenti una catena nel fascio P_π . In
 fatti presso generico.te P, il piano tgto ^(U. duplice) o non sega che
 P o sega una catena di rette; ma qui sega certamente un
 pt di r, dunque siamo nel secondo caso.

Non starò a seguire S nelle sue ulteriori considera-
 zioni sintetiche. Osservo solo che
~~la~~ differenza che per le polarità, p es nel piano
 non si può dare un'antipolarità con un triangolo polare e
~~polare~~ ABC e poi una coppia di elementi polari P p
 arbitrari. Qui bisogna scegliere (arbitr.te) p come una
 retta della catena (p. 468) congiungente ABCP; e allora
 la polarità risulta determinata. Si ~~de~~ può anche deter-
 (anti)
 minare da questi dati se esista ~~o~~ e no l'iperconica, con
 regole in certo senso analoga a quella del piano; chiama-
 do P' la proj. di P da A su BC e P₁ = p. DC, ecc. i 4 pun-
 ti B C P' P₁ appartengono evid.te a una catena rettilinea
 e quindi ha senso parlare dell' separarsi o no delle due



coppie $P'P_1, BC$ (riferendosi a el. ti reali proiettivi a quelli). La cond. per l'esistenza dell'ip. reonica è che si abbia sep. razione solo su un lato.

Veniamo piuttosto alla rappr. analitica (in S_2 o

S_3) Un'antirec. si rappresenta come segue da cose dette con una sost. lin. a det. non nullo fra le \bar{x} e le

u , che si può sostituire con un'eq. bilineare fra le stesse \bar{x} e le coord. y di un pt. nel (decimo piano

pensando a S_3) u
$$(1) \quad \sum a_{lm} \bar{x}_l y_m = 0.$$

Questa è l'eq. di un'antirec. ϵ : si vogliono così antip. ϵ cui caratteri involutivi, la cond. è che la eq. nella spinta di $(2) \quad \sum a_{lm} y_l \bar{x}_m = 0$

così scambiando l con m e passando ai m con l

$$(3) \quad \sum \bar{a}_{ml} y_m \bar{x}_l = 0.$$

La cond. è che due le eq. (1) (2) considero cioè coeff. prop. ϵ , cui critico di p tal che

~~$a_{ml} = p a_{lm}$~~ $\bar{a}_{ml} = k a_{lm} \quad (4)$
 (con p cost.) Scambiando l con m $\bar{a}_{lm} = k a_{ml}$ cioè (con ϵ)

$a_{lm} = \bar{k} \bar{a}_{ml} \quad (5)$ cioè (paragonando $\frac{\bar{a}_{ml}}{a_{lm}}$) $\bar{k} = \frac{1}{k}$

cioè $\bar{k} k = 1$ $|k| = 1$

Porto $k = \frac{1}{\sigma}$ (punti in ∞ mesi; vari σ , $k = e^{i\theta}$)

e posso $\sigma = e^{+i\theta} \epsilon$ (punti multiplicità per mesi arbitrari)

Il non è vero che Aristotele (Pensare p. es. a
rappresenta un intero I come somma di 4 quadrati $u_i^2 + v_i^2$
cioè $I = x^2 + y^2$, giungendo dep. interi rappresente
perme quadrato)

Le eq. di volta cui (4) diventa $\frac{481}{\sigma} \bar{a}_{ml} = \frac{\sigma}{\sigma} a_{lm}$

cui $\bar{a}_{ml} = a_{lm}$. Questa significa che è possibile moltiplicare la (1) per un fattore in modo che dopo la moltiplicazione i coefficienti risultino fra loro coniugati. In definitiva la (1) si scrive (scrivendo le a in luogo delle b)

$$(E_0) \quad \sum a_{lm} \bar{x}_l y_m = 0 \quad \text{con } \bar{a}_{ml} = a_{lm}$$

è l'equazione dell'iperquadrica in grandi cui si può scrivere

$$(E) \quad \sum a_{lm} \bar{x}_l x_m = 0 \quad \text{con } \bar{a}_{ml} = a_{lm}$$

Il 1° membro di (E) - con la cond. $\bar{a}_{ml} = a_{lm}$ - scritte per i coeff. a_{lm} in certo senso è una quadratica nelle x_i - si dice una forma hermitiana. (si annulla una data form. relativa a x_i e \bar{x}_i vettore del tipo \bar{x}_i - cioè l'equazione di una catene rettilinea, oppure nulla: per altre E_0 è un doppio cono (p. 465) l'eq. d. una ambivolupina della retta, d. cui (E) d. è il pt. coniugato). Introdotta da Hermite (caso binario) Culler 47-1855 (O. I. 258) Una tale forma ha - a differenza dal esso genera - le di una forma quadratica bilineare nelle x, \bar{x} , la proprietà di acquistare esclusivamente valori reali, anche per argomenti immaginari; invero usando x arbitrarie viene un certo valore, il cui n° complesso coniugato è

$$\sum_{l,m} \bar{a}_{lm} x_l \bar{x}_m = \sum_{l,m} a_{ml} \bar{x}_l x_m = \sum_{l,m} \bar{a}_{lm} x_m \bar{x}_l$$

cui il valore stesso dei punti è reale.

* detto invece della quattro reale
d. p. 490 / due e se anni tre la notte
 $\frac{x_1}{a_{11}} = \frac{x_2}{a_{21}}$; $\frac{x_2}{a_{22}} = \frac{x_3}{a_{32}}$ stanno per un tempo mille q. d.)

Vicenza, un'iperquadrica data dalle (E) annullando una forma hermitiana definita in un punto - data delle (E₀).

Sulla (E) si vede anche bene come non sempre esista la iperquadrica fondamentale di una data polarità. Pensiamo invece a prendere per il riferimento un triangolo o tetr. autopolare (nel solito senso della geom. proj. Segre adopera il termine anche in altro senso). Allora il vertice A₁ ha (p es nel piano)

per polare il lato opposto; ma E⁰ dà per tale polare l'eq.

(con $\bar{x} = A_1$) $a_{11}y_1 + a_{12}y_2 + a_{13}y_3 = 0$ anche $a_{11} = a_{12} = 0$ etc. e l'eq dell'ovale ip. rispetto a luogo con p i

~~$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 = 0$~~ (a_{11} real)

$\sum a_{1j} \bar{x}_j y_j = 0$ (all real). Per l'ipq ho $\sum a_{1j} \bar{x}_j x_j = 0$

ma $\sum a_{1j} (u_j + v_j) = 0$ ($x_j = u_j + i v_j$). Se le a_{1j} sono

tutte di un segno esse non esiste (e non esiste). Nel

piano non si è lung. ad altre distinzioni. In caso 2 A

in segno (1 no); in S₃ ha due app. uno di un segno e l'altro

dell'opposto ha l'ipq. rovescia (costante per is. rotte α_1 e

$a_{11} \bar{x}_1 x_1 - a_{22} \bar{x}_2 x_2$ sempre

$\frac{a_{11}}{a_{22}} \frac{x_1}{x_2} \left(\frac{\bar{x}_1}{\bar{x}_2} \right) = 1$

con rotte $\frac{x_1}{x_2} = X$, $\frac{a_{11}}{a_{22}} X \bar{X} = \frac{a_{22}}{a_{11}}$ il che si risolve in

due radici per X con n° di termini di modulo $\sqrt{\frac{a_{22}}{a_{11}}}$: per sé

in \mathbb{R}^5 ind.; con per $\frac{x_1}{x_2}$: e allora i 2 piani $\frac{x_1}{x_2} = c_1$

di c_1 si ripresenta in una rotte, della cui esistenza sopra con

non è visto da dove me ∞). In caso $a_{11} > 0$ con $a_{22} > 0$ $a_{11} < 0$ $a_{22} < 0$

non si è una rotte (per parti il piano $\frac{x_1}{x_2} = c_1$ e $\frac{x_1}{x_2} = c_2$)

Qual'è la parte reale di un $q.p.s.$? cioè reale
 per cui S ha so^5 pt. di matrice con d'ordine con la so^3
 reale: è quadrice (parte reale di quadrice ordinata).
 è la $\sum_{i=1}^n x_i^2 = 0$ (i cui pt. orig. unica non sull'
~~ha~~ $\sum_{i=1}^n x_i^2 = 0$) Come sarà per la parte
 la sezione con le altre catene
 delle spazio ambico

↓ (equazioni nelle "matrici hermitiane"
 che le $q.p.s.$ per spazio...)

adesso se $x_5 = 1$ non è da righe dell'ipq. in
numeri pt. vede: non si ha in cui l'eq. $a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 + a_{14}x_4 + a_{15}x_5 = 0$
che non è soddisfacibile in pt. ~~realtà~~. Quindi l'ipq. non può
contenere rette.

Si potrebbero studiare con Segre le piri. di una
ipq. in si l'argomento ha in teoria nella teoria delle superfici
un gruppo fuchsiano ^{discriminante invariante} o un gruppo svol. lin. parte nella
variabile costruzione x [Tr. di Ric. ... p. 104], che mutano in si
una catena rettilinea (con qualche altra cond. lineare) (facendo parte
costruzione costruzione le $f(x)$ costruzione per tali gruppi). cui per
p. di più variabili - si hanno anche gruppi iperfuchsiani
di svol. lin. parte in più variabili che mutano in si in ipq.
quadriche curve o iperquadriche.

Vediamo piuttosto (Nota IV) qualche cosa sul sist. lin.
Qui nel fare le comb. lin. nascono delle complicazioni
per la cond. ant. \bar{a}_{lm} dell'eq. di una antip. - di un'ipq.
dovuta al fatto che essa non si conserva per comb. lin.
(e poi anche altre complic. ni). Partendo da

$\sum a_{lm} \bar{a}_{lm} y_m = 0, \sum b_{lm} \bar{b}_{lm} y_m = 0$, che soddisfano a quel
e combinandole lin. te. in

$$\lambda_1 \sum a_{lm} \bar{a}_{lm} y_m + \lambda_2 \sum b_{lm} \bar{b}_{lm} y_m = 0 \quad (1)$$

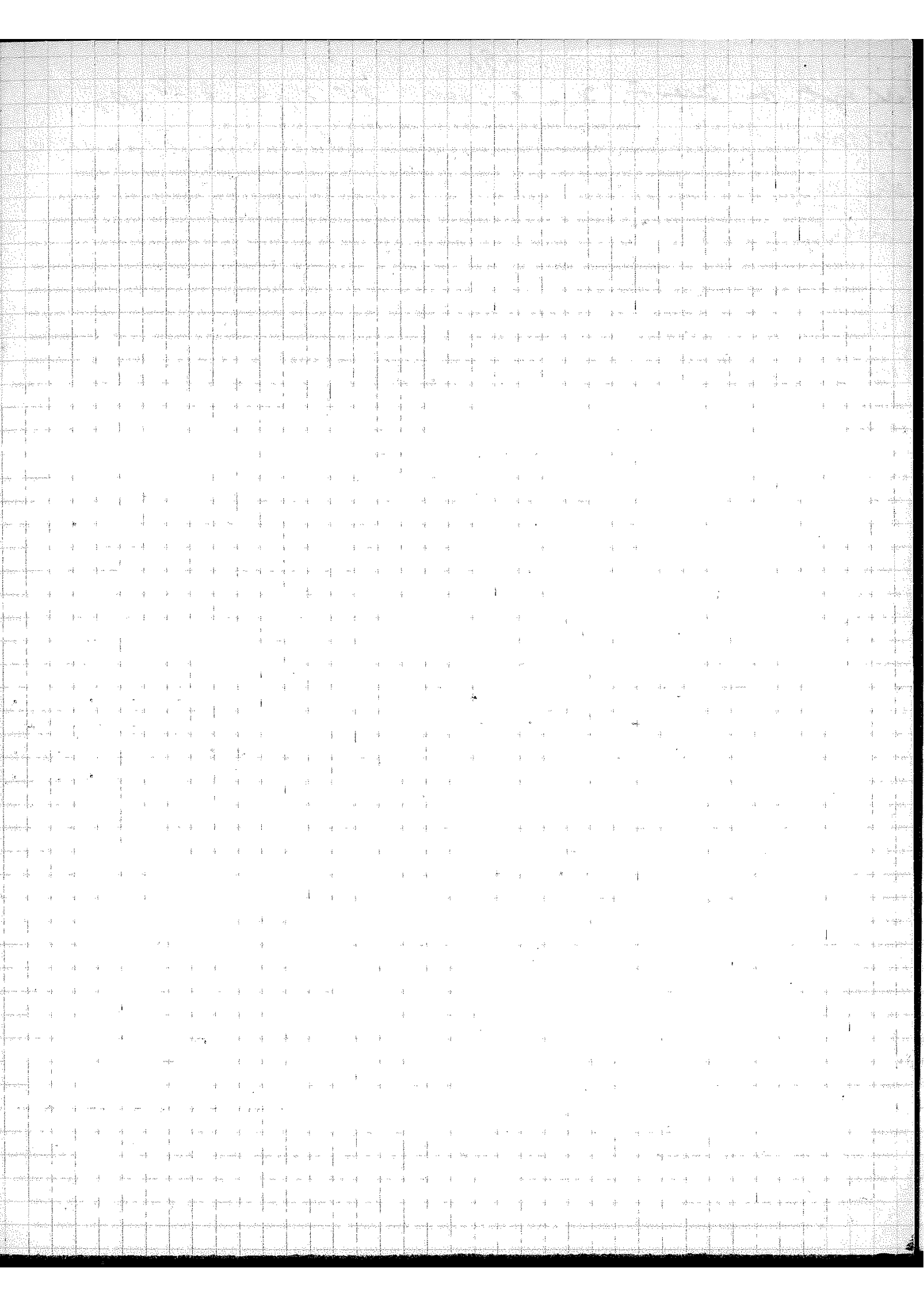
dividendo anche per (p. 484) trasformo a quelle cond. primi
mult. per un fattore σ , il che dà

$$\sigma(\lambda_1 a_{lm} + \lambda_2 b_{lm} + \dots) = \bar{\sigma}(\bar{\lambda}_1 \bar{a}_{lm} + \bar{\lambda}_2 \bar{b}_{lm} + \dots)$$

cui cond. lineari prel. guide

$$(\sigma \lambda_1 - \bar{\sigma} \bar{\lambda}_1) a_{lm} + (\sigma \lambda_2 - \bar{\sigma} \bar{\lambda}_2) b_{lm} + \dots = 0$$

Tanto un ipq. di S_1



Ora supposto, come si deve per arrivare a risultati avventi interesse che le antip.tà date siano lin.te ind., ciò esige l'annullamento dei termini in parentesi, cioè che ogni σ , sia reale, cioè che i rapporti fra le λ siano reali.

Possiamo dire che essi può limitare a prendere, nella (1) coefficienti reali. Se si prendono altrimenti essa non dà un'antipolarità, ma solo un'antiree.tà. In un sist. lin. di antip.tà individuato da $\lambda+1$ lin ind. le antip.tà sono soltanto ∞^r e non ∞^{2r} . Questo fatto, secondo il quale p' es un fascio di antip.tà ~~contiene~~ contiene ∞^r

antiree.tà non inv rie suggerisce la domanda se viceversa pressa un'antiree.tà non inv.ria, la si possa considerare in un fascio di antip.tà. Ora ciò avviene in modo unico

Infatti se un fascio di antip.tà (1) ^{operante in un sist. lin.} contiene una data antir.tà, ottenuta con certi valori delle λ , essa contiene certo la ~~antiree.tà~~ antiree.tà inversa di quella (è una proprietà che in certo modo compensa il fatto che le antiree.tà contenute nel fascio non sono tutte antip.tà)

Infatti la ^{congiata} antiree.tà inversa di $\sum k_{lm} \bar{x}_l y_m = 0$ ^(scambiato x e y) è $\sum k_{lm} \bar{y}_l x_m = 0$ ^{con $\bar{y}_l = \bar{x}_m$} e allora quella di (1) è

$$\sum (\bar{\lambda}_1 \bar{a}_{ml} + \bar{\lambda}_2 \bar{b}_{ml} \dots) \bar{x}_l y_m = 0 \text{ cui' appone } \bar{a}_{ml} = \bar{b}_{ml}$$

la quale prova che usando nella (1) i coeff.ti compl. conti dei proced.ti si ha appunto l'antiree.tà inversa. Allora partendo da A, ~~antiree.tà~~ antiree.tà non inv.ria, e volendo immergerla in un fascio di antip.tà, deve prendere l'antir.tà inversa. Se quella e questa sono risp. (v. sopra)

$$\sum k_{lm} \bar{x}_l y_m = 0 \quad \sum k_{ml} \bar{x}_l y_m = 0 \text{ il loro fascio } \bar{y}_l = \bar{x}_m$$

è un fascio di antip.tà. Invece in $\mu, \sum k_{lm} \bar{x}_l y_m = \mu \sum k_{ml} \bar{x}_l y_m = 0$

che una forma hermitiana

è reale se $V = V^*$ da

per l'annullamento

↓ che forma p. 407; el fatto

↓ se la cui natura sia

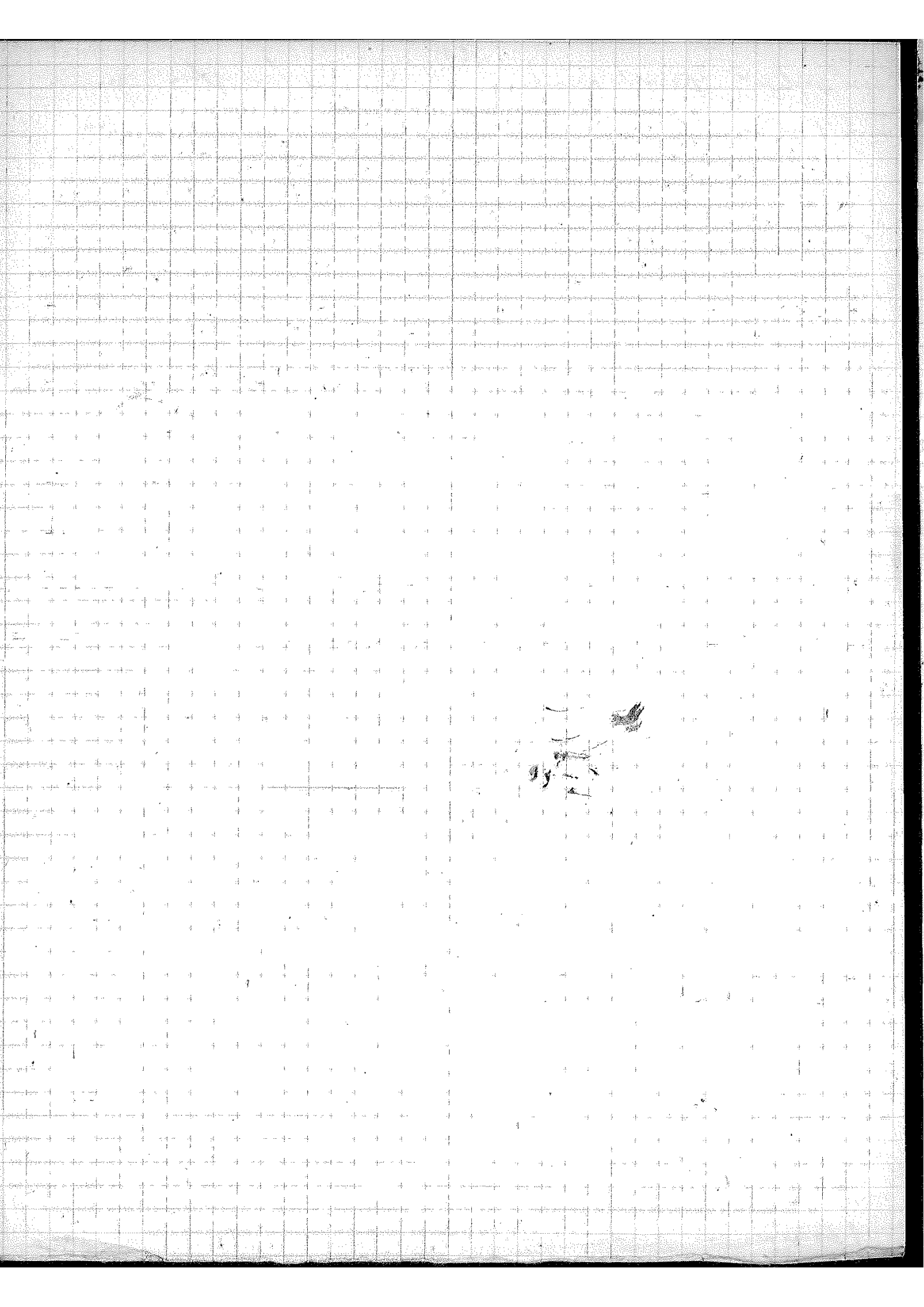
presentata per

un'antep ξ per d'pemer μ_1, μ_2 tra due iper. conic.
 Infatti allora $a_{lm} = \mu_1 k_{lm} + \mu_2 k_{ml}$ e (scambiando μ indice) $a_{ml} = \mu_1 k_{ml} + \mu_2 k_{lm}$

è risulta $a_{lm} = a_{ml}$.

Notiamo un'altra differenza con la reciprocità. Per una A di questo il luogo del pt. autore e. ci è ancora una conica, come se fosse una polarità. Qui no; per antip.tà (piana) il luogo del pt. autore e. è, se esistesse, un'iperconica. Se invece ha A , non invria, ogni suo pt. autore. (se vi è) è evidente anche per l'inversa A' e quindi per tutto il fascio AA' , quale fu ora considerato, e quindi per ciascuna delle iperconiche di esso. Quindi il luogo del pt. autore in antirepr. non invria è (se esiste) la base di un fascio di iperconiche.

È da rilevare bene il fatto che un'eq. bilineare nelle x, \bar{x} rappresenta enti geom. ci diversi secondo che è hermitiana o no ($a_{ml} = \overline{a_{lm}}$ o no) (antip. o aut. conic.). P.es. nel piano se lo è, ~~se~~ se si annulla in qualche punto, si annulla negli ∞^0 di un'iperconica; se non lo è e se si annulla in qualche punto, si annulla negli ∞^1 della base di un fascio di iperconiche (ante esistenza a partire da quel punto supposto). È anche da osservare che comunque si prenda un'antirepretà nel fascio AA' considerato, in quanto vi siano pt autorepr., il loro luogo è sempre lo stesso al variare della A nel fascio; cioè comunque si prendano λ_1, λ_2 , il luogo (è) sempre lo stesso. Per i problemi anche alla A si ottiene una repr. Degenera



scegliendo le λ, μ in modo che $|\lambda, \mu, \dots| = 0$. Nota p.es. in que-
 sti occasione che essa è l'analogo p.es nel piano della gen-
 erali delle coniche, quando si prendono due fasci ~~di~~ antipro-
 iettivi. Già il fatto che si ottengono ∞^2 punti fa preveder-
 re che non verrà un'iperconica. Eff. te ~~si verifica~~
 avendosi i fasci $A + \lambda B, A' + \mu B'$ con $\mu = \frac{\bar{\lambda} + \alpha}{\lambda + \beta}$ posse (come là)
 supporre $\mu = \bar{\lambda}$. Allora deve regere i raggi corr. ti $A + \lambda B =$
 $A' + \bar{\lambda} B'$ cioè $\bar{A} + \lambda \bar{B}' = 0$ cosicchè elim. λ il
 luogo è $\begin{vmatrix} A & \bar{B}' \\ \bar{A}' & B \end{vmatrix} = 0$ cioè $A \bar{B}' - \bar{A}' B = 0$ con A, B, \bar{A}', \bar{B}'
 forme lin. risp. nelle x e nelle \bar{x} . Se essa non è hermitiana
 (e non lo è perchè anche senza verifiche diretta darebbe ∞^3
~~3~~ punti, e qui ne ha ∞^2) si traviamo nella cond. ora de-
 te, cosicchè il luogo della int. di raggi corr. ti in fasci
 antiproiettivi complanari a centri distinti è la base di un
 fascio di iperconiche.

Studiamo appunto un momento (e così vedremo anche se
 questo risultato è invertibile) la base Q di un fascio di i-
 perconiche. Parte da un fascio di antip. tà, come a p. 491: se
 una di queste non è di iperconica fond. le, non vi può essere
 una base, perchè dall'esistenza di un solo pt base segue come
 è chiaro che ogni antip. tà del fascio ha iperconica fond. (p.
 479). Limitiamoci a studiare un fascio "generale" cioè tale
 che nel fascio

$$\lambda \sum a_{lm} \bar{x}_l y_m + \mu \sum b_{lm} \bar{x}_l y_m = 0$$

vi siano tre antirec. tà degeneri, cioè l'eq. ne $|\lambda a_{lm} + \mu b_{lm}| = 0$
 abbia tre radici distinte. Siccome $\bar{a}_{lm} = a_{ml}, b_{lm} = b_{ml}$

Se l'inv. ha natura di ragg. univ. l'op. ϵ f. ind.
 dipende certamente dai suoi co' punti. Se no, no.

E così, più gen. te per un'antiree. tà degenera, ancora
 analog. te (degenera sempl. te) Segre I n. 10) consiste
 in questo Si hanno due fasci di centri P e P' riferiti in
 un'antipr. tà; e a ogni pt. M corrisponde l'onologa per P'
 della retta PM . Se l'antiree. tà diventa antip. tà i due fas
 sci P e P' si sovrappongono in un'antinv. no \downarrow .

spans da quelle q. $\left\{ \begin{array}{l} \lambda_{q_1} + \mu_{q_1} \\ \lambda_{q_2} + \mu_{q_2} \end{array} \right\}$ a quelle due ke

i coeff. $\lambda_{q_i} + \mu_{q_i}$ $\left\{ \begin{array}{l} \lambda_{q_1} + \mu_{q_1} \\ \lambda_{q_2} + \mu_{q_2} \end{array} \right\} = 0$ cioè quella stessa - salvo le scansioni delle orig. virtuali - cioè è un'equazione a coeff. reali. coesistenza delle due radici o tutte sono reali, o una sola, e le altre due conj. con. \bar{q} .

Vediamo le varie possibilità I) 1 rad. ing. reale e 2 ing. con. \bar{q} . Quella appunto per λ/μ è reale da una antip.^a degenera (p. 493). Un'antip.^a degenera (simplificando) è, come si troverebbe ang. te alle polarità degeneri, un'anti involuzione in un fascio di rette (cioè ogni pt. ha per con. ti i pt delle rette corr. te nell'antiinv alla congiungente del pt col centro del fascio, pt singolare per l'antip. ta de genere). Qui avremo questa antip. ta con pt singolare ~~reale~~

Invece le altre due antire. ta degeneri (certo non antip. ta perchè per esse λ/μ è non reale) ~~avanno pt. singolari B e~~

~~queste~~ sono inverse l'una dell'altra perchè l'inversa della prima corrisponde a un valore di λ/μ ing. conjugate ~~esse~~ (P. 49)) cioèchè è appunto la seconda). La prima

è conista (v. costes) d'una antip.^a ta col fan M AN cioè M e N con pt sing. : l'inversa cioè l'altra avrà quattro pt. sing. . Allora per avere la

bare del fascio sono appresi p. 495 dove appunto in quel fan si dirimete da una prov. e della antire. A e della sua inver era lo stesso partem delle bare del fascio o del luogo dei pt. autore. in A. Ora ogni pt. deriva da due raggi envelopici dei fan antiprivi M e N ; quindi attribuita le bare A certo esiste \bar{q}

L un Δ autopolare nel fascio, come per i fasci
di centri. Teorema,

1) Se in I c'è un punto c comune, I è il
il B esiste per un punto del fascio le cui

$$\begin{matrix} \text{Lp}_1 = \Sigma a_i x_i y_i & \text{Lq} & \text{che da le centri,} \\ \Sigma b_i x_i y_i & & \end{matrix}$$

$$\begin{matrix} \text{degno } \left| \begin{matrix} \mu a_1 + \nu b_1 \\ \lambda a_2 + \mu b_2 \\ \lambda a_3 + \mu b_3 \end{matrix} \right| = p \end{matrix}$$

con μ, ν reali. Siamo dunque in questo caso:

è generabile da due fasci antiproiettivi, invertendosi e
si in questo caso il risultato di p. 497.

II) Siano invece le tre radici reali C.s. ognuna con
di queste con (terminano con l'occamio) e non nel numero reale

due ora a un'antipolarità degenera. La prima abbia pt sin-
golare Δ L e le altre M, N. Rispetto alla l.a i pt coniuga-
ti di Δ sono indeterminati, rispetto alla seconda quelli
di Δ ; quindi Δ e Δ_1 sono coniugati rispetto a queste due e
quindi rispetto a tutte le antip.tà del fascio. Quindi $\Delta \Delta_1$

è triangolo autopolare rispetto a tutto il fascio. Se lo
si assume per fondamentale, ha per le antip.tà le forme
esponiche di p. 489. Distingue ora due sottocasi:

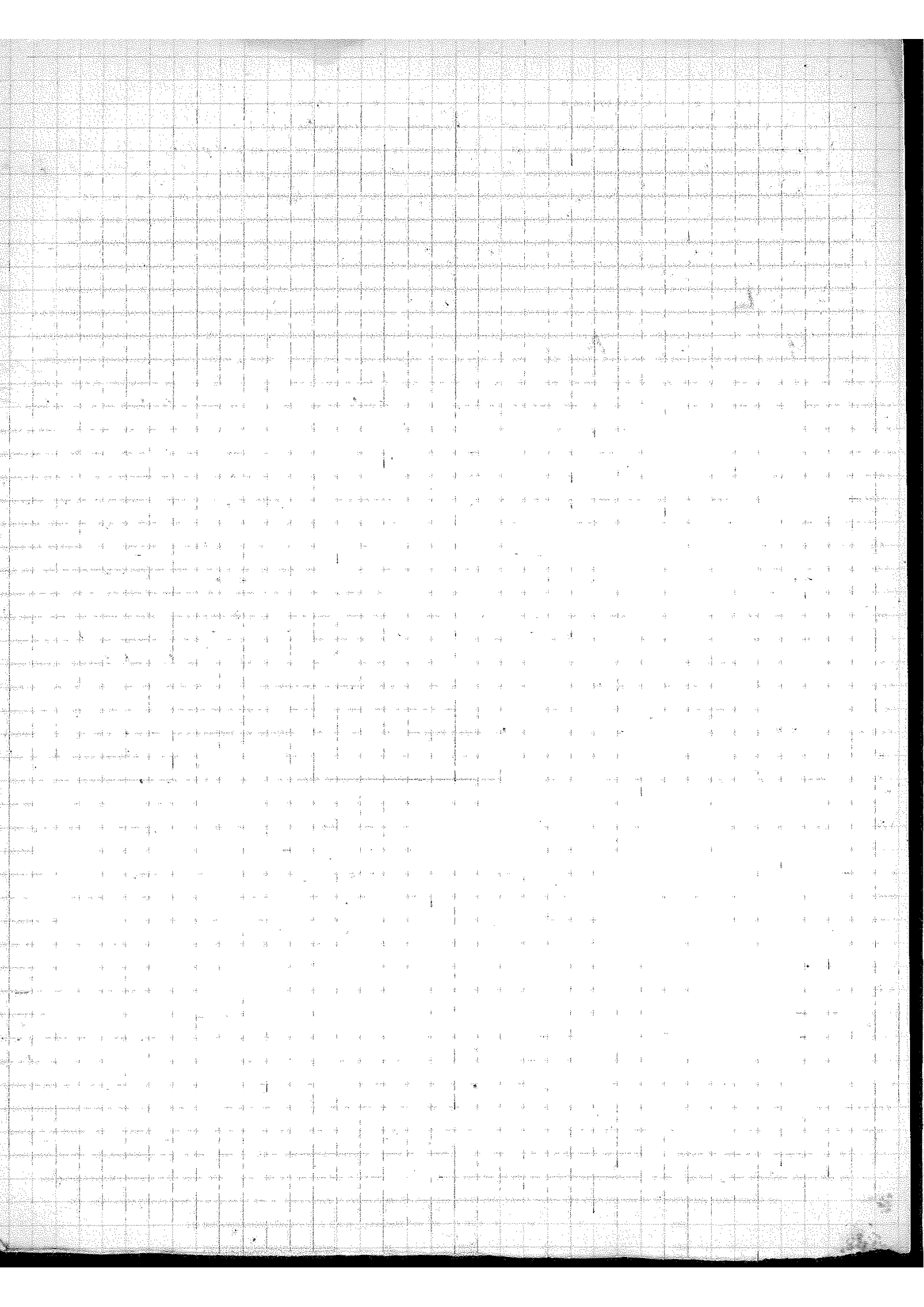
II₁) esiste nel fascio almeno una antip.tà senza iper-
conies fond. Allora la base Q, come si è già detto, manca
La possibilità del caso si ha individuando p.es. il fascio
con $a, x, y, + a, x, y, + a, x, y, = (a_i > 0)$ e un'altra anti-

II₂) TUTTE le antip.tà del fascio abbiano ip.es fond.
Ciò avviene allora in particolare per le antip.tà degeneri
considerate. Ognuna di queste ha dunque ip.es fond.
costituite da una catena in un fascio, con centri risp.

L, M, N. Considero il fascio determinato da due di queste, e
allora vedo che esso ha una base che si trova segnata o
ogni retta della catena nel fascio L con ogni retta del
la catena del fascio M. Ho dunque una base, formata dagli
 ∞^1 pt. intersezioni delle ∞^1 con le ∞^1 rette delle due
catene. Questa base Q nat.te si potrebbe trovare in modo

analogo partendo da L, N; o M, N. i suoi ∞^1 pt. si ripartisce-
no in tre modi diverse in ∞^1 catene su ∞^1 rette di un fa-

scio. Ma questa base Δ non risulta più quattro antiprio



lettivamente con due fasci. Quindi dei tre tipi di fasci di antip.tà, solo il primo ha una base generabile antiprettivamente.

Antip.tà spaziali
 Anche i fasci di ~~antip.tà~~ sono studiati da Segre in un ordine di idee analogo. E così, a lungo, nell'ultima parte della Nota IV ~~antip.tà~~ le reti di antip.tà ^{accusate} piane. Qui la base di una rete che si presenta solo nella rete non vi è nessuna antip.tà priva di ipercones fond. lo ~~si et~~ tiene pensando che ogni suo pt P, essendo autorepr. per tutte le ^{anti} polarità e quindi per tutte le antire. della rete va intanto ricercato fra i pt che rispetto a queste amettono in comune un pt. reciproco (cioè a rette reciproche formanti fascio). Un tale punto x , in relazione alle

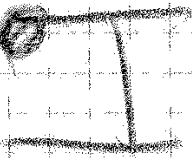
(1) $\sum a_{ij} x_i y_j = 0 \quad \sum b_{ij} x_i y_j = 0 \quad \sum c_{ij} x_i y_j = 0$
 è evid. te tale che (clicca le x le y)

(2)
$$\left. \begin{array}{l} a_{11} y_1 + a_{12} y_2 + a_{13} y_3 \\ b \\ c \end{array} \right\} \begin{array}{l} a \\ b \\ c \end{array} \left. \begin{array}{l} e \\ b \\ c_0, y_1 + b_0 y_2 \end{array} \right\} = 0$$

Quindi i pt y si trovano su una cubica γ con questa equazione. ^{è lo stesso x} il pt comune alle rette corr.ti e quindi anche alle polari; la relazione fra y e X è simmetrica, e cioè che anche X sta su γ . Nasce così su γ una corr.za

fra y e X , univoca. Era un σ algebrico: simmetria le
 (2) $\sum a_{ij} x_i y_j = 0$ nell' x e si riduce alla prima se x_i linearmente nelle x_i in x_1, x_2, x_3 con proporzioni.

↓ o (proiezione in fascio di rette inv. in
piano reale) nel piano di Saussure

Staudt

(proiezione di rette r inv. di 2° specie
e rappresentazione $ppqT$ o $ppmP$ con la retta reale
per cui, app. cc a r e T : è la rapp. di Segre
di Staudt)

delle y . E viceversa. La T non è birazionale, ma si può chiamare antibirazionale (prodotto di una biraz. per un coniugio). La base ~~delafacade~~ della rete è dunque, in quanto esiste, la totalità dei punti uniti della trasf. ne antibiraz. T sulla cubica γ ; ed essa risulta (se esiste) una ∞' di punti, cioè è un (particolare) file (così appunto chiamò S. gli enti iperalg. e i sempl. te. infiniti).

Piuttosto di seguire S. in questo studio particolare dirò qualche cosa dell'altro lavoro già citato LE RAPPRESENTAZIONI REALI DELLE FORME COMPLESSE E GLI ENTI IPERALGEBRICI dove si trovano dei fatti più generali. Ho già accennato alle rapp. ne degli ∞ pt complessi di una retta nel piano di Gauss (con eccezioni) e sulle sfere di Riemann (senza eccezioni) e sulle rette di una egr. za I neare.

E anche abbiamo visto ($p \left\{ \begin{smallmatrix} 541 \\ 42 \end{smallmatrix} \right\}$) p. es che essa diventano le catene della retta e le corr. ze proiettive e antiproiettive su questa nel piano di Gauss. Rappresentazioni di questo genere possono riuscire particolarmente utili nello studio degli enti iperalgebrici; pensare p es all'utilità del piano di Gauss in tante questioni. Segre si è proposto di dare e studiare queste rappresentazioni anche per le forme non

di 1.ª specie, e di utilizzarle effettivamente nello studio delle p.tà geometriche da lui considerate.

iperalg. veniamo subito all'analogo del piano di Gauss per il piano complesso; meglio ancora per evitare le ecce

Drapp. in d. Baum in sun large

zioni ~~di~~ all'analogo della sfera di Riemann. La pri

(cambio della rapp. - v. Gauss p. 2.)

na idea ~~potrebbe essere~~ quella di rappresentare il punto

$x + iy, u + iv$ col punto di $S_4(x, y, u, v)$ (ma si hanno le eccez

zioni per i punti all'infinito). Questa rapp. ⁱⁿ volendo si

può ottenere come caso particolare di questa (cfr. e ridiana

p. 451 per la F.). In S_4 reale punto per F_2 tipico e pian

per retta reale r img. e sphera alle conjugate

ogni tale piano π ha un con $\bar{\pi}$ per r e i due

piani si incontrano in un punto, reale come pt. $\pi \bar{\pi}$.

E viceversa ogni reale... Ho un con per due brin e

tra i π conjugate per r e i pt. reale di S_4

(in sostanza ogni piano π per r comprende 2

due punti reale) Vi è più il plurimo che di

(e altre come la biunivocità) che un piano π per

r abbia più di un punto reale. Piano reale

addirittura con più con punti intersec anche

$\bar{\pi}$, sphera come con r . Ma un piano π img. di S_4

può come img.

{ di 1° specie se lo congiunge $\bar{\pi}$ di S_4 .

{ " 2° specie ... delle S_4 conjugate.

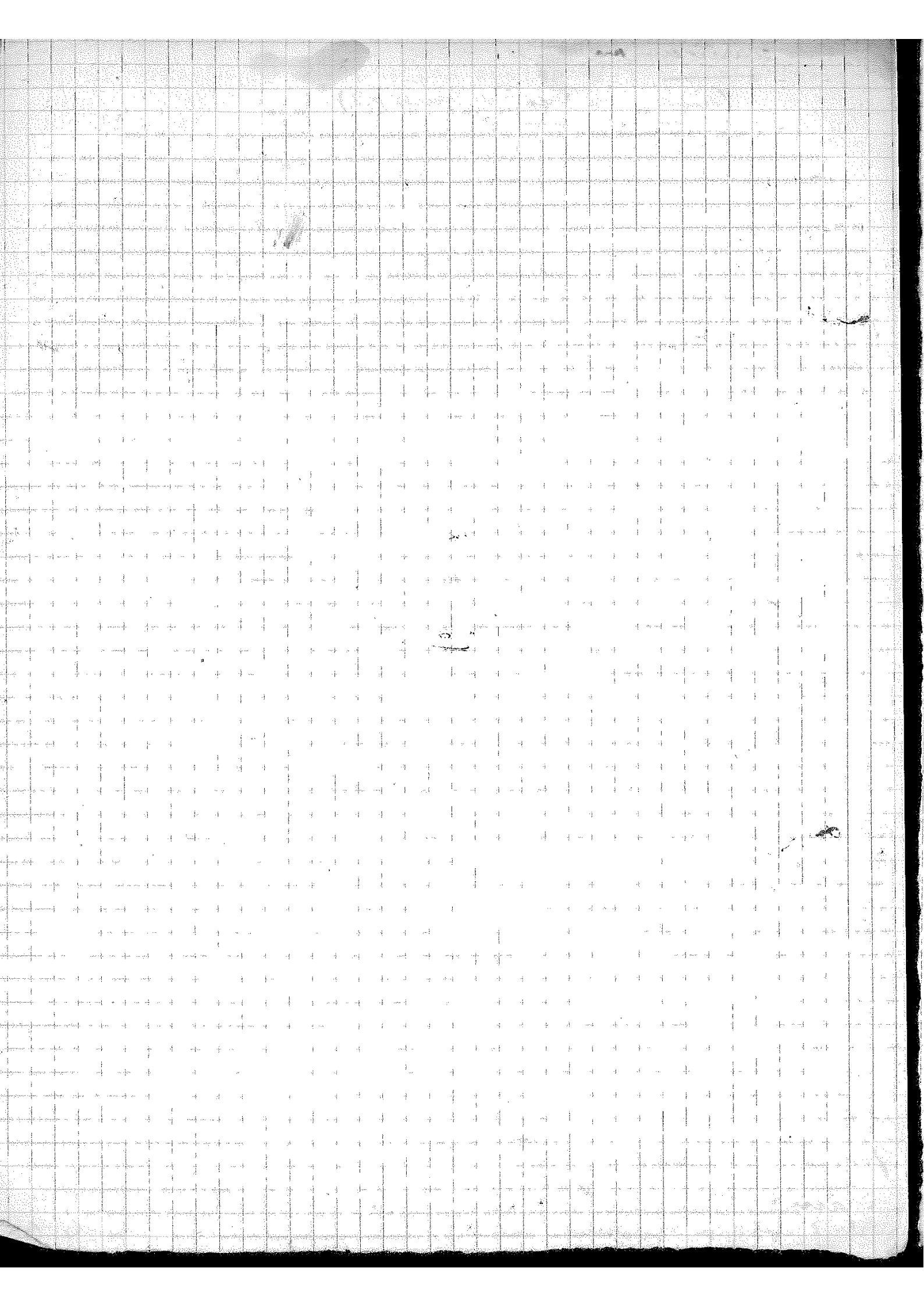
(e le spazio superiori si avrebbe anche di 3° specie).

Ora se π è di 2° specie: tutte va ben, un punto avere

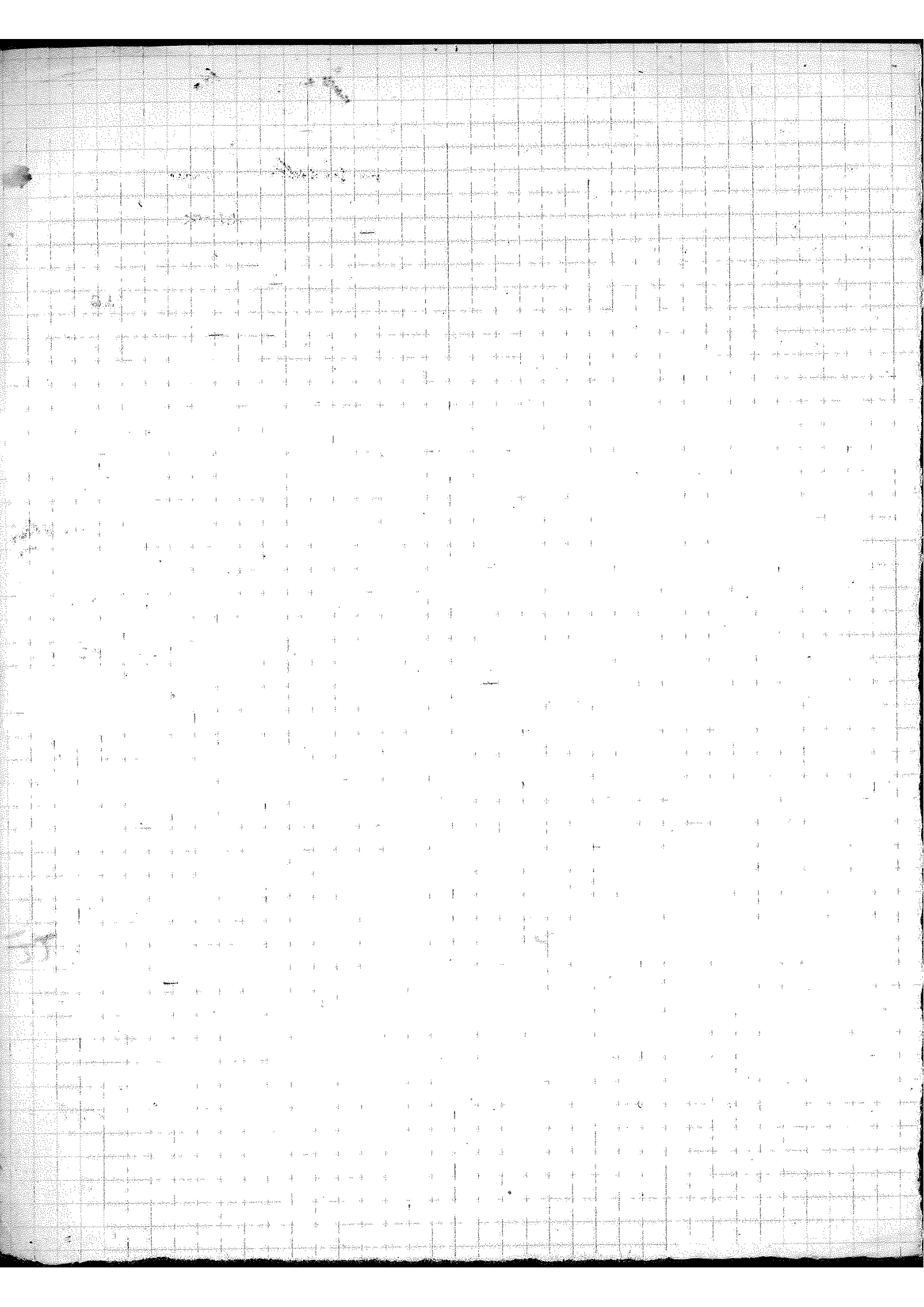
più di un punto $\pi \bar{\pi}$. Si invece π è di 1° specie

i punti $\pi \bar{\pi}$ costituiscono tutta una retta, evit reale

e quindi con ∞ punti reale. Ogni tale piano congiunge due con



duce invece che a un punto reale immagine a una retta reale immagine (retta reale appoggiata alle r, \bar{r}) con ciascuna delle quali è complanare. I piani eccezionali della rete, ognuno α dei quali è *sta nello S_3* incidente alla \bar{r} (con cui, come con π , *sta in uno S_3*) sono piani per r nello S_3 $r\bar{r}$; e viceversa ogni piano di tale fascio (avendo il coniugato per \bar{r} nello stesso S_3) è eccezionale. Quindi sono i piani di un fascio. Riprendendo come F_2 un piano *congr.* punteggiato (da cui quella rete fosse ottenuta per proiezione da r) si ha che ogni punto di questo ha un punto reale immagine in S_4 , risu tando però nel *congr.* stesso una retta *m* di punti eccezionali, ai cui singoli punti *congr.* corrispondono le rette reali della congr. lin ellittica di S_3 avente per direttrici r, \bar{r} . Questa rapp.ne dei punti di α e il piano α sulle S_4 cosa fa corrispondere a una retta di α , sia $t \neq m$? Cioè ai piani di un fascio per r , contenuti in uno S_3 \mathcal{T} per $r \neq r\bar{r}$? Ognuno di essi conduce a un punto reale contenuto in \mathcal{T} e viceversa. Dunque si avranno come immagini i punti reali \mathcal{T} , cioè i punti del piano reale \mathcal{T} che stando in \mathcal{T} con r è incidente a r , e così a \bar{r} . Quindi una retta t di $\alpha, \neq m$ ha per immagine un piano reale *congr.* appoggiato a r, \bar{r} . Anzi, resta così subordinata una rapp.ne dei punti complessi di t sui punti reali di quel piano, che si vede *sta calmamente* essere una rapp.ne di Gauss (in senso largo) (dove P , su t equivale a dare un piano per r entro \mathcal{T} , e il suo coniugato).



le sue tracce sul piano T , ⁵¹¹⁻ che se pure entrano in una
 retta ~~tra~~ ^{tra} ~~ing. con le~~ ^{ing. con le} ~~variabili in~~ ^{variabili in} ~~funzioni~~. ~~Il punto~~ ~~di~~ ~~ella~~ ~~con~~
~~vincolo~~ ~~in~~ ~~che~~ ~~caso~~ ~~si~~ ~~può~~ ~~considerare~~ ~~la~~ ~~retta~~ ~~di~~ ~~fig.~~ ~~11~~ ~~alla~~
~~vicina~~ ~~e~~ ~~una~~ ~~rapp.~~ ~~che~~ ~~si~~ ~~trova~~ ~~col~~ ~~aiuto~~ ~~di~~ ~~Staudt~~ ~~(p. 19)~~

Se quanto ora si disse si particolareggia adottando come retta
 r dello S_4 (x, y, u, v) la retta $\begin{matrix} x+iy=0 \\ u+iv=0 \end{matrix}$ si vede come
 a p. 441 che si ha proprio la rapp. ^{S_3} fra piano e S_4 in cui
 il punto $x+iy, u+iv$ corrisponde (x, y, u, v) , cioè rapp. di
Gauss p.d.

Questa rapp. ni avendo el. ti eccezionali, Segre ha cercato
 di sostituirle con altra che non ne abbia. Tale è per le
 rette complesse la rapp. di Staudt. Vediamo allora di esten-
 derla. Richiamarla. In essa in sostanza si rappresentano i pt
 complessi di una retta con le rette reali per essi, e le ecce-
 zioni si evitano facendo in modo che per un punto non passi
 mai più di una retta reale, cioè il pt non sia reale, cioè la
 retta sia ing. di 2.a specie. Per fare l'analogo, rappresen-
 tiamo i punti complessi ^{P} di un piano ^{α} mediante la retta reale
 per essi. Ma se vogliamo evitare eccezioni, bisogna fare in
 modo che per un punto ^{P} del piano non passi mai più di una ret-
 ta reale. Quindi sono da escludere i piani reali, e anche quel-
 li che anche non essendole contengono punti reali, cioè i pia-
 ni ing di 1.a e 2.a specie (p. 507). E' invece da prendere come
 piano α un piano di 3.a specie che evid. te non ha pt reali.

Naturamente altre ~~tracce~~ ^{tracce} ~~assumono~~ ^{assumono} ~~che~~ ~~spesso~~ ~~contiene~~
 altre ~~con~~ ~~St.~~ ~~Pelloni~~ ~~non~~ ~~si~~ ~~può~~ ~~non~~ ~~si~~ ~~può~~ ~~non~~ ~~si~~ ~~può~~

Handwritten notes on a piece of paper pasted onto the left side of the page. The text is mostly illegible due to blurring and fading.

che in particolare poter può con la
opera di Fuemann. Si paragona così dal
la rapp. di Härdt a quella di Piemann
Chi partecipa dalle rapp. di Härdt
generalizzate a quella di Piemann
generalizzate

Allora ogni suo pt P ~~è~~ retta p reale per esso, app.ta nst.te anche al piano α , ^o viceversa ogni tale

retta p ~~è~~ reale e app.ta ai piani α e quindi in

tecolare α , ha con questo comune un pt ~~è~~ ing. P. Ripetiamo che in questa rp.ne (di Staudt generalizzata) **NON VI SONO ELEMENTI ECC ZIONALI**. Da essa (ma allora si

ripresentano questi) si può passare alla precedente segan

do, in S5, mediante S4 reale generico. Allora ogni retta p

da come traccia un punto reale P', e si ha rapp.ne dei pt P sui punti reali P', che coincide ^{in S4} con la pree.te (α e $\bar{\alpha}$

da nro con tracce su S_4 di rette tang. cur $\gamma, \bar{\gamma}$: ogni P de retta p che con α di S_4 αp segna S_4 in piano per α . La sua ^{in S4} col con. $\bar{\alpha}$ di compare in quella prima rapp. e il punto P' che sta nullo S_4 , e sta nullo S_4 αp stando a P)

Ma conviene rimanere alla rapp.ne senza eccezioni. Tutt'al

più ~~è~~ si può modificare in modo che gli enti rappresenta

tivi dei punti complessi di α siano punti anzichè rette.

Si può prendere come guida il caso delle F1, dove si ha una egr.za lin. ellittica. Come già si è accennato a p.

455 essa si può rappresentare nei punti di una quadrica. Ma anche direttamente, con formule che poi estenderemo al caso delle F2 si può ragionare così. Pensiamo al momento

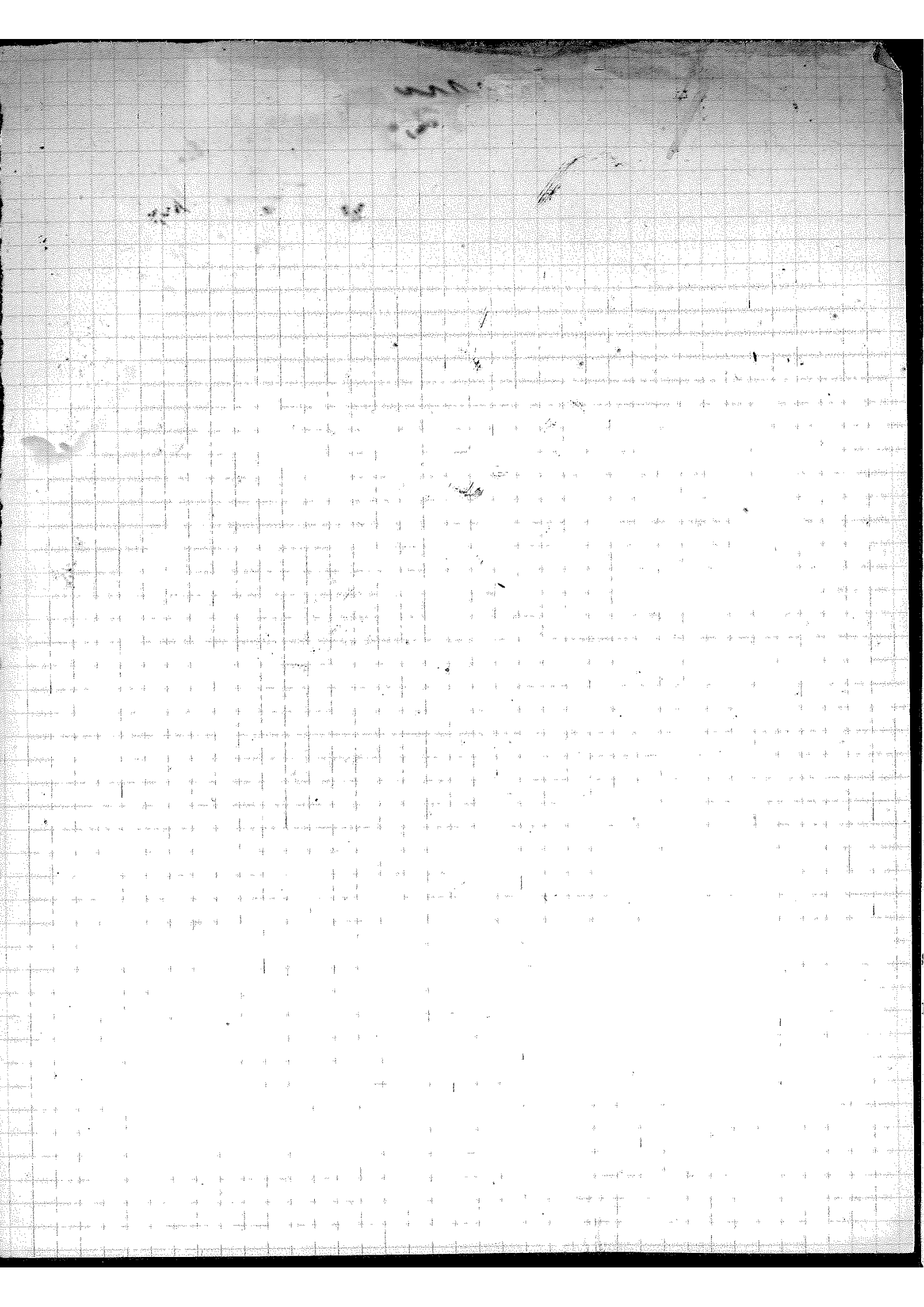
a una congruenza lineare qualunque di direttrici r, s: vi è

una corr.za biunivoca senza eccezioni tra le rette della egr

e le coppie di punti M, N variabili risp. su r, s. Ora a que

ste coppie di punti lo posso sostituire una varietà in corr

za biun.ca con esse, senza eccezioni, e avrò id fra i pun ti di questa ~~è~~ le rette della egr.za. Tale varietà si può



prendere così. Se su r e s assumo coord. reali risp x_1, x_2 e y_1, y_2 , prendo poi in una S3 le 4 X con

$$X_{11} = x_1 y_1, \quad X_{12} = x_1 y_2, \quad X_{21} = x_2 y_1, \quad X_{22} = x_2 y_2 \quad (1)$$

Dati M N è dato X e viceversa. Quindi X descrive una sup. nelle cond. richieste. Essa è evid. te una quadrica Q

$$X_{11} X_{22} - X_{12} X_{21} = 0 \quad (2)$$

Precisamente, i suoi punti complessi sono ing. delle rette complesse della congruenza lineare. Precisiamo ora nel senso che questa sia ellittica e che ci interessino le sue rette reali.

Vuol dire che r e s sono ing. cont. cioè $s = \bar{r}$, e su esse $N \equiv \bar{M}$. Ora le ∞^4 coppie di punti MN sono solo queste ∞^4 che ci interessano. Se prendo i rifer. ti, come si può, su r e s ing. cont. uno dell'altro, sarà $y_1/y_2 = (x_1/x_2)$ e possiamo dire $y_1 = \bar{x}_1, y_2 = \bar{x}_2$; e sono questi i soli valori che dobbiamo separare allora nelle (1). Posto $\frac{x_1}{x_2} = u + iv, \frac{y_1}{y_2} = u - iv$ si ottengono in definitiva della Q i punti $(x_1 = u + iv, x_2 = 1, \dots)$

$$\rho X_{11} = u^2 + v^2, \quad \rho X_{12} = u + iv, \quad \rho X_{21} = u - iv, \quad \rho X_{22} = 1. \quad (3)$$

con u, v reali. ~~...~~ Ora le coord. X in S3 si possono prendere in modo che per i punti reali siano X_{11} e X_{22} reali, X_{12} e X_{21} ing. cont. Basta per questo riferire tale sistema a uno Y reale con $Y_{11} = X_{11}, Y_{22} = X_{22}, Y_{12} = \frac{X_{12} + X_{21}}{2}, Y_{21} = \frac{X_{12} - X_{21}}{2i}$

Se facciamo così, gli ∞^4 punti della Q dati dalle (3) sono reali, e la Q rispetto al rifer. to reale Y ha l'eq. ~~$X_{11} = Y_{11}$~~

has. di (3)

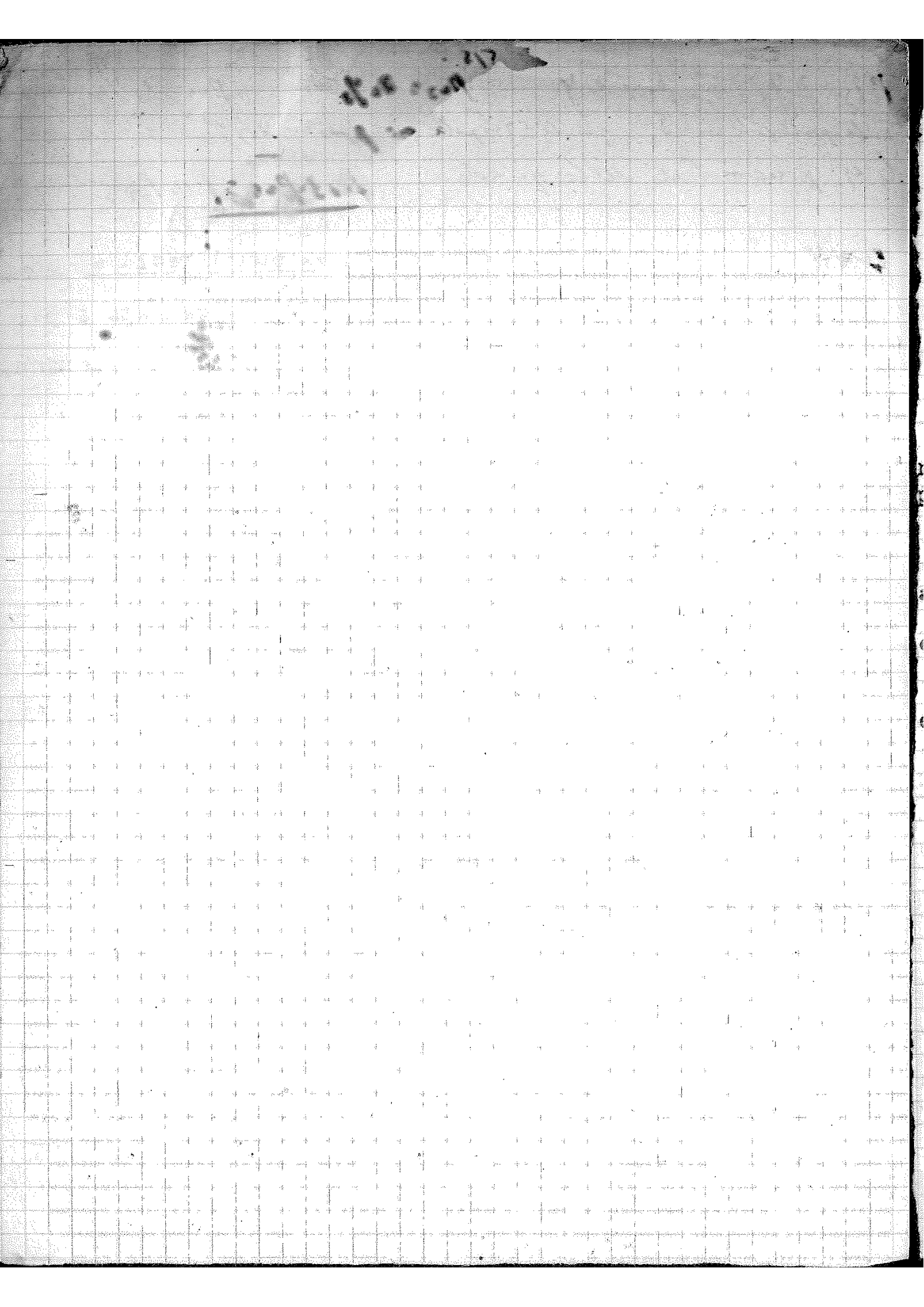
$$Y_{11} Y_{22} - Y_{12}^2 - Y_{21}^2 = 0. \quad (4)$$

$$\begin{aligned} X_{12} &= Y_{12} + i Y_{21} \\ X_{21} &= Y_{12} - i Y_{21} \end{aligned}$$

100-100-100

100-100-100

100-100-100



Essa è l'eq. di una Q a punti ellittici (seguire p es col piano tgte $X_{ij} = 0$). In definitiva si rappresentano così senza eccezioni ~~le~~ ^{reali} le rette della sgrzs lin ellittica ~~ad~~ (cioè i pt complessi di una retta) nei punti reali di una quadrica a punti ellittici. E' rapp.ne già accennata a p.

447, e del resto quella che si ha nella sfera di Riemann, esposta così per generalizzarla ora come segue. Facciamo ora l'analogo per le rette p app.te ai piani α $\bar{\alpha}$. Anche qui partiamo da due piani α $\bar{\alpha}$ qualunque sghembi e dalla rapp.ne delle rette ad essi appoggiate, nelle coppie MN di punti di appoggio (senza eccezione). Poi sostituire a questa varietà di coppie di punti una di pt. in corr.za biun.es con essa. Prendendo ora coord. proli $\alpha, \alpha_2, \alpha_3$ e $\gamma, \gamma_2, \gamma_3$ risp. su α e su $\bar{\alpha}$

si formano poi i prodotti

$$X_{ij} = \alpha_i \gamma_j \quad (1)$$

(nove in tutto). Assunte le X come coord proli in S^8 , ho in questo la V_4 (nat.te 4 dim complesse) rappresentata parametricamente dalle (1): i suoi punti sono in corr.za biun senza eccezioni colle coppie M,N. Come si è detto nel corso prece.te

è una V_4^6 razionale dello S^8 . ~~La sua natura~~ (già studiata dallo stesso Segre in una Nota del Rend di Palermo 1891: Sulle varietà che rappresentano le coppie di punti di due piani e spaziali). Comunque le (1) mostrano che alle coppie MN con M fisso corrispondono i punti di un piano, e così.... Nascono due schiere dopp.te inf.te di piani, ciascuna delle quali ricopre

74 (e la stessa, assumendo cond. pari ky
Avanti \bar{y} anche al piano $(y) \in \mathcal{P}$).

Definizione

Si sono due effettivamente, vicine opere \mathcal{P} , reale
della V_6 prossime da una coppia $M \mathcal{P}$: pari.

Altre $x_1 = x, y_1$ reale x_2, y_2 e x_3, y_3 sono con \bar{y}

risultato.

$$\frac{y_2}{y_1} \quad \text{e} \quad \frac{x_2}{x_1} \quad \text{sono con } \bar{y}$$

una parte $p \in \mathcal{P}$, $x_1 = y_1 = 1$, $y_2 = \bar{y}$, etc etc.

la varietà (generalizzano le schiere di una Q , di cui la varietà stessa è evidente una generalizzazione); due piani di schiera diverse si incontrano in un punto (pensare a dare risp. M, N), della stessa schiera no (pensare a dare due diversi M). È importante osservare che i piani di ciascuna schiera sono tagliati da quelli dell'altra in sistemi omografici, cosicchè ha senso parlare di riferire una

tale schiera omograficamente a una F_2 , o a una schiera analoga o in particolare a sè sostituendole sempre il piano

(UNO QUALUNQUE) in cui essa sega un piano dell'altra schiera.

La p.tà si vede sulle (1). Fissare un piano di una schiera vuol dire fissarvi p. es le x , siano le X' ; fissare un

altro piano id id vuol dire x'' : in ciascuno dei piani le y sono coord. proj. ve e riferire i piani a parità di y (cioè $y = y'$ in quanto segati da un piano variabile nell'altra schiera) vuole appunto dire riferirli proiett. te. Poi, come nel caso prece. te bisogna particularizzare nel senso che β

$\cong \bar{\alpha}$ e interessano solo gli $N \cong \bar{M}$. Quindi adottati sui due piani sist. di riferimento ing. coniugati uno dell'altro sono da assumere

cosicchè $X_{11, \dots}$ sono reali, mentre $X_{12} = x, \bar{x}_2$ e $X_{21} = x, \bar{x}_1$ risulta

no ing. coniugati. Anche qui possiamo e. s. prendere il sistema di rifer. te X_{ij} (proprio nello stesso modo di là) che per i punti reali siano X_{11} ecc reali e X_{12}, X_{21} coniugati

uno dell'altro. Allora sulla V_3^6 si hanno ∞^4 punti reali in corrispondenza proprio alle coppie $M \bar{M}$. Dunque le ret

te p cioè i punti P complessi del piano α si rappresentano

biunivocamente senza eccezioni nei ∞^5 punti reali della V_3^6

attualmente considerata. E la rapp. $\alpha \rightarrow \bar{\alpha}$ si chiama

quadruplo

Inverso se $M(x)$ e $N(y)$ sarà $\bar{N}(\bar{y})$ e $\bar{M}(\bar{x})$ ossia

onè $X'_{11} = \bar{x}_1, \bar{y}_1 = \bar{X}_{11}$

$$X'_{12} = \bar{y}_1, \bar{x}_2 = \bar{X}_{21}$$

una in funzione di y reale per x reale. Am e p. 5/5

$$y'_{11} = \bar{y}_{11}$$

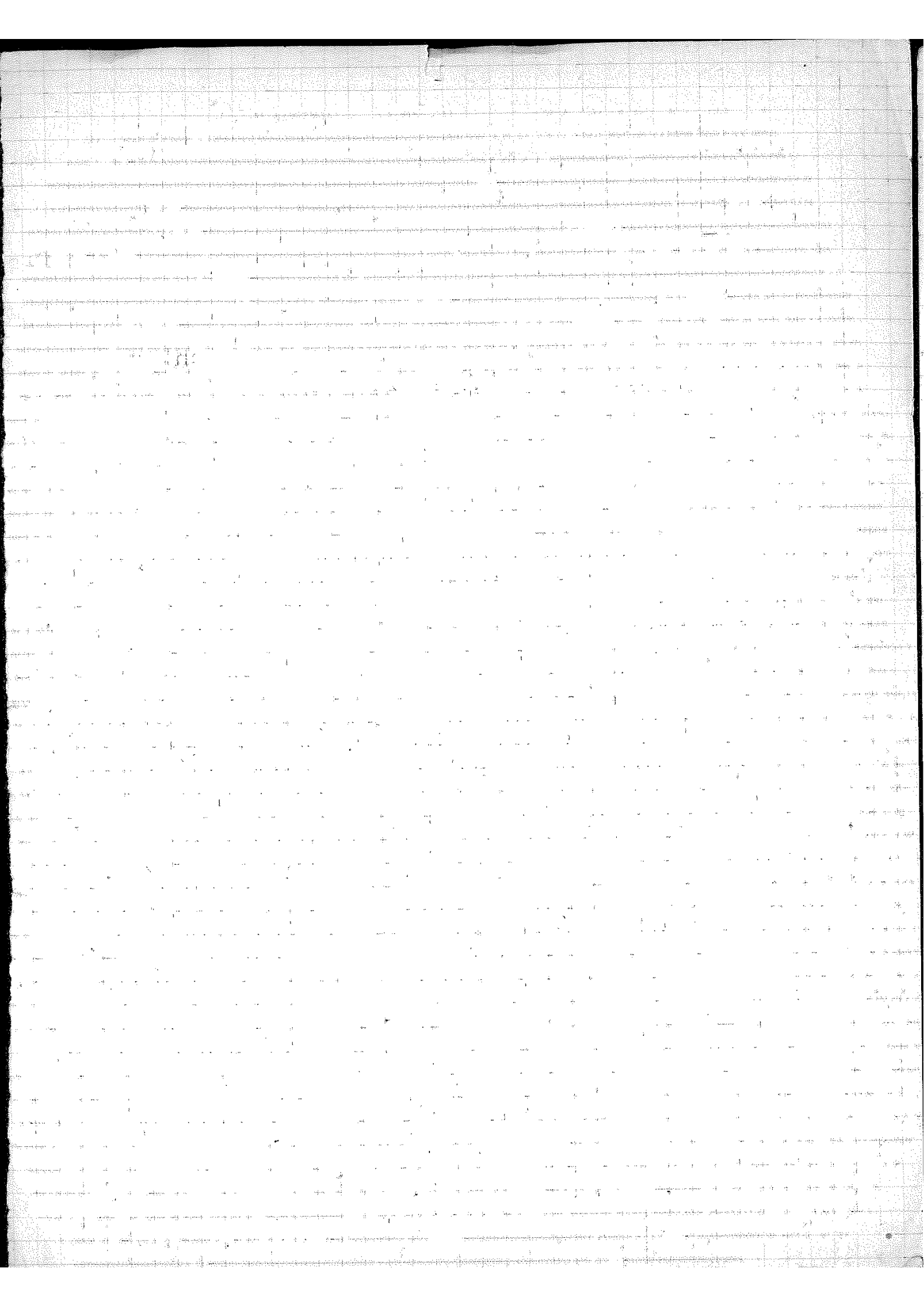
$$y'_{12} = \frac{X'_{12} + X'_{21}}{2} = \frac{\bar{x}_2 + \bar{x}_1}{2} = \bar{y}_{12}$$

$$y'_{21} = \frac{X'_{12} - X'_{21}}{2i} = \frac{\bar{x}_2 - \bar{x}_1}{2i} = \left(\frac{\bar{x}_{12} - \bar{x}_{21}}{2i} \right) = \bar{y}_{21}$$

Ora le due schiere di piani della V_4^0 sono tutte di
 piani ing.ri; perchè ~~esse sono tutte~~ se la coppia MN ha per ing il pt A
 la coppia \overline{NM} ha per ing. il pt \overline{A} ; e sicchè quella per M fis
 so ha per ing un piano e questa per \overline{M} fissa il piano coniu
 gato; due piani coniugati sono dunque in due schiere opposte
 onde segue che ogni piano è ing. e precisamente ha il suo
coniugato nella schiera opposta. Volendo, la rapp.ne così ott
 tenuta per F2 si può esporre così: come F2 si prende una
 schiera della V, e ogni suo piano si rappresenta col suo
 punto reale, in cui esso taglia il piano coniugato, esistente
 nella schiera opposta.

Riassumo ancora qualche p.tà relativa alla rapp.ne

che precede: a) la V_4^0 rappresentava le coppie di pt α ^{MN}
 β . ~~Quanto~~ Per M fisso si ha un piano, per M variabile su
 na retta questo piano ~~si~~ risulta descrivere una V_3^3 di S_5
 nat.te luogo di piani. Nascono così tutte queste V_3^3 coi re
 lativi S_5 , ovviamente ripartire in due schiere ∞ (din. comp
 lesse) come le rette di α e di β . Queste due schiere di S_5
 vengono a godere di p.tà duali in S_8 alle due ^{schiere} di S_2 , cioè
 due di schiere opposte stanno in S_7 (e della stessa no). Ne
 segue quindi che due S_5 di schiere opposte si segano in una
 S_3 , il quale poi sega la V in una quadrica. Nasce dunque una
 quadrica in corr.za ^{sulla V} (due tali S_5 cioè) una retta di α e



una di \mathcal{S} . Nel caso part. di $\mathcal{P}:\alpha$ ecc. nasce una quadrica da una retta r di α e dalla \bar{r} di $\bar{\alpha}$. Si trova che essa, reale e a punti ellittici, è proprio una Q che dà rapp.ne di Riemann della r , così subordinata da quella dello S^2 .

b) ~~Scapalini~~ Per le F_1 dalla rapp. sulla sfera di Riemann si passa a quella sul piano di Gauss con proiezione stereografica. Anche qui si può fare l'analogo. Il piano α complesso è già rapp.to sulla V_4^6 . Questa è una varietà razionale come è ovvio dalle (1) di p. 517. Si può dunque rappresentare, sia pure con eccezioni su S^4 . P.es. così. Dalle S^3 di una delle Q ora nominate si trova che la si proietta biun.te su S^4 (con eccezioni) e si trova allora che la rappresent.ne che ne segue fra α complesso e tale S^4 reale è proprio una rapp.ne di Gauss generalizzata come nelle pp. precedenti.

Le rapp.ni dette si estendono poi in modo perfettamente analogo, prendendo invece del piano complesso uno S^3 complesso, ecc.

La rapp.ne di Riemann (orig.le e general.ta) dà una immagine semplice delle proi e antiproi. di \mathcal{R} e risp. di α . Parlando dirett.te di α ~~si parla di stereografia~~ ~~in se~~ ~~premettendo questa consid.ne, sempre estensione delle Q~~
 Se lo prendo una omografia della 1.a schiera della V_4 , di siamo di Segre, in sè (p 519) e una della seconda in sè, rest

$\int \frac{1}{x^2} dx = -\frac{1}{x} + C$

$\int \frac{1}{x^2} dx = -\frac{1}{x} + C$

ta da queste det. ta sulla V una corr. za alg. ca evid. te bi un. ca in quanto a ogni pt int. ne di due dati piani, faccia no corrispondere Questa corr. za della V in sè è una

omografia. Infatti (p. 519) fissare un piano p es della secen da schiera S' vuol dire fissare le y -chev. ivi sono inoltre

coord. proive entro S' , e così per S . Quindi le due trasf. ni

entro S, S' sono del tipo $x_l = \sum a_{li} x'_i, y_m = \sum b_{mj} y'_j$

e allora $X_{lm} = \sum_{ij} a_{li} b_{mj} x'_{ij}$

cosicchè le X^{\wedge} si ottengono dalle X' con cost lin.

Più precisamete possiamo dire che è un'omografia di 1.ª specie, in quanto muta ogni schiera in sè. Analog. te se ar riveremo a un omografia di seconda specie partendo da una omografia tra S e S' e da una tra S' e S .

Viceversa si troverebbe che ogni omografia della V in sè, di 1.ª e 2.ª specie si ottiene in questo modo. Tutto ciò è an. go a quanto si ha per le Q . Veniamo ora ~~alla~~ questi

per una V reale come interessa noi, alle sue omografie rea

li in sè. Qui S e S' sono ing con.; se prendo un di 1.ª spe

che e dò la omografia di S in sè, entro S' DEVO prendere

l'omografia di S' in sè che è con. ta di quella, se l'effet

to sulla V deve essere reale (i due piani ing con reale per A devo an

dare nei due id. id per A' reale). Se invece voglio 2.ª spe

cie e dò H tra S e S' , devo poi prendere \bar{H} tra S' e S .

Premesso questo sulle H di V in sè, vediamo come si ri

per seguire nelle V l'origine seguita entro le ∞^2
di tutte p d.p. 512 : P va in P' , p va in p'

\bar{P} va per in \bar{P}' : \bar{P} punti uno è accompagnato dalla omagg.

ogni cosa da \bar{P} Allora

flettono sulla V le omogr. e antionogr. di α in sè. Se ho
 una omografia di α in sè ~~si costruisce~~ anzichè entro α posso con
 siderarla ^{le 1° omogr.} ~~entro~~ una schiera della V, ~~che posso considerare~~
~~come un'H della V~~ ^{e le 2° come l'} ~~che posso considerare~~ un'omografia
 entro l'altra schiera ^{allora la} (entro α'). E ~~si può prendere~~
^{cont. e' con un' omogr.} ~~una II reale, se prende in α' la cont. di quella.~~

In questo modo un'omografia di α in sè diventa sulla V reale
 le un'omografia reale di 1.a specie di questa varietà in sè ^{e si veda V. 220}

Se invece prendo in α una antionografia e ragiono in modo

analogo, avrò antionogr. tra P e P' , e poi un'altra (cont. di
 essa) fra \bar{P} e \bar{P}' ^{esse vedendosi in una ant. tra π e π' e come tra π e π'} ~~avrò un'antionogr. entro S e la~~
~~cont. tra S'.~~ ^{della quadra.} Ma si può fare in modo un pò diverso,

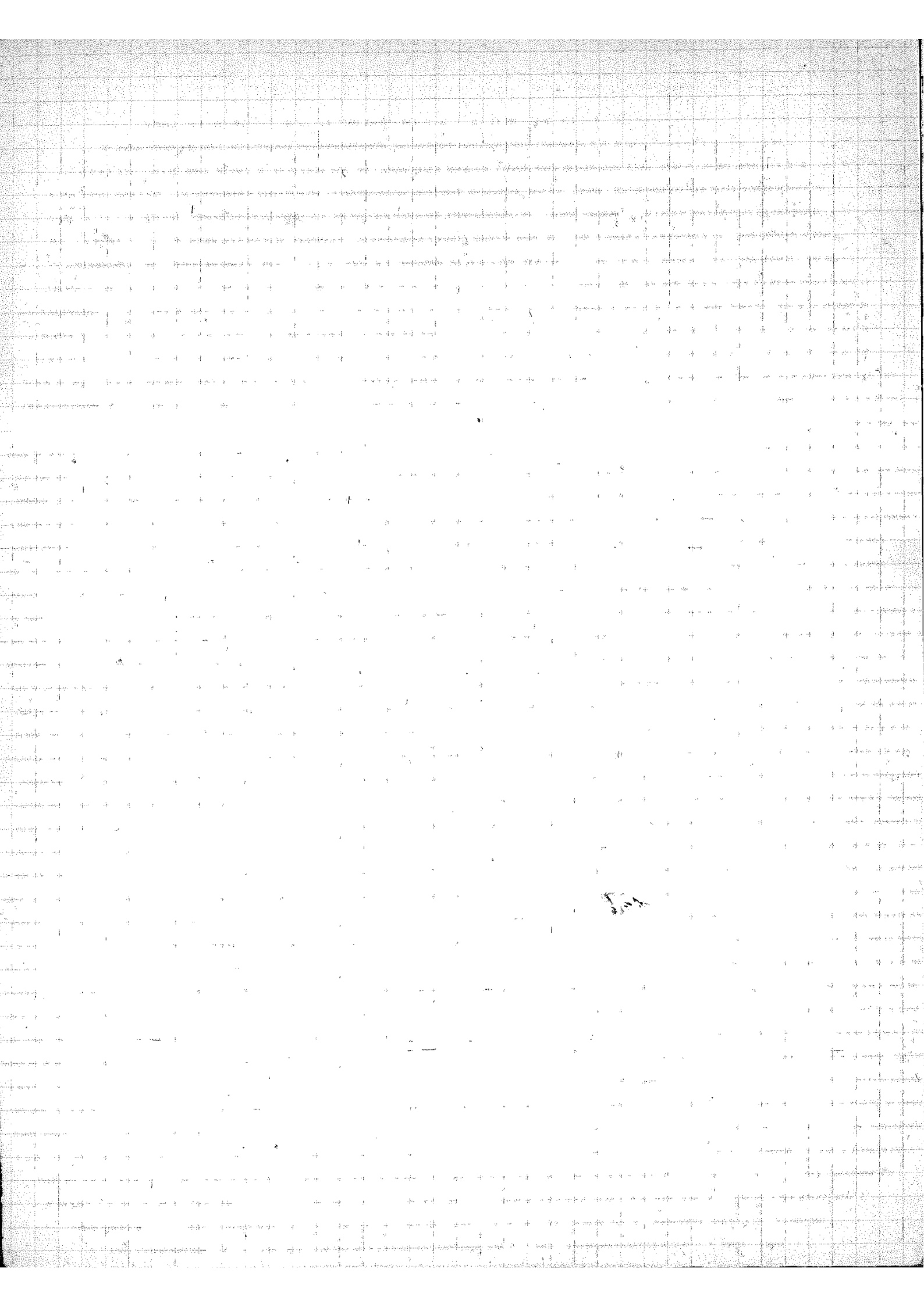
così da concludere che questa volta si ha un'H di 2.a specie

A è cont. di π e π' ; A' di π' e π . Invece di un'omogr. in sè. Se faccio il prodotto dell'antion. di S in sè per il
 π e π' (d. S) avrà π e π' (d. S) e con π e π' . ~~Espr. di π per~~
~~la π' con antionogr. (tra π e π') risulta se un'omogr. quindi~~
~~con omografie. Con tra π e π' ho omografie (contra di π~~
~~e π' e per antionogr. Vengono a avere omogr. di S e S'~~
~~e altre) con π in / tra S e S'. Ho sulle V_4 una omografia di~~
~~1.a specie. Le antionografie di~~ hanno dunque sulla V_4 per i

magini le omografie (reali) di seconda specie. - Risultati

analoghi avrei fra la retta e la sfera di Riemann.

Si potrebbero poi studiare le rapp. ni delle omogr. e
 antionografie nelle rapp. ni di Gauss. Per le Fl sappiamo



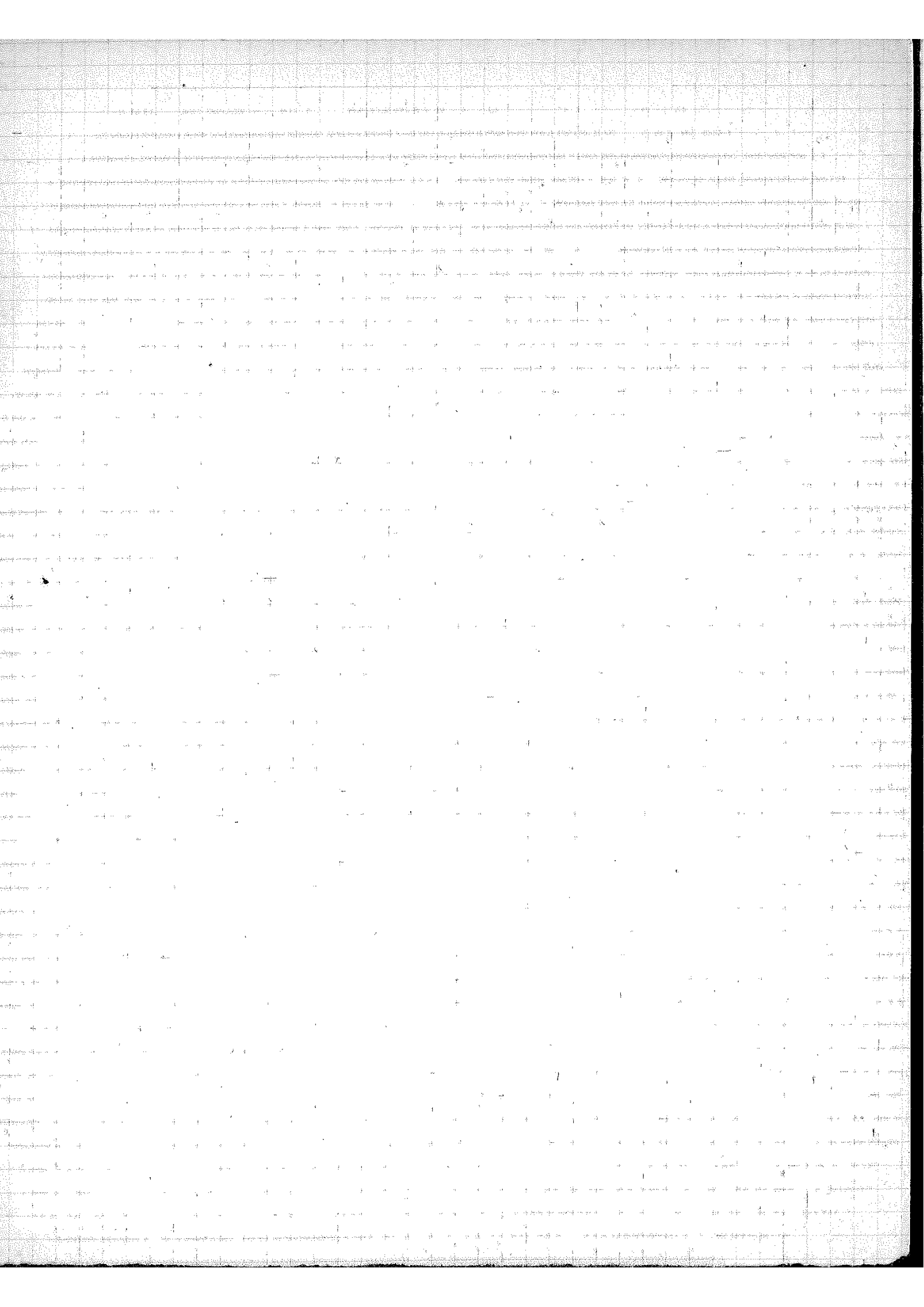
già che si ottengono nel piano di Gauss le trasf. ni circolari dirette, e inverse, ciò che ora si potrebbe confermare per proiezione stereogr. dalla sfera di Riemann. E per il piano complesso quanto avviene nelle S^4 reale di Gauss si potrebbe ridurre da quanto ora si è detto, passando dalla V_4^6 alle S^4 di Gauss mediante proiezione dalle S^3 di una quadrica, come si è accennato a p. 52). Le immagini sono allora le seg. ti trasf. ni:

- 1) per le omografie di α in sé si ha una omografia entro la rete di piani di asse r , e l'omografia con. ta entro la rete di asse \bar{r} . Per ogni punto generico P , int. no di un piano ρ per r e uno per \bar{r} , asse così un corr. te determinato come intersezione dei due piani omologhi
- 2) per le antiomografie su α , analog. te, avendosi però ora un'omografia tra la rete r e la rete \bar{r} , e la con. ta...

Come già avviene nel piano di Gauss, dove le corrette immagini non sono lineari, ma quadratiche (a una retta corrispondente gen. te un cerchio), anche qui Segre trova che le rapp. ni reali in S^4 sono cor. ze non lineari. Precisamente vengono a corrispondere

- a) a una retta generica una conica appoggiata a r, \bar{r}
- b) a un piano generico una F^3 rigata raz. normale avente r, \bar{r} fra le gen. ci (p. 53)
- c) a una S^3 generica un cono V_3^2 passante per r, \bar{r} e per un certo piano fisso (è possibile, appunto trattandosi di un cono).

In particolare, per quanto riguarda le antiomografie, possono essere involutorie; e allora ~~si ha~~ ~~le~~ ~~due omografie subordinate~~ ~~all'una fra~~ ~~S e S' l'altra tra S' e S , che già sono coniugate, devono risultare l'una inversa dell'altra~~ l'omografia H reale della V in sé, di seconda specie avrà es- sa pure carattere involutorio. In particolare si presenta il

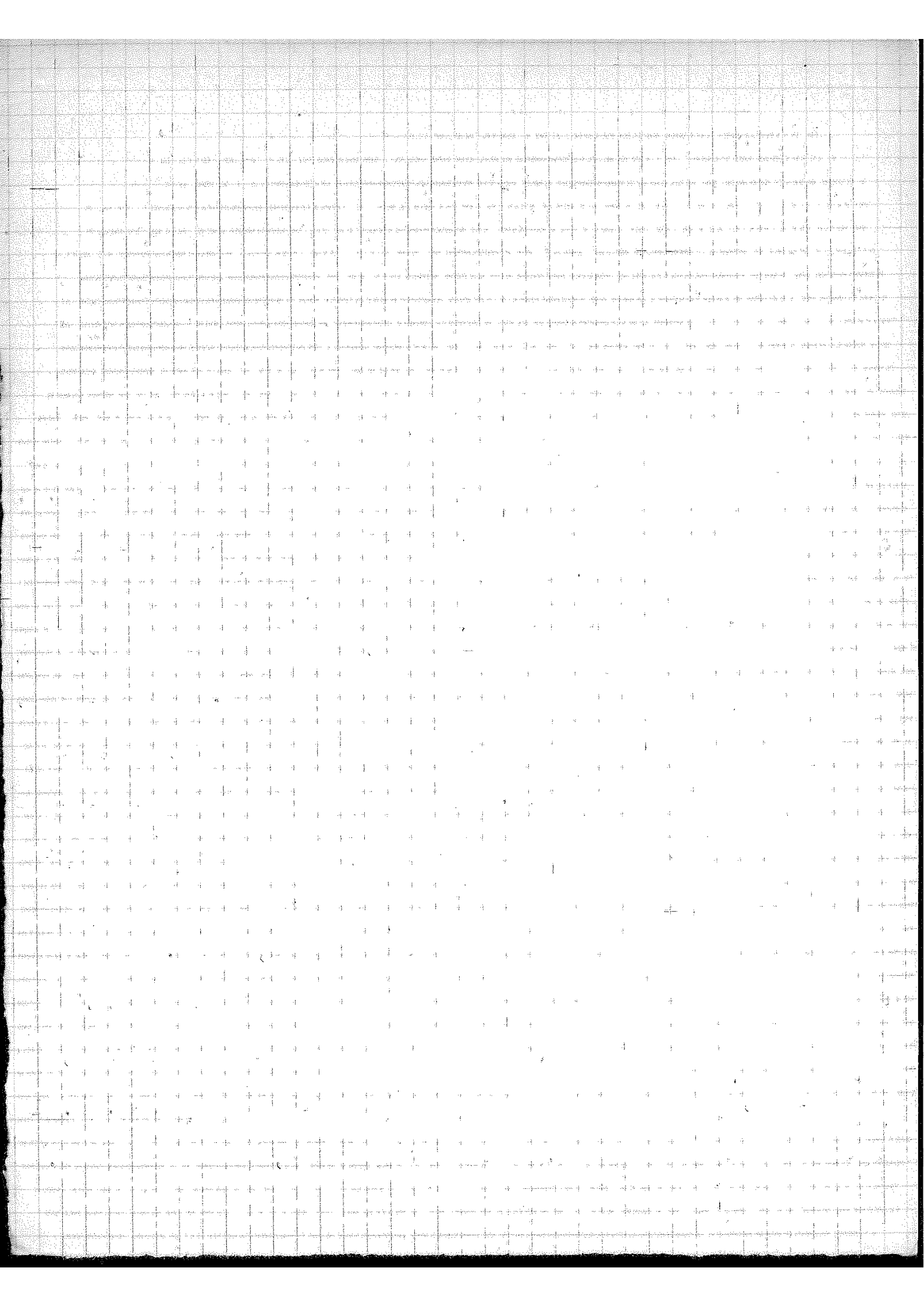


problema di studiare sulla V di Segre che cosa diventano
 i luoghi di punti uniti delle antinvarianti piane, cioè le es-
 tene piane; ~~è~~ ~~Segre~~ ~~trova~~ (sulla sfera di Riemann sappiamo
 già che diventano cerchi) e Segre trova che diventano su
perficie di Veronese (^{4x p. 229} ~~aplogare~~). E così le ~~estene~~ antirec-
 tà e antip. tà e le ipersoniche e le loro inters. ni si pos-
 sono studiare sul modello reale iperspaziale, e così fa
 effettivamente Segre.

Ma piuttosto che seguire Segre in queste ricerche particol-
 ri preferisco ~~esporre~~ alcune fra le considerazioni generali
 svolte da Segre nella rimanente parte della Memoria dei M.A.

Ho già spiegato che cosa sono gli enti iperalgebrici. Biso-
 gna, se siamo in S_r prendere una sua papp. ne reale su una va-
 rietà V_n ^(reale) che sia o uno S_n di Gauss, oppure V_n che fa lo ste-
 so una varietà da esso ottenuta con trasform. alg. ea biunivees;
 meglio di tutte le sfere di Riemann e estensioni, V_4^0 esse.

Segre allora chiama iperalg. ea un ente qualunque relativo al
 lo S_n complesso, che abbia su quella V_n per immagine reale
 un ente algebrico. Siccome le immagini reali da noi adottate
 sono algebricamente equivalenti fra loro, la def. ne si può
 indifferentemente applicare su una qualunque di esse. L'ente
 di cui si tratta può essere un ente geometrico qualunque, p.
 una varietà, ma può anche essere una corrispondenza, P. es. le
 antinomografie ^{p. es. del piano α} sono corr. ze iperalgebriche, perchè hanno p.



sulla V_4^0 come si disse per ogni corrispondenza algebrica, anzi addirittura omografica; e se invece rappresentassimo sulle S_4 di Gauss, troveremo come si disse ancora per ogni corrispondenza algebrica, sebbene non più lineari. Il nome di enti iperalgebrici è dovuto a questo, che essi comprendono come casi particolari gli ordinari enti algebrici.

Senza entrare a questo riguardo in considerazioni generali p.es. una linea algebrica del piano complesso α , ha l'eq. ne algebrica $F(x+iy, y+iv) = P+iQ = 0$, ~~che è~~ cosicchè nelle S_4 di Gauss la sua immagine è la sup. algebrica reale $P(x,y,u,v) = Q(x,y,u,v) = 0$. Quindi quella linea algebrica è precisamente un ente iperalgebrico. P.es. rettando ancora al piano α , se si prende come linea una retta, si disse a p. 52-3 che la sua immagine reale sulla V di Segre è una quadrica, sup. algebrica.

In particolare Segre chiama filo, tela, trivarietà le varietà, di punti, iperalgebriche aventi risp. te una, due, tre dimensioni reali.

Per ogni varietà iperalg. Segre trova che essa è sempre contenuta in una varietà algebrica, la cui dim. complessa è minore o eguale rispetto alla dim. reale di quella; p.es. un filo algebrico sta sempre su una curva algebrica; una tela su una superficie, ma può anche stare su una curva (riempirla ecc.). (Se V_r e M_k sono le due varietà ora dette, si ha dunque $k \leq r$). Prendiamo p.es. un filo, situato su una curva algebrica C , p.es. nel piano. Segre definisce il suo ordine n , ~~come la~~ per su retta, oppure nel piano quando C è retta, se la ~~immagine sulla sfera di Riemann è una curva algebrica di~~ ordine $2n$, reale (una curva reale non può essere sulla sfera

Per un C.S. la V_4^6 di S_8 contiene
la F_4 pt. ~~che~~ ammette

Il suo significato sull'ing. reale è questo: se C è retta, si ha una C^{2n} reale sulla sfera di Riemann (la quale non contiene curve reali di ordine dispari, non estendendosi all'infinito), e precisamente del sistema (n, n) . Se C è piano l'immagine sulla V_4^6 è analogamente una C^{2n} reale

di ordine dispari, perchè si estenderebbe all'infinito) ~~Quale~~
~~è il significato intrinseco dell'ordine di un filo? E' il pro-~~
~~dotto dell'ordine della curva C per l'indice del filo: un fi-~~
~~lo si può sempre considerare come insieme dei punti uniti~~
~~per una corr.za iperalg.ca sulla C, involutoria, il cui indice~~
~~si chiama indice del filo. Un filo del 1. ordine sta sempre~~
~~su una retta ed è una catena rettilinea (ing. ne cerchio).~~

Un filo del 2.ordine può offrire due casi: stare su una conica e costituirvi una catena ordinaria (luogo pt uniti in ant. inv. ne sulla conica) oppure stare su una retta e costituirvi un insieme ∞^1 rappresentato sulla sfera di Riemann da quartica reale, cioè sul piano di Gauss da C4 bicircolare (gen. te genere 1). Si vede già qui il concetto di genere di un filo, come genere della curva reale ing.; questi due fili hanno risp. generi zero e uno. Un filo del 3.ordine può essere (indice tre) rettilineo, oppure avere indice uno e stare allora su una cubica, ellittica o ev. te razionale. Se la cubica è ellittica, Segre trova che il filo è di quelli trovati a p. 505, cioè base in rete di iperconiche. E così via per le tele, ecc.

Le prime basi per lo studio di questi enti iperalgebrici si trovano appunto avviluppate nella mem. di Segre. Ma voglio ancora accennare a qualche cosa di importante che si trova alla fine della Memoria. Se p. es. su una retta si cercano i punti comuni a due catene, la questione non ammette una risposta affatto generale perchè (cfr. piano di Gauss) possono averne due, ev. te coincidenti oppure nessuno (se i cerchi in

osi, per fissare le idee su un particolare, per la retta r già complessa e ove ora si introducano i punti bicompleksi, prendendo la sua immagine sulla sfera di Gauss, che ora è luogo di inf. 4 punti complessi e contiene due schiere ciascuna inf 2 di rette ciascuna di inf 2 punti complessi, si hanno su r le loro immagini, e cioè in due modi diversi la ripartizione dei punti di r in prototili (ognuno dei quali è immagine di una retta). Nascono così queste due schiere di prototili.

P. es. su r si ha una coppia di punti bicompleksi gemelli (di 2 pt. coniug. con^{ti} del piano di Gauss). Quindi 2 catene (ordinarie) su r hanno in comune 2 pt. (diciamo: complessi, oppure bicompleksi gemelli) ecc.

magini non hanno punti comuni). Si ritrova così quella mancanza di generalità che nel campo reale consiglia l'introduzione degli enti complessi. Così, più in generale

sempre su una retta per restare a questa se prendo due fili di ordine n, n' ho sulla sfera di Riemann $C^{2n} C^{2n'}$ reali immagini, e non si può dare un'espressione generale

per il n.° dei punti reali di int.ne (immediata invece

nel campo complesso; pensare a proj. stereogr. $2n \cdot 2n' - n^2 - n'^2 = 2nn' - n^2 - n'^2$) Così se prendiamo due tele nel piano e così via. Questi inconvenienti si eliminano se si dà

un significato anche ai punti complessi delle varietà immagini reali, p. es. della sfera di Riemann oppure V_4 . Questo, osserva Segre, può farsi senza ricorrere ad ulteriori rapp. n. l. p. es. su r può farsi definendo i pt. bicomple

(VOLENDO)

si in base alle involuzioni ellittiche nel piano di Gauss. I nuovi punti così introdotti vengono chiamati da Segre bicomple

complessi, per i quali si può sviluppare una nuova geometria (e nuovi enti biiperalgebrici) la quale si può poi ampliare in modo analogo, e così

via indefinitamente. Come analit. te. introdurre (sulla retta) accanto ai reali i punti complessi vuol dire intro

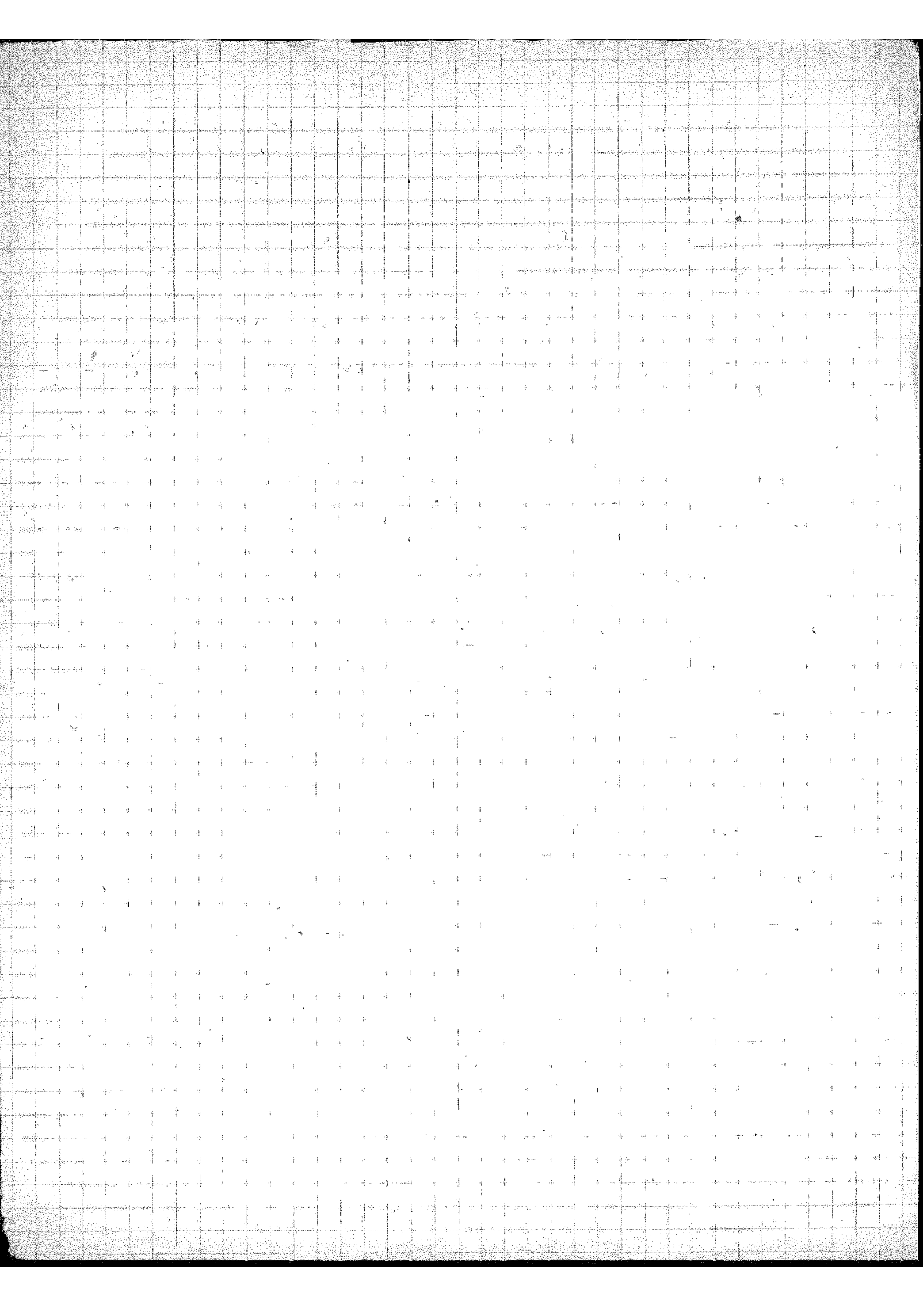
durre i n. l. complessi ordinari, così introdurre i pt. bicomple

complessi vuol dire introdurre come loro coordinate dei nuovi n. l. complessi a 3 unità distinte

$$x_i + k x_i' = \sqrt{2} x_i + k x_i'$$

$$h^2 = f^2 - 1 \quad k^2 = 1 \quad h i = k \quad i k = -h \quad k h = -i$$

a moltiplicazione commutativa.



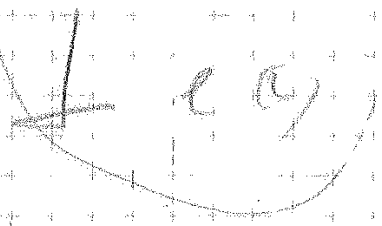
(1) a part sur vous

$$(x_1 + hx_2 + ix_3 + jx_4)(h+i) =$$

$$x_1 h + x_2 + jx_3 - ix_4 - hx_1 + \cancel{ix_2} + kx_2 + ix_1$$

$$= -(x_1 + x_3) + i(x_1 - x_4) + h(x_2 - x_4) + k(x_1 + x_2)$$

Dépendant de deux des paramètres réels



Più in generale è divisore dello zero

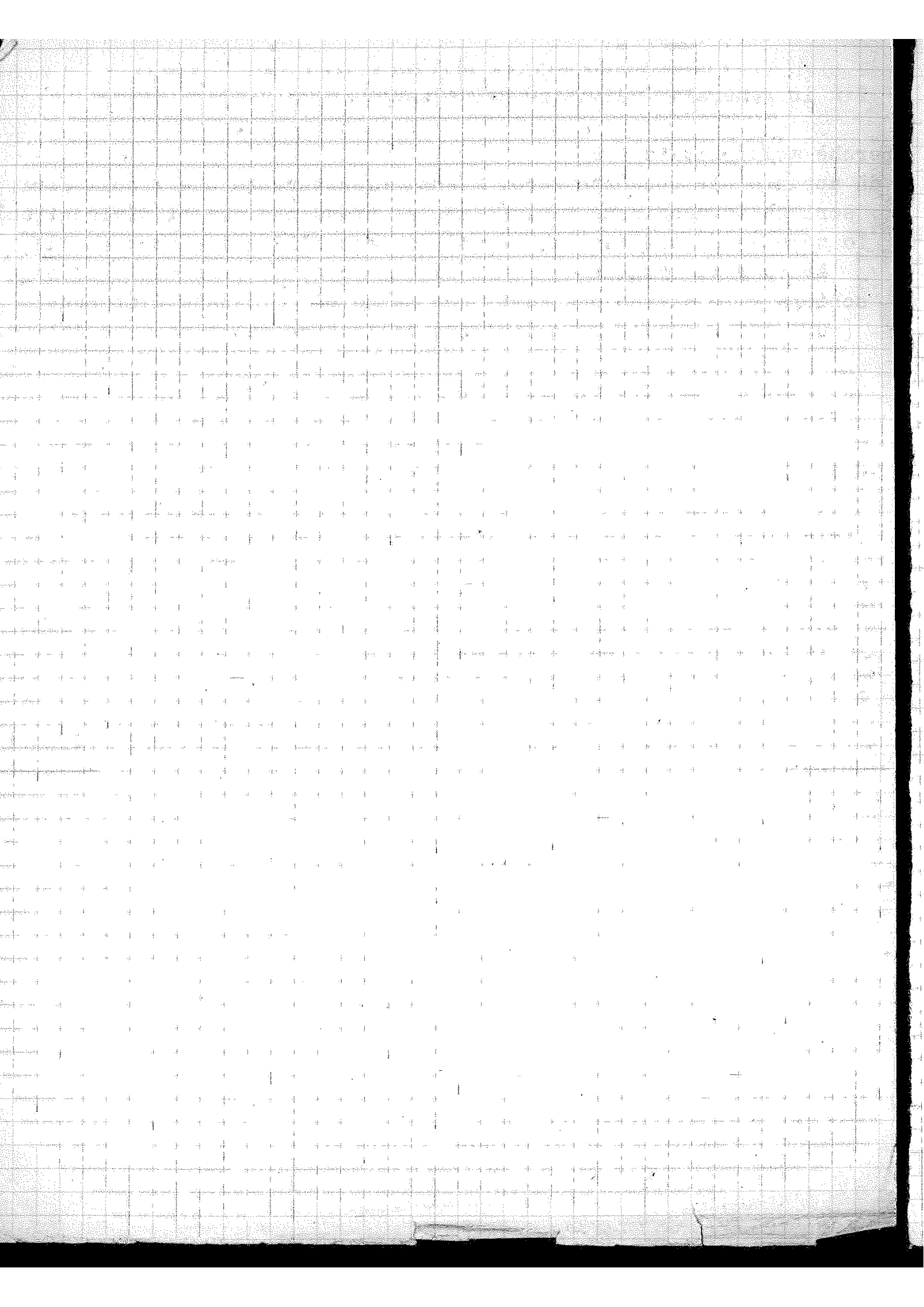
$(x_1 + iy_1 + h_1x_2 + ky_2)(h - i)$
 $(y_1 + iy_2 + h_2x_3 + ky_3)(h - i)$

perchè moltiplicato per dà appunto per prodotto zero. E anzi risulterebbe che i soli divi sori dello zero sono i n. (1) Ora si trova che questi divisori del lo zero sono strettamente legati ai profili prima accennaati: punti di un profilo p es della prima schiera è lo stesso che punti che hannole coordinate differenti (per differenza) per un divisore dello zero del tipo (1) o del l'altro tipo (2).

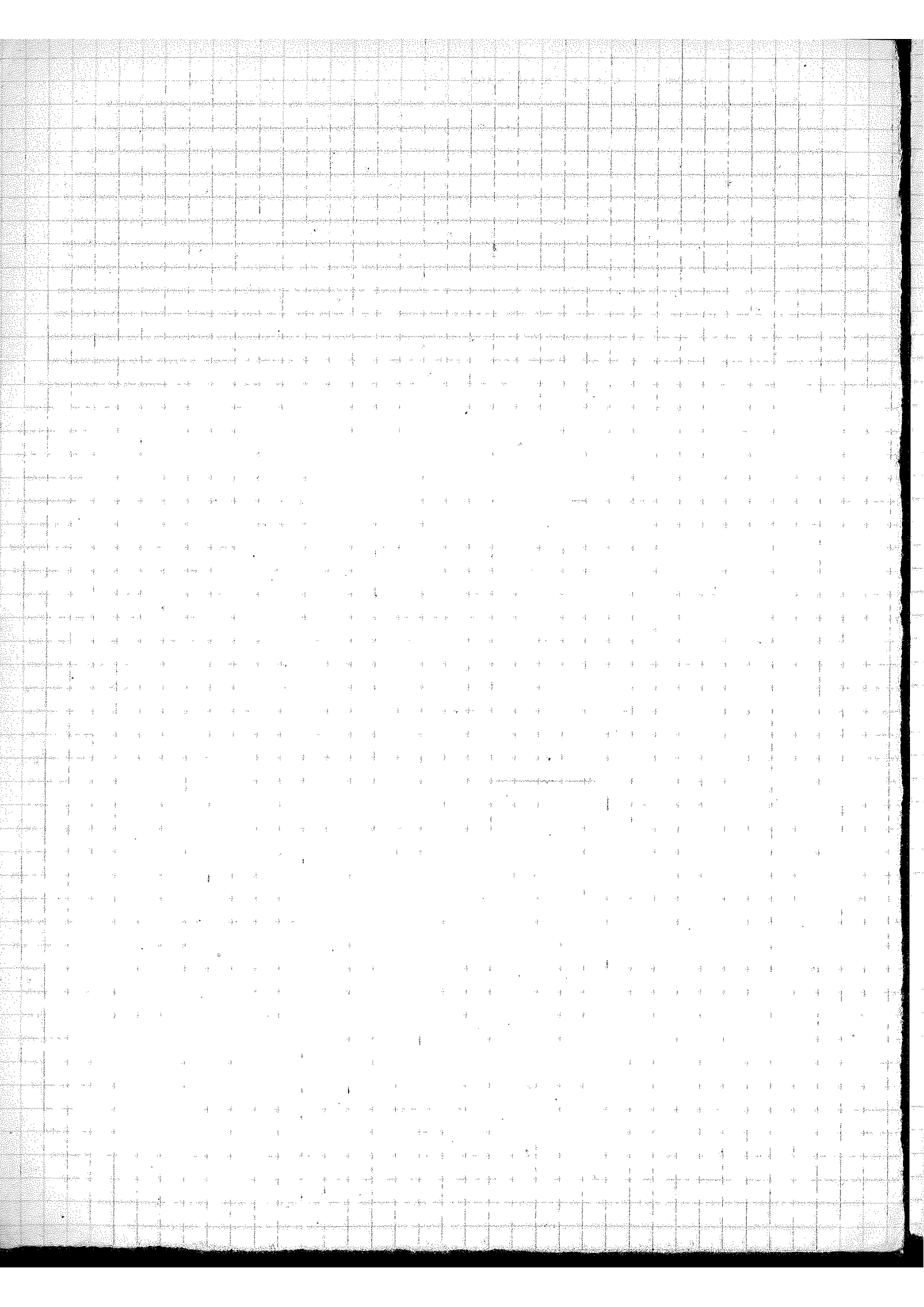
Come ho già detto, gli studi di Segre sulla geometria com plessa sono stati ripresi per la teoria delle funzioni di più variabili complesse, e da Cartanel suo volume sulla geom proiettiva complessa, e particolarmente da M. Villa. Lo stesso Segre è poi tornato una sola volta su un arogomento analogo, in relazione con un lavoro di Predella seguendo in sostanza l'idea come Staudt prende per punti complessi le involuzioni ellitti che prendere come punti di una nuova geometria le omografie non più involutorie ma paraboliche, analit. te equivale a defini re come punti p es le quaterne di n. dove ϵ è una nuova unità tale che

(le cost. e così gli altri coeff. sono numeri complessi ordinari) p es $\epsilon^2 = 0$

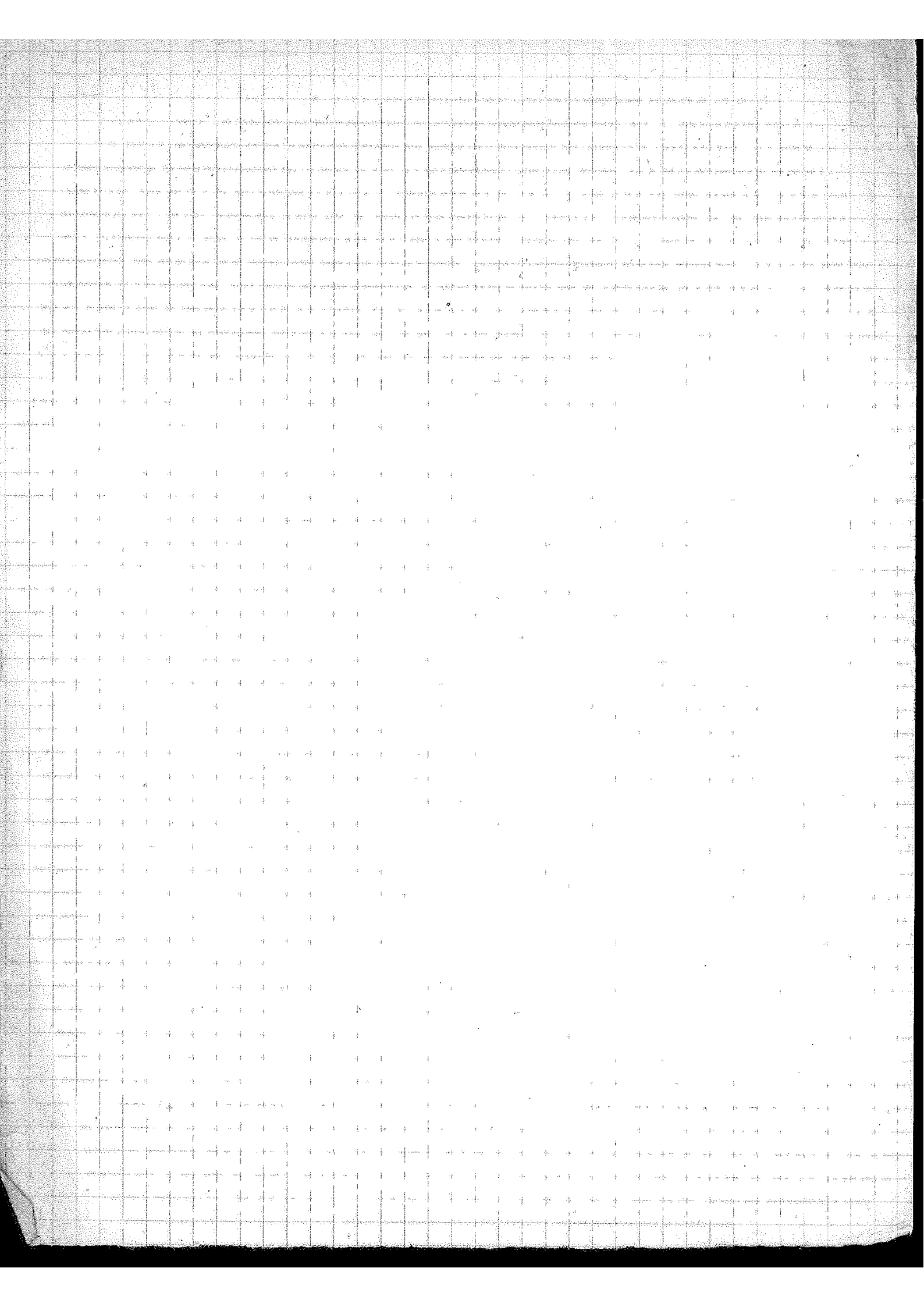
L'idea ha per...
...
...
...
...



Abbiamo un parato in rassegna
 una parte ~~es~~ dell'opera
 dell'opera di legge, con un
 programma che è in modo molto
 limitato rispetto a quello ini-
 ziale. Per valutare numericamente
 la parte esaminata dell'opera
 di legge in relazione con la
 restante possiamo dire di avere
 esaminato e nemmeno comple-
 tamente la sua attività negli
 otto anni 1883-91, mentre
 ha continuato a produrre ed
 variare fino alla morte nel
 1924. I campi di ricerche verso i quali
 si è più orientata legge sono stati spe-



equivalenti della geometria su una curva algebrica.
 Dal punto di vista ~~invariante~~ ^{invariante}
 per trasformazioni birazionali e la geometria
 proiettiva differenziale. Questi campi
 di ricerca ~~si sono~~ ^{sono} legati e giunti
 insieme con l'entrata in scena delle equazioni
 quadratiche. Dal primo tempo delle sue
 ricerche esse ~~sono~~ ^{sono} irrisolvibili
 della geometria ~~proiettiva~~ ^{proiettiva} ~~che~~ ^{ha} ~~portato~~ ^{portato}
~~alla~~ ^{alla} ~~scoperta~~ ^{scoperta} ~~di~~ ^{di} ~~certi~~ ^{certi} ~~stati~~ ^{stati} ~~stati~~ ^{stati}
 e
 contenuti una delle altre, per quanto
 propriamente per una teoria delle varietà
 luoghi di spazi. Rend. Palermo 1911 conten
 e alcuni risultati ~~di~~ ^{di} ~~ella~~ ^{ella} ~~geometria~~ ^{geometria}
 su una varietà algebrica ~~per~~ ^{per} ~~specialmente~~ ^{specialmente}
 per una curva Sege è arrivato con una



sviluppo naturale, perché le sue
 insicure sulle curve e ingetto d
 dati generali in un prospetto lo han
 no condotti a vedere in esse
 dei modelli per lo spettacolo,
 dove le p^{te} ~~si~~ ~~sono~~ ~~andate~~ ~~per~~
 ho f^{te} ~~brag~~ ~~in~~ ~~stato~~ ~~avere~~ ~~in~~
 un p^{te} ~~di~~ ~~avere~~ ~~per~~ ~~che~~
 i ~~dati~~ ~~con~~ ~~tra~~ ~~nuove~~ ~~metode~~
 molto ~~per~~ ~~proprio~~ ~~per~~ ~~lo~~ ~~stato~~
 del V ~~edg~~ ~~acc~~ ~~alle~~
 molto ~~algebra~~ ~~tras~~ ~~conditi~~ ~~e~~
~~aritmetica~~